

УДК 539.214; 539.374

© 1995 г. И. Б. СЕВОСТЬЯНОВ, И. В. ФРОЛОВ

ОБ УПРУГОПЛАСТИЧЕСКИХ СВОЙСТВАХ ПОЛИКРИСТАЛЛОВ

Существует несколько способов определения пластических свойств поликристалла по известным свойствам образующих его монокристаллов. Проблема определения напряженно-деформированного состояния поликристалла как тела, состоящего из прилегающих друг к другу кристаллов (зерен) в виде неправильных многогранников разной формы в настоящее время пока не поддается решению без значительных упрощений. Одно из наиболее известных упрощений состоит в представлении зерен анизотропными эллипсоидами или даже сферами со случайным распределением осей анизотропии в пространстве. При определении эффективных упругих свойств поликристаллов, как показывает анализ результатов работы [1] и других исследований, такой подход дает весьма удовлетворительные результаты. В настоящей работе этот подход реализуется для определения упругопластических свойств поликристалла. Для этого используется обобщение результатов Эшелби о состоянии эллипсоидального включения в неограниченной упругой среде на случай, когда включение обладает любого рода физической нелинейностью и произвольной анизотропией [2].

Наиболее тонкий и важный вопрос заключается в выборе определяющих соотношений для материала включения (монокристалла). Хорошо известно, что атермическая пластическая деформация чистых монокристаллов связана с движением дислокаций в системах скольжения и их взаимодействием [3]. Проблема корректного описания пластической деформации и упрочнения таких кристаллов на основе реальных механизмов является темой отдельного исследования. Поэтому на вдавываясь в физику пластической деформации, удобно рассматривать монокристалл как упругопластическую среду с определенным типом симметрии (например, кубической или гексагональной). В настоящей работе используется условие пластичности, полученное в [4].

1. Пусть θ_* — удельная мощность диссипации и

$$\lambda(t) = \int_0^t \theta_*(t_1) dt_1 \quad (1.1)$$

«термодинамическое время», введенное в [5, 6]. Так как в соответствии со вторым началом термодинамики $\theta_* \geq 0$, причем $\theta_* = 0$ тогда и только тогда, когда процесс обратимый, определенное указанным образом λ всегда возрастает при необратимых процессах, позволяя тем самым отмечать последовательность состояний в каждом из них. Обратимые процессы в шкале λ являются мгновенными, что дает возможность использовать принцип суперпозиции Больцмана не только для вязкоупругих сред, но и для сред с любой допускаемой вторым началом реологией, в том числе для упругопластических [4, 5, 6]. Пластическая составляющая $\epsilon^p = \epsilon - E^{-1} : \sigma$ тензора малых деформаций ϵ , где E^{-1} — тензор податливостей монокристалла, обратный тензору упругих модулей, σ — тензор напряжений, двумя точками обозначена операция свертки по двум индексам, на основе принципа суперпозиции определяется соотношением

$$\epsilon^p = \int_0^\lambda H(\lambda - \lambda_1) : \sigma(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (1.2)$$

где H — тензор четвертого ранга, обладающий соответствующей симметрией и

представляющий собой убывающую по λ функцию, что необходимо для удовлетворения принципа затухающей памяти; кроме того $\partial^2 H / \partial \lambda^2 \geq 0$. Поскольку пластическая деформация монокристалла имеет сдвиговой характер, а сдвиги не оказывают влияния на изменение объема, ε^p представляет собой девиатор, т. е. $sp(\varepsilon^p) = 0$. Это однако не означает, что и вместо тензора напряжений σ в (1.2) нужно использовать его девиаторную часть. Последнее становится возможным, только если материал изотропен или обладает кубической симметрией.

Продифференцируем (1.2) по «лабораторному» времени t учитывая, что согласно (1.1) $d/dt = \theta_* d/d\lambda$; тогда

$$\dot{\varepsilon}^p = \theta_* H_0 : (\sigma - \mu), \quad \mu = \int_0^\lambda \Phi(\lambda - \lambda_1) : \sigma(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (1.3)$$

где $H_0 = H(0)$, $\Phi(\lambda) = -H_0^{-1} : \partial H / \partial \lambda$, так что $\Phi \geq 0$ и удовлетворяет принципу затухающей памяти. Поправочный тензор μ характеризует упрочнение монокристалла за счет действия напряжений третьего рода. Движущиеся дислокации на разных стадиях пластического деформирования чистых монокристаллов встречают различного типа препятствия, такие как барьер Пайерлса, дислокации «леса», «сидячие» дислокации и т. п. Поэтому на действие внешних сил, поджимающих дислокации к препятствию, накладывается реакция отпора от этого препятствия, которая и является основным источником напряжений третьего рода, а некоторое среднее от нее и представляет собой тензор μ .

Из (1.3) следует, что $\theta_* > 0 \Leftrightarrow \dot{\varepsilon}^p \neq 0$. Используя определение мощности диссипации для атермической пластической деформации $\theta_* = (\sigma - \mu) : \dot{\varepsilon}^p$ и соотношение (1.3), получаем для $\dot{\varepsilon}^p \neq 0$:

$$1 = (\sigma - \mu) : H_0 : (\sigma - \mu) \quad (1.4)$$

Поскольку возможны состояния кристалла, при которых выполняется неравенство $1 > (\sigma - \mu) : H_0 : (\sigma - \mu)$, например, при обратимых процессах — разгрузке и последующем нагружении, когда $\dot{\varepsilon}^p = 0$. Тогда в общем случае условие пластичности будет иметь вид

$$1 \geq (\sigma - \mu) : H_0 : (\sigma - \mu) \quad (1.5)$$

2. Рассмотрим теперь задачу о равновесии линейно-упругого пространства с монокристаллическим включением, занимающим эллипсоидальную область V , под действием заданного на бесконечности однородного поля поверхностных сил. И пусть упругие свойства матрицы и включения совпадают и характеризуются тензором модулей упругости E . Соотношение между полной деформацией и напряжением во включении получим подстановкой $\varepsilon^p = \varepsilon - E^{-1} : \sigma$ в (1.2). В результате приходим к линейному интегральному уравнению Вольтерра второго рода относительно тензора напряжений

$$\sigma = E : \varepsilon - E : \int_0^\lambda H(\lambda - \lambda_1) : \sigma(\lambda_1) d\lambda_1$$

решение которого можно записать в виде

$$\sigma = E : \varepsilon - E^2 : \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : \varepsilon(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (2.1)$$

где Ψ — тензор 4-го ранга, резольвентный для H и обладающий такими же свойствами, $E^2 = E : E$. Если обе рассматриваемые фазы (включение и матрица) по отдельности однородны, то для системы в целом

$$\sigma = E : \varepsilon - \delta(V) \left(E^2 : \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : \varepsilon(\lambda_1) d\lambda_1 \right) \quad (2.2)$$

где $\delta(V)$ — характеристическая функция области V . Будем считать выполненными обычные условия непрерывности вектора перемещений и нормальной составляющей тензора напряжений при переходе через границу раздела. Подставляя (2.1) в уравнение равновесия $\nabla \cdot \sigma = 0$ с учетом симметрии тензоров E и Ψ :

$$\nabla \cdot (E : \nabla u) - F = 0 \quad (2.3)$$

$$F = - \nabla \cdot \left\{ \delta(V) E^2 : \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : \varepsilon(\lambda_1) d\lambda_1 \right\} \quad (2.4)$$

Уравнение (2.3), понимаемое в смысле обобщенных функций, представляет собой уравнение равновесия линейноупругой среды под действием системы массовых сил F , распределенных по границе области V , записанное в перемещениях. Решение этого уравнения после ряда несложных преобразований сводится к решению интегрального уравнения

$$u(x) = u_0(x) + \int_{(v)} \nabla U(x - x_1) : \left[E^2 : \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : \nabla u(\lambda_1) d\lambda_1 \right] dV(x_1) \quad (2.5)$$

с ядром, являющимся производной от тензора Грина (тензора влияния) для линейноупругой матрицы (в случае изотропной среды тензор влияния — это обычный тензор Кельвина — Сомилиано [7]); объемный интеграл берется по области, занятой кристаллитом. Слагаемое $u_0(x)$ в (2.4) является решением однородного уравнения, соответствующего (2.2), т. е. полем перемещения в среде без включения при тех же условиях на бесконечности.

Согласно результатам [2] поля напряжений и деформации внутри V при сформулированных выше условиях будут однородными, а интеграл по объему эллипсоида от производной тензора Грина представляет собой обыкновенную тензорную функцию, линейную относительно радиус-вектора x при любой симметрии матрицы, т. е.

$$u(x) = u_0(x) + x \cdot A_0 : \left(E^2 : \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : \nabla u(\lambda_1) d\lambda_1 \right) \quad (2.6)$$

где A_0 — постоянный тензор четвертого ранга, вычисление которого сводится к интегрированию по поверхности единичной сферы с центром в точке x известной функции от тензора Грина U [8]: $A_0 = \text{def} \int_{(v)} \nabla U(x - x_1) dV(x_1)$. Переходя далее к деформациям, получим уравнение

$$\varepsilon(x) = \varepsilon_0(x) + A_0 : E^2 : \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : \varepsilon(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (2.6')$$

решение которого имеет вид

$$\varepsilon(x) = \varepsilon_0(x) - A_0 : E^2 : \int_0^\lambda H_1(\lambda - \lambda_1) : \varepsilon_0(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (2.7)$$

где резольвентное ядро H_1 известным образом связано с Ψ и, следовательно, с H .

3. Теперь на основании решения задачи об одиночном упругопластическом эллипсоиде в линейно-упругом пространстве можно получить макроскопические характеристики неоднородной среды, дискретная фаза которой удовлетворяет определяющему соотношению (2.1). Предположим, что объемная доля неоднородностей соответствует плотной упаковке, тогда в качестве предельного случая получаем задачу об определении пластических свойств поликристалла по известным пластическим свойствам кристаллитов. По прежнему полагаем, что упругие свойства матрицы и включений совпадают и равны некоторым средним значениям (определению упругих свойств поликристалла посвящено достаточно много работ, например [1, 9]). Для усреднения будем применять

метод из [10], хорошо зарекомендовавший себя в механике упругих матричных композитов в широком интервале концентраций включения и в то же время не требующий знания фундаментального решения для эффективной среды.

Напомним основные идеи метода Канауна: каждая неоднородность рассматривается как изолированный эллипсоид или шар, «впаянный» в основную среду; поле деформации ε_* , в котором находится каждый такой эллипсоид, складывается из внешнего поля ε_0 и поля, наведенного окружающими неоднородностями (соседними зернами); поле ε_* считается однородным по координатам.

С учетом последней гипотезы поле деформации внутри зерна будет описываться соотношением, аналогичным (2.7):

$$\varepsilon(x) = \varepsilon_*(x) - A_0 : E^2 : \int_0^\lambda H_1(\lambda - \lambda_1) : \varepsilon_*(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (3.1)$$

Уравнение для поля ε_* получается подстановкой (3.1) в (2.5), применением оператора симметризованного градиента def и последующим усреднением результата по ансамблю полей неоднородностей. В рассматриваемом случае, согласно эргодической гипотезе, усреднение будет производиться по всевозможным ориентациям кристаллографических осей относительно глобальной («лабораторной») системы координат

$$\begin{aligned} \varepsilon_0 \langle \delta(V) \rangle &= \varepsilon_* \langle \delta(V) \rangle + E^2 : \langle A_0 : \int_0^\lambda H_1(\lambda - \lambda_1) : \varepsilon_*(\lambda_1) d\lambda_1 \delta(V) \rangle - \\ &- \text{def} \int_{(v)} \nabla U(x - x_1) : E^2 : \langle \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : [\varepsilon_*(\lambda_1) - \\ &- E^2 : A_0 : \int_0^{\lambda_1} H_1(\lambda_1 - \lambda'') : \varepsilon_*(\lambda'') d\lambda''] d\lambda_1 \delta(V) \delta(V_1) \rangle dV_1 \end{aligned} \quad (3.2)$$

Поскольку $\langle \delta(V) \rangle = C_u$, где C_u — объемная доля зерен, то с учетом известной связи между ядром интегрального уравнения и его резольвентой (тензоры Ψ и H_1):

$$\begin{aligned} C_u \varepsilon_0 &= C_u \varepsilon_* - E^2 : A_0 : \int_0^\lambda \langle H_1(\lambda - \lambda_1) \delta(V) \rangle : \varepsilon_*(\lambda_1) d\lambda_1 + \\ &+ \text{def} \int_{(v)} \nabla U(x - x_1) : E^2 : \int_0^\lambda \langle H_1(\lambda - \lambda_1) \delta(V) \delta(V_1) \rangle : \varepsilon_*(\lambda_1) d\lambda_1 dV_1 \end{aligned} \quad (3.3)$$

Ограничимся изотропным распределением зерен, т. е. случаем, когда все ориентации осей кристаллитов равновероятны. Тогда, опуская промежуточные вычисления, проводимые в соответствии с [10], окончательно получим

$$\varepsilon_0 = \varepsilon_* - E : (I - E : A_0) : \int_0^\lambda \langle H_1(\lambda - \lambda_1) \delta(V) \rangle : \varepsilon_*(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (3.4)$$

где I — единичный тензор четвертого ранга. Принимая во внимание, что внешнее поле напряжений σ совпадает со средним по всему материалу [1, 9, 10], приходим к определяющему соотношению для поликристалла

$$\sigma = E : \varepsilon_* - E^2 : (I - E : A_0) : \int_0^\lambda \langle H_1(\lambda - \lambda_1) \delta(V) \rangle : \varepsilon_*(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (3.5)$$

Отсюда

$$\varepsilon_* = E^{-1} : \sigma + (I - E : A_0) : \int_0^\lambda \langle \Psi_1(\lambda - \lambda_1) \delta(V) \rangle : \sigma(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (3.6)$$

причем для резольвенты Ψ_1 ядра H_1 имеем $\Psi_1(0) = H_1(0) = H(0)$. Представим теперь среднюю полную деформацию в виде суммы упругой и средней пластической составляющих $\varepsilon_* = E^{-1} : \sigma + \varepsilon_*^p$, откуда

$$\varepsilon_*^p = (I - E : A_0) : \int_0^\lambda \langle \Psi_1(\lambda - \lambda_1) \delta(V) \rangle : \sigma(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (3.7)$$

Дифференцируя (3.7) по t и проводя преобразования, аналогичные п. 1, получим условие пластичности поликристалла

$$1 = (\sigma - \langle \mu \rangle) : (I - E : A_0) : \langle H(0) \delta(V) \rangle : (\sigma - \langle \mu \rangle) \quad (3.8)$$

$$\langle \mu \rangle = \int_0^\lambda \Psi_2(\lambda - \lambda_1) : \sigma(\lambda_1) d\lambda_1, \quad \Psi_2(\lambda) = - \langle H(0) \delta(V) \rangle^{-1} : \left\langle \frac{\partial \Psi_1}{\partial \lambda} \delta(V) \right\rangle$$

4. Рассмотрим в качестве примера случай, когда зерна являются шарами и пусть пластическая деформация каждого кристаллита связана со сдвигом только в одной плоскости скольжения (вариант известной теории скольжения Батдорфа — Будянского). Такое поведение характерно для Г.Ц.К. и Г.П.У. монокристаллов высокой частоты, ориентированных для одиночного скольжения [3]. Тогда, удельная мощность диссипации и «термодинамическое» время кристаллита совпадает с соответствующими характеристиками сдвига в системе скольжения, и, следовательно, можно применить принцип суперпозиции (п. 1 и [4]) к сдвигу γ^p и касательному напряжению τ , действующему в системе скольжения:

$$\gamma^p = \int_0^\lambda \psi(\lambda - \lambda_1) \tau(\lambda_1) d\lambda_1 \quad (4.1)$$

Пространственная ориентация системы скольжения определяется парой единичных ортов — нормали n к плоскости скольжения и направления скольжения b , зависящих от углов Эйлера. Касательное напряжение τ определяется следующим образом: $\tau = P : \sigma$, где $P = 1/2 (nb + bn)$ — тензор, полученный симметрированием диады nb , и $sp(P) = 0$. Тогда, учитывая, что $D^p = \gamma^p P$ — девиатор пластической деформации, соотношения (4.1), (2.1), получаем

$$D_\sigma = 2G \left(D_\varepsilon - 2G \int_0^\lambda \Psi(\lambda - \lambda_1) : D_\varepsilon(\lambda_1) d\lambda_1 \right) \quad (4.2)$$

где D_σ — девиатор тензора напряжений, D_ε — девиатор тензора полной деформации, G — модуль сдвига, Ψ — тензор 4-го ранга: $\Psi = \psi PP$ (где $PP = P \otimes P$, \otimes — тензорное произведение). Для матрицы имеем

$$D_\sigma = 2G (1/2 (C_2 + C_3) - 1/3 I) : D_\varepsilon = 2GC_D : D_\varepsilon \quad (4.3)$$

где C_2 и C_3 — известные изомеры единичного тензора 4-го ранга в [7], C_D — тензор 4-го ранга, фигурирующий в разложении [9]. Поскольку изменение объема чисто упругое и одинаково как для матрицы, так и для включения, то оно рассматриваться ниже не будет.

Тензор A_0 , входящий в (2.6), в этом случае имеет вид

$$A_0 = \frac{1}{20G(1-\nu)} \left[-\frac{2}{3} I + C_2 + \frac{-17+20\nu}{3} C_3 \right] \quad (4.4)$$

где ν — коэффициент Пуассона.

Усреднение по всем возможным ориентациям дает

$$\left\langle \int_0^\lambda \psi_1(\lambda - \lambda') PP \delta(V) : D_\sigma(\lambda') d\lambda' \right\rangle = C_{\sigma P} : \int_0^\lambda \psi_1(\lambda - \lambda') D_\sigma(\lambda') d\lambda' \quad (4.5)$$

где P — изотропный тензор 4-го ранга: $P = -1/30I + 1/20(C_2 + C_3)$. Соотношение (3.7) переписывается тогда следующим образом:

$$D_*^2 = C_{in}(C_D - 2GA_0) : P : \int_0^\lambda \psi_1(\lambda - \lambda') : D_\sigma(\lambda') d\lambda' \quad (4.6)$$

и получаем окончательное условие пластичности для поликристалла:

$$\frac{1}{2} \frac{22 - 25\nu}{75(1 - \nu)} C_{in} J_2(D_\sigma - \langle D_\mu \rangle) = \tau_c^2 \quad (4.7)$$

где J_2 — квадратичный инвариант тензора, стоящего в скобках; а $\tau_c = [\psi(0)]^{-1/2}$ — напряжение, при котором начинается сдвиг в данной системе скольжения (напряжение Шмида).

При $\nu = 0,32$, соответствующего Cu и Al , и максимальной возможной концентрации $C_{in} = 0,74$, из (4.7) получим, что $[J_2(D_\sigma - \langle D_\mu \rangle)]^{1/2} = 3,138\tau_c$, т. е. предел текучести поликристалла в 3.138 раза больше напряжения Шмида, что согласуется с экспериментальными данными [3] и вычислениями другими способами. Например, непосредственное усреднение по направлениям соотношения (1.4) приводит в данном примере практически к такой же оценке предела текучести поликристалла $[J_2(D_\sigma - D_\mu')]^{1/2} = 3,161\tau_c$, но последнее соотношение справедливо для любого материала, а поправочный тензор D_μ' в нем определяется иначе, чем $\langle D_\mu \rangle$.

Авторы выражают благодарность А. А. Вакуленко за ряд важных замечаний и советов.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Kröner E. Berechnung der elastischen Konstanten des Vielkristalls aus den Konstanten des Einkristalls// Z. Phys. 1958. V. 151. № 4. P. 504—518.
2. Вакуленко А. А., Севостьянов И. Б. Включение с нелинейными свойствами в упругой среде.// Исследования по механике строительных конструкций и материалов. Л.: ЛИСИ, 1991. С. 8—16.
3. Хоникомб Р. Пластическая деформация металлов. М.: Мир, 1971. 408 с.
4. Вакуленко А. А. Связь микро- и макросвойств в упругопластических средах//Итоги науки и техники. ВИНТИ. 1991. Т. 22. С. 3—54.
5. Вакуленко А. А. К теории необратимых процессов//Вестник ЛГУ. Сер. Мат. Мех. Астрон. 1969. № 27, С. 84—90.
6. Вакуленко А. А. Суперпозиция в реологии сплошной среды.//Изв. АН СССР. МТТ. 1970. № 1. С. 69—71.
7. Лурье А. И. Теория упругости. М.: Наука, 1970. 939 с.
8. Кунин И. А., Соснина Э. Г. Эллипсоидальная неоднородность в упругой среде.//Докл. АН СССР. 1971. Т. 199. № 3. С. 571—574.
9. Шермергор Т. Д. Теория упругости микронеоднородных сред. М.: Наука, 1977. 399 с.
10. Канаун С. К. О приближении самосогласованного поля для упругой композитной среды//ЖПМТФ. 1977. № 2. С. 160—169.

Санкт-Петербург

Поступила в редакцию
19.VI.1992