

УДК 539.3

© 2003 г. В.В. ВАСИЛЬЕВ, Л. В. ФЕДОРОВ

**ЗАДАЧА ТЕОРИИ УПРУГОСТИ ДЛЯ ГРАВИТИРУЮЩЕГО ШАРА
И НЕКОТОРЫЕ ГЕОМЕТРИЧЕСКИЕ ЭФФЕКТЫ**

Рассматривается однородный, изотропный, упругий шар, нагруженный объемными силами, определяемыми теорией гравитации Ньютона. Напряженное состояние шара, следующее из решения задачи теории упругости, используется для задания тензора энергии-импульса в линеаризованной задаче общей теории относительности (ОТО) и анализируются геометрические свойства полученного риманова пространства. Полученные результаты сопоставляются с линеаризованными решениями задач ОТО для ненапряженного и жидкого шара и обобщают их на случай упругого шара. Формулируется общая постановка задачи ОТО для упругой среды.

1. Решение, соответствующее гравитационной теории Ньютона. Рассмотрим однородный шар радиуса R , имеющий массу m и состоящий из материала с плотностью ρ и упругими постоянными Ламе μ и λ . Согласно теории гравитации Ньютона [1], гравитационный потенциал ψ определяется уравнением Пуассона, которое для рассматриваемой задачи имеет вид

$$\frac{1}{r^2}(r^2\psi')' = 4\pi\gamma\rho \quad (1.1)$$

Здесь r – радиальная координата, $(...)' = d(...)/dr$, $\gamma = 6.67 \cdot 10^{-11} \text{ Н} \cdot \text{м}^2/\text{кг}^2$ – гравитационная постоянная. Решение уравнения (1.1), удовлетворяющее условию регулярности при $r = 0$:

$$\psi_i = 2\pi\gamma\rho r^2/3 + C$$

определяет гравитационный потенциал внутри шара и должно удовлетворять условию непрерывности потенциала на поверхности, т.е. $\psi_i(R) = \psi_e(R)$, где [1]

$$\psi_e = -\gamma m/r \quad (1.2)$$

гравитационный потенциал пустого пространства, окружающего шар, следующий из закона тяготения Ньютона. В результате получим

$$\psi_i = -\frac{\gamma m}{2R} \left(3 - \frac{r^2}{R^2} \right) \quad (1.3)$$

Гравитационные силы, действующие внутри шара, определяются следующим образом

$$g_r = -\rho\psi_i' = -kr, \quad k = 4\pi\gamma\rho^2/3 \quad (1.4)$$

Учитывая равенство (1.4), запишем уравнения равновесия центрально-симметричной задачи теории упругости в сферических координатах

$$\frac{1}{r}(r^2\sigma_r)' - 2\sigma_\theta - kr^2 = 0 \quad (1.5)$$

Входящие сюда радиальные и окружные напряжения связаны с соответствующими деформациями законом Гука

$$\sigma_r = 2\mu\epsilon_r + \lambda\epsilon, \quad \sigma_\theta = \sigma_\phi = 2\mu\epsilon_\theta + \lambda\epsilon, \quad \epsilon = \epsilon_r + 2\epsilon_\theta \quad (1.6)$$

Деформации ϵ_r и ϵ_θ должны удовлетворять уравнениям совместности деформаций. Для рассматриваемой задачи существуют два уравнения совместности деформаций [2]:

$$(r\epsilon_\theta)' = \epsilon_r, \quad (r^2\epsilon_\theta)' = r\epsilon'_r \quad (1.7)$$

второе из которых есть следствие первого. Действительно, подставляя ϵ_r из первого уравнения во второе, получим тождество. Для дальнейшего, существенно, что уравнения (1.7) получаются из условий отсутствия изменения компонентов тензора кривизны, вызванных деформированием пространства [2], т.е.

$$\Delta R_{ijkl} = R_{ijkl}(\epsilon) - R_{ijkl}(\epsilon = 0) = 0 \quad (1.8)$$

При этом, так как до деформации пространство является евклидовым, то $R_{ijkl}(\epsilon = 0) = 0$. Следовательно, условие (1.8) принимает вид $R_{ijkl}(\epsilon) = 0$ и требует, чтобы деформированное пространство также было евклидовым.

Система уравнений теории упругости (1.5)–(1.7) позволяет получить общее решение, определяющее напряжения и деформации. Введем функцию напряжений F так, что

$$\sigma_r = F/r^2 \quad (1.9)$$

Тогда из уравнения (1.5) получим

$$\sigma_\theta = (F'/r - kr^2)/2 \quad (1.10)$$

Формулируя задачу теории упругости в напряжениях, т.е. записывая первое уравнение совместности деформаций (1.7) через функцию напряжений F с помощью равенств (1.6), (1.9) и (1.10), можно получить общее решение для F и найти напряжения. Для рассматриваемой задачи, удовлетворяя условие регулярности решения в центре шара и граничное условие $\sigma_r(r = R) = 0$ на его поверхности, окончательно получим

$$\sigma_r = q(r^2 - R^2), \quad \sigma_\theta = \sigma_\phi = q(er^2 - R^2) \quad (1.11)$$

$$q = \frac{k(6\mu + 5\lambda)}{10(2\mu + \lambda)}, \quad e = \frac{2\mu + 5\lambda}{6\mu + 5\lambda} \quad (1.12)$$

2. Решение линеаризованной задачи ОТО: Как известно [3], физическое состояние среды определяется в ОТО тензором энергии-импульса T_j^i (здесь используются смешанные компоненты этого тензора, так как для рассматриваемой задачи они совпадают с его физическими компонентами). Тензор T_j^i имеет вид матрицы размера 4×4 , причем для задачи статики из компонент с индексами 4 только одна отлична от нуля, а компоненты с индексами 1, 2, 3 выражаются через соответствующие компоненты тензора напряжений. Для центрально-симметричной задачи тензор энергии-импульса является диагональным и его ненулевые компоненты имеют вид [4]

$$T_1^1 = -\sigma_r, \quad T_2^2 = T_3^3 = -\sigma_\theta = -\sigma_\phi, \quad T_4^4 = \rho c^2 \quad (2.1)$$

где c – скорость света. Тензор энергии-импульса удовлетворяет уравнению закона сохранения

$$\nabla_i T_j^i = 0 \quad (2.2)$$

Центральным в ОТО является уравнение Эйнштейна

$$\chi T_j^i = G_j^i, \quad \chi = 8\pi\gamma/c^4 \quad (2.3)$$

$$G_j^i = R_j^i - \delta_j^i R/2 \quad (2.4)$$

где G_j^i – тензор Эйнштейна, выражющийся через тензор Риччи R_j^i и его линейный инвариант R и символ Кронекера δ_j^i . Соотношения (2.3) и (2.4) выражают тензор энергии-импульса через кривизны риманова пространства и позволяют тождественно удовлетворить уравнения (2.2). Основная задача ОТО заключается в определении метрических свойств риманова пространства с помощью уравнений (2.3) и (2.4).

Для шара, состоящего из идеальной несжимаемой жидкости, т.е. для случая когда в равенствах (2.1) $\sigma_r = \sigma_\theta = -p$, где p – давление в жидкости, рассматриваемая центрально-симметричная задача является классической задачей ОТО, имеющей точное решение [3,5]. При этом метрическая форма риманова пространства, порожденного гравитацией, принимается в виде

$$ds^2 = g_{11} dr^2 + g_{22}(d\theta^2 + \sin^2\theta d\phi^2) - g_{44}c^2 dt^2 \quad (2.5)$$

$$g_{11} = e^s, \quad g_{44} = e^h, \quad g_{22} = r^2$$

Здесь s и h являются функциями r , подлежащими определению (при $s = h = 0$ записанная метрическая форма соответствует евклидову пространству). С учетом (2.5) уравнение (2.2) и соотношения (2.3), (2.4) могут быть записаны в виде

$$\frac{1}{r}(r^2 T_1^1)' - 2T_2^2 + \frac{1}{2}rh'(T_1^1 - T_4^4) = 0 \quad (2.6)$$

$$\chi T_1^1 = -e^{-s}\left(\frac{h'}{r} + \frac{1}{r^2}\right) + \frac{1}{r^2} \quad (2.7)$$

$$\chi T_2^2 = \chi T_3^3 = -\frac{1}{2}e^{-s}\left(h'' + \frac{1}{2}(h')^2 + \frac{1}{r}(h' - s') - \frac{1}{2}h's'\right) \quad (2.8)$$

$$\chi T_4^4 = -e^{-s}\left(\frac{1}{r^2} - \frac{s'}{r}\right) + \frac{1}{r^2} \quad (2.9)$$

Отметим, что компоненты тензора энергии-импульса, определяемые равенствами (2.7)–(2.9), тождественно удовлетворяют уравнению (2.6).

Рассмотрим линеаризованную задачу. Представим метрические коэффициенты, входящие в квадратичную форму (2.5), следующим образом:

$$g_{11} = e^s \equiv 1 + f_r(r), \quad g_{44} = e^h \equiv 1 + f_t(r) \quad (2.10)$$

и предположим, что максимальные значения функций f_r и f_t малы по сравнению с единицей. Осуществляя линеаризацию равенств (2.7) и (2.9) имеем

$$\chi T_1^1 = \frac{1}{r^2}(f_r - rf'_t), \quad \chi T_4^4 = \frac{1}{r^2}(rf_r)' \quad (2.11)$$

Для определения функций f_r и f_t воспользуемся равенствами (2.11) и соответствующими равенствами (2.1). В результате получим два уравнения

$$-\chi\sigma_r = \frac{1}{r^2}(f_r - rf'_t), \quad \chi\rho c^2 = \frac{1}{r^2}(rf_r) \quad (2.12)$$

В линеаризованной задаче базовая метрика пространства является евклидовой и уравнение (2.6) вырождается в уравнение равновесия (1.5). Для того, чтобы это показать необходимо исключить из уравнения (2.6) h' и T_4^4 , воспользовавшись равенствами (2.1), (2.7) и (2.9). После довольно громоздких преобразований получим

$$\frac{1}{r}(r^2 T_1^1)' - 2T_2^2 + kr \frac{1 + T_1^1(4 + T_1^1/(3\rho c^2))/(\rho c^2)}{1 - 8\pi\gamma\rho r^2/(3c^2)} = 0$$

Пренебрегая здесь малыми членами, включающими c^2 и учитывая равенства (2.1), придем к уравнению (1.5). Отсюда следует, что в первое уравнение (2.12) можно подставить σ_r , согласно первому равенству (1.11), являющемуся решением уравнения (1.5). Таким образом получаем следующие два уравнения для функций f_r и f_t :

$$(rf_r)' = \chi\rho c^2 r^2 \quad (2.13)$$

$$f_r - rf'_t = \chi q r^2 (R^2 - r^2) \quad (2.14)$$

Сделаем два замечания. Во-первых, сравнивая первое соотношение (2.12) с равенством (1.9), можно заключить, что комбинация метрических коэффициентов $(rf'_t - f_r)$ в ОТО аналогична функции напряжений F в теории упругости. Эта аналогия, установленная Н.А. Кильчевским, была использована для построения функций напряжений в декартовых и криволинейных координатах в работах [4, 6]. Во-вторых, к уравнениям (2.13) и (2.14) может быть добавлено еще одно, вытекающее из равенства (2.8) и соотношения (2.1) для T_2^2 . Однако поскольку в ОТО равенство (2.8) является следствием уравнения (2.6) и соотношений (2.7) и (2.9) [3, 7], в рассматриваемой задаче обсуждаемое уравнение является следствием уравнений (2.13) и (2.14). Аналогичная ситуация имеет место и в теории упругости – равенство (1.10) следует из уравнения (1.5) и выражения (1.9).

Рассмотрим решение уравнений (2.13) и (2.14) для внешней и внутренней областей шара. Для внешней области ($r \geq R$) $\rho = 0$, и уравнения принимают вид $(rf_r)' = 0, f_r - rf'_t = 0$. Отсюда следует $f_r = C_1/r, f_t = -C_1/r + C_2$. Постоянные определяются из условия совпадения получаемого решения с результатом, следующим из теории гравитации Ньютона при $r \rightarrow \infty$. Согласно [7] метрический коэффициент f_r выражается через гравитационный потенциал ψ следующим образом:

$$f_r = 2\psi/c^2 \quad (2.15)$$

Используя это условие при $\psi = \psi_e$, где ψ_e задается выражением (1.2), и полагая $C_2 = 0$, получаем для внешнего поля

$$f_t^e = -f_r^e = -\frac{2\gamma m}{c^2 r} = -\frac{\chi\rho c^2 R^3}{3r} \quad (2.16)$$

Здесь учтено соотношение

$$\chi/\gamma = 6m/(\rho R^3 c^4) \quad (2.17)$$

Для внутренней области ($r \leq R$) решение уравнения (2.13), удовлетворяющее условию регулярности при $r = 0$, имеет вид:

$$f_r^i = \chi \rho c^2 r^2 / 3 \quad (2.18)$$

Тогда из уравнения (2.14) следует

$$f_t^i = \chi \rho c^2 r^2 / 6 - \chi q r^2 (R^2 - r^2 / 2) / 2 + C$$

Определяя постоянную C из условия $f_t^i = f_t^e$ при $r = R$, окончательно найдем

$$f_t^i = -\chi \rho c^2 R^2 (3 - r^2 / R^2) / 6 + \chi q (R^2 - r^2)^2 / 4 \quad (2.19)$$

Учитывая формально равенство (2.15), и используя соотношение (2.17), можно заключить, что первое слагаемое в правой части выражения (2.19) соответствует гравитационному потенциалу Ньютона (1.3). Однако наличие второго слагаемого показывает, что решение линеаризованной задачи ОТО не совпадает с решением, следующим из теории гравитации Ньютона, так как метрические свойства пространства зависят не только от гравитационного взаимодействия, но и от напряженного состояния среды [8].

Окончательно, с учетом равенств (2.17), (2.18) и (2.19) метрические коэффициенты (2.10) для упругого шара можно записать следующим образом:

$$g_{11} = 1 + \alpha r^2 \quad (2.20)$$

$$g_{44} = 1 + \alpha(r^2 - 3R^2 + 3\alpha\beta(R^2 - r^2)^2/8)/2 \quad (2.21)$$

$$\alpha = \frac{8\pi\gamma\rho}{3c^2}, \quad \beta = \frac{6\mu + 5\lambda}{5(2\mu + \lambda)} \quad (2.22)$$

Для идеальной несжимаемой жидкости постоянная Ламе $\mu = 0$ и $\beta = 1$.

Сравним полученное решение с точным решением задачи ОТО, которое имеет вид [3,9]

$$g_{11} = \frac{1}{1 - \alpha r^2}, \quad g_{44} = \frac{1}{4} (3\sqrt{1 - \alpha R^2} - \sqrt{1 - \alpha r^2}) \quad (2.23)$$

Линеаризация первого равенства (2.23) по параметру α дает соотношение (2.20). Преобразуя второе равенство (2.23) с помощью формулы

$$\sqrt{1 - \alpha x} \equiv 1 - \alpha x / 2 - \alpha^2 x^2 / 8$$

где $x = (r, R)$, получим

$$g_{44} = 1 + \alpha(r^2 - 3R^2 + 3\alpha(R^2 - r^2)^2/8)/2$$

что совпадает с выражением (2.21) при $\beta = 1$. Давление в жидкости, согласно точному решению ОТО, имеет вид

$$p = \rho c^2 \frac{\sqrt{1 - \alpha R^2} - \sqrt{1 - \alpha r^2}}{3\sqrt{1 - \alpha R^2} - \sqrt{1 - \alpha r^2}}$$

Линеаризация по параметру α дает

$$p = \alpha \rho c^2 (r^2 - R^2) / 4 \quad (2.24)$$

Полагая в решении (1.11) задачи теории упругости $\mu = 0$, получим

$$\sigma_r = \sigma_\theta = \sigma_\phi = k(r^2 - R^2)/2$$

что с учетом обозначений (1.4) и (2.22) совпадает с равенством (2.24).

Таким образом, полученное решение (2.20) и (2.21) совпадает с линеаризованным точным решением задачи ОТО для жидкого шара и обобщает его на случай упругого шара.

Найдем величину ускорения свободного падения для внутренней области шара, которая определяется в ОТО следующим образом [10]:

$$G = \frac{c^2}{g_{44}} \sqrt{\left(g_{ik} - \frac{g_{4i}g_{4k}}{g_{44}} \right) \Gamma_{44}^i \Gamma_{44}^k} \quad (i, k = 1, 2, 3), \quad \Gamma_{ij}^k \text{ -- символы Кристоффеля. Для рассматриваемой задачи } G = c^2 g_{44}' / (2g_{44}\sqrt{g_{11}}).$$

Подставляя в G метрические коэффициенты (2.20) и (2.21) и представляя результаты в форме разложения по параметру α до степени не выше второй, получим

$$G = \alpha c^2 r \{ 1 + \alpha (3R^2(1 - \beta/4) - r^2(2 - 3\beta/4))/2 \} / 2 \quad (2.25)$$

Первое слагаемое, которое с учетом обозначения (2.22) для α может быть записано в виде $G_n = 4\pi\gamma pr/3$ соответствует гравитационной теории Ньютона. Анализ равенства (2.25) показывает, что $G > G_n$, т.е. учет напряженного состояния шара повышает ускорение свободного падения, причем в связи с малостью параметра α этот эффект оказывается значимым при величине R порядка 10^{10} км.

Рассмотрим теперь в уравнениях ОТО предельный переход к Ньютоновой теории. Соответствующая такому приближению метрическая форма имеет вид [7] $dS^2 = dx^i dx^j + g_{44} dt^2$ ($i, j = 1, 2, 3$), $g_{44} = c^2(-1 + f_{44})$. В рамках такого приближения гравитационное поле считается настолько слабым, что для его описания достаточно только одной компоненты g_{44} . Тогда из уравнений (2.3) и (2.4), которые можно представить в виде

$$\chi T_{ij} = G_{ij}, \quad G_{ij} = R_{ij} - g_{ij}R/2 \quad (2.26)$$

существенным является лишь одно для $i = j = 4$. Записывая его в форме, разрешенной относительно соответствующей составляющей тензора Риччи, будем иметь

$$R_{44} = \chi(T_{44} - g_{44}T/2) \quad (2.27)$$

где T – линейный инвариант тензора энергии-импульса, коэффициенты которого имеют вид [4]:

$$T_{ij} = -\sigma_{ij} \quad (i, j = 1, 2, 3), \quad T_{44} = \rho c^2 \quad (2.28)$$

При $\sigma_{ij} = 0$, т.е. для ненапряженного пространства решение рассматриваемой задачи приведено в [11], где, в частности, показано, что

$$R_{44} = \Delta f_{44} \quad (2.29)$$

Здесь Δ – оператор Лапласа в декартовых координатах. Учитывая, что

$$T = g^{ij} T_{ij} = -\rho c^2 - \sigma \quad (2.30)$$

где σ – линейный инвариант тензора напряжений, и подставляя равенства (2.29) и (2.30) в уравнение (2.27), получим

$$\Delta f_{44} = \chi c^2 (\rho - \sigma/c^2)/2$$

Это уравнение аналогично уравнению (1.1) для гравитационного потенциала Ньютона ψ . Используя соотношение (2.15) между f и ψ и учитывая, что $\chi = 8\pi\gamma/c^4$, запишем

его в традиционной форме $\Delta\psi = 4\pi\rho\psi^*$. Здесь ρ^* – некоторая эффективная плотность среды, зависящая от среднего напряжения $\sigma_0 = \sigma/3$, т.е. $\rho^* = \rho(1 - \eta)$, $\eta = \sigma_0/(3\rho c^2)$. Отсюда следует, что если $\sigma_0 < 0$, то $\rho^* > \rho$, т.е. сжимающие напряжения повышают эффективную плотность среды. Если $\sigma_0 > 0$, что, в частности, может иметь место для тела, вращающегося вокруг оси, то $\rho^* < \rho$. Однако влияние напряжений на плотность сравнительно невелико. Например, полагая для стали $\sigma_0 = 1.5$ ГПа, $\rho = 7800$ кг/м³, получим $\eta = 7 \cdot 10^{-13}$.

3. Постановка задачи ОТО для упругой среды. Классическая постановка задачи ОТО предполагает определение 10 компонент метрического тензора g_{ij} , которые связаны с символами Кристоффеля следующим образом:

$$g^{is} \left(\frac{\partial g_{sk}}{\partial x^i} + \frac{\partial g_{si}}{\partial x^k} - \frac{\partial g_i}{\partial x^s} \right) = 2\Gamma_{jk}^i \quad (3.1)$$

Правые части этих уравнений в свою очередь связаны с компонентами тензора Риччи, т.е.

$$\partial\Gamma_{ij}^n/\partial x^n - \partial\Gamma_{in}^n/\partial x^j + \Gamma_{ij}^n\Gamma_{nm}^m - \Gamma_{in}^m\Gamma_{jm}^n = R_{ij} \quad (3.2)$$

где R_{ij} определяются через компоненты тензора энергии-импульса T_{ij} с помощью уравнений Эйнштейна (2.26). Подстановка Γ_{ik}^j из уравнений (3.1) в левую часть уравнений (3.2) и последующая подстановка получаемых выражений для R_{ij} в уравнения (2.26) позволяет получить 10 уравнений вида

$$L_{ij}(g_{mn}) = \chi T_{ij} \quad (3.3)$$

где L_{ij} – нелинейные дифференциальные операторы второго порядка.

Система уравнений (3.3) является полной, если компоненты тензора энергии-импульса T_{ij} известны. Однако в общем случае они выражаются через 6 компонентов тензора напряжений σ_{ij} ($i, j = 1, 2, 3$). Для задачи статики соответствующие выражения имеют форму равенств (2.28). Таким образом, можно заключить, что система уравнений (3.3) является полной для задач, которые в теории упругости относятся к классу статически определимых. Первая группа задач такого рода, которые традиционно рассматриваются в ОТО, относится к пустому пространству, для которого $T_{ij} = 0$. Вторая группа задач относится к несжимаемой жидкости для которой $\sigma_{12} = \sigma_{13} = \sigma_{23} = 0$ и $\sigma_{11} = \sigma_{22} = \sigma_{33} = p$, где p – давление, определяемое из уравнений равновесия. В общем случае сплошной среды 10 уравнений (3.3) включают 16 неизвестных: 10 компонент метрического тензора и 6 компонент тензора напряжений.

Рассмотрим деформируемую среду и предположим, что метрический тензор g_{ij} после деформации принимает вид

$$g_{ij}^\varepsilon = g_{ij}(1 + 2\varepsilon_{ij}) \quad (3.4)$$

Здесь ε_{ij} – тензор деформаций, имеющий в четырехмерном пространстве 10 компонент, шесть из которых связаны с напряжениями соотношениями упругости

$$\varepsilon_{ij} = f_{ij}(\sigma_{mn}) \quad (3.5)$$

Система (3.3) и (3.5) включает 16 уравнений и 26 неизвестных: 10 метрических коэффициентов, 10 деформаций и 6 напряжений. Для построения замкнутой системы необходимо еще 10 уравнений. В теории упругости в качестве таких уравнений привлекаются уравнения совместности деформаций. Однако они требуют, как уже отмечалось, чтобы деформированное пространство было евклидовым, а в ОТО пространство не является евклидовым. В то же время в ОТО существуют уравнения Эйнштейна, которые носят универсальный характер и должны быть инвариантными по отноше-

нию к деформациям среды. Таким образом, предлагается дополнить уравнения (3.3) и (3.5) следующими:

$$\Delta G_{ij} = G_{ij}(g_{mn}^e) - G_{ij}(g_{mn}) = 0 \quad (3.6)$$

где G_{ij} – тензор Эйнштейна. Система (3.3), (3.5) и (3.6) включает 26 уравнений и содержит столько же неизвестных, т.е. является полной.

В качестве приложения рассмотрим постановку задачи ОТО для деформируемого шара. Уравнения аналогичные уравнениям (3.3) имеют для рассматриваемого случая форму (2.7), (2.8) и (2.9). С учетом равенств (2.1) получим

$$\chi\sigma_r = e^{-s}\left(\frac{h'}{r} + \frac{1}{r^2}\right) - \frac{1}{r^2} \quad (3.7)$$

$$\chi\sigma_\theta = \frac{1}{2}e^{-s}\left(h'' + \frac{1}{2}(h')^2 + \frac{1}{r}(h' - s') - \frac{1}{2}h's'\right) \quad (3.8)$$

$$\chi\rho c^2 = -e^{-s}\left(\frac{1}{r^2} - \frac{s'}{r}\right) + \frac{1}{r^2} \quad (3.9)$$

Эти три уравнения содержат четыре неизвестных: s , h , σ_r , σ_θ . Считая среду линейно упругой, используем в качестве соотношений (3.5) закон Гука (1.6).

Получим для рассматриваемой задачи уравнения (3.6). Для метрической формы (2.5) компоненты тензора Эйнштейна (2.4) имеют вид

$$G_1^1 = \frac{1}{2g_{11}}\left[\frac{1}{2}\left(\frac{g'_{22}}{g_{22}}\right)^2 + \frac{g'_{22}g'_{44}}{g_{22}g_{44}}\right] - \frac{1}{g_{22}} \quad (3.10)$$

$$G_2^2 = -\frac{1}{4g_{11}}\left[2\frac{g''_{44}}{g_{44}} - \left(\frac{g'_{44}}{g_{44}}\right)^2 + 2\frac{g''_{22}}{g_{22}} - \left(\frac{g'_{22}}{g_{22}}\right)^2 - \frac{g'_{22}g'_{11}}{g_{22}g_{11}} - \frac{g'_{44}g'_{11}}{g_{44}g_{11}} + \frac{g'_{22}g'_{44}}{g_{22}g_{44}}\right] \quad (3.11)$$

$$G_4^4 = \frac{1}{g_{11}}\left[\frac{g''_{22}}{g_{22}} - \frac{1}{4}\left(\frac{g'_{22}}{g_{22}}\right)^2 - \frac{g'_{22}g'_{11}}{2g_{22}g_{11}}\right] - \frac{1}{g_{22}} \quad (3.12)$$

Полагая здесь как и ранее $g_{11} = \dot{e}^s$, $g_{22} = r^2$, $g_{44} = e^h$ получим выражения, совпадающие с правыми частями равенств (2.7), (2.8) и (2.9), т.е.

$$G_1^1(g_{mn}) = -e^{-s}\left(\frac{h'}{r} + \frac{1}{r^2}\right) + \frac{1}{r^2} \quad (3.13)$$

$$G_2^2(g_{mn}) = -\frac{1}{2}e^{-s}\left(h'' + \frac{1}{2}(h')^2 + \frac{1}{r}(h' - s') - \frac{1}{2}h's'\right) \quad (3.14)$$

$$G_4^4(g_{mn}) = -e^{-s}\left(\frac{1}{r^2} - \frac{s'}{r}\right) + \frac{1}{r^2} \quad (3.15)$$

Непосредственной проверкой можно убедиться в том, что составляющая G_2^2 не является независимой и выражается через G_1^1 и G_4^4 следующим образом [3]:

$$G_2^2 = \frac{1}{2r}(r^2 G_1^1)' - \frac{rh'}{4}(G_1^1 - G_4^4)$$

Таким образом в рассматриваемой задаче имеется два уравнения типа (3.6) – для G_1^1 и G_4^4 .

Для вывода этих уравнений запишем равенства (3.4) $g_{11}^\varepsilon = e^s(1 + 2\varepsilon_r)$, $g_{22}^\varepsilon = r^2(1 + 2\varepsilon_\theta)$, $g_{44}^\varepsilon = e^h(1 + 2\varepsilon_t)$.

Подставляя эти выражения в соотношения (3.10) и (3.12), получим

$$\begin{aligned} G_1^1(g_{mn}^\varepsilon) &= \frac{1}{e^s(1 + 2\varepsilon_e)} \left\{ \left(\frac{1}{r} + \frac{\varepsilon'_\theta}{1 + 2\varepsilon_\theta} \right)^2 + \left(\frac{1}{r} + \frac{\varepsilon''_\theta}{1 + 2\varepsilon_\theta} \right) \left(h' + \frac{2\varepsilon'_t}{1 + 2\varepsilon_t} \right) \right\} - \frac{1}{r^2(1 + 2\varepsilon_\theta)} \\ G_4^4(g_{mn}^\varepsilon) &= \frac{1}{e^s(1 + 2\varepsilon_r)} \left\{ \frac{2}{r^2} + \frac{2(r\varepsilon''_\theta + 4\varepsilon'_\theta)}{r(1 + 2\varepsilon_\theta)} - \left(\frac{1}{r} + \frac{\varepsilon'_\theta}{1 + 2\varepsilon_\theta} \right)^2 - \right. \\ &\quad \left. - \left(\frac{1}{r} + \frac{\varepsilon'_\theta}{1 + 2\varepsilon_\theta} \right) \left(s' + \frac{2\varepsilon_r}{1 + 2\varepsilon_r} \right) \right] - \frac{1}{r^2(1 + 2\varepsilon_\theta)} \end{aligned} \quad (3.16)$$

Таким образом, уравнения (3.6) принимают для рассматриваемой задачи вид

$$G_1^1(g_{mn}^\varepsilon) - G_1^1(g_{mn}) = 0, \quad G_4^4(g_{mn}^\varepsilon) - G_4^4(g_{mn}) = 0 \quad (3.17)$$

Входящие сюда компоненты тензора Эйнштейна определяются равенствами (3.13), (3.15) и (3.16). Для малых деформаций линеаризация уравнений (3.17) по ε дает

$$\begin{aligned} 2r(\varepsilon'_\theta + \varepsilon'_t) + r^2 h' \varepsilon'_\theta - 2\varepsilon_r(1 + 2rh') + 2e^s \varepsilon_\theta &= 0 \\ r^2 \varepsilon''_\theta + \varepsilon'_\theta(3r - r^2 s'/2) - r\varepsilon'_r - \varepsilon_r(1 - s'r) + e^s \varepsilon_\theta &= 0 \end{aligned} \quad (3.18)$$

Для евклидова трехмерного пространства, т.е. при $s = 0, h = 0, \varepsilon_t = 0$, эти уравнения вырождаются в уравнения совместности деформаций (1.7).

Таким образом, задача ОТО для упругого шара сводится к семи уравнениям (3.13)–(3.15), (1.6) и (3.18), которые включают семь неизвестных: $s, h, \sigma_r, \sigma_\theta, \varepsilon_r, \varepsilon_\theta, \varepsilon_t$.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Зельдович Я.Б., Блинников С.И., Шакура Н.И. Физические основы строения и эволюции звезд. М.: Изд-во МГУ, 1981. (Электронная версия).
2. Власов В.З. Уравнения неразрывности деформаций в криволинейных координатах // Избр. тр. Т. 1. М.: Изд-во АН СССР, 1962. 558 с.
3. Синг Д. Общая теория относительности. М.: Изд-во иностр. лит, 1963. 423 с.
4. Кильчевский Н.А. Основы тензорного исчисления с приложениями к механике. Киев: Наук. думка, 1972. 148 с.
5. Шмутцер Э. Теория относительности. Современное представление. М. : Мир, 1981. 230 с.
6. Васильев В.В., Федоров Л.В. К задаче теории упругости, сформулированной в напряжениях // Изв. РАН. МТТ. 1996. № 2. С. 82–92.
7. Ландау Л.Д., Лившиц Е.М. Теоретическая физика. Т. 2. Теория поля. М. : Наука, 1988. 506 с.
8. Васильев В.В. Напряженное состояние твердых тел и некоторые геометрические эффекты // Изв. АН. МТТ. 1989. № 5. С.30–34.
9. Мизнер Ч., Торн К., Уилер Д. Гравитация. Т. 2. Бишкек: Айнштайн, 1996. 526 с.
10. Физическая энциклопедия. М.: Научное издательство Большая российская энциклопедия, 1988. 757 с.
11. Рашевский П.К. Риманова геометрия и тензорный анализ. М.: Наука, 1976. 664 с.

Москва

Поступила в редакцию

26.12.2001