

УДК 539.214;539.374

© 1993 г. И. Т. АРТЕМЬЕВ, Д. Д. ИВЛЕВ

ЛИНЕАРИЗИРОВАННЫЕ УРАВНЕНИЯ  
 ТЕОРИИ ИДЕАЛЬНОЙ ПЛАСТИЧНОСТИ

Рассматриваются линеаризированные уравнения теории идеальной пластичности для гладких и кусочно-гладких поверхностей текучести.

1. Рассмотрим соотношения связи между компонентами напряжений

$$\sigma_x = \sigma_1 l_1^2 + \sigma_2 m_1^2 + \sigma_3 n_1^2 \quad (x y z) \quad (1.1)$$

$$\tau_{xy} = \sigma_1 l_1 l_2 + \sigma_2 m_1 m_2 + \sigma_3 n_1 n_2 \quad (1 2 3)$$

где  $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3$  — главные компоненты напряжения;  $\sigma_x, \tau_{xy}, \dots$  — компоненты напряжения в декартовой системе координат  $x y z$ ;  $l_i, m_i, n_i$  — направляющие косинусы, определяющие взаимную ориентацию главных направлений и осей декартовой системы координат; недостающие соотношения получаются круговой перестановкой индексов  $(x y z), (1 2 3)$ .

Имеют место соотношения

$$l_1^2 + l_2^2 + l_3^2 = 1, \quad l_1 l_2 + m_1 m_2 + n_1 n_2 = 0$$

$$m_1^2 + m_2^2 + m_3^2 = 1, \quad l_2 l_3 + m_2 m_3 + n_2 n_3 = 0 \quad (1.2)$$

$$n_1^2 + n_2^2 + n_3^2 = 1, \quad l_3 l_1 + m_3 m_1 + n_3 n_1 = 0$$

В качестве исходного примем однородное напряженное состояние. Припишем компонентам невозмущенного состояния верхний индекс (градус), положим

$$l_1^\circ = 1, \quad l_2^\circ = l_3^\circ = 0; \quad m_2^\circ = 1, \quad m_1^\circ = m_3^\circ = 0; \quad n_3^\circ = 1, \quad n_1^\circ = n_2^\circ = 0 \quad (1.3)$$

Из (1.1), (1.3) следует

$$\sigma_x^\circ = \sigma_1^\circ, \quad \sigma_y^\circ = \sigma_2^\circ, \quad \sigma_z^\circ = \sigma_3^\circ, \quad \tau_{xy}^\circ = \tau_{yz}^\circ = \tau_{zx}^\circ = 0 \quad (1.4)$$

Припишем компонентам возмущенного состояния верхний индекс штрих; тогда из (1.1) получим

$$\sigma_x' = \sigma_1', \quad \tau_{xy}' = \sigma_1^\circ l_2' + \sigma_2^\circ m_1'$$

$$\sigma_y' = \sigma_2', \quad \tau_{yz}' = \sigma_2^\circ m_3' + \sigma_3^\circ n_2' \quad (1.5)$$

$$\sigma_z' = \sigma_3', \quad \tau_{zx}' = \sigma_1^\circ l_3' + \sigma_3^\circ n_1'$$

Линеаризируя соотношения (1.2), найдем

$$l_2' + m_1' = 0, \quad m_3' + n_2' = 0, \quad l_3' + n_1' = 0 \quad (1.6)$$

Согласно (1.4) — (1.6), будем иметь

$$\tau_{xy}' = (\sigma_x^\circ - \sigma_y^\circ) l_2', \quad \tau_{yz}' = (\sigma_y^\circ - \sigma_z^\circ) m_3', \quad \tau_{zx}' = (\sigma_z^\circ - \sigma_x^\circ) n_1' \quad (1.7)$$

Из соотношений для компонент скоростей деформации

$$\varepsilon_x = \varepsilon_1 l_1^2 + \varepsilon_2 m_1^2 + \varepsilon_3 n_1^2 \quad (x y z) \quad (1.8)$$

$$\varepsilon_{xy} = \varepsilon_1 l_1 l_2 + \varepsilon_2 m_1 m_2 + \varepsilon_3 n_1 n_2 \quad (1 \ 2 \ 3)$$

аналогичных (1.1), справедливых для изотропного материала, получим

$$\varepsilon_x^\circ = \varepsilon_1^\circ, \quad \varepsilon_{xy}^\circ = 0, \quad \varepsilon_x' = \varepsilon_1', \quad \varepsilon_{xy}' = (\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_y^\circ) l_2' \quad (1.9)$$

$$\varepsilon_y^\circ = \varepsilon_2^\circ, \quad \varepsilon_{yz}^\circ = 0, \quad \varepsilon_y' = \varepsilon_2', \quad \varepsilon_{yz}' = (\varepsilon_y^\circ - \varepsilon_z^\circ) m_3'$$

$$\varepsilon_z^\circ = \varepsilon_3^\circ, \quad \varepsilon_{zx}^\circ = 0, \quad \varepsilon_z' = \varepsilon_3', \quad \varepsilon_{zx}' = (\varepsilon_z^\circ - \varepsilon_x^\circ) n_1'$$

Из (1.7), (1.9) будем иметь

$$\tau_{xy}' = a_{xy} \varepsilon_{xy}', \quad \tau_{yz}' = a_{yz} \varepsilon_{yz}', \quad \tau_{zx}' = a_{zx} \varepsilon_{zx}' \quad (1.10)$$

$$a_{xy} = \frac{\sigma_x^\circ - \sigma_y^\circ}{\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_y^\circ}, \quad a_{yz} = \frac{\sigma_y^\circ - \sigma_z^\circ}{\varepsilon_y^\circ - \varepsilon_z^\circ}, \quad a_{zx} = \frac{\sigma_z^\circ - \sigma_x^\circ}{\varepsilon_z^\circ - \varepsilon_x^\circ}$$

Соотношения (1.10) справедливы для любого изотропного материала при принятых предположениях о начальном невозмущенном состоянии.

Отметим частные случаи. Если компоненты девиаторов напряжений и скоростей деформации пропорциональны

$$\frac{\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_y^\circ}{\sigma_x^\circ - \sigma_y^\circ} = \frac{\varepsilon_y^\circ - \varepsilon_z^\circ}{\sigma_y^\circ - \sigma_z^\circ} = \frac{\varepsilon_z^\circ - \varepsilon_x^\circ}{\sigma_z^\circ - \sigma_x^\circ} = \lambda^\circ \quad (1.11)$$

то в соотношениях (1.10):

$$a_{xy} = a_{yz} = a_{zx} = 1/\lambda^\circ \quad (1.12)$$

Имеет место

$$a_{xy} = 0, \quad \tau_{xy}' = 0 \quad \text{при} \quad \sigma_x^\circ = \sigma_y^\circ \quad (x y z) \quad (1.13)$$

Аналогично

$$b_{xy} = 1/a_{xy} = 0, \quad \varepsilon_{xy}' = 0 \quad \text{при} \quad \varepsilon_x^\circ = \varepsilon_y^\circ \quad (x y z) \quad (1.14)$$

Уравнения равновесия для возмущенного состояния имеет вид

$$\partial \sigma_x' / \partial x + \partial \tau_{xy}' / \partial y + \partial \tau_{xz}' / \partial z = 0 \quad (x y z) \quad (1.15)$$

Подставляя в (1.15) соотношения (1.10), переходя к компонентам скорости перемещения  $u, v, w$ , получим

$$2 \frac{\partial \sigma_x'}{\partial x} + a_{xy} \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) + a_{xz} \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right) = 0 \quad (x y z) \quad (1.16)$$

Здесь и в дальнейшем штрих у компонент скорости перемещений опущен.

Три уравнения (1.16) содержат шесть неизвестных:  $\sigma_x', \sigma_y', \sigma_z', u, v, w$ . Замкнутость системы может быть достигнута за счет использования условия пластичности и соотношений ассоциированного закона пластического течения.

2. Рассмотрим гладкую поверхность текучести, определяемую уравнением

$$F(\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3) = 0 \quad (2.1)$$

Линеаризируя соотношение (2.1), будем иметь

$$a_1 \sigma_1' + a_2 \sigma_2' + a_3 \sigma_3' = 0, \quad a_i = \partial F^\circ / \partial \sigma_i \quad (2.2)$$

где  $a_i$  — градус означает, что значения взяты при  $\sigma_i = \sigma_i^\circ$ .

Согласно (2.2), линеаризованное условие пластичности интерпретируется плоскостью в пространстве напряжений  $\sigma_i'$ .

Для условия пластичности Мизеса

$$(\sigma_1 - \sigma_2)^2 + (\sigma_2 - \sigma_3)^2 + (\sigma_3 - \sigma_1)^2 = 1 \quad (2.3)$$

будем иметь

$$a_1 = \sigma_1^\circ - \sigma^\circ, \quad \sigma^\circ = 1/3 (\sigma_1^\circ + \sigma_2^\circ + \sigma_3^\circ) \quad (1, 2, 3) \quad (2.4)$$

Из ассоциированного закона пластичности, согласно (2.3), найдем

$$\frac{\varepsilon_1 - \varepsilon_2}{\sigma_1 - \sigma_2} = \frac{\varepsilon_2 - \varepsilon_3}{\sigma_2 - \sigma_3} = \frac{\varepsilon_3 - \varepsilon_1}{\sigma_3 - \sigma_1} = \lambda \quad (2.5)$$

$$\varepsilon_1 + \varepsilon_2 + \varepsilon_3 = 0 \quad (2.6)$$

Из (2.5), (2.3) следует

$$\lambda = [(\varepsilon_1 - \varepsilon_2)^2 + (\varepsilon_2 - \varepsilon_3)^2 + (\varepsilon_3 - \varepsilon_1)^2]^{1/2} \quad (2.7)$$

Линеаризируя соотношения (2.5), получим

$$\varepsilon_x' - \varepsilon_y' = \lambda^\circ (\sigma_x' - \sigma_y') + \lambda' (\sigma_x^\circ - \sigma^\circ) \quad (x y z)$$

$$\lambda^\circ = [(\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_y^\circ)^2 + (\varepsilon_y^\circ - \varepsilon_z^\circ)^2 + (\varepsilon_z^\circ - \varepsilon_x^\circ)^2]^{1/2} \quad (2.8)$$

$$\lambda' = \frac{3}{\lambda^\circ} (\varepsilon_x^\circ \varepsilon_x' + \varepsilon_y^\circ \varepsilon_y' + \varepsilon_z^\circ \varepsilon_z')$$

Из (2.8) следует

$$\sigma_x' = \sigma' + \frac{\varepsilon_x'}{\lambda^\circ} - \frac{\lambda'}{\lambda^\circ} (\sigma_x^\circ - \sigma^\circ) \quad (x y z) \quad (2.9)$$

Подставляя (2.9) в уравнение (1.16), переходя к компонентам скорости перемещения, получим

$$2\lambda \frac{\partial \sigma'}{\partial x} + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{3(\sigma_x^\circ - \sigma^\circ)}{\lambda^\circ} \left( \varepsilon_x^\circ \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \varepsilon_y^\circ \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} + \varepsilon_z^\circ \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right) = 0 \quad (x y z) \quad (2.10)$$

К уравнениям (2.10) следует присоединить условие несжимаемости

$$\varepsilon_x' + \varepsilon_y' + \varepsilon_z' = 0, \quad \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \quad (2.11)$$

Четыре уравнения (2.10), (2.11) образуют замкнутую систему относительно четырех неизвестных:  $\sigma', u, v, w$ . Рассмотрим условие пластичности

$$a\sigma_1 + b\sigma_2 + c\sigma_3 = 1, \quad a + b + c = 0 \quad (a, b, c = \text{const}) \quad (2.12)$$

Линеаризируя соотношение (2.12), получим

$$a\sigma_x' + b\sigma_y' + c\sigma_z' = 0, \quad a\sigma_x^\circ + b\sigma_y^\circ + c\sigma_z^\circ = 0 \quad (2.13)$$

Согласно ассоциированному закону пластического течения

$$\varepsilon_x^\circ = \lambda^\circ a, \quad \varepsilon_y^\circ = \lambda^\circ b, \quad \varepsilon_z^\circ = \lambda^\circ c \quad (2.14)$$

$$\varepsilon_x' = \lambda' a, \quad \varepsilon_y' = \lambda' b, \quad \varepsilon_z' = \lambda' c$$

Из (2.14) следует

$$b\varepsilon_x' - a\varepsilon_y' = 0, \quad c\varepsilon_y' - b\varepsilon_z' = 0, \quad a\varepsilon_z' - c\varepsilon_x' = 0 \quad (2.15)$$

Уравнениям (2.15) удовлетворим, полагая

$$u = a \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y \partial z}, \quad v = b \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial z}, \quad w = c \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial y} \quad (2.16)$$

Отметим, что, согласно (2.16), уравнение несжимаемости тождественно удовлетворяется.

Согласно (1.10), (2.16), перепишем уравнения (1.15) в виде

$$2 \frac{\partial \sigma_x'}{\partial x} + \frac{\partial^2}{\partial y \partial z} \left[ a_{xy} \left( a \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2} + b \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} \right) + a_{xz} \left( a \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z^2} + c \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} \right) \right] = 0 \quad (2.17)$$

(x y z) (a b c)

К трем уравнениям (2.17) следует присоединить уравнение (2.13). Четыре уравнения (2.17), (2.13) относительно четырех неизвестных  $\sigma_x'$ ,  $\sigma_y'$ ,  $\sigma_z'$ ,  $\Phi$  образуют замкнутую систему.

Для грани условие пластичности Треска (грани  $AF$  на фигуре):

$$\sigma_1 - \sigma_2 = 1, \quad \sigma_2 \leq \sigma_3 \leq \sigma_1 \quad (2.18)$$

В соотношениях (2.17) следует положить  $a = 1$ ,  $b = -1$ ,  $c = 0$ . Линеаризованное условие пластичности будет иметь вид  $\sigma_x' - \sigma_y' = 0$ .

Для грани условие максимального приведенного напряжения (грань  $A_1F_1$  на фигуре)  $\sigma_1 - \sigma = 1$ .

В соотношениях (2.17) следует положить  $a = 2/3$ ,  $b = c = -1/3$ . Линеаризованное условие пластичности будет иметь вид  $2\sigma_x' - \sigma_y' - \sigma_z' = 0$ .

3. При рассмотрении кусочно-гладких поверхностей текучести ограничимся случаем пересечения двух плоскостей

$$\begin{aligned} a_1 \sigma_1 + b_1 \sigma_2 + c_1 \sigma_3 &= 1, & a_2 \sigma_1 + b_2 \sigma_2 + c_2 \sigma_3 &= 1 \\ a_1 + b_1 + c_1 &= 0, & a_2 + b_2 + c_2 &= 0 \end{aligned} \quad (3.1)$$

Из (3.1) следует

$$\begin{aligned} \sigma_1 - \sigma_2 &= 2k_3, & \sigma_2 - \sigma_3 &= 2k_1, & \sigma_3 - \sigma_1 &= 2k_2 \\ k_1 &= \frac{1}{2m} (a_2 - a_1), & k_2 &= \frac{1}{2m} (b_2 - b_1), & k_3 &= \frac{1}{2m} (c_2 - c_1) \end{aligned} \quad (3.2)$$

$$m = a_1 c_2 - a_2 c_1, \quad k_1 + k_2 + k_3 = 0$$

Линеаризируя соотношения (3.2), получим

$$\sigma_1' = \sigma_2' = \sigma_3' = \sigma', \quad \sigma_x' = \sigma_y' = \sigma_z' = \sigma' \quad (3.3)$$

Согласно ассоциированному закону из (3.1), следует условие несжимаемости (2.11). Подставляя в уравнение (1.16) соотношения (3.3), присоединяя условие несжимаемости (2.11), получим замкнутую систему четырех уравнений относительно четырех неизвестных  $\sigma'$ ,  $u$ ,  $v$ ,  $w$ .

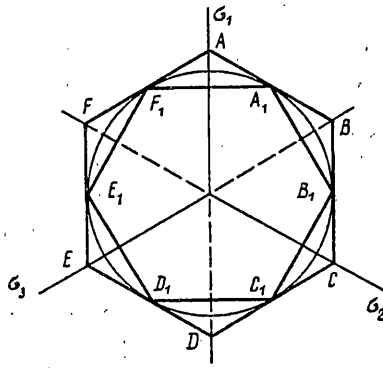
В случае ребра призмы максимального приведенного напряжения (ребро  $A_1$  на фигуре) будем иметь

$$\sigma_1 - \sigma = 1, \quad \sigma - \sigma_3 = 1 \quad (3.4)$$

Из (3.4) следует  $\sigma = \sigma_2$ ; соотношения (3.4) имеют место из (3.1) при  $a_1 = 1$ ,  $b_1 = -1$ ,  $c_1 = 0$ ;  $a_2 = 0$ ;  $b_2 = 1$ ,  $c_2 = -1$ . Согласно (1.10), (3.4) получим

$$a_{xy} = \frac{1}{\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_y^\circ}, \quad a_{yz} = \frac{1}{\varepsilon_y^\circ - \varepsilon_z^\circ}, \quad a_{xz} = \frac{2}{\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_z^\circ} \quad (3.5)$$

Согласно (3.4), (2.6), выражение для диссипации примет вид  $D = \sigma_i^\circ \varepsilon_i^\circ = \varepsilon_x^\circ - \varepsilon_z^\circ \geq 0$ . В частности, при  $\varepsilon_y^\circ = 0$ ,  $a_{xy} = a_{yz} = a_{xz} = 1/\varepsilon_x^\circ$ .



В случае ребра призмы максимального касательного напряжения — призма Треска (ребро  $A$  на фигуре):

$$\sigma_1 - \sigma_2 = 1, \quad \sigma_1 - \sigma_3 = 1 \quad (3.6)$$

Из (1.10)  $a_{yz} = 0$ , следовательно

$$\tau_{yz}' = 0 \quad (3.7)$$

Уравнения равновесия (1.15), согласно (3.3), (3.7), примут вид

$$\frac{\partial \sigma'}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{xy}'}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{xz}'}{\partial z} = 0, \quad \frac{\partial \sigma'}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{xy}'}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial \sigma'}{\partial z} + \frac{\partial \tau_{xz}'}{\partial x} = 0 \quad (3.8)$$

Полагая

$$\sigma' = -\partial U / \partial x, \quad \tau_{xy}' = \partial U / \partial y, \quad \tau_{yz}' = \partial U / \partial z \quad (3.9)$$

из (3.8) найдем

$$\partial^2 U / \partial x^2 - \partial^2 U / \partial y^2 - \partial^2 U / \partial z^2 = 0 \quad (3.10)$$

В рассматриваемом случае пластическое течение может быть определено из соотношений изотропии [1]:

$$\sigma_x l_1 + \tau_{xy} l_2 + \tau_{xz} l_3 = \sigma_1 l_1 \quad (x y z) \quad (3.11)$$

$$\varepsilon_x l_1 + \varepsilon_{xy} l_2 + \varepsilon_{xz} l_3 = \varepsilon_1 l_1 \quad (1, 2, 3)$$

Отсюда при  $l_1^\circ = 1, l_2^\circ = l_3^\circ = 0$  получаем, учитывая (3.6):

$$\varepsilon_{xy}' = (\varepsilon_1^\circ - \varepsilon_2^\circ) \tau_{xy}, \quad \varepsilon_{xz}' = (\varepsilon_1^\circ - \varepsilon_3^\circ) \tau_{xz} \quad (3.12)$$

Переходя в (3.12) к компонентам скорости перемещений, учитывая (3.9), будем иметь

$$\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} = 2(\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_y^\circ) \frac{\partial U}{\partial y}, \quad \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} = 2(\varepsilon_x^\circ - \varepsilon_z^\circ) \frac{\partial U}{\partial z} \quad (3.13)$$

Если положить  $\varepsilon_y^\circ = \varepsilon_z^\circ = -\varepsilon_x^\circ / 2$ , то соотношениям (3.13) можно удовлетворить, полагая

$$u = -\partial W / \partial x + 3\varepsilon_x^\circ U, \quad v = \partial W / \partial y, \quad w = \partial W / \partial z \quad (3.14)$$

Подставляя соотношения (3.14) в уравнение несжимаемости (2.11), принимая во внимание (3.9), получим

$$\partial^2 W / \partial x^2 - \partial^2 W / \partial y^2 - \partial^2 W / \partial z^2 = 3\varepsilon_x^\circ \sigma' \quad (3.15)$$

При  $\varepsilon_x = 0$  правая часть уравнения (3.15) обращается в нуль, этот случай рассмотрен в [2].

4. Рассмотрим обобщения на случай анизотропии. Предположим, что для элемента тела в фиксированной системе координат хуз по любому направлению, определяемому направляющими косинусами  $l_1, l_2, l_3$ , определен предел текучести на растяжение  $k(\sigma, l_1, l_2, l_3)$  и предел текучести на сжатие  $s(\sigma, l_1, l_2, l_3)$ . Для простоты положим  $k = s$ .

Существуют три основных случая достижения элементом тела предельного состояния:

а) пластическое состояние определяется значением предела текучести по одному направлению

$$\sigma_1 - \sigma_2 = k(\sigma, l_1, l_2, l_3), \quad \sigma_2 = \sigma_3 \quad (4.1)$$

б) пластическое состояние определяется значениями предела текучести по двум направлениям

$$\sigma_1 - \sigma_2 = k(\sigma, l_1, l_2, l_3), \quad \sigma_2 - \sigma_3 = k(\sigma, m_1, m_2, m_3) \quad (4.2)$$

в) пластическое состояние определяется значениями предела текучести по трем направлениям

$$\left[ \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{k(\sigma, l_1, l_2, l_3)} \right]^2 + \left[ \frac{\sigma_2 - \sigma_3}{k(\sigma, m_1, m_2, m_3)} \right]^2 + \left[ \frac{\sigma_3 - \sigma_1}{k(\sigma, n_1, n_2, n_3)} \right]^2 = 1 \quad (4.3)$$

Подставляя соотношения (4.1) в (1.1), получим

$$\sigma_x = \sigma + k(-1/3 + l_1^2), \quad \tau_{xy} = kl_1 l_2 \quad (x y z) \quad (1 \ 2 \ 3) \quad (4.4)$$

Линеаризируя (4.4), получим

$$\sigma_x' = \sigma' + \frac{2}{3} \left( \frac{\partial k^\circ}{\partial \sigma} \sigma' + \frac{\partial k^\circ}{\partial l_2} l_2' + \frac{\partial k^\circ}{\partial l_3} l_3' \right), \quad \tau_{xy}' = k^\circ l_2' \quad (4.5)$$

$$\sigma_y' = \sigma_z' = \sigma' - \frac{1}{3} \left( \frac{\partial k^\circ}{\partial \sigma} \sigma' + \frac{\partial k^\circ}{\partial l_2} l_2' + \frac{\partial k^\circ}{\partial l_3} l_3' \right), \quad \tau_{xz}' = k^\circ l_3', \quad \tau_{yz}' = 0$$

(x y z) (1, 2, 3)

где градус означает, что производные взяты при значениях  $\sigma = \sigma^\circ, l_1^\circ = 1, l_2^\circ = l_3^\circ = 0$

Соотношения (4.5) перепишем в виде

$$\sigma_x' = (1 + 2A)\sigma' + 2B\tau_{xy}' + 2C\tau_{xz}', \quad \tau_{yz}' = 0 \quad (4.6)$$

$$\sigma_y' = \sigma_z' = (1 - A)\sigma' - B\tau_{xy}' - C\tau_{xz}' \quad (4.7)$$

$$A = 3\partial k^\circ / \partial \sigma, \quad B = 3\partial k^\circ / \partial l_2, \quad C = 3\partial k^\circ / \partial l_3$$

Полагая

$$\tau_{xy}' = \frac{\partial U}{\partial y}, \quad \tau_{xz}' = \frac{\partial U}{\partial z}, \quad \sigma' = \frac{1}{1 - A} \left[ B \frac{\partial U}{\partial y} + C \frac{\partial U}{\partial z} - \frac{\partial U}{\partial x} \right] \quad (4.8)$$

из уравнений равновесия (1.15) получим

$$\frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} - \kappa \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + B(2 + \kappa) \frac{\partial^2 U}{\partial x \partial y} + C(2 + \kappa) \frac{\partial^2 U}{\partial x \partial z} = 0 \quad (4.9)$$

$$\kappa = (1 + 2A)/(1 - A)$$

Случай, когда условие пластичности не зависит от среднего давления ( $A = 0, \kappa = 1$ ), рассмотрен в [3].

Аналогично определяются уравнения для других случаев анизотропии.

Отметим, что для линеаризованных соотношений в случае (4.1) анизотропия характеризуется, вообще говоря, тремя константами:  $\partial k^\circ / \partial l_i$ ; для (4.2) — шестью константами: к предыдущим трем добавляются  $\partial k^\circ / \partial m_i$ ; для зависимости (4.3) — девятью константами, к шести предыдущим добавляются  $\partial k^\circ / \partial n_i$ .

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Ивалев Д. Д.* О соотношениях, определяющих пластическое течение при условии пластичности Треска и его обобщениях//Докл. АН СССР. 1959. Т. 124. № 3.
2. *Ивалев Д. Д.* Об уравнениях линеаризованных пространственных задач теории идеальной пластичности//Докл. АН СССР. 1960. Т. 130, № 6.
3. *Ивалев Д. Д., Шитова Л. Б.* Линеаризованные уравнения теории анизотропного идеального жёсткопластического тела//Актуальные вопросы теории краевых задач и их приложения. Межвуз. сб. Чуваш. госуниверситет. Чебоксары, 1988.

Чебоксары

Поступила в редакцию  
26.V.1991