

УДК 539.3

© 1993 г. Е. М. ЗВЕРЯЕВ

ПРИМЕР ОБОБЩЕНИЯ ПРИНЦИПА СЕН-ВЕНАНА

Рассмотрена задача о нахождении напряженно-деформированного состояния длинной полосы при заданных на коротких краях перемещениях и свободных продольных краях. Решение бигармонического уравнения разыскивается методом Бубнова — Галеркина. При этом удается разделить затухающую по мере удаления от короткого края и незатухающую части напряженно-деформированного состояния. Незатухающая часть решения отделяется с помощью условий полноты разложения заданных на краю перемещений. Эти условия совпадают с условием равенства нулю работы от приложенных на коротком краю напряжений, статически эквивалентных главному вектору и главному моменту.

1. Принцип Сен-Венана был впервые сформулирован в применении к задаче о напряженном состоянии загруженного по концам стержня. Он состоит в утверждении, что статически эквивалентная нулю система сил, распределенных по малому участку поверхности упругого тела, создает лишь локальные напряжения, быстро затухающие по мере удаления от этого участка и становящиеся пренебрежимо малыми на расстояниях, достаточно больших по сравнению с его размерами. Например, напряженное состояние в длинном призматическом стержне, нагруженном только по конечным сечениям, практически не зависит от способа распределения по ним поверхностных сил и определяется на некотором расстоянии от концов их главным вектором и главным моментом.

Рассмотрим теперь задачу об установлении аналогичных условий локализации напряженного состояния в длинном призматическом стержне, на конечных сечениях которого заданы не напряжения, а перемещения. Пусть полоса, с помощью которой моделируется напряженное состояние в стержне, задана неравенствами $0 \leq x \leq l$, $-1 \leq y \leq 1$. На краях $x = 0$, l заданы перемещения

$$u(l, y) = f_1(y), v(l, y) = f_2(y), u(0, y) = f_3(y), v(0, y) = f_4(y) \quad (1.1)$$

Края $y = \pm 1$ свободны и на них

$$\sigma_x(x, \pm 1) = \tau_{xy}(x, \pm 1) = 0 \quad (1.2)$$

Решение сводится к нахождению функции Эри [1], удовлетворяющей бигармоническому уравнению

$$\frac{\partial^4 \varphi}{\partial x^4} + \frac{\partial^4 \varphi}{\partial y^4} + 2 \frac{\partial^4 \varphi}{\partial x^2 \partial y^2} = 0 \quad (1.3)$$

Напряжения через функцию Эри вычисляются по формулам $\sigma_x = \partial^2 \varphi / \partial y^2$, $\tau_{xy} = -\partial^2 \varphi / \partial x \partial y$, $\sigma_y = \partial^2 \varphi / \partial x^2$. Деформации по напряжениям находятсся с помощью соотношений упругости $\epsilon_x = (\sigma_x - \mu \sigma_y) / E$, $\epsilon_y = (\sigma_y - \mu \sigma_x) / E$, $\gamma_{xy} = \tau_{xy} / G$. Формулы деформации-перемещения дают возможность определить перемещения $du/dx = \epsilon_x$, $dv/dy = \epsilon_y$.

Перепишем уравнение (1.3) следующим образом:

$$-\partial^4 \varphi / \partial x^2 \partial y^2 = 1/2 (\partial^4 \varphi / \partial x^4 + \partial^4 \varphi / \partial y^4)$$

Интегрируя его дважды по x и дважды по y , получим

$$-\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \int \int \frac{\partial^4 \varphi}{\partial y^4} dx dx \right) + a(y)x + b(y) \quad (1.4)$$

$$-\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \int \int \frac{\partial^4 \varphi}{\partial x^4} dy dy \right) + c(x)y + d(x)$$

где a, b, c, d — произвольные функции интегрирования.

Соотношения упругости и формулы деформации-перемещения с учетом (1.4) дают

$$E \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\mu}{2} \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \int \int \frac{\partial^4 \varphi}{\partial x^4} dy dy \right) + [c(x)y + d(x)] \mu \quad (1.5)$$

$$E \frac{\partial v}{\partial y} = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\mu}{2} \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \int \int \frac{\partial^4 \varphi}{\partial y^4} dx dx \right) + [a(y)x + b(y)] \mu$$

Положим в (1.5):

$$\varphi = \sum_{k=1}^{\infty} X_k(x) Y_k(y) \quad (1.6)$$

где функции Y_k удовлетворяют уравнению $Y_k^{IV} = \kappa_k^4 Y_k$ и условиям на концах $Y_k(\pm 1) = Y_k'(\pm 1) = 0$. В этом случае условия (1.2) выполнены, а решение уравнения (1.3) разыскивается методом Бубнова — Галеркина. Функции $X_k(x)$ содержат экспоненциальные множители, обеспечивая затухание концевое воздействия.

Подставив (1.6) в (1.5) и интегрируя соответствующим образом, получим выражения для перемещений

$$Eu = \sum_{k=1}^{\infty} \left[\left(1 + \frac{\mu}{2} \right) X_k^* \kappa_k^2 + \frac{\mu}{2} X_k^{IV} \frac{1}{\kappa_k^2} \right] Y_{k2} + \mu [c^*(x)y + d^*(x)] + n(y) \quad (1.7)$$

$$Ev = \sum_{k=1}^{\infty} \left[\left(1 + \frac{\mu}{2} \right) X_k'' \frac{1}{\kappa_k} + \frac{\mu}{2} X_k^{**} \kappa_k^3 \right] Y_{k3} + \mu [a^*(y)x + b^*(y)] + m(x)$$

Здесь m и n произвольные функции интегрирования, звездочка означает, что произведено интегрирование по соответствующей координате, т. е. $Q^*(t) = \int Q(t) dt$.

Функции Y_k являются собственными для задачи о собственных колебаниях защемленной по концам балки и достаточно хорошо исследованы [2]. Для симметричного по y случая они имеют вид

$$\begin{aligned} Y_k &= \cos \kappa_k \operatorname{ch} \kappa_k y - \operatorname{ch} \kappa_k \cos \kappa_k y \\ Y_k' &= \kappa_k Y_{k1} = \kappa_k (\cos \kappa_k \operatorname{sh} \kappa_k y + \operatorname{ch} \kappa_k \sin \kappa_k y) \\ Y_k'' &= \kappa_k^2 Y_{k2} = \kappa_k^2 (\cos \kappa_k \operatorname{ch} \kappa_k y + \operatorname{ch} \kappa_k \cos \kappa_k y) \\ Y_k''' &= \kappa_k^3 Y_{k3} = \kappa_k^3 (\cos \kappa_k \operatorname{sh} \kappa_k y - \operatorname{ch} \kappa_k \sin \kappa_k y) \end{aligned} \quad (1.8)$$

где κ_k удовлетворяют трансцендентному уравнению

$$\psi(\kappa_k) = \operatorname{tg} \kappa_k + \operatorname{th} \kappa_k = 0 \quad (1.9)$$

Для антисимметричного по y случая

$$Y_k = \cos \kappa_k \operatorname{sh} \kappa_k y - \operatorname{ch} \kappa_k \sin \kappa_k y \quad (1.10)$$

$$Y_k' = \kappa_k Y_{k1} = \kappa_k (\cos \kappa_k \operatorname{ch} \kappa_k y - \operatorname{ch} \kappa_k \cos \kappa_k y)$$

$$Y_k'' = \kappa_k^2 Y_{k2} = \kappa_k^2 (\cos \kappa_k \operatorname{sh} \kappa_k y + \operatorname{ch} \kappa_k \sin \kappa_k y)$$

$$Y_k''' = \kappa_k^3 Y_{k3} = \kappa_k^3 (\cos \kappa_k \operatorname{ch} \kappa_k y + \operatorname{ch} \kappa_k \cos \kappa_k y)$$

где κ_k удовлетворяют трансцендентному уравнению $\psi(\kappa_k) = \operatorname{tg} \kappa_k - \operatorname{th} \kappa_k = 0$.

Рассмотрим теперь возможность выполнения условий (1.1) с помощью представления перемещений в виде (1.7). На конце при $x = l$ должно быть

$$Ef_1(y) = \sum_{k=1}^{\infty} \left[\left(1 + \frac{\mu}{2} \right) X_k^* \kappa_k^2 + \frac{\mu}{2} X_k''' \frac{1}{\kappa_k^2} \right] Y_{k2} + \mu [c^*(l)y + d^*(l)] + n(y) \quad (1.11)$$

$$Ef_2(y) = \sum_{k=1}^{\infty} \left[\left(1 + \frac{\mu}{2} \right) X_k'' \frac{1}{\kappa_k} + \frac{\mu}{2} X_k^{**} \kappa_k^3 \right] Y_{k3} + \mu [a^*(y)l + b^*(y)] + m(l)$$

2. Определим условия, которые должны быть наложены на функции f_1 и f_2 для того, чтобы разложения (1.11) имели место. Если системы функций $\{Y_{k2}\}$ и $\{Y_{k3}\}$ полны, произволы интегрирования a^*, b^*, c^*, d^*, m, n должны быть положены нулями. Проверим полноту этих систем. Разложим некоторую симметричную по α функцию $\zeta_1(\alpha)$ на интервале $(-1, 1)$ в ряд по функциям $Y_{k2}(\kappa_k \alpha)$ и антисимметричную функцию $\zeta_2(\alpha)$ в ряд по функциям $Y_{k3}(\kappa_k \alpha)$. Таким образом

$$\zeta_1(\alpha) = \sum_{k=1}^{\infty} a_k Y_{k2}(\kappa_k \alpha), \quad \zeta_2(\alpha) = \sum_{k=1}^{\infty} b_k Y_{k3}(\kappa_k \alpha) \quad (2.1)$$

$$a_k = \frac{1}{N_k} \int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) Y_{k2}(\kappa_k \beta) d\beta, \quad b_k = -\frac{1}{N_k} \int_{-1}^1 \zeta_2(\beta) Y_{k1}(\kappa_k \beta) d\beta \quad (2.2)$$

$$N_k(\kappa_k) = \int_{-1}^1 Y_{k2}^2(\kappa_k \beta) d\beta$$

Функции Y_{k1}, Y_{k2}, Y_{k3} удовлетворяют следующим условиям ортогональности

$$\int_{-1}^1 Y_{k2}(\kappa_k \beta) Y_{n2}(\kappa_n \beta) d\beta = \begin{cases} 0 & (n \neq k) \\ N_k & (n = k) \end{cases}$$

$$\int_{-1}^1 Y_{k3}(\kappa_k \beta) Y_{n1}(\kappa_n \beta) d\beta = \begin{cases} 0 & (n \neq k) \\ -N_k & (n = k) \end{cases}$$

Для симметричных функций Y_{k2} будет $N_k = \operatorname{ch}^2 \kappa_k + \cos^2 \kappa_k$.

Составим выражения для частичных сумм рядов (2.1), подставив в них коэффициенты (2.2)

$$S_K(Y_{k2}, Y_{k2}) = \sum_{k=1}^K \frac{1}{N_k} Y_{k2}(\kappa_k \alpha) \int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) Y_{k2}(\kappa_k \beta) d\beta \quad (2.3)$$

$$S_K(Y_{k3}, Y_{k1}) = - \sum_{k=1}^K \frac{1}{N_k} Y_{k3}(\kappa_k \alpha) \int_{-1}^1 \zeta_2(\beta) Y_{k1}(\kappa_k \beta) d\beta$$

Следовательно задача о соответствии левых и правых частей в (2.1) сводится к нахождению пределов соответствующих сумм S_K при $K \rightarrow \infty$. Изменив порядок интегрирования и суммирования в (2.3), запишем выражения для частичных сумм в следующем виде:

$$S_K(Y_{k2}, Y_{k2}) = \int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) \sum_{k=1}^K \frac{Y_{k2}(\alpha_k) Y_{k2}(\beta_k)}{N_k} d\beta = \int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) Q_K(Y_{k2}, Y_{k2}) d\beta \quad (2.4)$$

$$S_K(Y_{k3}, Y_{k1}) = - \int_{-1}^1 \zeta_2(\beta) \sum_{k=1}^K \frac{Y_{k3}(\alpha_k) Y_{k1}(\beta_k)}{N_k} d\beta = - \int_{-1}^1 \zeta_2(\beta) Q_K(Y_{k3}, Y_{k1}) d\beta$$

Рассмотрим так же как и в [3] отвечающие (2.4) контурные интегралы

$$I_K(Y_{k2}, Y_{k2}) = \frac{1}{2\pi i} \int_{R_K} \frac{Y_{k2}(z\alpha) Y_{k2}(z\beta)}{\operatorname{ch}^2 z \cos^2 z \psi(z)} dz \quad (2.5)$$

$$I_K(Y_{k3}, Y_{k1}) = \frac{1}{2\pi i} \int_{R_K} \frac{Y_{k3}(z\alpha) Y_{k1}(z\beta)}{\operatorname{ch}^2 z \cos^2 z \psi(z)} dz$$

вычисленные при обходе в положительном направлении по кругу радиуса R_K , описанному из начала координат в комплексной плоскости z . Радиус R_K выбираем таким образом, чтобы внутрь окружности попали $2K$ вещественных и $2K$ мнимых корней уравнения (1.9). Контур также не проходит через точки $z_k^{(0)} = \pi(2k+1)/2$ и $z_k^{(1)} = \pi i(2k+1)/2$, являющиеся корнями уравнений $\cos z_k^{(0)} = 0$ и $\operatorname{ch} z_k^{(1)} = 0$. Тогда каждый интеграл в (2.5) равен сумме вычетов по всем особым точкам внутри круга R_K .

В соответствии со сказанным для (2.5) и с учетом того, что $N_k = \operatorname{ch}^2 z \cos^2 z \psi'(z)$ получаем

$$I_K(Y_{k2}, Y_{k2}) = 4Q_K(Y_{k2}, Y_{k2}) - 2 \sum_{k=-K}^K \cos \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \cos \frac{2k+1}{2} \pi \beta - 2 \quad (2.6)$$

$$I_K(Y_{k3}, Y_{k1}) = -4Q_K(Y_{k3}, Y_{k1}) + 2 \sum_{k=-K}^K \sin \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \sin \frac{2k+1}{2} \pi \beta$$

Последний член в первом выражении (2.6) есть вычет для подынтегрального выражения первого интеграла в (2.5). Вычет в нуле для второго интеграла равен нулю. Воспользуемся тем, что в силу леммы Жордана при $K \rightarrow \infty$ интегралы (2.5) стремятся к нулю. Из (2.6) следует, что

$$\lim_{K \rightarrow \infty} Q_K(Y_{k2}, Y_{k2}) = \frac{1}{2} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \cos \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \cos \frac{2k+1}{2} \pi \beta - \frac{1}{2} \quad (2.7)$$

$$\lim_{K \rightarrow \infty} Q_K(Y_{k3}, Y_{k1}) = \frac{1}{2} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sin \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \sin \frac{2k+1}{2} \pi \beta$$

Подставив (2.7) в (2.4), получим

$$\begin{aligned} \lim_{K \rightarrow \infty} S_K(Y_{k2}, Y_{k2}) &= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \cos \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \cos \frac{2k+1}{2} \pi \beta d\beta - \\ &- \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) d\beta = \zeta_1(\alpha) - \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) d\beta \end{aligned} \quad (2.8)$$

$$\lim_{K \rightarrow \infty} S_K(Y_{k3}, Y_{k1}) = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \zeta_2(\beta) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \sin \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \sin \frac{2k+1}{2} \pi \beta d\beta = \zeta_2(\alpha)$$

Таким образом первый ряд в (2.1) сходится к исходной функции ζ_1 , если

$$\int_{-1}^1 \zeta_1(\beta) d\beta = 0 \quad (2.9)$$

Второй ряд сходится к функции ζ_2 безусловно.

Рассмотрим теперь случай разложения антисимметричной по α функции $\zeta_3(\alpha)$ на интервале $(-1, 1)$ в ряд по антисимметричным функциям $Y_{k2}(\alpha)$ и симметричную функцию $\zeta_4(\alpha)$ в ряд по функциям $Y_{k3}(\alpha)$ из (1.10). Поступая аналогичным образом, получим для соответствующих контурных интегралов выражения

$$I_K(Y_{k2}, Y_{k2}) = -4Q_K(Y_{k2}, Y_{k2}) + 2 \sum_{k=-K}^K \sin \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \sin \frac{2k+1}{2} \pi \beta - 6\alpha\beta \quad (2.10)$$

$$I_K(Y_{k3}, Y_{k1}) = -4Q_K(Y_{k3}, Y_{k1}) + 2 \sum_{k=-K}^K \cos \frac{2k+1}{2} \pi \alpha \cos \frac{2k+1}{2} \pi \beta - 3(1 - \beta^2)$$

В обоих выражениях в (2.10) последние слагаемые являются вычетами в точке $z=0$. Перейдя в (2.10) к пределу при $K \rightarrow \infty$, получим для частичных сумм

$$\begin{aligned} \lim_{K \rightarrow \infty} S_K(Y_{k2}, Y_{k2}) &= \zeta_3(\alpha) - \frac{3}{2} \alpha \int_{-1}^1 \zeta_3(\beta) \beta d\beta \\ \lim_{K \rightarrow \infty} S_K(Y_{k3}, Y_{k1}) &= \zeta_4(\alpha) - \frac{3}{4} \int_{-1}^1 \zeta_4(\beta) (1 - \beta^2) d\beta \end{aligned} \quad (2.11)$$

Т. е. первый ряд в (2.11) сходится к исходной функции ζ_3 , а второй ряд к функции ζ_4 , если

$$\int_{-1}^1 \zeta_3(\beta) \beta d\beta = 0, \quad \int_{-1}^1 \zeta_4(\beta) (1 - \beta^2) d\beta = 0 \quad (2.12)$$

3. Рассмотрим задачу для консоли единичной толщины, длиной l и высотой равной двум. В этом случае в условиях (1.1) надо положить $f_3 = f_4 = 0$. При $x=l$ заданы ненулевые первые два перемещения (1.1). Отбросим задающие эти перемещения связи и заменим их нормальной (растягивающей) силой N , поперечной силой P и изгибающим моментом M , статически эквивалентными незатухающим по мере удаления от края $x=l$ напряжениям

$$\sigma_x = 1/2 N + 3/2 My + 3/2 P(l-x)y, \quad \sigma_y = 0, \quad \tau_{xy} = 3/4 P(1-y^2) \quad (3.1)$$

Подсчитаем работу, совершаемую незатухающими напряжениями (3.1) на перемещениях (1.1) конца $x=l$:

$$U = \int_{-1}^1 [\sigma_x f_1(y) + \tau_{xy} f_2(y)] dy = \int_{-1}^1 \left[\left(\frac{N}{2} + \frac{3}{2} My \right) f_1(y) + \frac{3}{4} P(1-y^2) f_2(y) \right] dy$$

Потребовав, чтобы возникающие в полосе незатухающие напряжения не совершали работу на заданных перемещениях конца, получим в силу независимости величин N, P, M следующие выражения:

$$\int_{-1}^1 f_1(y) dy = 0, \quad \int_{-1}^1 f_1(y) y dy = 0, \quad \int_{-1}^1 f_2(y) (1-y^2) dy = 0 \quad (3.2)$$

совпадающие с условиями (2.9), (2.12), где функции $\zeta_1 + \zeta_3$ и ζ_4 совпадают по смыслу с f_1 и f_2 соответственно.

По-видимому, по аналогии с известным принципом Сен-Венана, сформулированным для случая заданных на малом участке напряжений [1], можно дать формулировку локальности напряженно-деформированного состояния, вызванного в упругом теле заданными на малом участке его поверхности перемещениями.

Заданные на малом участке поверхности упругого тела перемещения создают лишь локальное напряженно-деформированное состояние, быстро затухающее по мере удаления от этого участка и становящееся пренебрежимо малым на расстояниях, достаточно больших по сравнению с размерами участка, если главный вектор и главный момент, статически эквивалентные возникающим на этом участке напряжениям, не совершают работу на заданных перемещениях.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Лурье А. И. Теория упругости. М.: Наука, 1970. 940 с.
2. Бабаков И. М. Теория колебаний. М.: Наука, 1965. 560 с.
3. Гринберг Г. А. О методе, предложенном П. Ф. Папковичем для решения плоской задачи теории упругости для прямоугольной области и задачи изгиба прямоугольной тонкой плиты с двумя закрепленными кромками, и о некоторых его обобщениях//ПММ. 1953. Т. 17. Вып. 2. С. 211—228.

Москва

Поступила в редакцию
10.VI.1991