

УДК 539.374

© 1995 г. Г. Г. БУЛЫЧЕВ

## ПОСТРОЕНИЕ МАТРИЧНОЙ ХАРАКТЕРИСТИЧЕСКОЙ ФОРМЫ УРАВНЕНИЙ ДИНАМИКИ АНИЗОТРОПНЫХ УПРУГОВЯЗКОПЛАСТИЧЕСКИХ СРЕД

При численном исследовании волновых процессов в деформируемых твердых телах часто применяются методы, использующие характеристическую форму представления исходных дифференциальных уравнений. Математические модели сред, взятые за основу при разработке таких методов, сами методы, их достоинства и недостатки, а также их приложения обсуждались, например, в [1].

Серьезное затруднение, ограничивающее возможности этих методов возникало при построении характеристической формы уравнений динамики сред сложной структуры. Это затруднение было преодолено в [2, 3] при помощи оригинальной матричной формы представления исходных дифференциальных уравнений и соответствующего аппарата матричных преобразований; в [4] алгоритмы, построенные на базе матричных характеристических уравнений, использовались при анализе динамики разрушения волокнистого композита.

В публикуемой работе проводится дальнейшее развитие метода [2, 3] построения матричной характеристической формы уравнений динамики анизотропных упруговязкопластических сред. Основное построение проводится с помощью тождественных преобразований, приводящих операторные матрицы, образующие нормальную (по Куранту [5]) форму, к матрицам производных по направлениям, вдоль которых происходит ветвление решений, т. е. выполняются все признаки характеристической формы уравнений [5]. Такой подход снимает вопрос о том, какие типы разрывов описывают полученные уравнения. Построение проводится в ортогональной криволинейной системе координат, что позволяет получить явный вид так называемых геометрических членов, как в исходной матричной инвариантной, так и в матричной характеристической форме; оказывается, что для их записи достаточно  $R$  и  $S$  матриц, введенных в [2, 3]. В заключение рассматривается случай, когда матрицей сингулярного подобия является матрица перестановок. Этот случай соответствует ортотропной, трансверсально-изотропной и изотропной среде: для таких сред матричные характеристические уравнения на движущихся разрывах распадаются на пары скалярных уравнений, определяющие пары скалярных переменных (напряжение и скорость частиц) вдоль осей координат на площадке, нормальной к направлению распространения волны, а три уравнения на неподвижных разрывах определяют, независимо друг от друга, три оставшихся напряжения. Такое строение характеристических уравнений значительно облегчает их численную реализацию.

Исходная система уравнений динамики анизотропной неоднородной упруговязкопластической среды в криволинейной ортогональной системе координат  $\{a^i\}$ ,  $i = 1, 2, 3$  с базисом  $\{\tau_i\}$  состоит из уравнений движения

$$\nabla_j \sigma^{ij} - \rho \partial_t v^i = f^i \quad (i, j = 1, 2, 3) \quad (1)$$

условий аддитивности деформаций

$$\varepsilon_{ij} = \varepsilon_{ij}^e + \varepsilon_{ij}^v + \varepsilon_{ij}^p \quad (i, j = 1, 2, 3) \quad (2)$$

соотношений Коши для скоростей частиц среды

$$\partial_t \varepsilon_{ij} = 0,5 (\nabla_j v_i + \nabla_i v_j) \quad (i, j = 1, 2, 3) \quad (3)$$

закона пластического течения с условиями независимости скоростей вязких и пластических деформаций от производных деформаций, напряжений и скоростей частиц

$$\partial_t (\varepsilon_{ij}^v + \varepsilon_{ij}^p) = F_{ij} (\varepsilon_{kl}^e, \varepsilon_{kl}^v, \varepsilon_{kl}^p, v_k, \sigma^{kl}, \xi_1, \dots, \xi_N, t), \quad N \geq 1. \quad (i, j, k, l = 1, 2, 3) \quad (4)$$

и закона Гука для упругих деформаций

$$\sigma^{ij} = c^{ijkl} \varepsilon_{kl}^e \quad (i, j, k, l = 1, 2, 3) \quad (5)$$

где  $\rho = \rho(a)$  — плотность среды;  $v_i$  и  $v^i$  — ковариантные и контрвариантные компоненты вектора скоростей частиц  $v$ ;  $\sigma^{ij}$  — контрвариантные компоненты тензора напряжений  $\sigma$ ;  $f^i$  — контрвариантные компоненты вектора массовых сил  $f$ ;  $\varepsilon_{ij}$ ,  $\varepsilon_{ij}^e$ ,  $\varepsilon_{ij}^v$ ,  $\varepsilon_{ij}^p$  — ковариантные компоненты тензоров полных, упругих, вязких и пластических деформаций  $\varepsilon$ ,  $\varepsilon^e$ ,  $\varepsilon^v$  и  $\varepsilon^p$ ;  $F_{ij}$  — ковариантные компоненты недифференциального тензора  $F$ ;  $c^{ijkl} = c^{ijkl}(a)$  — контрвариантные компоненты тензора жесткости среды  $c$  ( $\xi_k$ ,  $k = 1, \dots, N$ ) — структурные (деформационные или термические [1]) параметры среды;  $\nabla_j$  — ковариантная производная по  $a^j$ ;  $\partial_t = \partial/\partial t$ ; по повторяющимся индексам  $i, j, k, l$  здесь и далее проводится суммирование.

Введем матрицы-строки  $\Sigma = \|\Sigma_{11}, \Sigma_{22}, \Sigma_{33}, \Sigma_{12}, \Sigma_{13}, \Sigma_{23}\|$ ,  $E = \|E_{11}, E_{22}, E_{33}, E_{12}, E_{13}, E_{23}\|$ ,  $E^\alpha = \|E_{11}^\alpha, E_{22}^\alpha, E_{33}^\alpha, E_{12}^\alpha, E_{13}^\alpha, E_{23}^\alpha\|$ ,  $\Phi = \|\Phi_{11}, \Phi_{22}, \Phi_{33}, \Phi_{12}, \Phi_{13}, \Phi_{23}\|$ ,  $V = \|V_1, V_2, V_3\|$ ,  $\varphi = \|\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3\|$ , в которых компонентами являются физические компоненты  $\sigma_{ij}^*$ ,  $\varepsilon_{ij}^*$ ,  $(\varepsilon_{ij}^*)^\alpha$ ,  $F_{ij}^*$ ,  $v_i^*$  и  $f_i^*$  тензоров  $\sigma$ ,  $\varepsilon$ ,  $\varepsilon^\alpha$ ,  $F$  и векторов  $v$  и  $f$ :

$$\begin{aligned} \Sigma_{ii} &= \sigma_{ii}^*, \quad \Sigma_{ij} = \sigma_{ij}^*, \quad E_{ii} = \varepsilon_{ii}^*, \quad E_{ij} = 2\varepsilon_{ij}^*, \quad E_{ii}^\alpha = (\varepsilon_{ii}^*)^\alpha, \quad E_{ij}^\alpha = 2(\varepsilon_{ij}^*)^\alpha \\ \Phi_{ii} &= F_{ii}^*, \quad \Phi_{ij} = 2F_{ij}^*, \quad V_i = v_i^*; \quad \varphi_i = f_i^* \quad (i = 1, 2, 3; \quad j = 2, 3; \quad i < j; \quad \alpha = e, v, p) \end{aligned}$$

Введем также симметричную невырожденную матрицу жесткостей  $C$ , связывающую  $\Sigma$  и  $E^\alpha$  в законе Гука и состоящую из физических компонент тензора  $c$ .

Используя  $\Sigma$ ,  $E$ ,  $E^\alpha$ ,  $\Phi$ ,  $V$ ,  $\varphi$  и  $C$  запишем уравнения (1) — (5) в виде системы матричных уравнений

$$\begin{aligned} \{\partial_t + \partial_i \ln(g_0/h_i) + \varepsilon^{ijk} S_j \partial_k \ln h_i\} R_i \Sigma^T &= \rho \partial_t V^T + \varphi^T \\ E &= E^e + E^v + E^p, \quad \partial_t E^T = R_i^T \{\partial_t + \varepsilon^{ijk} S_j^T \partial_k \ln h_i\} V^T \\ \partial_t (E^v + E^p) &= \Phi, \quad \Sigma^T = C (E^e)^T \end{aligned} \quad (6)$$

где  $h_i = |\text{grad } a^i|^{-1}$  — коэффициенты Ламе,  $g_0 = h_1 h_2 h_3$ ,  $\varepsilon^{ijk}$  ( $i, j, k = 1, 2, 3$ ) — единичный псевдотензор Леви — Чивита,  $\partial_i = h_i^{-1} \partial/\partial a^i$ , значок  $T$  справа от матрицы обозначает ее транспонирование,  $\delta_{ij}$  — символ Кронекера

$$R_i = \begin{vmatrix} \delta_{1i} & 0 & 0 & \delta_{2i} & \delta_{3i} & 0 \\ 0 & \delta_{2i} & 0 & \delta_{1i} & 0 & \delta_{3i} \\ 0 & 0 & \delta_{3i} & 0 & \delta_{1i} & \delta_{2i} \end{vmatrix}, \quad S_i = \begin{vmatrix} 0 & -\delta_{3i} & \delta_{2i} \\ \delta_{3i} & 0 & -\delta_{1i} \\ -\delta_{2i} & \delta_{1i} & 0 \end{vmatrix} \quad (i, j = 1, 2, 3)$$

Исключая деформации  $E$ ,  $E^e$ ,  $E^v$ ,  $E^p$  из (6) получаем матричную систему, состоящую из девяти скалярных уравнений и определяющую девять скалярных переменных, заданных матрицами-строками  $\Sigma$  и  $V$ :

$$\begin{aligned} R_i \partial_t \Sigma^T - \rho \partial_t V^T &= \varphi_0^T, \quad R_i^T \partial_t V^T - C^{-1} \partial_t \Sigma^T = \Phi_0^T \\ \varphi_0^T &= \varphi^T - \{\partial_i \ln(g_0/h_i) + \varepsilon^{ijk} S_j \partial_k \ln h_i\} R_i \Sigma^T, \quad \Phi_0^T = \Phi^T + \varepsilon^{ijk} R_i^T S_j \{\partial_k \ln h_i\} V^T \end{aligned} \quad (7)$$

Умножим первое уравнение (7) на некоторую невырожденную матрицу  $w$ , а второе на произведение матриц  $w R_\alpha C$ , где  $\alpha$  одно из чисел 1, 2, 3, и приведем полученные уравнения к виду

$$\partial_\alpha w R_\alpha \Sigma^T - \rho \partial_t w V^T + \partial_j w R_j \Sigma^T = \varphi_0^T + (\partial_k w) R_k \Sigma^T \quad (8)$$

$$\partial_\alpha \Lambda w V^T - \partial_j w R_\alpha \Sigma^T + \partial_j \gamma R_j^T V^T = (\partial_k \gamma) R_k^T V^T + \gamma \Phi_0^T$$

$$\Lambda = w R_\alpha C R_\alpha^T w^{-1}, \quad \gamma = w R_\alpha C \quad (j, k = 1, 2, 3; j \neq \alpha)$$

Для определения матрицы  $w$  потребуем выполнения условия

$$\Lambda = \text{diag} (\Lambda_1, \Lambda_2, \Lambda_3), \quad \Lambda_i > 0 \quad (i = 1, 2, 3) \quad (9)$$

Для выполнения условия (9) необходимо [6], чтобы матрица  $w$  была ортонормированной вещественной матрицей  $O_\alpha$ , осуществляющей сингулярное разложение симметричной вещественной матрицы  $R_\alpha C R_\alpha^T$ ; при этом диагональные элементы матрицы  $\Lambda$  совпадают с модулями собственных значений —  $\lambda_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) матрицы  $R_\alpha C R_\alpha^T$ ; величины  $\lambda_i$  не равны нулю и определяются аналитически из кубического уравнения  $\det (R_\alpha C R_\alpha^T - \lambda I_3) = 0$ , где  $I_3$  — единичная матрица третьего порядка. Запишем  $\Lambda$  в виде

$$\Lambda = \rho \Delta^2, \quad \Delta = \pm D, \quad D = \text{diag} (D_1, D_2, D_3), \quad D_i = \sqrt{\Lambda_i / \rho} > 0 \quad (10)$$

Умножим второе уравнение (8) слева на  $\Delta^{-1}$  и сложим первое и второе уравнения (8); пользуясь тождественными преобразованиями и условиями (9) и (10) получим векторное уравнение, содержащее матричный бихарактеристический оператор  $(I_3 \partial_\alpha \mp D^{-1} \partial_j)$  и эквивалентное (7) на поверхностях разрыва, движущихся со скоростями  $D_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) в обе стороны вдоль оси  $e_\alpha$ , касательной к  $\tau_\alpha$  в рассматриваемой точке.

Это уравнение имеет вид

$$(I_3 \partial_\alpha \mp D^{-1} \partial_j) (O_\alpha R_\alpha \Sigma^T \pm \rho D O_\alpha V^T) + \partial_j (O_\alpha R_j \Sigma^T \pm D^{-1} \gamma R_j^T V^T) = (\partial_k O_\alpha) R_k \Sigma^T + O_\alpha \Phi_0^T \pm \{(\partial_k D^{-1} \gamma) R_k^T V^T + D^{-1} \gamma \Phi_0^T\} \quad (11)$$

где  $j, k = 1, 2, 3$  ( $j \neq \alpha$ ); выбор знаков определяется знаком  $\Delta$ .

В силу того, что матрицы  $R_i$  — прямоугольные, уравнения (11) позволяют определить только те компоненты  $\Sigma$ , которые лежат на площадке с нормалью  $e_\alpha$ , т. е.  $R_\alpha \Sigma^T$ .

Для определения оставшихся компонент матрицы-строки  $\Sigma$  введем матрицу

$$N_\alpha = \begin{vmatrix} 0 & \delta_{3\alpha} & \delta_{2\alpha} & 0 & 0 & \delta_{1\alpha} \\ \delta_{3\alpha} & 0 & \delta_{1\alpha} & 0 & \delta_{2\alpha} & 0 \\ \delta_{2\alpha} & \delta_{1\alpha} & 0 & \delta_{3\alpha} & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

являющуюся зеркальным отображением матрицы  $R_\alpha$  и удовлетворяющую условиям

$$N_\alpha R_\alpha^T = 0, \quad N_\alpha N_\alpha^T = I_3, \quad R_\alpha^T R_\alpha + N_\alpha^T N_\alpha = I_6 \quad (12)$$

где  $I_6$  — единичная матрица шестого порядка.

Умножим второе уравнение (7) слева на  $N_\alpha$  и, исключая, в силу (12),  $R_\alpha^T \partial_\alpha V^T$ , получим матричное уравнение

$$N_\alpha (R_j^T \partial_j V^T - C^{-1} \partial_i \Sigma^T - \Phi_0) = 0 \quad (j = 1, 2, 3; j \neq \alpha) \quad (13)$$

которое является характеристической формой (7) на неподвижных разрывах; в этом уравнении бихарактеристики — вырожденные, ими являются производные  $\partial_i$ .

Пользуясь третьим тождеством (12) уравнение (13) легко привести к виду

$$\partial_i \{N_\alpha \Sigma^T + K (R_\alpha \Sigma^T)\} = (N_\alpha C^{-1} N_\alpha^T)^{-1} N_\alpha (R_j^T \partial_j V^T - \Phi_0) \quad (14)$$

наиболее удобному для определения оставшихся компонент  $\Sigma$ . Здесь  $K = (N_\alpha C^{-1} N_\alpha^T)^{-1} (N_\alpha C^{-1} R_\alpha^T)$ ; матрица  $N_\alpha C^{-1} N_\alpha^T$  невырождена в силу невырожденности матрицы  $C$  и того, что ранг матрицы  $N_\alpha$  равен трем.

Уравнения (11) и (14) представляют собой матричную систему, состоящую из девяти скалярных уравнений для определения девяти скалярных переменных,

заданных матрицами-строками  $\Sigma$  и  $V$ , эти уравнения полностью эквивалентны (7) и являются ее матричной характеристической формой.

Рассмотрим важный частный случай, когда  $\rho$  и  $C$  не зависят от координат, а матрица  $R_\alpha CR_\alpha^T$  — диагональна при всех  $\alpha = 1, 2, 3$ ; согласно [2] такая ситуация реализуется в случае матрицы  $C$  вида

$$C = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} & c_{13} & 0 & 0 & 0 \\ c_{12} & c_{22} & c_{23} & 0 & 0 & 0 \\ c_{13} & c_{23} & c_{33} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & c_{44} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & c_{55} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & c_{66} \end{pmatrix} \quad (15)$$

т. е. для ортотропных, трансверсально-изотропных и изотропных сред.

В качестве матрицы  $O_\alpha$  введем матрицу перестановок

$$P_\alpha = \begin{pmatrix} \delta_{1\alpha} & \delta_{2\alpha} & \delta_{3\alpha} \\ \delta_{2\alpha} + \delta_{3\alpha} & \delta_{1\alpha} & 0 \\ 0 & \delta_{3\alpha} & \delta_{1\alpha} + \delta_{2\alpha} \end{pmatrix}$$

Умножение этой матрицы слева на вектор приводит к тому, что компонента вектора с индексом  $\alpha$  ставится на первое место, а остальные — упорядочиваются по возрастанию индексов.

Подставляя матрицу  $C$  вида (15) и  $P_\alpha$  в (11) и (14), убеждаемся, что они распадаются на совокупность скалярных характеристических уравнений

$$\begin{aligned} (\partial_\alpha \mp c_1^{-1} \partial_i) (\Sigma_{\alpha\alpha} \pm \rho c_1 V_\alpha) + \partial_j (\Sigma_{\alpha j} \pm \rho c_1 v_j V_j) + \partial_k (\Sigma_{\alpha k} \pm \rho c_1 v_k V_k) = \\ = (\Phi_0)_\alpha \pm \rho c_1 [(\Phi_0)_{\alpha\alpha} + v_1 (\Phi_0)_{jj} + v_2 (\Phi_0)_{kk}] \\ (\partial_\alpha \mp c_2^{-1} \partial_i) (\Sigma_{\alpha\alpha} \pm \rho c_2 V_\alpha) + \partial_j (\Sigma_{jj} \pm \rho c_2 V_j) + \partial_k \Sigma_{jk} = (\Phi_0)_j \pm \rho c_2 (\Phi_0)_{\alpha j} \\ (\partial_\alpha \mp c_3^{-1} \partial_i) (\Sigma_{\alpha\alpha} \pm \rho c_3 V_\alpha) + \partial_j \Sigma_{jk} + \partial_k (\Sigma_{kk} \pm \rho c_3 V_k) = (\Phi_0)_k \pm \rho c_3 (\Phi_0)_{\alpha k} \end{aligned} \quad (16)$$

$$\partial_i (\Sigma_{jj} - v_1 \Sigma_{\alpha\alpha}) = \eta_1 (\partial_j V_j - (\Phi_0)_{jj}) + \eta_2 (\partial_k V_k - (\Phi_0)_{kk})$$

$$\partial_i (\Sigma_{kk} - v_2 \Sigma_{\alpha\alpha}) = \eta_2 (\partial_j V_j - (\Phi_0)_{jj}) + \eta_3 (\partial_k V_k - (\Phi_0)_{kk})$$

$$\partial_i \Sigma_{jk} = c_{\alpha\alpha} (\partial_j V_k + \partial_k V_j - (\Phi_0)_{jk}) \quad (\alpha, j, k = 1, 2, 3; j \neq \alpha, k \neq \alpha, j < k)$$

$$c_1 = \sqrt{c_{\alpha\alpha}/\rho}, \quad c_2 = \sqrt{c_{\beta\beta}/\rho}, \quad c_3 = \sqrt{c_{\gamma\gamma}/\rho},$$

$$\beta = \alpha + j + 1, \quad \gamma = \alpha + k + 1, \quad \alpha = j + k + 1$$

$$v_1 = c_{\alpha j}/c_{\alpha\alpha}, \quad v_2 = c_{\alpha k}/c_{\alpha\alpha}, \quad \eta_1 = c_{jj} - v_1^2 c_{\alpha\alpha}, \quad \eta_2 = c_{kj} - v_1 v_2 c_{\alpha\alpha}, \quad \eta_3 = c_{kk} - v_2^2 c_{\alpha\alpha}$$

$$(\Phi_0)_\alpha = \Phi_\alpha - \{(\Sigma_{\alpha\alpha} - \Sigma_{jj}) \partial_\alpha \ln h_j + (\Sigma_{\alpha\alpha} - \Sigma_{kk}) \partial_\alpha \ln h_k +$$

$$+ \Sigma_{\alpha j} \partial_j \ln (h_\alpha g_0/h_j) + \Sigma_{\alpha k} \partial_k \ln (h_\alpha g_0/h_k)\}$$

$$(\Phi_0)_j = \Phi_j - \{(\Sigma_{jj} - \Sigma_{\alpha\alpha}) \partial_j \ln h_\alpha + (\Sigma_{jj} - \Sigma_{kk}) \partial_j \ln h_k +$$

$$+ \Sigma_{j\alpha} \partial_\alpha \ln (h_j g_0/h_\alpha) + \Sigma_{jk} \partial_k \ln (h_j g_0/h_k)\}$$

$$(\Phi_0)_k = \Phi_k - \{(\Sigma_{kk} - \Sigma_{\alpha\alpha}) \partial_k \ln h_\alpha + (\Sigma_{kk} - \Sigma_{jj}) \partial_k \ln h_j +$$

$$+ \Sigma_{k\alpha} \partial_\alpha \ln (h_k g_0/h_\alpha) + \Sigma_{kj} \partial_j \ln (h_k g_0/h_j)\}$$

$$(\Phi_0)_{\alpha\alpha} = \Phi_{\alpha\alpha} - V_j \partial_j \ln h_\alpha - V_k \partial_k \ln h_\alpha, \quad (\Phi_0)_{jj} = \Phi_{jj} - V_\alpha \partial_\alpha \ln h_j - V_k \partial_k \ln h_j$$

$$(\Phi_0)_{kk} = \Phi_{kk} - V_\alpha \partial_\alpha \ln h_k - V_j \partial_j \ln h_k, \quad (\Phi_0)_{\alpha j} = \Phi_{\alpha j} + V_\alpha \partial_j \ln h_\alpha + V_j \partial_\alpha \ln h_j$$

$$(\Phi_0)_{\alpha k} = \Phi_{\alpha k} + V_{\alpha} \partial_k \ln h_{\alpha} + V_k \partial_{\alpha} \ln h_k, \quad (\Phi_0)_{jk} = \Phi_{jk} + V_j \partial_k \ln h_j + V_k \partial_j \ln h_k$$

Первые три пары уравнений (16) описывают волновые процессы на движущихся поверхностях разрыва; в них вдоль бихарактеристик изменяются по две определяемых переменных. Во внутренней точке среды для каждой пары переменных имеются два уравнения, соответствующие волнам одного типа, но противоположных направлений. В точке соответствующей границе  $\alpha^{\alpha} = \text{const}$  три уравнения, описывающие движение волн извне внутрь среды, должны быть исключены и заменены граничными условиями вида

$$\zeta_i \Sigma_{\alpha i} + \omega_i V_i = \psi_i \quad (i = 1, 2, 3) \quad (17)$$

в которых  $\zeta_i$ ,  $\omega_i$ ,  $\psi_i$  могут быть функциями координат и времени.

Три последних уравнения (16) описывают волновой процесс на неподвижной поверхности разрыва, в этих уравнениях независимо друг от друга определяются три напряжения  $\Sigma_{jj}$ ,  $\Sigma_{kk}$  и  $\Sigma_{jk}$ . Таким образом система (16) позволяет определить все напряжения и скорости частиц в рассматриваемой среде.

В заключение подчеркнем те свойства характеристической и матричной характеристической формы исходных уравнений, которые делают ее привлекательной для численной реализации:

Уменьшенное на единицу число независимых переменных; при этом резко снижается количество вычислений и объем требуемой памяти. Кроме того сближаются области зависимости дифференциальных уравнений и их конечноразностных аналогов; что позволяет увеличить точность расчетов.

Блочный вид дифференциальных уравнений; дифференциальная часть (11) и (14) полностью записывается в сопутствующей декартовой системе координат и не зависит от вида исходной криволинейной системы координат, правая часть состоит из отдельных блоков: блока массовых сил; блока связанного с реологией материала, блока связанного с неоднородностью среды и блока геометрических членов. Такое строение алгоритмизируемых уравнений позволяет создавать универсальные программы, состоящие из отдельных функциональных модулей и легко перестраиваемые при изменении вида анизотропии, реологии, неоднородности, массовых сил и кривизны координатной системы.

Для широкого и практически наиболее важного класса сред матричные характеристические уравнения распадаются на ряд независимых скалярных пар и отдельные скалярные уравнения, что сильно упрощает алгоритмизацию и сокращает объем вычислений.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Кукуджанов В. Н. Численное моделирование динамических процессов деформирования и разрушения упругопластических сред//Успехи механики. 1995. Т. 8. № 4. С. 21—65.
2. Бульчев Г. Г. Характеристическая форма уравнений динамики анизотропных упруговязкопластических тел//Докл. АН СССР. 1990. Т. 314. № 2. С. 312—315.
3. Бульчев Г. Г. Характеристическая форма уравнений динамики композита в электромагнитном поле//Изв. РАН. МТТ. 1992. № 3. С. 118—124.
4. Бульчев Г. Г., Кукуджанов В. Н. Динамическое разрушение предварительно-напряженного волокнутого композита, вызванное обрывом волокна//Изв. РАН. МТТ. 1993. № 3. С. 169—174.
5. Курант Р. Уравнения с частными производными. М.: Мир, 1964. 830 с.
6. Хори Р., Джонсон Ч. Матричный анализ. М.: Мир, 1989. 655 с.

Москва

Поступила в редакцию  
17.VIII.1993