

УДК 539.214;539.374

© 1995 г. М. А. АРТЁМОВ, Д. Д. ИВЛЕВ

О ЛИНЕАРИЗОВАННЫХ УРАВНЕНИЯХ КИНЕМАТИЧЕСКИ ОПРЕДЕЛИМЫХ ЗАДАЧ

В [1] показано, что условия полной пластичности $\sigma_1 = \sigma_2$, $\sigma_3 = \sigma_1 + k$, где σ_i — главные напряжения, k — предел текучести, приводят к статически определяемым уравнениям теории идеальной пластичности.

Аналогично условия $\varepsilon_1 = \varepsilon_2$, $\varepsilon_3 = f(\varepsilon_1)$ приводят к кинематически определяемым уравнениям. Ниже рассматриваются линеаризованные уравнения при кинематически определяемых состояниях теории идеальной пластичности.

1. Рассмотрим условие пластичности

$$|\sigma_i + \sigma_j| = 3a\sigma + k \quad (a, k = \text{const})$$

$$\sigma = 1/3 (\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3) \quad (1.1)$$

где σ — среднее давление.

В дальнейшем, избавляясь от обозначения модуля, будем предполагать, что постоянные a, k могут иметь одновременно либо положительные, либо отрицательные значения.

Из (1.1) получим

$$\sigma_i' = (2 - 3a)\sigma + k, \quad \sigma_i' = \sigma_i - \sigma \quad (1.2)$$

где σ_i' — компонента девиатора.

При $a \neq 2/3$ условие текучести (1.2) переходит в условие текучести максимального предельного напряжения [2] фиг. 1. При $a = 2/3$ условие (1.2) определяет пирамиду, в сечении которой любой плоскостью, параллельной девиаторной плоскости, лежит шестиугольник, подобный шестиугольнику, изображенному на фиг. 1.

Рассмотрим грань ab (фиг. 1), условия предельного состояния (1.1) будут

$$\sigma_1 + \sigma_2 = a(\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3) + k \quad (1.3)$$

Из ассоциированного закона пластического течения, согласно (1.3), найдем

$$\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = \lambda(1 - a), \quad \varepsilon_3 = -\lambda a \quad (1.4)$$

Соотношения связи между компонентами скорости деформации в декартовой системе координат x_{yz} и главными скоростями деформации имеют вид

$$\varepsilon_x = \varepsilon_1 l_1^2 + \varepsilon_2 m_1^2 + \varepsilon_3 n_1^2 \quad (xyz)$$

$$\varepsilon_{xy} = \varepsilon_1 l_1 l_2 + \varepsilon_2 m_1 m_2 + \varepsilon_3 n_1 n_2 \quad (123)$$

$$l_1^2 + m_1^2 + n_1^2 = 1, \quad l_1 l_2 + m_1 m_2 + n_1 n_2 = 0 \quad (lmn) \quad (1.5)$$

где l_i, m_i, n_i — направляющие косинусы, обозначения в круглых скобках определяют круговую перестановку индексов.

Согласно (1.5), (1.4), получим

$$\varepsilon_x = \lambda(1 - a - n_1^2), \quad \varepsilon_{xy} = -\lambda n_1 n_2 \quad (xyz, 123) \quad (1.6)$$

Из (1.6) найдем

$$\lambda = \varepsilon/(2/3 - a), \quad \varepsilon = 1/3(\varepsilon_x + \varepsilon_y + \varepsilon_z) \quad (1.7)$$

Исключая направляющие косинусы n_i из (1.6), получим

$$[\varepsilon_x - \lambda(1 - a)] [\varepsilon_y - \lambda(1 - a)] = \varepsilon_{xy}^2 \quad (xyz) \quad (1.8)$$

$$[\varepsilon_x - \lambda(1 - a)] \varepsilon_{yz} = \varepsilon_{xy} \varepsilon_{xz} \quad (xyz) \quad (1.9)$$

где λ определяется согласно (1.7).

Три соотношения (1.8) или (1.9) определяют кинематически замкнутые системы соотношений, относительно компонент перемещений u, v, w .

2. Предположим, что исходное кинематическое состояние материала является однородным и бессдвиговым

$$\varepsilon_x^0, \varepsilon_y^0, \varepsilon_z^0 - \text{const}, \quad \varepsilon_{xy}^0 = \varepsilon_{yz}^0 = \varepsilon_{xz}^0 = 0 \quad (2.1)$$

Согласно (2.1), соотношение (1.9) будут удовлетворены, соотношения (1.8) согласно (2.1) могут быть удовлетворены при условиях

$$\varepsilon_x^0 - \lambda^0(1 - a) = 0, \quad \varepsilon_y^0 - \lambda^0(1 - a) = 0 \quad (2.2)$$

причем

$$\varepsilon_z^0 - \lambda^0(1 - a) \neq 0 \quad (2.3)$$

Компонентам возмущенного состояния припишем штрих наверху

$$\varepsilon_{ij} = \varepsilon_{ij}^0 + \varepsilon'_{ij}, \quad \lambda = \lambda^0 + \lambda', \quad \lambda' = \varepsilon'/(2/3 - a) \quad (2.4)$$

Согласно (2.4), (1.8), (1.9), (1.7), найдем

$$\varepsilon'_x - \lambda'(1 - a) = 0, \quad \varepsilon'_y - \lambda'(1 - a) = 0, \quad \varepsilon'_{xy} = 0 \quad (2.5)$$

Из (2.5), (2.4) следует

$$\varepsilon'_x = \varepsilon'_y, \quad \varepsilon'_{xy} = 0, \quad \varepsilon'_z = -2(\varepsilon'_x + \varepsilon'_y)/(1 - a) \quad (2.6)$$

Переходя к компонентам скорости перемещений u, v, w , полагая $\varepsilon_x = \partial u/\partial x$, $\varepsilon_{xy} = 1/2(\partial u/\partial y + \partial v/\partial x)$ и опуская штрих наверху у компонент скорости перемещений, согласно (2.6) найдем

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}, \quad \frac{\partial w}{\partial z} = b \left(\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right), \quad b = -\frac{2}{1 - a} \quad (2.7)$$

Предположим, что

$$u = u(xy), \quad v = v(xy) \quad (2.8)$$

При предположениях (2.8) два первых уравнения представляют условия Коши—Римана и определяют бессдвиговое деформирование среды в плоскости xy .

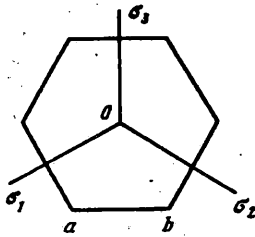
Из (2.7) найдем

$$w = b\omega z + f(xy), \quad \omega = \partial u/\partial x + \partial v/\partial y \quad (2.9)$$

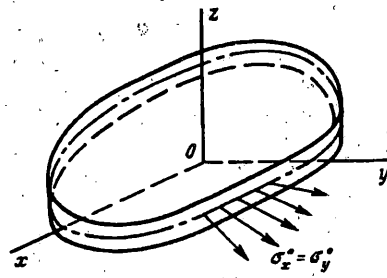
Предполагая деформирование симметричным относительно оси z , положим $f = 0$.

Итак, в рассматриваемом случае уравнения (2.7) являются кинематически определяемыми и принадлежат к эллиптическому типу.

3. Перейдем к определению напряженного состояния. При линеаризации для



Фиг. 1



Фиг. 2

изотропного материала при условиях $\varepsilon_{xy}^0 = \varepsilon_{yz}^0 = \varepsilon_{xz}^0 = 0$, $\tau_{xy}^0 = \tau_{yz}^0 = \tau_{xz}^0 = 0$ имеет место [4]:

$$\tau'_{xz} = \frac{\sigma_x^0 - \sigma_z^0}{\varepsilon_x^0 - \varepsilon_z^0} \varepsilon'_{xz}, \quad \tau'_{yz} = \frac{\sigma_y^0 - \sigma_z^0}{\varepsilon_y^0 - \varepsilon_z^0} \varepsilon'_{yz} \quad (3.1)$$

Предположим, что в исходном состоянии в плоскости xu имеет место равномерное деформирование плиты: $\sigma_x^0 = \sigma_y^0$, $\tau_{xy}^0 = 0$, причем боковые стороны плиты свободны от напряжений $\sigma_z^0 = \sigma_3^0 = 0$ (фиг. 2). Отметим, что при $\tau'_{xz} = \tau'_{yz} = 0$ уравнения равновесия принимают вид

$$\frac{\partial \sigma'_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau'_{xy}}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \tau'_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma'_y}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial \sigma'_z}{\partial z} = 0 \quad (3.2)$$

Линеаризуя условие предельного состояния (1.3), найдем

$$\sigma'_x + \sigma'_y = a(\sigma'_x + \sigma'_y + \sigma'_z) \quad (3.3)$$

Пусть далее $\sigma'_z = 0$, тогда из (3.3) получим

$$\sigma'_x + \sigma'_y = 0 \quad (3.4)$$

Согласно (3.2), (3.4) будем иметь

$$\partial \sigma'_x / \partial x + \partial \tau'_{xy} / \partial y = 0, \quad \partial \tau'_{xy} / \partial x - \partial \sigma'_x / \partial y = 0 \quad (3.5)$$

Уравнения (3.5) являются статически определяемыми и принадлежат к эллиптическому типу.

Из (2.8), (2.9), при $f = 0$ найдем

$$\varepsilon'_{xz} = 1/2 b z \partial \omega / \partial x, \quad \varepsilon'_{yz} = 1/2 b z \partial \omega / \partial y \quad (3.6)$$

Из (3.6), (3.1) при $\sigma_z^0 = 0$ получим

$$\tau'_{xz} = \varphi_{xz}(xy) z, \quad \tau'_{yz} = \varphi_{yz}(xy) z \quad (3.7)$$

$$\varphi_{xz} = \frac{\sigma_x^0 b}{2(\varepsilon_x^0 - \varepsilon_z^0)} \frac{\partial \omega}{\partial x}, \quad \varphi_{yz} = \frac{\sigma_x^0 b}{2(\varepsilon_y^0 - \varepsilon_z^0)} \frac{\partial \omega}{\partial y}$$

Согласно (3.4), (3.7), уравнения равновесия примут вид

$$\frac{\partial \sigma'_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau'_{xy}}{\partial y} + \varphi_{xz} = 0, \quad \frac{\partial \tau'_{xy}}{\partial x} - \frac{\partial \sigma'_x}{\partial y} + \varphi_{yz} = 0 \quad (3.8)$$

$$\partial \varphi_{xz} / \partial x + \partial \varphi_{yz} / \partial y = 0$$

Полагая $\varepsilon_x^0 = \varepsilon_y^0$, третье уравнение (3.8) перепишем, согласно (3.7), (2.9), в виде

$$\partial^2 \omega / \partial x^2 + \partial^2 \omega / \partial y^2 = 0 \quad (3.9)$$

Функции u, v гармонические, следовательно, функция ω (2.9) также гармоническая и уравнение (3.9) тождественно удовлетворяется. Для определения напряженного состояния имеют место два первых уравнения (3.8), функции $\omega, \varphi_{xz}, \varphi_{yz}$ (2.9), (3.7) определяются из кинематических соотношений.

В качестве возмущенного состояния могут быть рассмотрены аналитические функции $Z(z) = u + iv$, не имеющие особенностей внутри контура пластины.

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (код проекта 013-16520).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Ивалев Д. Д.* Об уравнениях линеаризованных пространственных задач теории идеальной пластичности//Докл. АН СССР. 1960. Т. 130. № 6. С. 1232—1235.
2. *Ицлинский А. Ю.* Гипотеза прочности формоизменения//Учен. зап. МГУ. 1940. Вып. 46. С. 117—124.
3. *Ивалев Д. Д.* К теории предельного состояния пластических пористых тел//Изв. РАН. МТТ. 1992. № 3. С. 163—166.
4. *Артемяев И. Т., Ивалев Д. Д.* Линеаризованные уравнения теории идеальной пластичности//Изв. РАН. МТТ. 1993. № 5. С. 107—113.

Воронеж, Чебоксары

Поступила в редакцию
5.IX.1994