

**МЕХАНИКА
ТВЕРДОГО ТЕЛА
№ 3 • 1996**

УДК 539.214; 539.374

© 1996 г. В.Д. КЛЮШНИКОВ

**ТЕРМОДИНАМИЧЕСКОЕ ДОПОЛНЕНИЕ ПЛАСТИЧНОСТИ
НА ОСНОВЕ ФУНКЦИИ УПРОЧНЕНИЯ**

Для решения краевых и начальных задач пластичности в неизотермических процессах требуется дополнить определяющее соотношение уравнениями термодинамики, замыкающими эти задачи в отношении тепловых параметров – произвести термодинамическое дополнение.

Общего правила решения этой проблемы нет. Обычно указанное дополнение достигается слабо мотивированным по определяющему соотношению заданием каких-либо термодинамических параметров, таких как свободная энергия [1], внутренняя диссипация [2], производство энтропии [3], потенциал Гиббса [4].

Однако, хотя результат в общем случае, по-видимому, неоднозначен, связь дополнения с видом определяющего соотношения должна быть достаточно жесткой. Ниже излагаются требования на форму термодинамических параметров, вытекающих из известного условия непрерывности изменения функции упрочнения в пластичности (см., например, [5]) и приводятся примеры термодинамического дополнения различных теорий пластичности, как регулярных, так и сингулярных.

1. Основные соотношения. В дальнейшем в качестве независимых параметров будем, как и в большинстве известных моделей пластичности, использовать девиатор напряжений S_{ij} и абсолютную температуру T . При таком выборе термодинамическое дополнение естественно строить на основе потенциала Гиббса χ . Уравнение термодинамического баланса и неравенство диссипации при таком подходе имеют вид [4]:

$$\dot{\mathcal{E}}_{ij} \dot{S}_{ij} + \rho(\dot{\chi} + s\dot{T} + q^*) = 0, \quad q^* \geq 0 \quad (1.1)$$

Здесь на основе принципа суперпозиции отброшена относящаяся к упругости часть уравнения баланса так, что $\dot{\mathcal{E}}_{ij}, \chi, s$ – пластические части соответствующих параметров: девиатора деформации, потенциала Гиббса и энтропии, соответственно. Точка означает полную производную по времени. В отброшенной упругой части скорость некомпенсированного тепла q^* равна нулю и действуют законы термоупругости.

Соотношения (1.1) имеют место для активного процесса нагружения, который определяется наравенством [4]:

$$K^0 = \dot{S}_{ij} \partial \phi / \partial S_{ij} + \dot{T} \partial \phi / \partial T > 0 \quad (1.2)$$

где ϕ – функция упрочнения, уравнением $\phi = 0$ определяющая текущую поверхность нагружения в пространстве девиатора напряжений и температуры.

Функция ϕ зависит от интегральных параметров истории нагружения M , которые могут включать как скалярные, так и тензорные формы. Очевидно, что и параметр χ должен зависеть от этих параметров, так что

$$\chi = \chi(S_{ij}, T_{ij}, M, M_{ij}, \dots) \quad (1.3)$$

Внося (1.3) в (1.1) получим

$$(\rho \partial \chi / \partial S_{ij} + \dot{\mathcal{E}}_{ij}) \dot{S}_{ij} + \rho(\partial \chi / \partial T + s)\dot{T} + \rho \dot{M} \partial \chi / \partial M + \rho M_{ij} \partial \chi / \partial M_{ij} + \dots + \rho q^* = 0 \quad (1.4)$$

При нейтральном нагружении, когда по условию непрерывности [5] $K^0, M, \dot{M}_{ij}, \dots$ равны нулю из (1.4) и (1.2) следует

$$\begin{aligned} (\rho \partial \chi / \partial S_{ij} + \mathcal{E}_{ij}) S_{ij} + \rho (\partial \mathcal{E} / \partial T + s) \dot{T} &= 0 \\ \dot{S}_{ij} \partial \phi / \partial S_{ij} + \dot{T} \partial \phi / \partial T &= 0 \end{aligned} \quad (1.5)$$

Одновременное удовлетворение (1.5) возможно только при выполнении условий
 $\mathcal{E}_{ij} + \rho \partial \chi / \partial S_{ij} = -n \partial \phi / \partial S_{ij}, \quad \rho(s + \partial \mathcal{E} / \partial T) = -n \partial \phi / \partial T$ (1.6)

где n – некоторый скалярный множитель. Из второго равенства (1.6) следует

$$\rho s = -n \partial \phi / \partial T - \rho \partial \chi / \partial T \quad (1.7)$$

а из (1.4) на основании (1.6) и (1.2) получим

$$\rho q^* = nK^0 - \rho \dot{M} \partial \chi / \partial M - \rho \dot{M}_{ij} \partial \chi / \partial M_{ij} - \dots \quad (1.8)$$

Как видно, прямое использование функции упрочнения приводит к раздельным формулам для s и q^* , что оказалось неразрешимой задачей в попытке термодинамического дополнения в [4].

Рассмотрим класс пластических тел, термодинамическое дополнение которых можно выполнить заданием простейшей формы потенциала Гиббса¹

$$\rho \chi = \frac{1}{2} (AS_{ij}S_{ij} - 2BS_{ij}\mathcal{E}_{ij} + C\mathcal{E}_{ij}\mathcal{E}_{ij} + DM) \quad (1.9)$$

где роль M_{ij} выполняет \mathcal{E}_{ij} , а коэффициенты A, B, C, D либо константы, либо функции T , и в дальнейшем входящие в соотношения двухвалентные тензоры будем считать векторами и будем у них отбрасывать тензорные индексы.

2. Теория изотропного упрочнения (ТИУ). Функция упрочнения для ТИУ в неизотермическом процессе [4] имеет вид

$$\phi = P(r, T) - k, \quad r = |S|, \quad k = \sqrt{\dot{\mathcal{E}}\dot{\mathcal{E}}} \quad (2.1)$$

и в активном процессе интегральный параметр $M = k$ в силу условия $\phi = 0$ совпадает с функцией P , так что в формулах (1.7), (1.8) надо положить $M = P$. Определяющее соотношение ТИУ в силу принципа градиентальности [4] представляется в виде

$$\dot{\mathcal{E}} = \dot{P}S/r, \quad \dot{P} = i\partial P / \partial r + \dot{T}\partial P / \partial T = K^0 \quad (2.2)$$

Первое из соотношений (1.6) дает

$$AS - B\mathcal{E} + \mathcal{E} + \frac{1}{2}D(\partial P / \partial r)(S/r) = -n(\partial P / \partial r)(S/r)$$

откуда в силу независимости S, \mathcal{E} и r следует

$$A = 0, \quad B = 1, \quad D = -2n \quad (2.3)$$

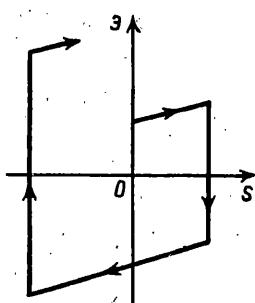
так что формула (1.7) принимает вид

$$\rho \chi = -S\mathcal{E} + \frac{1}{2}C\mathcal{E}\mathcal{E} - nP \quad (2.4)$$

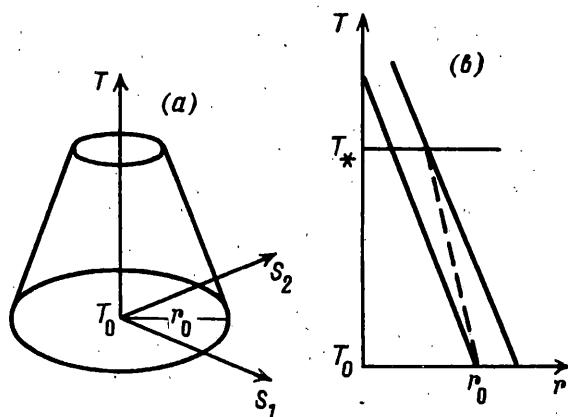
Внося это представление в формулу (1.8) с учетом (2.2) получим

$$\rho q^* = 2n\dot{P} + S\dot{\mathcal{E}} - C\mathcal{E}\dot{\mathcal{E}} \quad (2.5)$$

¹ Возможную аддитивную функцию от T будем считать отнесенной к отброшенной здесь упругой части χ .



Фиг. 1



Фиг. 2

По определению скорость некомпенсированного тепла неотрицательна, но даже при положительном коэффициенте $2n + r$ и положительном C найдется процесс, для которого формула (2.5) это условие нарушает. Пример такого процесса представлен на фиг. 1. Только при нулевом значении C гарантируется выполнение условия $q^* \geq 0$. Таким образом в дополнении к условиям (2.3) имеем

$$C = 0 \quad (2.6)$$

а выражение для q^* сокращается:

$$\rho q^* = (2n + r)P \quad (2.7)$$

С учетом данных значений (2.3) и (2.6) формула (1.7) при задании (1.9), где надо положить $M = P$ для энтропии и производства энтропии будет иметь вид

$$\rho s = P \partial n / \partial T, \quad \rho \dot{s} = (P \partial n / \partial T) \quad (2.8)$$

Таким образом, термодинамическое дополнение ТИУ осуществляется заданием функций P и n , первая из которых определяет форму поверхности нагружения. Действительно, из условия нейтрального нагружения $\dot{P} = 0$ следует, что меридиональная касательная этой поверхности определяется соотношением

$$dT/dr = -P_r/P_T \quad (2.9)$$

где обозначено $P_r = \partial P / \partial r$, $P_T = \partial P / \partial T$. При положительных, что естественно, P_r и P_T из (2.9) следует убывание радиуса поверхности нагружения с ростом T . Характер меридионального сечения в отношении кривизны определяется через вторую производную от T по r , которая, как нетрудно проверить, дается формулой

$$d^2T/dr^2 = -[P_{rr} - 2P_{rT}P_r/P_T + P_{TT}(P_r/P_T)^2]/P_T \quad (2.10)$$

Отметим, что вообще, кривизна вдоль рассматриваемого сечения не обязательно знакопостоянна.

Рассмотрим частный случай обобщенного линейного упрочнения. Если через r_0 и T_0 обозначить значения параметров r и T , отвечающих началу пластического деформирования, то в силу условия $P = k$ надо потребовать, чтобы функция $P(r_0, T_0) = 0$ и была безразмерной. Следовательно при линейном упрочнении должно быть

$$P = \alpha(r/r_0 - 1) + \beta(T/T_0 - 1) \quad (2.11)$$

где α, β – положительные безразмерные постоянные. В этом случае

$$dT/dr = -\alpha T_0 / \beta r_0, \quad d^2T/dr^2 = 0 \quad (2.12)$$

и, следовательно, текущая поверхность нагружения – конус, сужающийся в направлении увеличения T (фиг. 2, а).

В случае линейного упрочнения естественно положить, что n тоже линейная функция размерности r :

$$2n = [\gamma(T/T_0 - 1) - 1 + \omega]r_0 \quad (2.13)$$

где введены новые безразмерные постоянные γ и ω , причем $\gamma = \beta/\alpha$. Внося (2.13) в формулы (2.7) и (2.8) получим

$$\rho q^* = r_0 [\gamma(T/T_0 - 1) + (r/r_0 - 1) + \omega] \dot{P}$$

$$\rho s = (r_0/2T_0)\gamma P, \quad \rho \dot{s} = (r_0/2T_0)\gamma \dot{P} \quad (2.14)$$

Постоянные ω и γ оказываются связанными, в чем легко убедиться, если рассмотреть адиабатический процесс, для которого

$$\dot{s}T = q^* \quad (2.15)$$

и, следовательно, на основании (2.14):

$$\gamma T/2T_0 = (r/r_0 - 1) + \gamma(T/T_0 - 1) + \omega \quad (2.16)$$

откуда при $r = r_0, T = T_0$ следует $\omega = \gamma/2$ и уравнение адиабаты

$$(r/r_0 - 1) + \gamma(T/T_0 - 1)/2 = 0 \quad (2.17)$$

представленной на фиг. 2, а штриховой линией.

Как видно, при сделанных предположениях условие неотрицательности производства энтропии (см., например, [3]) выполняется. Что же касается скорости некомпенсированного тепла q^* , то полученная для нее формула (2.14), по-видимому, действует не во всем диапазоне переменных r и T . Дело в том, что принято считать, что ρq^* является частью так называемой мощности диссипации $S\dot{\mathcal{E}}$, которая здесь равна $r\dot{P}$. А это накладывает на q^* , вместе с неотрицательностью, ограничение

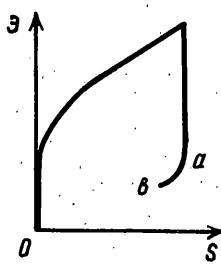
$$\rho q^* \leq r\dot{P} \quad (2.18)$$

которое на основании первой из формул (2.14) приводит к неравенству

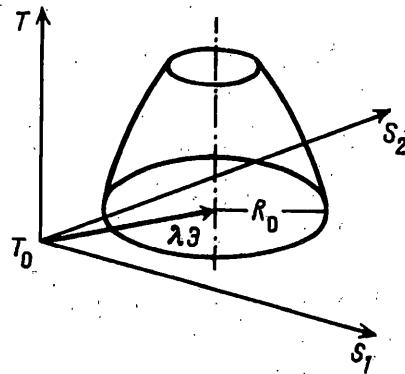
$$T/T_0 < 1/2 + 1/\gamma \quad (2.19)$$

Если условие неотрицательности q^* совпадает с условием активности нагружения $P = \text{const}, \dot{P} \geq 0$, что соответствует самопараллельности перемещения от начала координат предельной прямой (наклонная прямая на фиг. 2, в), то условие (2.19) отсекает горизонтальной прямой $\gamma(T - T_0) = \text{const}$ часть активной области, т.е. области, лежащей справа от указанной предельной прямой. В зависимости от коэффициентов α и β , определяющих нагрузочные и тепловые свойства материала, уровень экстремальной температуры T_* может быть достаточно высоким, и заданием (2.13) можно охватить достаточную для практики область напряжений и температуры. Отметим, что условие $\rho q^* < S\dot{\mathcal{E}}$ не обязательно для других теорий пластичности. В некоторых из них $S\dot{\mathcal{E}}$ даже отрицательно, что наблюдается и в эксперименте (фиг. 3, отрезок ab).

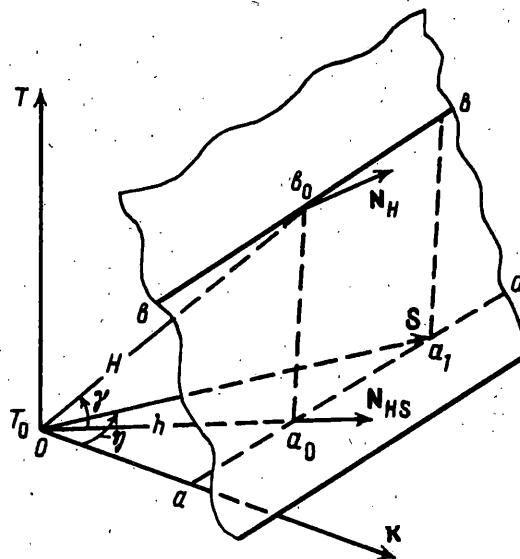
3. Теория трансляционного упрочнения (ТТУ). Функция упрочнения в (ТТУ) представляется формулой [6]:



Фиг. 3



Фиг. 4



Фиг. 5

$$\phi = \frac{1}{2}[(S - \lambda\Theta)(S - \lambda\Theta) - R^2] \quad (3.1)$$

Будем полагать, что $R = R(T)$, $\lambda = \text{const}$, что отвечает случаю идеального эффекта Баушингера.

Принцип ортогональности [4] дает

$$\dot{\Theta}_{ij} = \Lambda^0(S_{ij} - \lambda\dot{\Theta}_{ij}) \quad (3.2)$$

а условие $\phi = 0$ приводит к уравнению

$$(S_{mm} - \lambda\dot{\Theta}_{mm})(\dot{S}_{mm} - \lambda\dot{\Theta}_{mm}) - RR'\dot{T} = 0$$

Внося сюда (3.2) получим

$$\Lambda^0 = [(S_{mm} - \lambda\dot{\Theta}_{mm})\dot{S}_{mm} - RR'\dot{T}] / \lambda R^2 \quad (3.3)$$

Очевидно, что ТТУ входит в класс теорий (1.9) при $D = 0$. Здесь

$$\partial\varphi / \partial S = (S - \lambda\mathcal{E}), \quad \partial\varphi / \partial T = -RR'$$

$$K^0 = (S - \lambda\mathcal{E})\dot{S} - RR'\dot{T} \quad (3.4)$$

Последнее на основании (3.1) может быть приведено к виду

$$K^0 = (S - \lambda\mathcal{E})\lambda\mathcal{E} \quad (3.5)$$

Первое условие (1.6) в данном случае дает

$$(A + n)S + (1 - n\lambda - B)\mathcal{E} = 0$$

и в силу произвольности S и \mathcal{E} :

$$A = -n, \quad B = 1 - n\lambda \quad (3.6)$$

Для некомпенсированного тепла по (1.7) имеем

$$\rho q^* = nK^0 + (BS - C\mathcal{E})\dot{\mathcal{E}} \quad (3.7)$$

Простой вариант термодинамического дополнения для ТТУ следует из предположения

$$C = B\lambda \quad (3.8)$$

при котором

$$\rho q^* = nK^0 + B(S - \lambda\mathcal{E})\dot{\mathcal{E}} = (n + B/\lambda)K^0 \quad (3.9)$$

и с учетом (3.6) будем иметь

$$\rho q^* = K^0 / \lambda \quad (3.10)$$

Отметим, что ТТУ допускаются процессы, где параметр $S\mathcal{E} < 0$.

Энтропию на основании (1.7) можно представить в виде

$$\rho s = -n\partial\varphi / \partial T - \frac{1}{2}[(A'S - B'\mathcal{E})S - (B'S - C'\mathcal{E})\mathcal{E}] \quad (3.11)$$

Дифференцируя частным образом по T первое из (1.6) получим

$$A'S - B'\mathcal{E} = -\frac{\partial}{\partial T}(n\partial\varphi / \partial S)S \quad (3.12)$$

на основании чего для энтропии будем иметь

$$\rho s = -n\partial\varphi / \partial T + \frac{S}{2}\frac{\partial}{\partial T}(n\partial\varphi / \partial S) + \frac{\mathcal{E}}{2}(B'S - C'\mathcal{E})$$

и с учетом (3.6) и (3.8):

$$\begin{aligned} \rho s &= -n\partial\varphi / \partial T + \frac{S}{2}\frac{\partial}{\partial T}(n\partial\varphi / \partial S) + \frac{B'\mathcal{E}}{2}(S - \lambda\mathcal{E})\mathcal{E} = \\ &= -n\frac{\partial\varphi}{\partial T} + \frac{S}{2}\frac{\partial n}{\partial T}\frac{\partial\varphi}{\partial S} - \frac{\lambda\mathcal{E}}{2}\frac{\partial n}{\partial T}\frac{\partial\varphi}{\partial S} = -n\frac{\partial\varphi}{\partial T} + \frac{1}{2}\frac{\partial n}{\partial T}(S - \lambda\mathcal{E})\frac{\partial\varphi}{\partial S} = \\ &= n\frac{\partial\varphi}{\partial T} + \frac{1}{2}\frac{\partial n}{\partial T}\left(\frac{\partial\varphi}{\partial S}\right)^2 = nRR' + \frac{1}{2}n'R^2 \end{aligned}$$

т.е.

$$\rho s = (nR' + \frac{1}{2}n'R)R \quad (3.13)$$

Производство энтропии будет определяться формулой

$$\rho \dot{s} = n(R'^2 + RR'') + n'RR' + \frac{1}{2}n''R^2 \quad (3.14)$$

неотрицательность которой гарантируется надлежащим выбором функции n . Одновременно можно добиться того, что упругая область в ТТУ, представляющая в сечении $T = \text{const}$ круг, перемещающийся в плоскости, нормальный к оси T и в неизотермическом процессе, сжалась при увеличении T (фиг. 4).

4. Теория Сандерса. В основу этой теории, которая строится в пространстве напряжений [7] положено независимое действие плоскостей, перемещающихся самопараллельно от начала координат вектором S , представляющим девиатор напряжений, и создающим этим вклад в общую пластическую деформацию в виде вектора \mathcal{E}_h . Предполагается, что \mathcal{E}_h направлен по нормали N_h к данной плоскости и определяет единичный девиатор пластической деформации

$$\mathcal{E}_h = Q(h)N_h, \quad h = SN_h, \quad |N_h| = 1 \quad (4.1)$$

где $Q(h)$ – универсальная функция, h – удаление данной плоскости от начала координат.

В изотермическом процессе вектор \mathcal{E}_h растет только в случае перемещения данной плоскости вектором S (активный процесс). Будем говорить, что в таком случае данная плоскость активна. В противном случае вектор \mathcal{E}_h остается неизменным, так же как и сама плоскость.

Общая пластическая деформация определяется как векторная сумма действий активных плоскостей. Так, в случае плоской пластической деформации, когда девиаторное пространство двумерно

$$\mathcal{E} = \int Q(h(\eta))N_h(\eta)d\eta \quad (4.2)$$

где угол η отсчитывается от некоторого фиксированного луча в девиаторной плоскости.

Ограничивааясь в дальнейшем этим случаем пластической деформации (или моделью двухмерного материала [6]), модернизируя теорию на неизотермический процесс.

Теперь необходимо допустить, что единичная пластическая деформация возникает и от действия температуры, т.е. в расширенном пространстве S, T производящая плоскость наклонна по отношению к оси T на постоянный угол γ , определяемый конкретными свойствами материала, и отстоит от начала координат на расстояние H . На фиг. 5 прямая bb – сечение H -плоскости плоскостью $T = T_1$ – содержит точку b_0 наименее удаленную от начала координат, т.е. на расстояние H . Прямая aa – проекция прямой bb на девиаторную плоскость.

Вектор N_{HS} – проекция вектора N_H на девиаторную плоскость, k – некоторое фиксированное направление в девиаторной плоскости, η – угол между векторами k и N_{HS} .

Отметим теперь, что следуя тому виду ортогональности вектора скорости пластической деформации к поверхности нагружения в неизотермическом случае, который был получен в [4], и в следствие которого указанный вектор принадлежит девиаторному пространству, в рассматриваемом случае единичный вектор \mathcal{E}_H пластической деформации должен определяться не вектором $N_H H$ -плоскости, а вектором N_{HS} – проекции N_H на девиаторную плоскость, так что

$$\mathcal{E}_H = Q(H)N_{HS} \quad (4.3)$$

Не нарушая общности можно считать вектор N_{HS} единичным и тогда из рассмотрения треугольников oa_0b_0 и oa_0a_1 , исключая случай $\gamma = 0$, найдем

$$H = h/\cos \gamma = \beta(T - T_0)/\sin \gamma, \quad h = SN_{HS} = oa_0 \quad (4.4)$$

где h – проекция H на девиаторную плоскость, β – размерная константа (фиг. 5). Как видно из (4.4) H можно представить в виде

$$2H = h/\cos \gamma + \beta(T - T_0)/\sin \gamma \quad (4.5)$$

а функцию нагружения определить соотношением

$$\phi = Q(H) - |\mathcal{E}_H|, \quad H \geq H_0 \quad (4.6)$$

где H_0 – начальное состояние H -плоскости. Выражение для K^0 в данном случае будет

$$K^0 = Q'(H)(\dot{S}\partial H / \partial S + \dot{T}\partial H / \partial T) = \frac{1}{2}Q'(H)(\dot{h}/\cos \gamma + \beta\dot{T}/\sin \gamma) \quad (4.7)$$

Нетрудно заметить, что рассматриваемый случай похож на случай ТИУ, если в (1.9) положить $M = |\mathcal{E}_H| = Q(H)$. Действительно по первой из формул (1.6) использование приведенных выше соотношений будет допустимо в рамках (1.9), если

$$A = 0, \quad B = 1, \quad D = -2n(T) \quad (4.8)$$

так что представление (1.9) приводится к виду

$$\rho\chi = -S\mathcal{E}_H + \frac{1}{2}C\mathcal{E}_H\mathcal{E}_H - nQ(H)$$

а формула (1.8) дает

$$\rho q^* = 2n\dot{Q} + S\dot{\mathcal{E}}_H - C\mathcal{E}_H\dot{\mathcal{E}}_H \quad (4.9)$$

что по виду совпадает с (2.5). Если теперь учесть, что в обобщенной теории Сандерса среди единичных H -плоскостей наряду с данной имеется и H -плоскость с повернутым на π вектором N_{HS} , то при циклическом нагружении за счет последнего в (4.9) члена q^* может стать отрицательным. Таким образом, и в данном случае, как и в ТИУ, надо потребовать, чтобы выполнялось условие (2.6). Теперь с учетом (4.3), (4.4) для q^* будем иметь

$$\rho q_H^* = (2n + h)\dot{Q} \quad (4.10)$$

а для энтропии и ее производной на основании (1.7) и (4.8) получим

$$\rho s_H = n'Q, \quad \rho\dot{s} = n'\dot{Q} + n''Q\dot{T} \quad (4.11)$$

В дальнейшем рассмотрим частный случай, когда n -линейная функция температуры

$$2n = v(T - T_0), \quad v = \text{const} \quad (4.12)$$

Тогда с учетом (4.5):

$$\rho q^* = \frac{1}{2}[h + v(T - T_0)]Q'(H)(\dot{h}/\cos \gamma + \beta\dot{T}/\sin \gamma)$$

Если теперь положить

$$v = \beta \operatorname{ctg} \gamma \quad (4.13)$$

то формулы для q^* и s примут вид

$$\rho q_H^* = 2\cos \gamma Q'(H)H\dot{H}, \quad \rho s_H = \beta/[2Q(H)]\operatorname{ctg} \gamma \quad (4.14)$$

Напомним, что случай $\gamma = 0$ является особым и должен рассматриваться отдельно или как предельный при одновременном стремлении γ и $T - T_0$ к нулю. На самом деле это случай изотермического процесса.

Используя для нахождения \mathcal{E} , q^* , s и δ принцип суммирования единичных элементов этих параметров для бесконечного числа H -плоскостей, получим

$$\mathcal{E} = \int_{\eta} Q(H) N_{HS} d\eta, \quad \rho q^* = 2 \cos \gamma \int_{\eta} Q'(H) H \dot{H} d\eta$$

$$\rho s = \beta / (2 \cos \gamma) \int_{\eta} Q(H) d\eta$$

Здесь интегрирование ведется по углу η , который составляет вектор N_{HS} с фиксированным в девиаторной плоскости направлением (фиг. 5).

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код проекта 93-01-17658).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Клюшников В.Д. Проблема определяющих соотношений и современная термомеханика // Изв. АН МТТ. 1995. № 1. С. 52–72.
2. Седов Л.И. Механика сплошной среды. М.: Наука, 1973. Т. 1. 536 с.; Т. 2. 584 с.
3. Гроот С.Р. Термодинамика необратимых процессов. М.: ГИТТЛ, 1956. 280 с.
4. Клюшников В.Д. К вопросу о неизотермической пластичности // Изв. АН МТТ. 1995. № 1. С. 57–61.
5. Handelman G.H., Lin C.C. and Prager W. On the mechanical behavior of metals in the Strain-Hardening Range // Quart. Appl. Math. 1947. V. 4. P. 397–407.
6. Клюшников В.Д. Физико-математические основы прочности и пластичности. М.: Изд-во МГУ, 1994. 189 с.
7. Sanders J.L. Plastic Stress-Strain Relations Based on Linear Loading Function // Proc. of the Second US Nat. Congr. of Appl. Mech. P. 455–460 (1954).

Москва

Поступила в редакцию

18.X.1995