

УДК 539.3

© 1997 г. С.В. ШМЕГЕРА

НАЧАЛЬНО-КРАЕВАЯ ЗАДАЧА ДИНАМИЧЕСКОЙ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ ДЛЯ СОСТАВНОЙ ПЛОСКОСТИ С НЕСТАЦИОНАРНЫМ РАЗРЕЗОМ НА ГРАНИЦЕ РАЗДЕЛА

Построено решение начально-краевой задачи динамической теории упругости для составной плоскости, состоящей из двух различных упругих полуплоскостей, по линии соединения которых с произвольной переменной скоростью движется разрез. Условия нагружения разреза — комбинирование, соответствующие нормальному отрыву и поперечному сдвигу. Для решения использован новый метод.

Рассматриваемая в данной работе задача является каноническим примером математических задач динамической теории межфазных (расположенных на границе раздела упругих сред) трещин. Аналитическое решение такой задачи, при нестационарных условиях нагружения и (или) распространения разреза, получено только в случае касательных нагрузок (трещина поперечного сдвига) [1]. В этом случае решение можно получить методом интегральных преобразований на основе интегралов Фурье и (или) Лапласа с использованием техники факторизации, распространенной на задачи с движущейся точкой раздела граничных условий [2]. В случае когда разрез находится под действием нормальных нагрузок (нормальный отрыв) или в общем случае комбинированного нагружения (нормальный отрыв и поперечный сдвиг), метод факторизации является неэффективным и решение такой задачи получить не удается.

В предлагаемой работе построено аналитическое решение указанной задачи для общего случая комбинированного нагружения. Для решения используется новый подход, основанный на преобразовании Радона и методах решения краевых задач теории функций комплексного переменного.

Стационарный динамический случай задачи (установившееся движение разреза) рассмотрен в [3] (см., также [4]).

1. Постановка задачи. Рассмотрим кусочно-однородную изотропную упругую плоскость (пространство в условиях плоской деформации), состоящую из двух полуплоскостей $y < 0$ (среда 1) и $y > 0$ (среда 2) с модулями сдвига μ_k и скоростями распространения продольных и поперечных волн c_{1k} и c_{2k} соответственно (индекс k фиксирует среду; $k = 1, 2$). По границе соединения полуплоскостей в момент времени $t = 0$ начинает распространяться разрез, вершина которого движется по закону $x = l(t)$, $y = 0$ ($l(0) = l_0$). К берегам разреза ($x < l(t)$, $y = \pm 0$) приложены нормальные и касательные нагрузки. На продолжении разреза ($x > l(t)$, $y = 0$) перемещения и напряжения непрерывны. До начала движения плоскость покоилась.

Таким образом, имеем следующие граничные и начальные условия для компонент вектора перемещения $w_k = \{u_k, v_k\}$ и компонент тензора напряжений σ_{jk} и τ_{xyk} :

$$\sigma_{jk}(x, 0, t) = \sigma_{0k}(x, t), \quad \tau_{xyk}(x, 0, t) = \tau_{0k}(x, t) \quad (x < l(t), t > 0)$$

$$[u_k(x, 0, t)] = [v_k(x, 0, t)] = [\sigma_{jk}(x, 0, t)] = [\tau_{xyk}(x, 0, t)] = 0 \quad (x > l(t), t > 0)$$

$$w_k(x, y, t) = C_k(t) + O(r^\varepsilon), \quad \varepsilon \geq 1/2, \quad r \rightarrow 0 \quad (r = [(x - l(t))^2 + y^2]^{1/2}) \quad (1.1)$$

$$\begin{aligned} w_k(x, y, t) = \dot{w}_k(x, y, t) = 0 \quad (t < 0), \quad (\cdots) \equiv \partial/\partial t \\ [f_k(x, 0, t)] \equiv f_1(x, 0, t) - f_2(x, 0, t), \quad f_k = (u_k, v_k, \sigma_{yk}, \tau_{xyk}) \\ u_k = \Phi_{1k,x} + \Phi_{2k,y}, \quad v_k = \Phi_{1k,y} - \Phi_{2k,x} \end{aligned} \quad (1.2)$$

$$\begin{aligned} \sigma_{yk} = \mu_k [c_{2k}^{-2} \ddot{\Phi}_{1k} - 2(\Phi_{1k,xx} + \Phi_{2k,xy})] \\ \tau_{xyk} = \mu_k [c_{2k}^{-2} \ddot{\Phi}_{2k} - 2(\Phi_{2k,xx} - \Phi_{1k,xy})] \quad (\cdots)_{,p} \equiv \partial/\partial p \quad (p = x, y) \end{aligned}$$

где функции Φ_{jk} ($j = 1, 2$) удовлетворяют волновым уравнениям

$$\Phi_{jk,xx} + \Phi_{jk,yy} = c_{jk}^{-2} \ddot{\Phi}_{jk} \quad (1.3)$$

Будем искать решение уравнений (1.3) в виде интегральной суперпозиции плоских волн произвольного вида [5]:

$$\Phi_{jk}(x, y, t) = \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} F_{jk}(z_{jk}(x, y, t, c), c) dc \quad (1.4)$$

Здесь $F_{jk}(z_{jk})$ — произвольные аналитические функции своих аргументов в области их комплексности; функции z_{jk} имеют вид

$$z_{jk} = \xi + i\eta_{jk}, \quad \xi = x - ct, \quad \eta_{jk} = \gamma_{jk}y, \quad \gamma_{jk} = (1 - c^2/c_{jk}^2)^{1/2} \quad (1.5)$$

Ветви радикалов γ_{jk} на плоскости c с разрезами $[-\infty, -c_{jk}]$ и $[c_{jk}, \infty]$ фиксированы условиями $\gamma_{jk} > 0$ при $c = ia$ ($a > 0$). Контур Γ — произвольный.

Подставляя (1.4) при учете (1.5) в (1.2), получаем следующие представления перемещений и напряжений через функции F_{jk} :

$$\begin{aligned} u_k = \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} [F'_{1k} + i\gamma_{2k}(c)F'_{2k}] dc, \quad v_k = \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} [i\gamma_{1k}(c)F'_{1k} - F'_{2k}] dc \\ \sigma_{yk} = -\mu_k \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} [\gamma_k(c)F''_{1k} + 2i\gamma_{2k}(c)F''_{2k}] dc \\ \tau_{xyk} = \mu_k \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} [2i\gamma_{1k}(c)F''_{1k} - \gamma_k(c)F''_{2k}] dc \\ F_{jk} = F_{jk}(z_{jk}(c), c), \quad \gamma_k = 1 + \gamma_{2k}^2, \quad (\)'_{jk} \equiv \partial/\partial z_{jk} \end{aligned} \quad (1.6)$$

Из представлений (1.6) следует, что для решения задачи (1.1)–(1.3) достаточно найти функции F_{jk} и (или) их производные.

2. Сведение к системе краевых задач Римана – Гильберта. Подставляя (1.6) при $\eta_{jk} = 0$ ($y = 0$) в граничные условия из (1.1) (предварительно продифференцировав условия для перемещений по x), перепишем их в виде

$$\begin{aligned} \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \begin{bmatrix} \Sigma_k \\ T_k \end{bmatrix} dc = \begin{bmatrix} \sigma_{0k}(x, t) \\ \tau_{0k}(x, t) \end{bmatrix} \quad (x < l(t), t > 0) \\ \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \begin{bmatrix} \Sigma_1 - \Sigma_2 \\ T_1 - T_2 \end{bmatrix} dc = 0 \quad (x > l(t), t > 0) \\ \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int \left\{ \frac{1}{\mu_1 R_1(c)} \left(\begin{bmatrix} -q_1(c) \\ n_{11}(c) \end{bmatrix} \Sigma_1 + \begin{bmatrix} n_{21}(c) \\ q_1(c) \end{bmatrix} T_1 \right) - \right. \\ \left. - \frac{1}{\mu_2 R_2(c)} \left(\begin{bmatrix} -q_2(c) \\ n_{12}(c) \end{bmatrix} \Sigma_2 + \begin{bmatrix} n_{22}(c) \\ q_2(c) \end{bmatrix} T_2 \right) \right\} dc = 0 \quad (x > l(t), t > 0) \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} \Sigma_k \\ T_k \end{bmatrix} = \mu_k \left\{ \begin{bmatrix} -\gamma_k(c) \\ (-1)^{k-1} 2i\gamma_{1k}(c) \end{bmatrix} F_{1k}''(\xi(x, t, c), c) - \begin{bmatrix} (-1)^{k-1} 2i\gamma_{2k}(c) \\ \gamma_k(c) \end{bmatrix} F_{2k}''(\xi(x, t, c), c) \right\}$$

$$q_k = \gamma_k - 2\gamma_{1k}\gamma_{2k}, \quad n_{jk} = (-1)^{k-1} i\gamma_{jk}(1 - \gamma_{2k}^2)$$

$$R_k = \gamma_k^2 - 4\gamma_{1k}\gamma_{2k}$$

Применяя к выражениям (2.1) преобразование Радона [5] в виде

$$F(\xi, c) = \frac{\partial}{\partial \xi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x, t) \delta(x - ct - \xi) dx dt \quad (2.3)$$

($\delta(\cdot)$ – дельта-функция Дирака) с формулой обращения

$$f(x, t) = -\frac{1}{4\pi^2} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{F(\xi', c) d\xi' dc}{\xi' - \xi(x, t, c)} \quad (2.4)$$

получаем

$$\operatorname{Re} \Sigma_k(\xi) = \begin{cases} \Sigma_{0k}(\xi) & (\xi < l_* - ct) \\ 0 & (\xi > l_*) \end{cases} \quad (2.5)$$

$$\operatorname{Re} T_k(\xi) = \begin{cases} T_{0k}(\xi) & (\xi < l_* - ct) \\ 0 & (\xi > l_*) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \operatorname{Re}[\Sigma_1(\xi) - \Sigma_2(\xi)] = 0 \\ \operatorname{Re}[T_1(\xi) - T_2(\xi)] = 0 \end{cases} \quad (l_* - ct < \xi < l_*) \quad (2.6)$$

$$\begin{aligned} & \operatorname{Re} \left\{ \frac{1}{\mu_1 R_1} \left(\begin{bmatrix} -q_1 \\ n_{11} \end{bmatrix} \Sigma_1(\xi) + \begin{bmatrix} n_{21} \\ q_1 \end{bmatrix} T_1(\xi) \right) - \right. \\ & \left. - \frac{1}{\mu_2 R_2} \left(\begin{bmatrix} -q_2 \\ n_{12} \end{bmatrix} \Sigma_2(\xi) + \begin{bmatrix} n_{22} \\ q_2 \end{bmatrix} T_2(\xi) \right) \right\} = 0 \quad (l_* - ct < \xi < l_*) \end{aligned} \quad (2.7)$$

где $l_* = l(t_*)$, t_* – решение уравнения

$$l(t_*) - \xi + ct_* = 0 \quad (2.8)$$

$$\begin{bmatrix} \Sigma_{0k}(\xi) \\ T_{0k}(\xi) \end{bmatrix} = \frac{\partial}{\partial \xi} \int_0^{l(t)} \int_{-\infty}^{\infty} \begin{bmatrix} \sigma_{0k}(x, t) \\ \tau_{0k}(x, t) \end{bmatrix} \delta(x - ct - \xi) dx dt \quad (2.9)$$

Выражения (2.5)–(2.7) представляют собой систему краевых задач типа Римана – Гильберта для определения функций $\Sigma_k(\xi)$ и $T_k(\xi)$ на оси $\operatorname{Im} z_{jk} = 0$. Если эти функции будут определены, то из (2.2) можно найти $F_{jk}''(\xi)$:

$$F_{jk}''(\xi) = \Lambda_{jk}(\xi) \quad (2.10)$$

$$\Lambda_{1k}(\xi) = \frac{1}{\mu_k R_k} [-\gamma_k \Sigma_k(\xi) + (-1)^{k-1} 2i\gamma_{2k} T_k(\xi)]$$

$$\Lambda_{2k}(\xi) = \frac{1}{\mu_k R_k} [(-1)^{k-1} 2i\gamma_{1k} \Sigma_k(\xi) + \gamma_k T_k(\xi)]$$

а затем, умножив обе части равенства (2.10) на $d\xi [2\pi i(\xi - z_{jk})]^{-1}$ и проинтегриро-

вав с учетом свойств интеграла Коши, определить функции $F_{jk}''(z_{jk})$ и $F_{jk}'(z_{jk})$:

$$F_{jk}''(z_{jk}) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\Lambda_{jk}(\xi)}{\xi - z_{jk}} d\xi, \quad F_{jk}'(z_{jk}) = \int_{-\infty}^{z_{jk}} F_{jk}''(z_{jk}) dz_{jk} \quad (2.11)$$

Тогда представления (1.6) дадут решение исходной начально-краевой задачи (1.1)–(1.3)

3. Решение системы краевых задач. Перепишем условия (2.5) в виде

$$\operatorname{Re}[\Sigma_1(\xi) - \Sigma_2(\xi)] = \begin{cases} \Sigma_{01}(\xi) - \Sigma_{02}(\xi) & (\xi < l_* - ct) \\ 0 & (\xi > l_*) \end{cases}$$

$$\operatorname{Re}[T_1(\xi) - T_2(\xi)] = \begin{cases} T_{01}(\xi) - T_{02}(\xi) & (\xi < l_* - ct) \\ 0 & (\xi > l_*) \end{cases}$$

Эти условия, совместно с условиями (2.6), представляют собой две независимые задачи типа Дирихле для выражений заключенный в квадратные скобки. Решения этих задач даются интегралом Шварца [6] и имеют вид при $z = \xi + i0$ (z – вспомогательная переменная):

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} \Sigma_1(\xi) - \Sigma_2(\xi) \\ T_1(\xi) - T_2(\xi) \end{bmatrix} &= \frac{1}{\pi i} \int_{-\infty}^{l_* - ct} \begin{bmatrix} \Sigma_{01}(\xi') - \Sigma_{02}(\xi') \\ T_{01}(\xi') - T_{02}(\xi') \end{bmatrix} \frac{d\xi'}{\xi' - \xi} + \\ &+ \begin{bmatrix} \Sigma_{01}(\xi) - \Sigma_{02}(\xi) \\ T_{01}(\xi) - T_{02}(\xi) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Sigma_-(\xi) \\ T_-(\xi) \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (3.1)$$

Теперь, при помощи (3.1) и тождеств

$$\Sigma_k(\xi) = (-1)^{k-1} \frac{1}{2} [\Sigma_1(\xi) - \Sigma_2(\xi)] + \frac{1}{2} [\Sigma_1(\xi) + \Sigma_2(\xi)]$$

$$T_k(\xi) = (-1)^{k-1} \frac{1}{2} [T_1(\xi) - T_2(\xi)] + \frac{1}{2} [T_1(\xi) + T_2(\xi)] \quad (3.2)$$

условия (2.7) можно переписать в виде

$$\operatorname{Re}[-q\Sigma_+(\xi) + n_2 T_+(\xi)] = M(\xi), \quad \operatorname{Re}[n_1 \Sigma_+(\xi) + q T_+(\xi)] = N(\xi) \quad (3.3)$$

$$\Sigma_+(\xi) = \frac{1}{2} [\Sigma_1(\xi) + \Sigma_2(\xi)], \quad T_+(\xi) = \frac{1}{2} [T_1(\xi) + T_2(\xi)]$$

$$M(\xi) = \operatorname{Re}[q_+ \Sigma_-(\xi) - n_{2+} T_-(\xi)]$$

$$N(\xi) = \operatorname{Re}[-n_{1+} \Sigma_-(\xi) + q_+ T_-(\xi)]$$

$$q_{\pm} = \frac{q_1}{\mu_1 R_1} \pm \frac{q_2}{\mu_2 R_2}, \quad n_{j\pm} = \frac{n_{j1}}{\mu_1 R_1} \pm \frac{n_{j2}}{\mu_2 R_2}$$

$$q = q_-, \quad n_j = n_{j-}$$

Перепишем условия (3.3) и (2.5) (учитывая принятые в (3.3) обозначения) в виде задач Римана (сопряжения) [7, 8]:

$$-q\Sigma_+^+(\xi) + n_2 T_+^+(\xi) + \bar{q}\Sigma_+^-(\xi) - \bar{n}_2 T_+^-(\xi) = 2M(\xi)$$

$$n_1 \Sigma_+^+(\xi) + q T_+^+(\xi) - \bar{n}_1 \Sigma_+^-(\xi) + \bar{q} T_+^-(\xi) = 2N(\xi) \quad (3.4)$$

$$(l_* - ct < \xi < l_*)$$

$$\Sigma_+^+(\xi) - \Sigma_+^-(\xi) = \begin{cases} \Sigma_{01}(\xi) + \Sigma_{02}(\xi) = \Sigma_0(\xi) & (\xi < l_* - ct) \\ 0 & (\xi > l_*) \end{cases} \quad (3.5)$$

$$T_+^+(\xi) - T_+^-(\xi) = \begin{cases} T_{01}(\xi) + T_{02}(\xi) = T_0(\xi) & (\xi < l_* - ct) \\ 0 & (\xi > l_*) \end{cases}$$

Здесь $\Sigma_{+}^{\pm}(\xi)$ и $T_{+}^{\pm}(\xi)$ граничные, при $z = \xi \pm i0$, значения аналитических в полуплоскостях $\text{Im } z > 0$ и $\text{Im } z < 0$ функций $\Sigma_{+}^{\pm}(z)$ и $T_{+}^{\pm}(z)$ (z — вспомогательная переменная).

Умножая второе уравнение системы (3.4) на некоторую постоянную s и складывая почленно с первым, получим

$$(s n_1 - q)[\Sigma_{+}^{+}(\xi) + a T_{+}^{+}(\xi)] - (s \bar{n}_1 - \bar{q})[\Sigma_{+}^{-}(\xi) + b T_{+}^{-}(\xi)] = 2[M(\xi) + s N(\xi)] \quad (3.6)$$

$$a = \frac{n_2 + s q}{s n_1 - q}, \quad b = \frac{\bar{n}_2 + s \bar{q}}{s \bar{n}_1 - \bar{q}} \quad (3.7)$$

Подберем s таким образом, чтобы $a = b$. Тогда из (3.7) находим

$$s_n = \frac{1}{2} m_1^{-1} [p + (-1)^{n-1} (p^2 - 4 m_1 m_2)^{1/2}] \quad (n=1, 2) \\ m_j = \bar{n}_j q - n_j \bar{q}, \quad p = n_1 \bar{n}_2 - \bar{n}_1 n_2 \quad (3.8)$$

Подставляя s_n в (3.6) и (3.7), имеем

$$[\Sigma_{+}^{+}(\xi) + a_n T_{+}^{+}(\xi)] - \kappa_n [\Sigma_{+}^{-}(\xi) + a_n T_{+}^{-}(\xi)] = \\ = 2 \beta_n [M(\xi) + s_n N(\xi)] \quad (l_* - ct < \xi < l_*) \quad (3.9)$$

$$a_n = \frac{n_2 + s_n q}{s_n n_1 - q}, \quad \kappa_n = \frac{s_n n_1 - \bar{q}}{s_n n_1 - q}, \quad \beta_n = \frac{1}{s_n n_1 - q}$$

Условия (3.5) перепишем в аналогичном виде

$$[\Sigma_{+}^{+}(\xi) + a_n T_{+}^{+}(\xi)] - [\Sigma_{+}^{-}(\xi) + a_n T_{+}^{-}(\xi)] = \begin{cases} \Sigma_0(\xi) + a_n T_0(\xi) & (\xi < l_* - ct) \\ 0 & (\xi > l_*) \end{cases} \quad (3.10)$$

Выражения (3.9) и (3.10) представляют собой две (соответственно для $n = 1$ и $n = 2$) независимые задачи типа Римана с разрывными коэффициентами относительно функций $\Sigma_{+}(\xi) + a_n T_{+}(\xi)$. Решения этих задач при $z_{jk} = \xi + i0$, обращающиеся на бесконечности в нуль, имеют вид (см., например, [7, 8]):

$$\Sigma_{+}(\xi) + a_n T_{+}(\xi) = Q_n(\xi) + P_n(\xi) \quad (3.11)$$

$$Q_n(\xi) = \frac{1}{\pi i} \beta_n \left\{ G_n(\xi) \int_{l_* - ct}^{l_*} G_n^{-1}(\xi') [M(\xi') + s_n N(\xi')] + \frac{d\xi'}{\xi' - \xi} + \pi i [M(\xi) + s_n N(\xi)] \right\}$$

$$P_n(\xi) = \frac{1}{2\pi i} G_n(\xi) \int_{-\infty}^{l_* - ct} G_n^{-1}(\xi') [\Sigma_0(\xi') + a_n T_0(\xi')] \frac{d\xi'}{\xi' - \xi} + \frac{1}{2} [\Sigma_0(\xi) + a_n T_0(\xi)]$$

$$G_n(\xi) = \left(\frac{\xi - l_*}{\xi - l_* + ct} \right)^{\alpha_n}, \quad \alpha_n = -\frac{1}{2\pi i} \ln \kappa_n \quad (-2\pi \leq \arg \kappa_n < 0)$$

Отсюда, рассматривая (3.11) как систему двух (для $n = 1, 2$) алгебраических уравнений относительно $\Sigma_{+}(\xi)$ и $T_{+}(\xi)$, находим

$$\begin{bmatrix} \Sigma_{+}(\xi) \\ T_{+}(\xi) \end{bmatrix} = \frac{1}{a_2 - a_1} \sum_{n=1}^2 (-1)^{n-1} \begin{pmatrix} a_{3-n} \\ -1 \end{pmatrix} [Q_n(\xi) + P_n(\xi)] \quad (3.12)$$

Окончательные выражения для $\Sigma_k(\xi)$ и $T_k(\xi)$ получим подставляя (3.1) и (3.12) (при учете принятых в (3.3) обозначений) в тождества (3.2):

$$\Sigma_k(\xi) = (-1)^{k-1} \frac{1}{2} \Sigma_{-}(\xi) + \Sigma_{+}(\xi), \quad T_k(\xi) = (-1)^{k-1} \frac{1}{2} T_{-}(\xi) + T_{+}(\xi) \quad (3.13)$$

Теперь, когда функции $\Sigma_k(\xi)$ и $T_k(\xi)$ известны, формулы (2.10), (2.11) и представления (1.6) дают решение задачи (1.1)–(1.3) в замкнутом виде.

4. Некоторые особенности решения. Рассмотрим некоторые свойства общего решения на примере выражений для напряжений на продолжении разреза ($x > l(t)$, $y = 0$). Эти выражения можно получить непосредственно при помощи функций $\Sigma_k(\xi)$ и $T_k(\xi)$ из (3.13) применив к ним формулу обращения преобразования Радона в виде (2.4):

$$\begin{bmatrix} \sigma_{yk}(x, 0, t) \\ \tau_{xyk}(x, 0, t) \end{bmatrix} = \operatorname{Re} \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \begin{bmatrix} \Sigma_k(\xi(x, t, c), c) \\ T_k(\xi(x, t, c), c) \end{bmatrix} dc \quad (4.1)$$

Для упрощения формульного текста остановимся на относительно простом случае, когда нормальные напряжения на верхнем и нижнем берегах разреза одинаковы: $\sigma_{01}(x, t) = \sigma_{02}(x, t) = \sigma_0(x, t)$, а касательные напряжения отсутствуют: $\tau_{01}(x, t) = \tau_{02}(x, t) = 0$. Тогда из (2.9) и (3.1), находим $\Sigma_{01}(\xi) = \Sigma_{02}(\xi) = \Sigma_0(\xi)$, $T_{0k}(\xi) = 0$, $\Sigma_{-}(\xi) = T_{-}(\xi) = 0$. В этом случае, из (4.1) при учете принятых в (3.12) и (1.5) обозначений, получаем

$$\begin{bmatrix} \sigma_{yk}(x, 0, t) \\ \tau_{xyk}(x, 0, t) \end{bmatrix} = -\frac{1}{2\pi^2} \operatorname{Re} \int_{\Gamma} \frac{1}{a_2(c) - a_1(c)} \sum_{n=1}^2 (-1)^{n-1} \begin{bmatrix} a_{3-n}(c) \\ -1 \end{bmatrix} \times \\ \times \left(\frac{x - ct - l_*}{x - l_*} \right)^{\alpha_n(c)} \int_{-\infty}^{l_* - ct} \left(\frac{\xi' - l_*}{\xi' - l_* - ct} \right)^{-\alpha_n(c)} \frac{\Sigma_0(\xi', c)}{\xi' - x + ct} d\xi' dc \quad (4.2)$$

Многие свойства, отмеченные при рассмотрении стационарного аналога выражения (4.2) (см., например, [3]), практически без изменений переносятся на нестационарный случай и на них останавливаться не будем. Укажем только некоторые отличительные особенности решения, связанные с нестационарным характером задачи.

Определим асимптотику напряжений в вершине разреза ($x = l(t)$). Положим $l_* = l(t_*) \approx l(t) - \dot{l}(t)(t - t_*)$ при $x \rightarrow l(t) + 0$. Тогда из уравнения (2.8), находим

$$t_* \approx t - \frac{x - l(t)}{c - \dot{l}(t)}, \quad l(t_*) \approx x - \frac{c(x - l(t))}{c - \dot{l}(t)}$$

Подставляя эти асимптотические равенства в (4.2), получим

$$\begin{bmatrix} \sigma_{yk}(x, 0, t) \\ \tau_{xyk}(x, 0, t) \end{bmatrix} = \int_{i(t)}^{c_*} \operatorname{Re} \sum_{n=1}^2 \left(\frac{c - \dot{l}(t)}{x - l(t)} t \right)^{\alpha_n(c)} \begin{bmatrix} a_{3-n}(c) \\ -1 \end{bmatrix} K_n(t, c) dc \quad (x \rightarrow l(t) + 0) \quad (4.3)$$

$$K_n(t, c) = -\frac{1}{\pi^2} \frac{(-1)^{n-1}}{a_2(c) - a_1(c)} \int_{-\infty}^{l(t) - ct} \frac{(\xi' + ct - l(t))^{\alpha_n(c)-1}}{(l(t) - \xi')^{-\alpha_n(c)}} \Sigma_0(\xi', c) d\xi'$$

$$c_* = \max(c_{11}, c_{12}), \quad \dot{l}(t) \equiv dl/dt$$

Как видно из (4.2) и (4.3) характер напряжений существенно зависит от значений функций $\alpha_n(c)$ которые, в свою очередь, зависят от упругих постоянных, характеризующих среду. Примем для определенности, что скорости упругих волн в среде 1 и среде 2 связаны неравенствами: $c_{R1} < c_{R2} < c_{21} < c_{22} < c_{11} < c_{21}$, где c_{Rk} – скорости волн Релея; $R_k(c_{Rk}) = 0$.

Пусть $\dot{l}(t) < c_{R1}$. Рассмотрим выражение для $\alpha_n(c)$ на интервале $0 < c < c_{21}$. В этом случае из (3.8) при учете принятых в (3.3) и (2.3) обозначений, находим

$$s_n = (-1)^n \left(\frac{\gamma_{21}\omega_1}{\gamma_{11}\omega_2} \right)^{1/2}, \quad \omega_j = 1 - \frac{n_{j2}\mu_1 R_1}{n_{j1}\mu_2 R_2} \quad (4.4)$$

Подставляя (4.4) в выражение для α_n из (3.11) (см., также, (3.9)), получаем

$$\alpha_{n*} = \frac{-1}{2\pi i} \ln \kappa_{n*}$$

$$\kappa_{n*} = \frac{q_1 v - (-1)^n (1 - \gamma_{21}^2)(\gamma_{11}\gamma_{21}\omega_1\omega_2)^{1/2}}{q_1 v + (-1)^n (1 - \gamma_{21}^2)(\gamma_{11}\gamma_{21}\omega_1\omega_2)^{1/2}}, \quad v = 1 - \frac{q_2 \mu_1 R_1}{q_1 \mu_2 R_2} \quad (4.5)$$

Для $c < c_{R1}$ из (4.5) находим, что $\kappa_{n*} < 0$. Тогда учитывая выбранную в (3.11) ветвь логарифма, получаем

$$\alpha_{n*} = \frac{1}{2} + \frac{i}{2\pi} \ln |\kappa_{n*}| \quad (4.6)$$

и, следовательно, напряжения при $l(t) < c_{R1}$ в вершине разреза, как и в случае соответствующей стационарной динамической задачи [3] имеют корневую особенность вида $(x - l(t))^{-1/2}$ на которую накладываются осцилляции, обусловленные наличием мнимого слагаемого в выражении (4.6). Существенная разница здесь заключается в том, что в нестационарном случае, размер области осцилляции, как это видно из (4.2) или (4.3), зависит не только от упругих постоянных и скорости движения разреза, но и от всей предыстории нагружения и движения разреза и является нестационарной величиной.

Отметим, что осциллирующий характер решения в окрестности вершины разреза приводит к появлению участков где происходит взаимопроникание берегов разреза. С физической точки зрения это является неприемлемым, и решение в окрестности вершины нуждается в соответствующей корректировке, например, путем введения дополнительных условий контакта берегов разреза в области осцилляций [9, 10]. Но это уже требует изменений в исходной постановке задачи и выходит за рамки данной работы.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Симонов И.В. Нестационарное движение трещины поперечного сдвига по границе раздела упругих сред // ПМТФ. 1986. № 6. С. 129–138.
2. Слепян Л.И. Механика трещин. Л.: Судостроение, 1981. 296 с.
3. Гольдштейн Р.В. О стационарном движении трещины по прямолинейной границе соединения двух упругих материалов // Инж. ж. МТТ. 1966. № 5. С. 93–102.
4. Achenbach J.D., Bazant Z.P., Khetan R.P. Elastodynamic neartip fields for a rapidly propagation interface crack // Intern. J. Engng. Sci. 1976. V. 14. No. 9. P. 797–809.
5. Шмегера С.В. Метод решения плоских начально-краевых задач динамической теории упругости // ПММ. 1997. Т. 61. Вып. 2. С. 263–274.
6. Лаврентьев М.А., Шабат Б.В. Методы теории функций комплексного переменного. М.: Наука, 1987. 688 с.
7. Гахов Ф.Д. Краевые задачи. М.: Физматгиз, 1958. 543 с.
8. Мухелишвили Н.И. Сингулярные интегральные уравнения. М.: Физматгиз, 1962. 599 с.
9. Comninou M. The interface crack // Trans. ASME. Ser. E. J. Appl. Mech. 1977. V. 44. No. 4. P. 631–636.
10. Симонов И.В. Динамика трещины отрыва-сдвига на границе раздела двух упругих материалов // ДАН СССР. 1983. Т. 271. № 1. С. 65–68.

Киев

Поступила в редакцию
5.I.1996