

УДК 539.214;539.374

© 1998 г. В. Д. КЛЮШНИКОВ

НЕУСТОЙЧИВОСТЬ ТИПА ШЕЙКИ ПРИ БИЛИНЕЙНОЙ РАЗНОМОДУЛЬНОСТИ

Исследуется неустойчивость типа шейки для разномодульного материала [1] с диаграммой растяжения–сжатия в виде двувенной ломаной с точкой излома в начале координат. Использовано три подхода к задаче устойчивости массивных тел – классический [2, 3], Лейбензона–Ишлинского [4, 5] и неклассический [6]. Главная задача исследования – выявление возможности в рамках указанных подходов описания эффекта неустойчивости типа шейки.

1. Рассматривается упругий материал с потенциалом

$$W = \frac{1}{2}(a\theta^2 + 2b\Delta^2 - 2c\theta\Delta) \quad (1.1)$$

$$\theta = \epsilon_{mn}\delta_{mn}, \quad \Delta^2 = \epsilon_{ij}\epsilon_{ij}, \quad \theta/\Delta = \gamma, \quad \epsilon_{ij}/\Delta = \gamma_{ij} \quad (a, b, c - \text{const}) \quad (1.2)$$

и, следовательно, с определяющим соотношением

$$\sigma_{ij} = \partial W / \partial \epsilon_{ij} = (a\theta - c\Delta)\delta_{ij} + (2b - c\gamma)\epsilon_{ij} \quad (1.3)$$

При растяжении (индекс +) и сжатии (индекс –), когда ненулевыми параметрами напряжения и деформациями являются σ_{11} , $\epsilon_{22} = \epsilon_{33} = -v\epsilon_{11}$, $\theta = (1 - 2v)\epsilon_{11}$, $\Delta = |\epsilon_{11}| \sqrt{1 + 2v^2}$ из (1.3) следует

$$\begin{aligned} \sigma_{11} &= [a(1 - 2v) - c\tilde{\epsilon}\sqrt{1 + 2v^2} + 2b - c\tilde{\epsilon}(1 - 2v)/\sqrt{1 + 2v^2}]\epsilon_{11} = E_{\pm}\epsilon_{11} \\ \sigma_{22} &= [a(1 - 2v) - c\tilde{\epsilon}\sqrt{1 + 2v^2} - 2bv + c\tilde{\epsilon}v(1 - 2v)/\sqrt{1 + 2v^2}] = 0 \end{aligned} \quad (1.4)$$

где $\tilde{\epsilon}$ – знак параметра ϵ_{11} . Из первого соотношения следует, что задание (1.1) обеспечивает указанную выше билинейность и определяет модуль растяжения E_+ (при $\tilde{\epsilon} = 1$, $v = v_+$) и сжатия E_- (при $\tilde{\epsilon} = -1$, $v = v_-$). Второе соотношение из (1.4) дает два уравнения для параметров v_+ (при $\tilde{\epsilon} = 1$) и v_- (при $\tilde{\epsilon} = -1$).

В последующем, наряду с соотношениями (1.3) потребуется их представление в приращениях или скоростях

$$d\sigma_{ij} = \frac{\partial^2 W}{\partial \epsilon_{ij} \partial \epsilon_{mn}} d\epsilon_{mn} = E_{ijmn}^* d\epsilon_{mn} \quad (1.5)$$

После несложных преобразований получим

$$E_{ijmn}^* = a\delta_{ij}\delta_{mn} + 2b\delta_{im}\delta_{jn} - \frac{c}{\Delta}[\epsilon_{mn}\delta_{ij} + \epsilon_{ij}\delta_{mn} + \theta(\delta_{im}\delta_{jn} - \gamma_{mn}\gamma_{ij})] \quad (1.6)$$
$$\gamma_{mn} = \epsilon_{mn}/\Delta$$

В дальнейшем задача о шейке будет рассматриваться в рамках плоской деформации, при малых докритических деформациях, когда

$$\epsilon_{33} = \dot{\epsilon}_{33} = \epsilon_{13} = \dot{\epsilon}_{13} = 0, \quad \epsilon_{23} = \dot{\epsilon}_{23} \quad (1.7)$$

Здесь и в дальнейшем $d\epsilon_{ij}$ и $d\sigma_{ij}$ будут заменены на $\dot{\epsilon}_{ij}$ и $\dot{\sigma}_{ij}$ – скорости деформаций и напряжений. Если еще учесть, что в докритическом состоянии $\gamma_{12} = 0$, то связь в скоростях напряжений и деформаций будет

$$\sigma_{11} = A\dot{\epsilon}_{11} + C\dot{\epsilon}_{22}, \quad \sigma_{22} = C\dot{\epsilon}_{11} + B\dot{\epsilon}_{22}, \quad \sigma_{12} = 2D\dot{\epsilon}_{12} \quad (1.8)$$

$$A = a + 2b - c[2\gamma_{11} + \gamma(1 - \gamma_{11}^2)], \quad B = a + 2b - c[2\gamma_{22} + \gamma(1 - \gamma_{22}^2)]$$

$$C = a - c\gamma(1 - \gamma_{11}\gamma_{22}), \quad D = b - c/2\gamma, \quad \dot{\epsilon}_{ij} = \frac{1}{2}(v_{i,j} + v_{j,i}) \quad (1.9)$$

где v_i – компоненты скорости перемещения.

2. Рассмотрим задачу о шейке в постановке Лейбензона–Ишлинского [4, 5]. В этом подходе используются обычные линейные уравнения равновесия в скоростях (приращениях), а отличие составляют краевые условия. В общем виде [6] уравнения в объеме тела V и краевые условия на поверхности тела Σ представляются в виде

$$\dot{\sigma}_{ij} = 0 (V), \quad \dot{\sigma}_{ij}n_j^0 = \begin{cases} \sigma_{ki}^0 v_{j,k} n_j^0 \\ (\sigma_{ki}^0 v_{j,k} - \sigma_{ki}^0 v_{k,i}) n_j^0 \end{cases} (\Sigma) \quad (2.1)$$

Здесь и далее индекс ноль означает принадлежность параметра к докритическому состоянию, n_j – компонента единичной нормали к поверхности Σ , причем верхняя строка отвечает мертвой нагрузке, а нижняя – следящей.

В силу (1.8) уравнения равновесия в скоростях будут

$$\begin{aligned} Av_{1,11} + Dv_{1,22} + (C + D)v_{2,12} &= 0 \\ Bv_{2,22} + Dv_{2,11} + (C + D)v_{1,12} &= 0 \end{aligned} \quad (2.2)$$

Дифференцируя первое из (2.2) дважды по x_1 , дважды по x_2 , а второе уравнение по x_1 и x_2 получаем

$$\begin{aligned} -(C + D)v_{2,1211} &= Av_{1,1111} + Dv_{1,2211} \\ -(C + D)v_{2,1222} &= Av_{1,1122} + Dv_{1,2222} \\ Bv_{2,2212} + Dv_{2,1112} + (D + C)v_{1,1212} &= 0 \end{aligned} \quad (2.3)$$

Внося первые два соотношения из (2.3), разрешенные относительно производных v_2 в третье и вводя обозначения

$$A/B = n, \quad (AB - 2CD - C^2)/(DB) = 2m \quad (2.4)$$

получаем

$$v_{1,2222} + 2mv_{1,1122} + nv_{1,1111} = 0 \quad (2.5)$$

Аналогичным образом получается совпадающее с (2.5) уравнение для v_2 . Решение ищем в виде

$$v_1 = \phi_1(\lambda x_2) \sin \lambda x_1, \quad v_2 = \phi_2(\lambda x_2) \cos \lambda x_1 \quad (2.6)$$

и, обозначая штрихом производную по аргументу λx_2 , получаем из (2.5) уравнение для ϕ_i и соответствующее характеристическое уравнение

$$\phi_i^{IV} - 2m\phi_i'' + n\phi_i = 0, \quad s^4 - 2ms^2 + n = 0 \quad (2.7)$$

Откуда для корней характеристического уравнения получим

$$S_{1,2} = \alpha_{\pm} = \pm(m + \sqrt{m^2 - n})^{\frac{1}{2}}, \quad S_{3,4} = \beta_{\pm} = \pm(m - \sqrt{m^2 - n})^{\frac{1}{2}} \quad (2.8)$$

Решение для шейки должно состоять из четного ϕ_1 и нечетного ϕ_2 , т.е.

$$\phi_1(\lambda x_2) = C_1 \operatorname{ch} \alpha \lambda x_2 + D_1 \operatorname{ch} \beta \lambda x_2, \quad \phi_2(\lambda x_2) = C_2 \operatorname{sh} \alpha \lambda x_2 + D_2 \operatorname{sh} \beta \lambda x_2 \quad (2.9)$$

Краевые условия при $x_2 = \pm h$, где h – половина толщины образца в виде полосы, на основании (2.1) при $n_1^o = 0$ и $\sigma_{ij}^o = 0$, кроме σ_{11}^o для мертвого и следящей нагрузки совпадают и представляются в виде

$$\dot{\sigma}_{22} = 0, \quad \dot{\sigma}_{12} = \sigma_{11}^o v_{2,1} \quad (2.10)$$

В продифференцированном по x_1 виде эти условия с помощью (2.3) представляются следующим образом:

$$\phi_1'' + p\phi_1 = 0, \quad \phi_2'' + q\phi_2 = 0 \quad (2.11)$$

$$p = [C(D + C) - AB]/BD, \quad q = [(C + D)(D - \sigma_{11}^o) - D^2]/BD \quad (2.12)$$

С учетом (2.9) краевые условия (2.11) примут вид

$$\begin{aligned} C_1(\alpha^2 + p)\operatorname{ch} \alpha \lambda h + D_1(\beta^2 + p)\operatorname{ch} \beta \lambda h &= 0 \\ C_2(\alpha^2 + q)\operatorname{sh} \alpha \lambda h + D_2(\beta^2 + q)\operatorname{sh} \beta \lambda h &= 0 \end{aligned} \quad (2.13)$$

Недостающие условия вытекают из (2.3):

$$A\phi_1 - D\phi_1'' + (C + D)\phi_2' = 0, \quad (C + D)\phi_1'' + B\phi_2'' - D\phi_2 = 0$$

или с учетом (2.6):

$$\begin{aligned} [(A - D\alpha^2)C_1 + \alpha(C + D)C_2]\operatorname{ch} \alpha \lambda x_2 + [(A - D\beta^2)D_1 + \beta(C + D)D_2]\operatorname{ch} \beta \lambda x_2 \\ [(C + D)\alpha C_1 + (B\alpha^2 - D)C_2]\operatorname{sh} \alpha \lambda x_2 + [(C + D)\beta D_1 + (B\beta^2 - D)D_2]\operatorname{sh} \beta \lambda x_2 \end{aligned} \quad (2.14)$$

В силу тождественного удовлетворения этих уравнений по x_2 квадратные скобки должны быть равны нулю. В получающихся четырех уравнениях независимыми оказываются только два. Действительно, определитель из 1 и 3 скобок в силу (2.4) будет

$$\begin{bmatrix} A - D\alpha^2 & (C - D)\alpha \\ (C + D)\alpha & B\alpha^2 - D \end{bmatrix} = -(\alpha^4 - 2m\alpha^2 + \alpha^4)BD = 0 \quad (2.15)$$

Аналогично доказывается зависимость второй и четвертой скобок. Таким образом из (2.14) следуют два независимых уравнения, приводящих к соотношениям

$$C_2 = -\frac{A - D\alpha^2}{\alpha(D + C)}C_1, \quad D_2 = -\frac{A - D\beta^2}{\beta(D + C)}D_1$$

Внося их в (2.13), получим два однородных уравнения для постоянных C_1, D_1 с определителем

$$\begin{aligned} & (A - D\alpha^2)(\alpha^2 + q)(\beta^2 + p)\beta \operatorname{sh} \alpha \lambda h \operatorname{ch} \lambda \beta h - \\ & - (A - D\beta^2)(\beta^2 + q)(\alpha^2 + p)\alpha \operatorname{sh} \beta \lambda h \operatorname{ch} \lambda \alpha h \end{aligned} \quad (2.16)$$

Для существования решения для C_1, D_1 данный определитель должен быть равен нулю. Разрешая получающиеся уравнения относительно параметра q , получим

$$q = \frac{\alpha \beta (A - D\beta^2)(\alpha^2 + p) \operatorname{sh} \beta \lambda h \operatorname{ch} \alpha \lambda h - \alpha (A - D\alpha^2)(\beta^2 + p) \operatorname{sh} \alpha \lambda h \operatorname{ch} \beta \lambda h}{\alpha (A - D\beta^2)(\alpha^2 + p) \operatorname{sh} \beta \lambda h \operatorname{ch} \alpha \lambda h - \beta (A - D\alpha^2)(\beta^2 + p) \operatorname{sh} \alpha \lambda h \operatorname{ch} \beta \lambda h} \quad (2.17)$$

Параметр λ находится из требования

$$\int_{-h}^h \dot{\sigma}_{11} dx_2 |_{\pm l} = 0$$

где l – полудлина полосы. На основании (1.8), (2.6) это условие будет удовлетворено, если $\cos \lambda l = 0$ или $\lambda l = \pi/2$. Таким образом параметр $k = \alpha \lambda h$ в формулах (2.16), (2.17) будет равен

$$k = \alpha/2(h/l) \quad (2.18)$$

и будет включать малый параметр. Если положить $h/\alpha \ll 1$, то $\operatorname{sh} k \approx k$, $\operatorname{ch} k \approx 1$, тогда формула (2.17) примет вид

$$q = \frac{\alpha^2 (A - D\alpha^2)(\beta^2 + p) - \beta^2 (A - D\beta^2)(\alpha^2 + p)}{(A - D\alpha^2)(\beta^2 + p) - (A - D\beta^2)(\alpha^2 + p)} \quad (2.19)$$

Используя свойства корней α и β (2.4), (2.8) формулы (2.12) и равенства

$$2mD - A = -C(2D + C)/B, \quad A + Dp = C(C + D)/B \quad (2.20)$$

нетрудно привести формулу (2.19) к виду

$$q = \frac{-BDn + C(C + 2D)p}{C(C + D)} \quad (2.21)$$

которая совместно с (2.12) дает критическое значение напряжения

$$\sigma_{11}^0 = (AB - C^2)/C \quad (2.22)$$

Выражение $AB - C^2$ – определитель соотношения (1.9), который в силу однозначной разрешимости этих соотношений относительно $\dot{\epsilon}_{ij}$ должен быть положительным. Следовательно, критическое значение (2.22) положительно и относится к неустойчивости типа шейки.

3. Рассмотрим классический вариант. В этом случае уравнения в скоростях имеют вид [2, 3]:

$$(\dot{\sigma}_{ij} + \sigma_{jk}^0 v_{i,k})_j = 0 \quad (V), \quad \dot{\sigma}_{ij} n_j^0 = \begin{cases} \sigma_{jk}^0 v_{i,k} n_j^0 & (\Sigma) \\ 0 & \end{cases} \quad (3.1)$$

В рассматриваемой задаче краевые условия на (Σ) , как легко видеть, и для мертвых и для следующих нагрузок совпадают и вырождаются в условия $\dot{\sigma}_{12} = 0, \dot{\sigma}_{22} = 0$.

Внешняя нагрузка входит только в уравнения равновесия и на основе (1.8), (1.9) имеют вид

$$A^* v_{1,11} + D v_{1,22} + (C + D) v_{2,12} = 0, \quad A^* = A + \sigma_{11}^0 \quad (3.2)$$

$$B v_{2,22} + D^* v_{2,11} + (C + D) v_{1,12} = 0, \quad D^* = D + \sigma_{11}^0$$

из которых, аналогично (2.5) следуют для v_1 , v_2 одинаковые уравнения

$$n^* v_{1,1111} + 2m^* v_{1,1122} + v_{1,2222} = 0 \quad (3.3)$$

$$n^* = A^* D^* / BD, \quad 2m^* = [A^* B - 2DC - C^2 - D(D - D^*)] / (BD) \quad (3.4)$$

Указанные выше краевые условия, продифференцированные по x_1 и выраженные через v_k , будут

$$B v_{2,21} + C v_{1,11} = 0, \quad v_{1,21} + v_{2,11} = 0 \quad (3.5)$$

Из первых и вторых соотношений в (3.2) и (3.5) найдем

$$v_{1,22} - p^* v_{1,11} = 0, \quad v_{2,22} - q^* v_{2,11} = 0 \quad (3.6)$$

$$p^* = [C(C + D) - A^* B] / (BD), \quad q^* = [(C + D)D - D^* D] / (BD) \quad (3.7)$$

Решение будем искать в виде

$$v_1 = \psi_1(\lambda x_2) \sin \lambda x_1, \quad v_2 = \psi_2(\lambda x_2) \cos \lambda x_1 \quad (3.8)$$

Тогда из (3.3) и (3.4) получим уравнение для ψ_i и характеристическое уравнение

$$\Psi_i^{IV} - 2m^* \Psi_i'' + \Psi_i = 0, \quad s^4 - 2m^* s^2 + n^* = 0 \quad (3.9)$$

Общее решение состоит из четного ψ_1 и нечетного ψ_2 :

$$\psi_1(\lambda x_2) = C_1 \operatorname{ch} \alpha \lambda x_2 + D_1 \operatorname{sh} \beta \lambda x_2, \quad \psi_2(\lambda x_2) = C_2 \operatorname{sh} \alpha \lambda x_2 + D_2 \operatorname{ch} \beta \lambda x_2 \quad (3.10)$$

а краевые условия будут

$$\psi_1'' + p^* \psi_1 = 0, \quad \psi_2'' + q^* \psi_2 = 0 \quad (\Sigma) \quad (3.11)$$

или в силу (4.8):

$$C_1(\alpha^2 + p^*) \operatorname{ch} \alpha \lambda h + D_1(\beta^2 + p^*) \operatorname{sh} \beta \lambda h = 0, \quad (3.12)$$

$$C_2(\alpha^2 + p^*) \operatorname{sh} \alpha \lambda h + D_2(\beta^2 + p^*) \operatorname{ch} \beta \lambda h = 0$$

Компенсация краевых условий производится на основании (3.2), (3.8) и далее вполне аналогично п. 2 с заменой $A \rightarrow A^*$, $m \rightarrow m^*$, $n \rightarrow n^*$, $p \rightarrow p^*$, $q \rightarrow q^*$. Параметр D в результирующей формуле для q^* остается неизменным. В частности, с указанной заменой остается справедливой формула (2.20):

$$q^* = \frac{-BDn^* + C(C + 2D)p^*}{C(C + D)} \quad (3.13)$$

С другой стороны, из краевых условий (3.7) $q^* = (C - \sigma_{11}^0)/B$, так что, приравнивая правые части этих выражений, получим

$$\sigma_{11}^0 = -(AB - C^2)/B \quad (3.14)$$

Как указано в п. 2, $AB - C^2 > 0$, и, следовательно, формула (3.14) выдаёт отрицательное критическое значение σ_{11}^0 . Таким образом, классический подход не в состоянии описать эффект типа шейки.

4. Определенный интерес представляет подход, основанный на уравнениях [6]:

$$(\dot{\sigma}_{ij} - \sigma_{jk}^o v_{i,k})_{,j} = 0 \quad (V), \quad \dot{\sigma}_{ij} n_j^o = \begin{cases} \sigma_{jk}^o v_{i,k} n_j^o & (\Sigma) \\ 0 & \end{cases} \quad (4.1)$$

— один из неклассических подходов, главное отличие которого состоит в возможности замыкания некоторых задач устойчивости в напряжениях. Это свойство можно использовать и в задаче о шейке. Но в этой задаче имеется максимально простой путь получения решения: если известно решение для классического варианта, то решение для (4.1) получается просто заменой знака напряжения σ_{jk}^o , ибо при этом уравнения (4.1) переходят в уравнения (3.1).

Таким образом неклассический вариант, в противоположность классическому выявляет эффект неустойчивости типа шейки подобно подходу Лейбензона—Ишлинского, но с разными значениями критического напряжения

$$\sigma_{11}^o = (AB - C^2)/C, \quad \sigma_{11}^e = (AB - C^2)/B \quad (4.2)$$

На основании формул (1.9) и $\gamma < 0$:

$$B - C = 2b - c(2\gamma_{22} - \gamma\gamma_{22}^2 - \gamma\gamma_{11}\gamma_{22}) \quad (4.3)$$

и, следовательно, $B > C$ и минимальным будет втрое из (4.2) значение, отвечающее неклассическому подходу, которое и надо полагать в конкретный расчет.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект № 96-01-00343).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- Ломакин Е.В., Работнов Ю.Н. Соотношения теории упругости для изотропного разномодульного тела // Изв. АН СССР. МТТ. 1978. № 6. С. 29–34.
- Trefftz E. Zur Theorie der Stabilität des elastischen Gleichgewichts // ZAMM. 1933. Bd. 13. H2. S. 160–165.
- Новожилов В.В. Основы нелинейной теории упругости. Л.; М.: Гостехиздат, 1948. 211 с.
- Лейбензон Л.С. О применении гармонических функций к вопросу об устойчивости сферической и цилиндрической оболочек. Сб. соч. М.: Изд-во АН СССР, 1951. Т. 1. С. 50–85.
- Ишлинский А.Ю. Рассмотрение вопросов об устойчивости равновесия упругих тел с точки зрения математической теории упругости // Укр. мат. ж. 1954. Т. 6. № 2. С. 140–146.
- Ключников В.Д. Лекции по устойчивости деформируемых систем. М.: Изд-во МГУ, 1986. 224 с.

Москва

Поступила в редакцию 23.XII.1997