

УДК 539.3

© 1993 г. А. Т. ВАСИЛЕНКО, Н. Д. ПАНКРАТОВА

ЧИСЛЕННО-АНАЛИТИЧЕСКОЕ РЕШЕНИЕ ЗАДАЧ
ТЕОРИИ УПРУГОСТИ ДЛЯ НЕОДНОРОДНОЙ СРЕДЫ
СО СФЕРИЧЕСКОЙ ПОЛОСТЬЮ ИЛИ ВКЛЮЧЕНИЕМ

Задачи о распределении напряжений в упругой среде с учетом полостей и включений являются предметом многочисленных исследований. Обзор полученных по ним результатов дан в [1—3]. Интерес к этому классу задач обусловлен, с одной стороны, необходимостью исследования концентрации напряжений в пространственной постановке и их значимостью для развития механики композиционных материалов [4, 5], а также приложением их к задачам горной механики [6, 7].

Задачи о температурных напряжениях, в том числе и обусловленных различием коэффициентов температурного расширения материалов среды и включения, рассматривались в [8—10]. Наиболее полно рассмотрены задачи данного вида в случае, когда упругая среда и включение являются однородными изотропными или трансверсально-изотропными. Аналитические подходы к решению таких задач основываются на использовании представления решений уравнений равновесия в перемещениях через потенциальные функции. Анизотропия и неоднородность материала существенно усложняют решение задач рассматриваемого класса с доведением их до конкретных числовых результатов [11, 12].

В публикуемой работе предлагается численно-аналитический подход к исследованию напряженного состояния неоднородной упругой среды в окрестности сферической полости или неоднородного сферического включения слойстой структуры. Напряженное состояние представляется в виде суперпозиции двух состояний: основного, записанного в аналитическом виде, и возмущенного, находящегося с помощью численного метода. Анализируется влияние неоднородности материала среды и структуры включения.

1. Рассматривается задача о распределении напряжений в окрестности сферической полости или сферического включения в трансверсально-изотропной среде, упругие характеристики которой являются заданными функциями расстояния от центра полости (включения). Включение представляет собой сплошной или полый упругий шар, собранный из трансверсально-изотропных жестко скрепленных между собой неоднородных слоев. Также предполагаем, что включение жестко скреплено со средой, вследствие чего исключаются его отрыв и проскальзывание.

В соответствии с принятой постановкой для такого класса задач предлагается, что на бесконечности среда является изотропной и однородной и подвергается действию растягивающих или сжимающих напряжений, что в декартовых координатах x, y, z записывается следующим образом:

$$\sigma_z = \sigma_0, \quad \sigma_x = \sigma_y = \tau_0 \quad (1.1)$$

Для решения поставленной задачи используем прием, аналогичный применяемому в задаче о концентрации напряжений в пластинке, ослабленной круглым отверстием [13]. В соответствии с ним решение представим в виде суммы двух, одно из которых соответствует основному напряженному состоянию (1.1), а другое — возмущенному, вызванному наличием полости или включения. Ос-

новное напряженное состояние в сферических координатах r, φ, θ имеет компоненты ($P_n = P_n(\cos \varphi)$ — полиномы Лежандра):

$$\sigma_r^0(\varphi) = \frac{1}{3} (\sigma_0 + 2\tau_0) P_0 + \frac{2}{3} (\sigma_0 - \tau_0) P_2 \cos \varphi \quad (1.2)$$

$$\tau_{rp}^0(\varphi) = \frac{1}{3} (\sigma_0 - \tau_0) dP_2(\cos \varphi)/d\varphi$$

$$\sigma_\varphi^0(\varphi) = \frac{1}{3} (2\sigma_0 + \tau_0) P_0 - \frac{2}{3} (\sigma_0 - \tau_0) P_2 (\cos \varphi)$$

$$\sigma_\theta^0(\varphi) = \tau_0$$

Представим себе в общем случае слоистую полую сферу, выделенную из рассматриваемой среды. Внутренний радиус такой сферы совпадает с радиусом полости $r = r_0$. Внешний радиус $r = r_N$ является достаточно большим по сравнению с радиусом полости. При этом внешняя $r = r_N$ и внутренняя $r = r_0$ поверхности сферы должны быть нагружены соответствующим образом, а именно внешняя поверхность должна быть свободна от напряжений

$$\sigma_r(r_N, \varphi) = \tau_{rp}(r_N, \varphi) = 0 \quad (1.3)$$

а внутренняя подвержена действию нагрузок

$$\sigma_r(r_0, \varphi) = -\sigma_r^0(\varphi) + P_0(\varphi) \quad (1.4)$$

$$\tau_{rp}(r_0, \varphi) = -\tau_{rp}^0(\varphi) + q_0(\varphi)$$

где P_0, q_0 — заданные на поверхности полости самоуравновешенные воздействия. В частном случае свободной полости $p_0 = q_0 = 0$.

Таким образом, возмущенное напряженное состояние определяется решением краевой задачи для осесимметрично нагруженной многослойной сферы, собранной из трансверсально-изотропных неоднородных материалов, при граничных условиях (1.3) и (1.4) и условиях совместной работы смежных слоев на поверхностях их контакта $r = r_i$ ($i = 1, 2, \dots, N-1$):

$$\sigma_r^i(r_i, \varphi) = \sigma_r^{i+1}(r_i, \varphi), \quad \tau_{rp}^i(r_i, \varphi) = \tau_{rp}^{i+1}(r_i, \varphi) \quad (1.5)$$

$$u_r^i(r_i, \varphi) = u_r^{i+1}(r_i, \varphi), \quad u_\varphi^i(r_i, \varphi) = u_\varphi^{i+1}(r_i, \varphi)$$

где i — номер слоя, u_r^i, u_φ^i — смещения i -го слоя. Используя соотношения теории упругости неоднородной анизотропной среды в сферической системе координат, для определения компонент возмущенного напряженного состояния получаем систему дифференциальных уравнений в частных производных [14]:

$$d\bar{\sigma}^i/dr = A^i(r, \varphi) \bar{\sigma}^i, \quad \bar{\sigma}^i = \{\sigma_r^i, \tau_{rp}^i, u_r^i, u_\varphi^i\} \quad (1.6)$$

Элементы матрицы A содержат также производные по координате φ .

Раскладывая искомые функции в ряды по полиномам Лежандра и их производным, разделяя переменные в уравнениях (1.6), граничных условиях (1.3), (1.4) и условиях сопряжения (1.5) приходим для каждого члена разложений к системе обыкновенных дифференциальных уравнений [14]:

$$d\bar{\sigma}_n^i/dr = B_n^i(r) \bar{\sigma}_n^i, \quad \bar{\sigma}_n^i = \{\sigma_n^i, \tau_{rp,n}^i, u_n^i, u_{\varphi,n}^i\} \quad (1.7)$$

и условиям, сформулированным в точках r_i ($i = 0, 1, \dots, N$) интервала $[r_0, r_N]$.

Решение одномерных краевых задач для (1.7) с учетом вышеназванных условий проводится устойчивым численным методом дискретной ортогонализации, обеспечивающим высокую точность получаемых результатов.

Решение задачи получим, складывая основное и возмущенное напряженные состояния:

$$\begin{aligned}\sigma_r^{*l}(r, \varphi) &= \sigma_r^0(\varphi) + \sum_{n=0}^{\infty} \sigma_m^l(r) P_n(\cos \varphi) \\ \tau_{rp}^{*l}(r, \varphi) &= \tau_{rp}^0(\varphi) + \sum_{n=1}^{\infty} \tau_{npn}^l(r) dP_n(\cos \varphi)/d\varphi \\ u_r^{*l}(r, \varphi) &= u_r^0(r, \varphi) + \sum_{n=0}^{\infty} u_m^l(r) P_n(\cos \varphi) \\ u_{\varphi}^{*l}(r, \varphi) &= u_{\varphi}^0(r, \varphi) + \sum_{n=1}^{\infty} u_{\varphi n}^l(r) dP_n(\cos \varphi)/d\varphi\end{aligned}\quad (1.8)$$

Здесь $u_r^0(r, \varphi)$, $u_{\varphi}^0(r, \varphi)$ — смещения, соответствующие основному напряженному состоянию.

Напряжения $\sigma_{\varphi}^{*l}(r, \varphi)$, $\sigma_{\theta}^{*l}(r, \varphi)$ находятся по вычисленным величинам (1.8). Отметим, что выбор разрешающих функций в предложенном виде дает возможность при численном решении автоматически удовлетворять условиям сопряжения слоев.

Можно ожидать, что при $r_N >> r_0$ распределение напряжений в окрестности полости даваемое (1.8) будет таким же, как и в неограниченной среде, ослабленной сферической полостью. Достоверность результатов решенной таким образом задачи можно подтверждать сопоставлением их в частном случае однородной среды с неподкрепленной полостью с известным точным решением. Также могут быть сопоставлены результаты решения задачи при различных значениях радиуса r_N . По степени их близости можно судить о точности полученного решения. Аналогичным образом может быть построено решение и для других условий нагружения среды на бесконечности. Так, например, рассматривая изгиб напряжениями

$$\sigma_x = \sigma_0 z, \sigma_y = \sigma_0 z, \sigma_0 = \text{const} \quad (1.9)$$

имеем следующие выражения для компонент основного напряженного состояния

$$\begin{aligned}\sigma_r^0(r, \varphi) &= 2/5r\sigma_0 [P_1(\cos \varphi) - P_3(\cos \varphi)] \\ \tau_{rp}^0(r, \varphi) &= -1/15r\sigma_0 [3P_1(\cos \varphi) + 2P_3(\cos \varphi)] \\ \sigma_{\varphi}^0(r, \varphi) &= r\sigma_0 P_1(\cos \varphi) \\ \sigma_{\theta}^0(r, \varphi) &= r\sigma_0 [3P_1(\cos \varphi) + 2P_3(\cos \varphi)]/5\end{aligned}\quad (1.10)$$

Вместо граничных условий (1.4) имеем $\sigma_r(r_0, \varphi) = -\sigma_r^0(r_0, \varphi) + p_0(\varphi)$, $\tau_{rp}(r_0, \varphi) = -\tau_{rp}^0(r_0, \varphi) + q_0(\varphi)$. Дальнейший путь решения задачи подобен описанному выше для случая растяжения (сжатия) среды.

Аналогичным образом могут быть решены задачи о полиномиальном нагружении среды на бесконечности [3].

2. В ряде случаев, когда условия жесткого контакта (1.5) нарушаются, может иметь место проскальзывание слоев. Если при этом силы трения малы и их можно не учитывать, следует использовать модель идеального проскальзывания, которая для поверхности $r = r_i$ записывается в виде

$$\begin{aligned}\sigma_r^l(r_i, \varphi) &= \sigma_r^{l+1}(r_i, \varphi), \quad u_r^l(r_i, \varphi) = u_r^{l+1}(r_i, \varphi) \\ \tau_{rp}^{*l}(r_i, \varphi) &= \tau_{rp}^{*l+1}(r_i, \varphi) = 0\end{aligned}\quad (2.1)$$

Случай, когда необходимо учитывать проскальзывание слоев, можно рассматривать как промежуточный между жестким контактом и идеальным проскальзыванием.

Выполнение условий (2.1) приводит к скачку перемещений u_φ на поверхности $r = r_c$. Так как поле перемещений, соответствующее основному напряженному состоянию является непрерывным, следовательно, функция u_φ^l являющаяся решением системы уравнений (1.6) должна претерпевать при переходе через поверхность скачок такой величины чтобы напряжение τ_{rp}^{*l} обратилось в нуль. В общем случае это приводит к необходимости решать многоточечную задачу для системы уравнений (1.6) с граничными условиями (1.3), (1.4) и условиями вида (1.5) или (2.1) на поверхностях контакта слоев. Решение данной задачи сводится к решению ряда двухточечных. С этой целью условия (2.1) сводятся к виду (1.5) следующим образом:

$$\sigma_r^l(r_c, \varphi) = \sigma_r^{l+1}(r_c, \varphi), \quad \tau_{rp}^l(r_c, \varphi) = \tau_{rp}^{l+1}(r_c, \varphi) \quad (2.2)$$

$$u_r^l(r_c, \varphi) = u_r^l(r_c, \varphi), \quad u_\varphi^{l+1}(r_c, \varphi) - u_\varphi^l(r_c, \varphi) = \Delta u_\varphi^l$$

где Δu_φ^l — пока неопределенная функция φ . Раскладываем далее условия (2.2) в ряды по полиномам Лежандра и их производным. Тогда

$$\Delta u_\varphi^l = \sum_{n=1}^{\infty} \Delta u_{0n}^l dP_n(\cos \varphi) / d\varphi$$

где Δu_{0n}^l — постоянные величины, подлежащие определению.

Таким образом, интегрируя одномерную краевую задачу для системы уравнений (1.7), получаем решение для искомых функций, в частности, для τ_{rp}^{*l} :

$$\tau_{rp}^{*l} = \sum_{n=1}^{\infty} \tau_{rpn}^0 dP_n(\cos \varphi) / d\varphi + \sum_{n=1}^{\infty} \tau_{rpn}^l(r_c, \Delta u_{0n}^l) dP_n(\cos \varphi) / d\varphi$$

где τ_{rpn}^0 — коэффициенты разложения в ряд по $dP_n(\cos \varphi) / d\varphi$ функции $\tau_{rp}^0(\varphi)$. Неизвестные постоянные находятся из линейного алгебраического уравнения

$$\tau_{rpn}^l(r_c, \Delta u_{0n}^l) + \tau_{rpn}^0 = 0 \quad (2.3)$$

После определения из (2.3) Δu_{0n}^l , находим окончательное решение задачи.

3. Рассмотрим задачу о распределении напряжений в изотропной неоднородной среде вокруг сферической полости при действии растягивающих напряжений σ_0 . Модуль упругости среды является функцией $rE = E_0(b + ar/r_0)$, $E = \text{const}$. Коэффициент Пуассона принимается постоянным $\nu = 0,3$. Решение задачи выполнено для различных значений радиуса $r_N = gr_0$, ($g = 2, 3, \dots, 11$) и трех вариантов a и b : $a = 0, b = 1$; $a = b = 0,5$; $a = -1, b = 2$. Отметим, что при $a = 0, b = 1$ имеем однородную среду. Также во всех вариантах модуль упругости на поверхности полости одинаков и равен E_0 .

Для однородной среды получено следующее распределение напряжений на поверхности полости

$$\sigma_\varphi^*/\sigma_0 = 2,694 - 3,652 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_\theta^*/\sigma_0 = -0,034 - 0,921 \cos^2 \varphi \quad (r = 2r_0)$$

$$\sigma_\varphi^*/\sigma_0 = 2,137 - 2,869 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_\theta^*/\sigma_0 = 0,122 - 0,856 \cos^2 \varphi \quad (r = 4r_0)$$

$$\sigma_\varphi^*/\sigma_0 = 2,073 - 2,771 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_\theta^*/\sigma_0 = 0,132 - 0,831 \cos^2 \varphi \quad (r = 6r_0)$$

$$\sigma_\varphi^*/\sigma_0 = 2,050 - 2,732 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_\theta^*/\sigma_0 = 0,135 - 0,819 \cos^2 \varphi \quad (r = 10r_0)$$

$$\sigma_\varphi^*/\sigma_0 = 2,047 - 2,729 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_\theta^*/\sigma_0 = 0,135 - 0,817 \cos^2 \varphi \quad (r = 11r_0)$$

<i>d</i>	<i>p</i>	<i>q</i>	<i>m</i>	<i>n</i>
<i>h/r₀ = 0,1</i>				
2	-1,593	1,905	-0,046	0,358
4	-1,477	1,718	-0,021	0,262
6	-1,404	1,603	-0,007	0,206
8	-1,359	1,524	0,001	0,170
10	-1,315	1,466	0,006	0,144
<i>h/r₀ = 0,5</i>				
2	-1,125	1,132	0,013	-0,103
4	-1,078	1,075	0,016	-0,020
6	-1,057	1,051	0,016	-0,022
8	-1,045	1,038	0,015	-0,022
10	-1,037	1,030	0,011	-0,020
<i>h/r₀ = 1</i>				
2	-1,033	1,015	0,011	-0,029
4	-	-	0,010	-0,026
6	-	-	0,008	-0,022
8	-	-	0,007	-0,019
10	-	-	0,006	-0,016

Точное решение записывается следующим образом [15]:

$$\sigma_{\varphi}^*/\sigma_0 = 2,045 - 2,722 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_{\theta}^*/\sigma_0 = 0,136 - 0,818 \cos^2 \varphi \quad (3.1)$$

Как следует из приведенных данных, точность полученного решения возрастает с увеличением r_N . При $r_N/r_0 = 11$ вычисленное предложенным способом решение практически совпадает с точным.

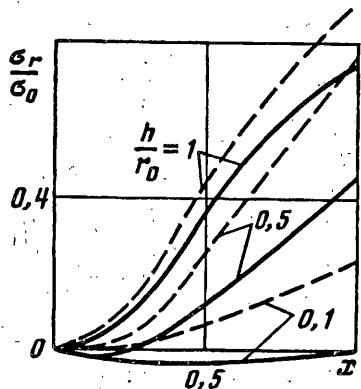
Для неоднородной среды значения напряжений на поверхности полости определяются формулами

$$\sigma_{\varphi}^*/\sigma_0 = 2,214 - 2,912 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_{\theta}^*/\sigma_0 = 0,123 - 0,812 \cos^2 \varphi \quad (a = b = 0,5)$$

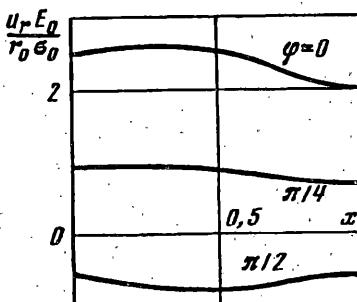
$$\sigma_{\varphi}^*/\sigma_0 = 1,852 - 2,519 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_{\theta}^*/\sigma_0 = 0,137 - 0,805 \cos^2 \varphi \quad (a = -1; b = 2)$$

Неоднородность среды мало влияет на значения напряжений σ_{θ}^* . Если модуль упругости уменьшается при удалении от полости, то напряжения σ_{φ}^* возрастают. При увеличении E имеет место обратное. Максимальные значения σ_{φ}^* в указанных случаях изменяются соответственно на 8,2% и 9,4%. На расстоянии от полости порядка ее радиуса значения напряжений практически не зависят от степени неоднородности.

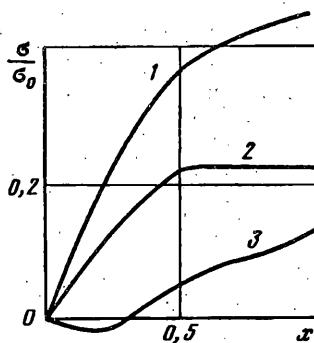
Далее рассмотрим задачу о напряженном состоянии в окрестности полости, подкрепленной сферической оболочкой толщины h . Модуль упругости материала оболочки равен dE_0 , где E_0 — модуль упругости среды. Коэффициент Пуассона $v = 0,3$. Вычисления проведены для $d = 2; 4; 6; 8; 10; h/r_0 = 0,1; 0,5; 1$. Результаты решения задачи представлены на фиг. 1 в виде распределения по толщине подкрепления в сечении $\varphi = 0$ радиальных напряжений σ_r для $d = 2$ (сплошные линии) и $d = 10$ (штриховые линии). При этом $x = (r - r_0)/(r - r_0 + h)$. Приведенные данные показывают, что с увеличением толщины подкрепления и его модуля увеличиваются и радиальные напряжения. При $h/r_0 = 1$ и $d = 20$ на поверхности сопряжения подкрепления и среды напряжения σ_r близки к своим значениям на бесконечности $\sigma_r = \sigma_0$.



Фиг. 1



Фиг. 2



Фиг. 3

Напряжения σ_φ^* и σ_θ^* в среде на поверхности ее контакта с подкреплением представим в виде

$$\sigma_\varphi^* = (p + q \cos^2 \varphi) \sigma_0, \quad \sigma_\theta^* = (m + n \cos^2 \varphi) \sigma_0 \quad (3.2)$$

Значения постоянных p , q , m , n в зависимости от d и h даны в таблице. Анализ приведенных данных и их сопоставление с решением (3.1) для неподкрепленной полости показывают, что наличие подкрепления существенно снижает концентрацию напряжений. Так, если толщина подкрепления равна 0,1 радиуса полости, то максимальные значения σ_φ^* уменьшаются на 45% при $d = 2$ и 30% при $d = 10$. Увеличение толщины подкрепления приводит еще к более существенному уменьшению σ_φ^* . Так, для $h/r_0 = 0,5$ при $d >> 6$ максимальные значения σ_φ^* всего лишь на несколько процентов превосходят свои значения, соответствующие основному напряженному состоянию. Для $h/r_0 = 1$ уже при $d = 2\sigma_\varphi^*$ практически совпадают с σ_φ^* . Аналогичные выводы можно сделать и для напряжения σ_θ^* .

Представляет интерес рассмотреть задачу, когда между подкрепляющей оболочкой и средой находится сферический слой с упругими свойствами, отличными от свойств подкрепления и среды. Выполним решение задачи для случая изотропных материалов, имеющих модули упругости равными для среды E_0 , для подкрепления dE_0 и промежуточного слоя cE_0 . Коэффициенты Пуассона примем равными $\nu = 0,3$. Радиусы поверхностей контакта слоев равны $r_1 = 1,1 r_0$, $r_2 = 1,2 r_0$. Расчеты выполнены для $d = 2$ и двух значений $c = 0,1; 0,08$. Результаты решения для указанных значений c оказались близкими между собой, поэтому приведем их для $c = 0,1$.

В среде на поверхности ее сопряжения с включением возникают напряжения

$$\sigma_{\varphi}^*/\sigma_0 = -1,377 + 1,538 \cos^2 \varphi \quad (3.3)$$

$$\sigma_{\theta}^*/\sigma_0 = -0,010 + 0,173 \cos^2 \varphi, \quad \sigma_r^*/\sigma_0 = -0,213 + 0,089 \cos^2 \varphi$$

Сравнивая (3.3) с (3.1), (3.2) и данными таблицы, приходим к выводу, что наличие между средой и подкреплением податливого слоя приводит к заметному уменьшению напряжений.

На фиг. 2 дано распределение радиальных перемещений u_r по толщине пакета в трех сечениях. При этом учтено, что радиальные перемещения, соответствующие основному напряженному состоянию, равны $u_r^0(r, \varphi) = \sigma_0 r [-v + (1+v) \cos^2 \varphi]/E_0$. Как видно, изменение u_r по толщине не столь значительно, как σ_r . Наиболее заметно оно в менее жестком слое, причем там происходит его уменьшение. Значения u_r в сечениях $\varphi = 0, \varphi = \pi/4$ и $\varphi = \pi/2$ отличаются знаками.

Распределение напряжений σ_r и τ_{rp} в некоторых сечениях $\varphi = \text{const}$ по толщине включения представлены на фиг. 3 ($x = (r - r_0)/(r_2 - r_0)$). Кривая 1 соответствует напряжению $\tau_{rp}(\pi/4)$, а кривые 2, 3 — $\sigma_r(\pi/2)$ и $\sigma_r(0)$. Из приведенных данных следует, что указанные величины изменяются по довольно сложным законам.

Отметим, что при $\varphi = 0$ во втором слое σ_r изменяется по линейному закону, в то время как при $\varphi = \pi/2$ оно практически постоянное. Распределение τ_{rp} по толщине каждого слоя близко к линейному. Отмеченные обстоятельства, по-видимому, и приводят к снижению концентрации напряжений для такой структуры включения.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Steruberg E. Three-dimensional stress concentrations in the theory of elasticity // Appl. Mech. Rev.* 1958. No. 11. P. 1—4.
2. *Neuber H., Hahn H. G. Stress concentration in scientific research and engineering // Appl. Mech. Rev.* 1966. No. 19. P. 187—199.
3. *Подильчук Ю. Н. Граничные задачи статики упругих тел.* Киев: Наук. думка, 1984. 304 с.
4. *Механика композитных материалов и элементов конструкций.* Т. I. Механика материалов / Гуз А. Н., Хорошун Л. П., Ванин Т. А. и др. Киев: Наук. думка, 1982. 368 с.
5. *Ванин Г. А. Микромеханика композиционных материалов.* Киев: Наук. думка, 1985. 304 с.
6. *Барбакадзе В. Ш., Мурамаки С. Расчет и проектирование строительных конструкций в деформируемых средах.* М.: Стройиздат, 1989. 472 с.
7. *Евтушенко Б. В. Влияние неподкрепленной выработки на напряженное состояние массива с переменным модулем упругости // Горный ж., 1990. № 8. С. 30—32.*
8. *Канаун С. К., Кудрявцева Л. Т. Упругие и термоупругие характеристики композитов, армированных односторонними слоистыми волокнами // ПММ. 1989. Т. 53. Вып. 5. С. 798—807.*
9. *Канаун С. К., Кудрявцева Л. Т. Температурные напряжения в композитах со сферически-слоистыми включениями // Изв. АН СССР МТТ. 1987. № 4. С. 113—121.*
10. *Кирилюк В. С. Две задачи термоупругости для изотропной среды со сферическим включением при совершенном и несовершенном тепловом и механическом контакте на границе раздела сред // Теор. и прикл. мех. 1989. Вып. 20. С. 14—18.*
11. *Ломакин В. А. Теория упругости неоднородных тел.* М.: Изд-во МГУ, 1977. 368 с.
12. *Евтушенко А. А., Плаук В. И. Влияние неоднородности материала на распределение напряжений вблизи тонкого упругого включения // ПММ. 1989. Т. 53. Вып. 4. С. 651—657.*
13. *Тимошенко С. П. Курс теории упругости.* Киев: Наук. думка, 1975. 575 с.
14. *Василенко А. Т., Григоренко Я. М., Панкратова Н. Д. Напряженное состояние трансверсально-изотропных неоднородных толстостенных сферических оболочек // Изв. АН СССР. МТТ. 1976. № 1. С. 59—65.*
15. *Лурье А. И. Теория упругости.* М.: Наука, 1970. 939 с.