

УДК 531.381

© 1993 г. Н. К. МОЩУК, И. Н. СИНИЦЫН

## О ФЛУКТУАЦИЯХ В СЛУЧАЙНОЙ СРЕДЕ ТЕЛА С НЕПОДВИЖНОЙ ТОЧКОЙ

Рассматривается движение твердого тела с одной неподвижной точкой в случае Эйлера. Предполагается, что на тело со стороны случайной среды действуют некоторый случайный момент типа нормального белого шума и диссипативный момент. Получены достаточные условия существования стационарного в узком смысле распределения. Для некоторых частных случаев найдены точные выражения для всех конечномерных распределений вектора кинетического момента и кинетической энергии.

1. Рассмотрим движение твердого тела с одной неподвижной точкой в случайной среде, предполагая, что на тело со стороны среды действуют некоторый случайный и диссипативный моменты. Ограничимся случаем, когда центр масс тела совпадает с неподвижной точкой (случай Эйлера). Уравнения движения тела в жестко связанной с ним системе координат имеют вид

$$I\dot{\omega} + \omega \times I\omega = -\Phi\omega + V \quad (1.1)$$

Здесь  $\omega \in R^3$  — вектор угловой скорости,  $I$  — оператор инерции,  $\Phi$  — некоторый положительно определенный оператор диссипации (в общем случае несамосопряженный),  $V = V(t)$  — случайный момент. Пусть  $V = [V_1, V_2, V_3]^T$  представляет собой вектор нормальных белых шумов с постоянной матрицей интенсивности  $\nu = [\nu_{ij}](i, j = 1, 2, 3)$ . Тогда уравнения (1.1) представляют собой систему стохастических дифференциальных уравнений в смысле Ито [1].

Если динамические уравнения (1.1) дополнить кинематическими уравнениями Пуассона

$$\dot{\gamma} + \omega \times \gamma = 0 \quad (1.2)$$

где  $\gamma \in S^2$  — вектор направляющих косинусов некоторого постоянного в неподвижном пространстве направления, то уравнения (1.1) и (1.2) будут образовывать систему стохастических дифференциальных уравнений для вектора состояния  $[\omega^T \gamma^T]^T$  на  $R^3 \times S^2$ .

Заметим, что источниками случайных воздействий, например, в задачах динамики полета могут служить: атмосферная турбулентность, акустическое излучение работающих двигателей; в гидродинамике судов — морское волнение; в измерительных приборах — шумы датчиков и т. д. В дальнейшем будем рассматривать лишь такие движения, для которых случайный момент  $V$  не зависит от  $\gamma$  и  $\omega$ , т. е.  $V = V(t)$ .

Поставим задачу о нахождении стационарных в узком смысле распределений флуктуаций в системе (1.1) (т. е. когда все конечномерные распределения зависят только от разностей аргументов  $t_1, \dots, t_n$ ). Другими словами, найдем условия существования и точные выражения для распределений, отвечающих классическому случаю Эйлера распределения масс в твердом теле. В дальнейшем для матриц операторов будут использоваться такие же обозначения, как и для самих операторов.

Утверждение 1. Если оператор диссипации  $\Phi$  представим в виде

$$\Phi = \nu(\lambda E + \mu I) \quad (1.3)$$

где  $E$  — единичный оператор,  $\lambda$  и  $\mu$  — вещественные числа, такие, что оператор  $\lambda I + \mu I^2$  является положительно определенным, то стационарный в узком смысле режим флуктуаций в системе (1.1) существует, а его одномерная плотность  $f(\omega)$  является нормальной и определяется формулой

$$f(\omega) = c \exp(-\omega^T \Lambda \omega) \quad (1.4)$$

$$c = (2\pi)^{-3/2} |\Lambda|^{1/2}, \quad \Lambda = \lambda I + \mu I^2 = \nu^{-1} \Phi$$

*Доказательство.* Формально доказательство утверждения 1 можно провести непосредственной подстановкой функции (1.4) в стационарное уравнение Фоккера — Планка — Колмогорова. Однако тогда был бы не ясен механизм возникновения плотности (1.4). Поэтому воспользуемся утверждением 1 из [2] о необходимых и достаточных условиях существования стационарных в узком смысле режимов в стохастических дифференциальных системах. Функция  $f(\omega)$  будет одномерной плотностью стационарного в узком смысле распределения, если она является плотностью конечной инвариантной меры невозмущенной системы

$$I\dot{\omega} + \omega \times I\omega = -\Phi\omega - 1/2\nu \partial \ln f / \partial I\omega = -\Phi\omega + \nu(\lambda E + \mu I)\omega = 0$$

в качестве которой в рассматриваемом случае принята классическая система Эйлера — Пуансо, инвариантные меры которой (вследствие ее интегрируемости) хорошо известны. Таким образом, как и было предложено в [2], функция  $-\ln f$  была найдена в виде связки Четаева интегралов энергии  $T = \omega^T I\omega / 2$  и квадрата вектора кинетического момента  $K = I\omega$ . Найденное стационарное распределение переходит в известное распределение Гиббса [3] при  $\mu = 0$ .

Заметим, что интересной особенностью этой нелинейной задачи является наличие стационарного режима флуктуаций с нормально распределенными компонентами угловой скорости.

Частный случай существования стационарного режима при  $\mu = 0$  отмечен в [4], а при  $\mu = 0$ ,  $A = B$  — в [5, 6]. Флуктуации гироскопа в кардановом подвесе изучались в [7].

Утверждение 1 остается справедливым и в случае, когда матрица  $\nu$  вырожденная, т. е. когда случайный момент относительно некоторой оси в теле отсутствует. При этом выражения (1.3) и (1.4) остаются без изменений, за исключением последнего равенства в (1.4), которое не имеет места.

Аналогично утверждению 1 доказывается

*Утверждение 2.* При выполнении условий утверждения 1 стационарный в узком смысле режим флуктуаций существует и в системе (1.1), (1.2), а его одномерная плотность равна  $f_*(\omega, \gamma) = f(\omega)/(4\pi)$ .

В этом случае флуктуации переменных  $\gamma$  и  $\omega$  будут статистически независимы, а относительно  $\gamma$  получаем равномерное распределение на сфере с постоянной плотностью  $(4\pi)^{-1}$ .

Заметим, что найденное стационарное распределение флуктуаций единственное и эргодическое, т. е. является предельным для любого начального распределения [4]. При выполнении условий утверждений 1 и 2 флуктуации будут статистически обратимыми в смысле А. М. Яглома [4].

Рассмотрим несколько важных частных случаев утверждения 1, отвечающих различным моделям случайной среды.

2. Пусть диссипативная функция Релея пропорциональна кинетической энергии тела, т. е.  $\Phi = \varphi_0 I$  ( $\varphi_0 = \text{const}$ ) [8]. В этом случае  $\lambda = 0$  и уравнения движения в проекциях на главные оси инерции тела примут вид

$$A\dot{p} + (C - B)qr = -\varphi_0 A p + V_1 \quad (2.1)$$

$$Bq' + (A - C) pr = -\varphi_0 Bq + V_2$$

$$Cr' + (B - A) pq = -\varphi_0 Cr + V_3$$

Примем сначала, что интенсивность всех шумов одинакова  $\nu = \nu_0 E$ ,  $\nu_0 = \text{const}$ . Заметим, что в этом случае вид случайного момента не изменяется при переходе к любой другой прямоугольной системе координат (той же ориентации, что и исходная). Это следствие того, что переход от одной системы координат к другой задается ортогональной матрицей. Из утверждения 1 тотчас вытекает следующее выражение для одномерной плотности стационарного режима флуктуаций составляющих угловой скорости

$$f(p, q, r) = c \exp(-\varphi_0 \eta / \nu_0), \quad \eta \equiv K^2 = A^2 p^2 + B^2 q^2 + C^2 r^2$$

$$c = [\varphi_0 / (\pi \nu_0)]^{3/2} ABC$$

Однако в этом случае можно утверждать большее. В самом деле, перейдем в неподвижную систему координат. Тогда уравнения движения (2.1) станут линейными и примут вид

$$K' = -\varphi_0 K + V, \quad K(t_0) = K_0 \quad (2.2)$$

Для системы (2.2) можно выписать все стационарные и нестационарные конечномерные распределения флуктуаций [1] как для случая, когда  $V$  — вектор нормальных белых шумов, так и для случая, когда  $V$  — слабая средняя квадратическая производная любого процесса с независимыми приращениями.

Ограничимся здесь выражением для  $n$ -мерной характеристической функции  $g_n(\lambda_1, \dots, \lambda_n; t_1, \dots, t_n)$  ( $n = 1, 2, \dots$ ) флуктуационного процесса  $K_i(t)$  ( $i = 1, 2, 3$ ) при нормально распределенном белом шуме  $V$ :

$$g_n(\lambda_1, \dots, \lambda_n; t_1, \dots, t_n) = g_0 \left( \sum_{k=1}^n e^{-\varphi_0 t_k} \lambda_k \right) \times \\ \times \exp \left\{ -\frac{\nu_0}{4\varphi_0} \sum_{h, l=1}^n (e^{-\varphi_0 |t_h - t_l|} - e^{-\varphi_0(t_h + t_l)}) \lambda_h \lambda_l \right\} \quad (n = 1, 2, \dots)$$

Здесь  $g_0(\lambda)$  — характеристическая функция начального значения  $K_i(t_0)$  ( $i = 1, 2, 3$ ). Отсюда видно, что математическое ожидание вектора кинетического момента  $K$  экспоненциально стремится к нулю,  $MK \rightarrow 0$ , а дисперсия составляющих  $K_i$ ,  $DK_i$  — к константе  $\nu_0 / (2\varphi_0)$ . В системе (2.2) с течением времени устанавливается стационарный флуктуационный режим. Выпишем для него соответствующую плотность распределения квадрата вектора кинетического момента  $\eta = K^2$ . Используя формулу плотности функции случайного аргумента [9], получаем

$$f_\eta(\eta) = (\varphi_0 / \nu_0)^{3/2} \Gamma^{-1} (3/2) \sqrt{\eta} \exp(-\varphi_0 \eta / \nu_0) \quad (\eta \geq 0)$$

где  $\Gamma$  — гамма-функция. Математическое ожидание и дисперсия случайной величины  $\eta$  равны соответственно  $M\eta = 3\nu_0 / (2\varphi_0)$  и  $D\eta = 3\nu_0 / (4\varphi_0)$ .

3. Пусть по-прежнему  $\Phi = \varphi_0 I$ , а интенсивность  $\nu$  белого шума пропорциональна тензору инерции  $I$ , т. е.  $\nu = \nu_0 I$  ( $\nu_0 = \text{const}$ ). В этом случае  $\mu = 0$  и из утверждения 1 следует, что существует стационарный режим флуктуаций и его одномерная плотность определяется формулой Гиббса

$$f(p, q, r) = c \exp \left( -\frac{2\varphi_0}{\nu_0} T \right), \quad 2T = Ap^2 + Bq^2 + Cr^2, \quad c = \sqrt{ABC} \left( \frac{\varphi_0}{\pi \nu_0} \right)^{3/2}$$

В этом случае, кроме того, можно найти точные выражения для  $n$ -мерных характеристических функций величины кинетической энергии  $T$ . Для этого перейдем в (2.1) от угловых скоростей  $p, q, r$  к специальным координатам  $Z = [T, \alpha, \beta]^T$  по формулам

$$\sqrt{A} p = \sqrt{2T} \sin \alpha \cos \beta, \quad \sqrt{B} q = \sqrt{2T} \sin \alpha \sin \beta, \quad \sqrt{C} r = \sqrt{2T} \cos \alpha.$$

В результате, с учетом формулы Ито [1] для вычисления дифференциала сложной функции переменных, удовлетворяющих стохастическому дифференциальному уравнению Ито, получаем

$$Z' = a(Z) + b(Z) V(t), \quad Z(t_0) = Z_0 \quad (3.1)$$

где  $a = [a_1(T), a_2(Z), a_3(Z)]^T$  и  $b = b(Z)$  — матричные функции, причем

$$a_1 = -2\varphi_0 T + 3\nu_0/2, \quad a_2 = (B - A)\sqrt{2T} \sin \alpha \sin \beta \cos \beta / \sqrt{ABC} + \nu_0 \operatorname{ctg} \alpha / (2T)$$

$$a_3 = [(C - B) \sin^2 \beta + (C - A) \cos^2 \beta] \cos \alpha / \sqrt{2TABC}$$

$$b = \begin{bmatrix} \sqrt{2T} \sin \alpha \cos \beta & \sqrt{2T} \sin \alpha \sin \beta & \sqrt{2T} \cos \alpha \\ \cos \alpha \cos \beta / \sqrt{2T} & \cos \alpha \sin \beta / \sqrt{2T} & -\sin \alpha / \sqrt{2T} \\ -\sin \beta / (\sqrt{2T} \sin \alpha) & \cos \beta / (\sqrt{2T} \sin \alpha) & 0 \end{bmatrix}$$

$$b b^T = \operatorname{diag} \nu_0 [2T; (2T)^{-1}, (2T \sin^2 \alpha)^{-1}]$$

Так как все конечномерные распределения вектора  $Z$  в (3.1) зависят только от функций  $a$  и  $b b^T$ , то в уравнениях (3.1) можно заменить  $b$  на  $b = \operatorname{diag} \nu_0 [ \sqrt{2T}, 1/\sqrt{2T}, 1/(\sqrt{2T} \sin \alpha) ]$ . Вследствие этого скалярное уравнение для кинетической энергии  $T$  отделяется от уравнений для  $\alpha, \beta$  и имеет вид

$$T' = -2\varphi_0 T + 3\nu_0/2 + \sqrt{2T} V_1, \quad T(t_0) = T_0 \quad (3.2)$$

где  $V_1$  — нормальный белый шум интенсивности  $\nu_0$ .

Соответствующее (3.2) известное уравнение Пугачева для  $n$ -мерной характеристической функции  $g_n(\lambda_1, \dots, \lambda_n; t_1, \dots, t_n)$  случайного процесса  $T(t)$ , описываемого уравнением (3.2), и соответствующие начальные условия имеют вид [1, 10]:

$$\partial g_n / \partial t_n = \lambda_n (-2\varphi_0 + \nu_0 \lambda_n) \partial g_n / \partial \lambda_n + 3/2 \nu_0 \lambda_n \quad (3.3)$$

$$g_1(\lambda; t_0) = g_0(\lambda), \quad g_n(\lambda_1, \dots, \lambda_n; t_1, \dots, t_{n-1}, t_{n-1}) =$$

$$= g_{n-1}(\lambda_1, \dots, \lambda_{n-2}, \lambda_{n-1} + \lambda_n; t_1, \dots, t_{n-1})$$

где  $g_0(\lambda)$  — характеристическая функция начального значения  $T_0 = T(t_0)$ , представляющего случайную величину, независимую от значений белого шума  $V_1(t)$  при  $t \geq t_0$ .

Линейное уравнение в частных производных первого порядка (3.3) интегрируется стандартным методом. В результате получаем

$$g_1(\lambda; t) = g_0(\lambda e^{-2\varphi_0(t-t_0)} \psi^{-1}(\lambda, t-t_0)) \psi^{-3/2}(\lambda, t-t_0) \quad (3.4)$$

$$g_n(\lambda_1, \dots, \lambda_n; t_1, \dots, t_n) = g_{n-1}(\lambda_1, \dots, \lambda_{n-2}, \lambda_{n-1} + \lambda_n e^{-2\varphi_0(t_n-t_{n-1})} \psi^{-1}(\lambda_n, t_n - t_{n-1});$$

$$t_1, \dots, t_{n-1}) \psi^{-3/2}(\lambda_n, t_n - t_{n-1})$$

$$\psi(\lambda, \tau) = 1 - \nu_0 (1 - e^{-2\varphi_0 \tau}) / (2\varphi_0) \quad (n = 2, 3, \dots)$$

Если предположить, что в начальный момент времени переменные  $p(t_0), q(t_0), r(t_0)$  распределены нормально с нулевыми математическими ожиданиями и с

ковариационной матрицей, пропорциональной  $\Gamma^{-1}$ , то  $g_0(\lambda) = (1 - \lambda\delta)^{-3/2}$  ( $\delta = \text{const}$ ) и для  $g_1(\lambda; t)$  можно получить следующее выражение

$$g_1(\lambda; t) = \left[ 1 - \lambda \frac{v_0}{2\varphi_0} + \lambda \left( \frac{v_0}{2\varphi_0} - \delta \right) e^{-2\varphi_0(t-t_0)} \right]^{-3/2} \quad (3.5)$$

Из (3.4) и (3.5) видно, что с течением времени устанавливается стационарный режим флуктуаций с характеристической функцией  $g_1(\lambda) = (1 - \lambda v_0 / 2\varphi_0)^{-3/2}$ , соответствующей  $\chi^2$  — распределению с тремя степенями свободы [9].

Для математического ожидания  $m$ , дисперсии  $D$  и начального момента второго порядка  $\alpha$  переменной  $T$  получаются следующие линейные обыкновенные дифференциальные уравнения

$$m' = -2\varphi_0 m + 3v_0/2, \quad \alpha' = -4\varphi_0 \alpha + 5v_0 m, \quad D' = -4\varphi_0 D + 2v_0 m$$

4. В случае произвольных  $I, \Phi, \nu$  найти условия существования и точные выражения для одномерной плотности стационарного в узком смысле распределения флуктуаций не удается. Заметим, что в случае полной диссипации ( $|I\Phi| \neq 0$ ) существование предельного стационарного режима следует из теоремы Хасьминского [11] (в качестве функции Ляпунова можно взять кинетическую энергию тела  $T$ ).

Для анализа процессов в стохастической системе (1.1) в общем случае можно использовать приближенные методы [1, гл. 6]. Проиллюстрируем это на примере уравнения (1.1) в случае, когда собственные векторы операторов  $I, \Phi, \nu$  одинаково направлены (но собственные значения, вообще говоря, различны). Тогда уравнения движения в главных осях инерции тела имеют вид

$$\begin{aligned} p' &= e_1 q r - \varphi_1 p + V_1, \quad q' = e_2 p r - \varphi_2 q + V_2 \\ r' &= e_3 p q - \varphi_3 r + V_3, \quad e_1 = (B - C)/A \\ e_2 &= (C - A)/B, \quad e_3 = (A - B)/C \end{aligned} \quad (4.1)$$

где  $\varphi_i$  ( $i = 1, 2, 3$ ) — удельные коэффициенты вязкого трения,  $V_i$  — удельные случайные моменты, представляющие собой независимые нормальные белые шумы постоянной интенсивности  $v_i$ . К системе (4.1) утверждения 1 и 2 не применимы и для нахождения стационарных в узком смысле режимов флуктуаций будем использовать метод моментов [1]. Из (4.1) следует такая бесконечная система уравнений для начальных моментов  $\alpha_{nmk} = M p^n q^m r^k$  ( $n, m, k = 0, 1, 2, \dots$ ):

$$\begin{aligned} \alpha_{nmk}' &= -(n\varphi_1 + m\varphi_2 + k\varphi_3) \alpha_{nmk} + ne_1 \alpha_{n-1, m+1, k+1} + me_2 \alpha_{n+1, m-1, k+1} + ke_3 \alpha_{n+1, m+1, k-1} + \\ &+ 1/2v_1 n(n-1) \alpha_{n-2, m, k} + 1/2v_2 m(m-1) \alpha_{n, m-2, k} + 1/2v_3 k(k-1) \alpha_{n, m, k-2} \end{aligned} \quad (4.2)$$

В стационарном режиме все  $\alpha_{nmk}' = 0$ . При применении метода моментов до некоторого порядка  $N$  включительно необходимая конечная система уравнений выводится замыканием первых  $(N+3)/(N!3!)$  — 1 уравнений бесконечной системы (4.2) соотношениями, выражающими моменты порядка  $N+1$  через моменты низших порядков. Для этого в качестве аппроксимирующей плотность  $f(p, q, r, t)$  функции можно взять конечный отрезок ее ортогонального разложения по полиномам Эрмита [1, с. 365].

Нетрудно проверить, что если ограничиться моментами до второго порядка включительно, то полученная таким образом конечная система имеет асимптотически устойчивую точку  $\alpha_{100} = \alpha_{010} = \alpha_{001} = \alpha_{110} = \alpha_{101} = \alpha_{011} = 0$ ,  $\alpha_{200} = v_1 / (2\varphi_1)$ ,  $\alpha_{020} = v_2 / (2\varphi_2)$ ,  $\alpha_{002} = v_3 / (2\varphi_3)$ . Аналогичный результат можно получить и при учете моментов до четвертого порядка включительно.

Полученные результаты подтверждены вычислительными экспериментами, выполненными с помощью разработанного программного обеспечения «СтС — Анализ» и «Момент» [1, 12], и могут быть использованы для решения обратных задач статистической динамики твердого тела, в частности, по идентификации параметров: моментов инерции, интенсивностей белого шума, коэффициентов диссипации (см., например, [13, 14]).

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Пугачев В. С., Сеницын И. Н. Стохастические дифференциальные системы: Анализ и фильтрация. М.: Наука, 1990. 630 с.
2. Мошук Н. К., Сеницын И. Н. О стационарных и приводимых к стационарным режимам в нормальных стохастических дифференциальных системах//ПММ. 1991. Т. 55. Вып. 6. С. 895—903.
3. Гиббс Дж. Термодинамика. Статистическая механика. М.: Наука, 1982. 584 с.
4. Яглом А. М. О статистической обратимости броуновского движения//Мат. сб. 1949. Т. 24. Вып. 3. С. 457—492.
5. Крутков Ю. А. Об одном частном случае броуновского вращательного движения//Докл. АН СССР. 1934. Т. 3. N 3. С. 153—159.
6. Крутков Ю. А. Броуновское вращательное движение частицы с осью симметрии//Докл. АН СССР. 1935. Т. 1. N 6. С. 366—371.
7. Сеницын И. Н. О флуктуациях гироскопа в кардановом подвесе//Изв. АН СССР. МТТ. 1976. N 3. С. 23—31.
8. Кошляков В. Н. Задачи динамики твердого тела и прикладной теории гироскопов. М.: Наука, 1985. 286 с.
9. Пугачев В. С. Теория вероятностей и математическая статистика. М.: Наука, 1979. 496 с.
10. Siluynova I. D. The finite-dimensional distributions of the outputs of one class of non-linear systems//Probl. Control and Inform. Theory. 1982. V. 11. N 6. P. 407—418.
11. Хасьминский Р. З. Устойчивость систем дифференциальных уравнений при случайных возмущениях их параметров. М.: Наука, 1969. 367 с.
12. Пугачев В. С., Сеницын И. Н. Интеллектуализированные программные средства для исследования стохастических систем//Фундаментальные науки — народному хозяйству. М.: Наука, 1990. С. 141—142.
13. Вибрации в технике: Справочник. Т. 1. Колебания линейных систем. М.: Машиностроение, 1978, 352 с.
14. Диментберг М. Ф. Нелинейные стохастические задачи механических колебаний. М.: Наука, 1980. 368 с.

Москва

Поступила в редакцию  
4.IV.1991