

УДК 539.374

© 2000 г. Д.Д. ИВЛЕВ, Л.А. МАКСИМОВА

### О ВДАВЛИВАНИИ ИНДЕНТОРА В ИДЕАЛЬНУЮ ЖЕСТКОПЛАСТИЧЕСКУЮ ПОЛОСУ

Предельное состояние идеального жесткопластического тела при одной и той же предельной нагрузке может допускать различную кинематику деформирования. На эти возможности указал Хилл [1], на примере решения Прандтля о вдавливании жесткого штампа в пластическое полупространство. В дальнейшем это обстоятельство обсуждалось в [2–5]. Онат и Прагер [6] рассмотрели кинематику течения растягиваемой полосы из идеального жесткопластического материала, когда пластическое течение локализуется в виде шейки. Ниже рассматриваются обобщения течения, приведенного в [6], применительно к вдавливанию индентора в полосу из идеального жесткопластического материала. В пределе имеет место решение Оната и Прагера [6]. Отметим решение задачи о полосе с возмущенными границами, данное А.Ю. Ишлинским [7].

1. Рассмотрим течение плоской полосы шириной  $2h$  из идеального жесткопластического материала (фиг. 1). Условие пластичности

$$(\sigma_x - \sigma_y)^2 + 4\tau_{xy}^2 = 4k^2, \quad k - \text{const} \quad (1.1)$$

где  $\sigma_x, \sigma_y, \tau_{xy}$  – компоненты напряжения в декартовой системе координат, оси координат направлены, как указано на фиг. 1.

Для рассматриваемой полосы

$$\sigma_x = 2k, \quad \sigma_y = \tau_{xy} = 0 \quad (1.2)$$

Поле скоростей перемещений определяется из условий несжимаемости и изотропии

$$\varepsilon_x + \varepsilon_y = 0, \quad (\sigma_x - \sigma_y)\varepsilon_{xy} = (\varepsilon_x - \varepsilon_y)\tau_{xy} \quad (1.3)$$

где  $\varepsilon_x, \varepsilon_y, \varepsilon_{xy}$  – компоненты скорости деформации. Имеет место

$$\varepsilon_x = \frac{\partial u}{\partial x}, \quad \varepsilon_y = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad \varepsilon_{xy} = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) \quad (1.4)$$

где  $u, v$  – компоненты скоростей перемещения.

Предположим, что прямая  $L$  (фиг. 2) является линией действия максимальных касательных напряжений  $\tau = k$ , характеристикой. Компоненты скорости перемещения, нормальные к характеристикам, непрерывны, касательные компоненты скорости перемещения могут терпеть разрыв. При разрыве в результате возникающего сдвига, на характеристиках происходит пластическое деформирование материала. Предположим, что слева от  $L$  материал движется со скоростью  $V_1$ , справа скорость материала  $V_2$ . Из условия равенства нормальных компонент скорости следует

$$V_1 \sin \alpha = V_2 \sin \beta \quad (1.5)$$

Рассмотрим прямоугольник  $ABCD$  (фиг. 2). За единицу времени точка  $A$  сместится в положение  $A_1$ , точка  $B$  займет положение  $B_1$ , точка  $C$  – положение  $C_1$ , линия  $BC$  – положение  $B_1C_1$ . В следующий момент времени точка  $A$  займет положение  $A_2$ , точки  $B_1, C_1, D_1$  соответственно положения  $B_2, C_2, D_2$ , прямоугольник  $ABCD$  деформируется в параллелограмм  $A_2B_2C_2D_2$ . Очевидно, их площади равны между собой. Величина сдвига определяется углом  $\varphi$  (фиг. 2), имеет место равенство

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{2 \sin^2 \beta}{\sin 2\alpha + \sin 2\beta} \quad (1.6)$$

Величина разрыва касательных компонент скорости на линии  $L$  равна

$$[V] = \frac{V_1}{\sin \alpha} \sin(\alpha + \beta) = \frac{V_2}{\sin \beta} \sin(\alpha + \beta) \quad (1.7)$$

В работе [6] рассмотрено деформирование полосы с образованием локального утоньшения – шейки, когда части полосы  $A O B E$ ,  $C O D F$  (фиг. 1) движутся как жесткое целое вправо и влево со скоростями  $V = 1$  относительно начала координат. Материал в областях  $A O C$ ,  $B O D$  движется как жесткое целое соответственно вертикально вниз и вверх. Промежуточное положение показано на фиг. 3 (верхняя часть полосы). Первоначальная свободная граница материала  $A C$  займет положение  $e f$ . Материал, занимавший первоначально положение квадрата  $a b c d$  займет положение параллелограмма  $a_2 b_2 c_2 d_2$ . Очевидно, треугольникам  $A a b$ ,  $b c e$  соответствуют треугольники  $A_2 a_2 b_2$ ,  $b_2 c_2 e_2$ . Отметим, что  $A d = d e = A A_2$ . Область пластически деформированного материала в момент разрыва на фиг. 3 заштрихована. В случае, рассмотренном в [6],  $\alpha = \beta = \pi/4$ , согласно (1.6)  $\operatorname{tg} \varphi = 1/2$ . Можно предположить, что скорость движения материала в области  $A O C$  направлена под углом  $\alpha$  к оси  $y$  (фиг. 4). Из условия равенства нормальных скоростей движения на  $A O$  и  $C O$  получим, что жесткая часть материала  $A O E$  движется вправо относительно начала координат со скоростью

$$V_1 = V(\cos \alpha + \sin \alpha) \quad (1.8)$$

жесткая часть материала  $C O F$  – влево со скоростью

$$V_2 = V(\cos \alpha - \sin \alpha) \quad (1.9)$$

Области пластического деформирования в момент разрыва на фиг. 4 заштрихованы, причем  $M A = A A_1$ ,  $C M = C_1 C$ . Из (1.8), (1.9) следует

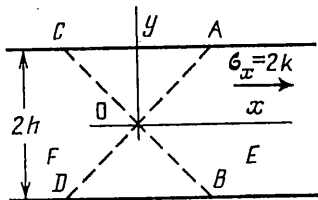
$$V = \frac{\sqrt{2}}{2} \sqrt{V_1^2 + V_2^2}, \quad \operatorname{tg} \alpha = \frac{V_1 - V_2}{V_1 + V_2} \quad (1.10)$$

Согласно (1.10) скорости движения жестких частей материала  $V_1, V_2$  относительно начала координат (точки разрушения материала) определяют величину  $V$  и направление скорости движения  $\alpha$  в зоне пластически деформируемого материала. При  $\alpha = \pi/4$  согласно (1.8), (1.9)  $V_2 = 0$ , скольжение материала происходит вдоль линии  $C O$ . Конечное положение деформирования показано на фиг. 5.

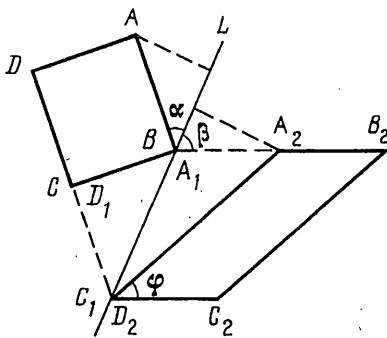
Величины  $V, \alpha$  могут быть переменными и зависеть от параметра  $\lambda$  (1.5), характеризующего, например глубину шейки в области пластического деформирования (фиг. 3). В этом случае приращение перемещения свободной границы жесткой области вдоль направления растяжения (ось  $x$ ) определяется согласно (1.8), (1.9):

$$d s_1 = V_1 d \lambda = V(\lambda)(\cos \alpha + \sin \alpha) d \lambda \quad (1.11)$$

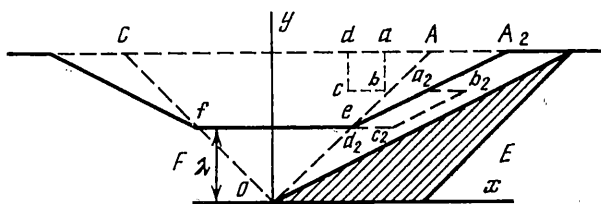
$$d s_2 = V_2 d \lambda = V(\lambda)(\cos \alpha - \sin \alpha) d \lambda, \quad \alpha = \alpha(\lambda)$$



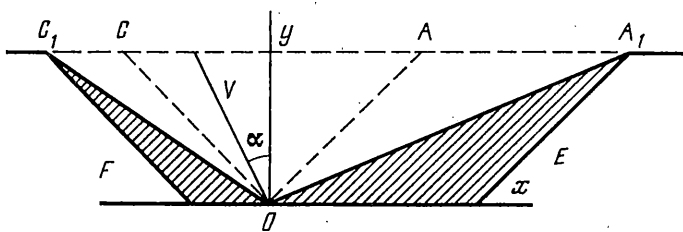
Фиг. 1.



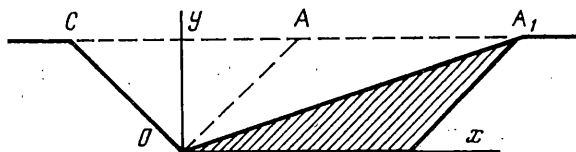
Фиг. 2



Фиг. 3



Фиг. 4



Фиг. 5

Очевидно,

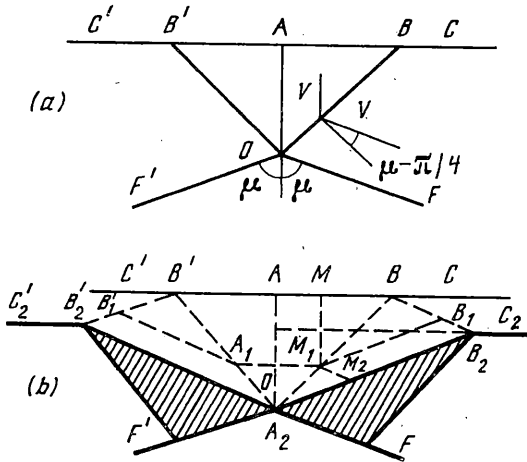
$$V(\lambda) \cos \alpha d\lambda = dy \quad (1.12)$$

Интегрируя выражение (1.9), (1.10) в пределах от  $\lambda$  до  $y$ , получим

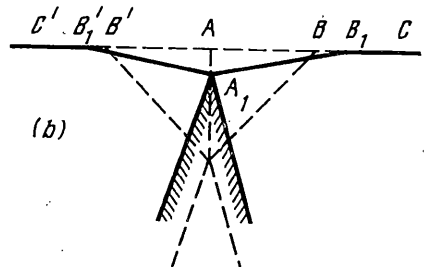
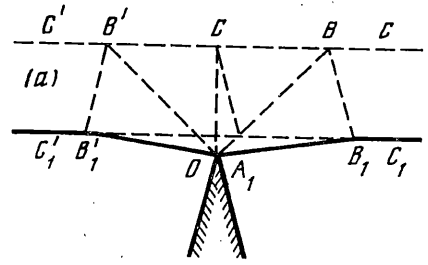
$$S_1(y) = y - \lambda + S, \quad S_2(y) = y - \lambda - S \quad (1.13)$$

$$S = \int_{\lambda}^y V \sin \alpha d\lambda, \quad S_1(\lambda) = S_2(\lambda) = S(\lambda) = 0$$

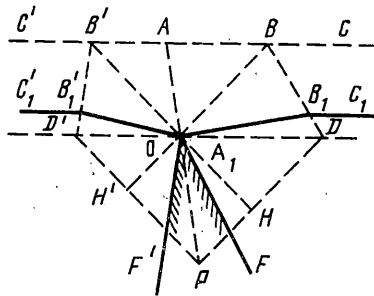
2. Предположим, что первоначальное положение пластического материала (фиг. 6, а) ограничено прямыми  $C'C$ ,  $F'OF$ , причем по  $F'OF$  имеет место жесткое гладкое основание. Предположим, что раствор угла  $F'OF$  равен  $2\mu$ . Предположим далее, что очаг пластического материала имеет место в зоне  $BOB'$ , в которой постоян-



Фиг. 6



Фиг. 7



Фиг. 8

ная скорость движения  $V$  направлена вдоль  $AO$ . Жесткая часть материала  $CBOF$  движется со скоростью  $V_1$  вдоль  $OF$ , жесткая часть материала  $C'B'OF$  движется со скоростью  $V_1$  вдоль  $OF'$ . Из условия равенства нормальных компонент скорости  $V$  и  $V_1$  на границах  $BO$ ,  $B'O$  будем иметь

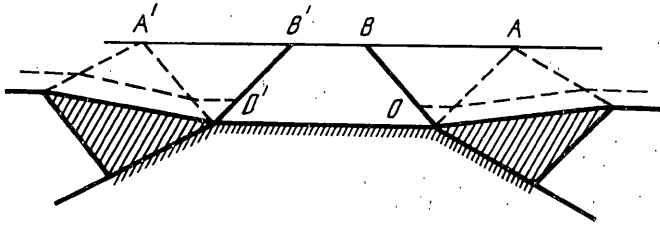
$$V \cos(\pi/4) = V_1 \cos(\mu - \pi/4) \quad (2.1)$$

Очевидно, что рассмотренный выше случай образования шейки в растягиваемом образце имеет место при  $\mu = \pi/2$ . На фиг. 6, б показано положение материала в момент разрыва, при котором точка  $A$  достигает положения точки  $O$ . Промежуточное состояние показано на фиг. 6, в линией  $B_1'M_1'A_1M_1B_1$ , окончательное – линией  $C_2'B_2'A_2B_2C_2$ . Если обозначить  $AO = h$ ,  $BB_2 = S$ , то, согласно (1):

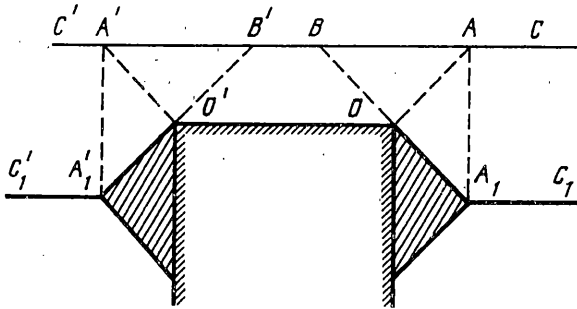
$$S = \frac{\sqrt{2}h}{2 \cos(\mu - \pi/4)} \quad (2.2)$$

Очевидно, ширина шейки равна

$$B_1B_2' = 2B_2D = 2h \left( 1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{\sin \mu}{2 \cos(\mu - \pi/4)} \right) \quad (2.3)$$



Фиг. 9



Фиг. 10

глубина шейки характеризуется величинами

$$AD = S \cos \mu, \quad OD = h \left( 1 - \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{\cos \mu}{2 \cos(\mu - \pi/4)} \right) \quad (2.4)$$

На фиг. 7, а показано деформирование материала при достаточно малом угле раствора  $\mu$  режущего инструмента  $F'O'F$ .

На фиг. 7, в тот же процесс представлен в обратимом виде: линия  $C'C$  фиксирована и деформирование осуществляется за счет внедрения индентора.

Рассмотрим случай несимметричного индентора (фиг. 8). Часть материала движется как жесткое целое со скоростью, направленной вдоль  $OF$ . Предположим, что вектор скорости совпадает с отрезком  $BD$ . Часть материала  $C'B'O'F'$  движется как жесткое целое со скоростью, направленной вдоль  $OF'$ . Предположим, что вектор скорости совпадает с отрезком  $B'D'$ . В этом случае вертикальные компоненты скорости равны и полупрямые  $CB$ ,  $C'B'$  смещаются параллельно себе по вертикали с одной скоростью.

Компоненты скорости, нормальные к отрезкам  $BO$ ,  $B'O$ , ограничивающим очаг пластического деформирования  $BOB'$ , определяются отрезками  $OH$ ,  $OH'$ . Таким образом, скорость в очаге пластического деформирования определяется вектором  $OP$ .

В момент окончания деформирования точка  $A$  займет положение  $A'$ , аналогично другие точки займут соответствующие положения с индексом единица. Очевидно,  $AB = BC$ ,  $AB' = B'C'$ . Обращая движение, рассмотренный процесс можно интерпретировать как вдавливание жесткого индентора в идеальнопластическую среду.

На фиг. 9 показан случай пробоя пластического слоя затупленным индентором. Жесткий материал движется вдоль линий  $OF$ ,  $O'F'$ , в очагах пластического деформирования  $ABO$ ,  $A'O'B'$  скорость пластического материала направлена соответственно вдоль линий  $BO$ ,  $B'O'$ , часть материала  $BOO'B'$  остается жесткой, показано конечное положение материала, области деформированного состояния материала заштрихованы.

На фиг. 10 показан случай индентора с вертикальными стенками, область деформированного состояния материала заштрихована.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Хилл Р. Математическая теория пластичности. М.: Гостехиздат, 1956. 407 с.
2. Жалнин В.А., Ивлев Д.Д. К теории вдавливания штампа в пластическую среду // ПМТФ. 1960. № 3. С. 214–216.
3. Быковцев Г.И. О поле скоростей при вдавливании плоского штампа в пластическое полупространство // ПММ. 1961. Т. 25. Вып. 3. С. 552–553.
4. Кузнецов А.И. Замечание о теории вдавливания штампа в пластическую среду // ПМТФ. 1962. № 1. С. 162–163.
5. Ивлев Д.Д. Теория идеальной пластичности. М.: Наука, 1966. 231 с.
6. Онат Е., Прагер В. Образование шейки при плоском течении растягиваемого плоского образца // Механика. Сб. перев. и обзоров иностр. период. лит. 1955. № 4. С. 93–97.
7. Ишлинский А.Ю. Растяжение бесконечно длинной идеальнопластической полосы переменного сечения // Док. АН УР СР, Киев: 1958. № 1. С. 12–15.

Чебоксары

Поступила в редакцию  
8.10.1998