

УДК 539.3

© 1990 г.

Н. Г. МОЙСЕЕВ, Г. Я. ПОПОВ

ТОЧНОЕ РЕШЕНИЕ ЗАДАЧИ
ОБ ИЗГИБЕ ПОЛУБЕСКОНЕЧНОЙ ПЛАСТИНЫ,
ПОЛНОСТЬЮ СЦЕПЛЕННОЙ С УПРУГИМ ПОЛУПРОСТРАНСТВОМ

Точное решение аналогичной задачи в случае, когда пластина находится в гладком контакте с полупространством, получено в [1]. Приближенное же решение для разбираемого здесь случая применительно к линейно-деформируемому основанию общего типа предложено в [2].

1. Постановка задачи и сведение к задаче Римана. С упругим полупространством ($-\infty < x, y < +\infty, z > 0$) полностью сцеплена полубесконечная пластина ($0 < x < +\infty, |y| < +\infty, -h < z < 0$). На пластину при $z = -h$ действуют распределенные нагрузки $g_j(x, y), j = 1, 2, 3$ вдоль осей x, y, z соответственно. Край пластины $x = 0$ свободен. Требуется найти расчетные усилия в пластине и контактные напряжения $p_j(x, y), j = 1, 2, 3$ между пластиной и полупространством.

Согласно [3], поставленная задача математически формулируется в виде интегро-дифференциальной системы уравнений

$$2\Theta \int_{-\infty}^{+\infty} \int_0^{+\infty} \mathbf{K}(x - \xi, y - \eta) \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{pmatrix} (\xi, \eta) d\xi d\eta = \begin{pmatrix} 2w_1 - h\partial_x w_3 \\ 2w_2 - h\partial_y w_3 \\ 2w_3 \end{pmatrix}$$

$$D_0 \begin{pmatrix} \nu \Delta w_1 + \nu_+ \partial_x (\partial_x w_1 + \partial_y w_2) \\ \nu \Delta w_2 + \nu_+ \partial_y (\partial_x w_1 + \partial_y w_2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p_1 - q_1 \\ p_2 - q_2 \end{pmatrix}$$

$$D\Delta^2 w_3 = q_3 - p_3 - \frac{1}{2}h [\partial_x (p_1 + q_1) + \partial_y (p_2 + q_2)]$$

$$0 < x < +\infty, -\infty < y < +\infty; 2\nu_{\pm} = 1 \pm \nu \tag{1.1}$$

при следующих граничных условиях:

$$(\partial_x w_1 + \nu \partial_y w_2)(0, y) = 0, (\partial_y w_1 + \partial_x w_2)(0, y) = 0$$

$$D [\partial_x^3 w_3 + (2 - \nu) \partial_x \partial_y^2 w_3] + h q_1(0, y) +$$

$$+ D_0 [\nu \Delta w_1 + \nu_+ \partial_x (\partial_x w_1 + \partial_y w_2)](0, y) = 0$$

$$(\partial_x^2 w_3 + \nu \partial_y^2 w_3)(0, y) = 0, -\infty < y < +\infty \tag{1.2}$$

Здесь $w_j(x, y), j = 1, 2, 3$ — смещения срединной плоскости пластины вдоль осей $x, y, z, \Delta = \partial_x^2 + \partial_y^2, E\Theta = 2(1 - \mu^2), E, \mu$ — модуль Юнга и коэффициент Пуассона упругого полупространства, $D_0 = E_0 h (1 - \nu^2)^{-1}, 12D = h^2 D_0, E_0, \nu, h$ — модуль Юнга, коэффициент Пуассона и толщина пластины, $\mathbf{K}(x, y)$ — матрица-ядро [4] классического основания:

$$\mathbf{K}(x, y) = \frac{1}{4\pi^2} \iint_{-\infty}^{+\infty} \rho^{-4} \mathbf{H}(t, \beta) e^{itx + i\beta y} dt d\beta$$

$$\mathbf{H}(t, \beta) = \begin{pmatrix} (1 + \mu_0) \mathbf{I} - \mu_0 \rho^{-2} \mathbf{PQ} & i\mu_1 \rho^{-1} \mathbf{P} \\ -i\mu_1 \rho^{-1} \mathbf{Q} & 1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{vmatrix} t \\ \beta \end{vmatrix}, \quad Q = \|t, \beta\|, \quad I = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\rho = (t^2 + \beta^2)^{1/2}, \quad (1-\mu)\mu_0 = \mu, \quad 2\mu_1 = 1 - \mu_0 \quad (1.3)$$

Применяя преобразования Фурье по переменной y :

$$\|w_{j,\beta}, p_{j,\beta}, q_{j,\beta}\| (x) = \int_{-\infty}^{+\infty} \|(\Theta c)^{-1} w_{j,\beta}, p_{j,\beta}, q_{j,\beta}\| (cx, cy) \times \\ \times \exp(-i\beta y) dy \quad (j=1, 2, 3) \quad c^3 = 2D\Theta \quad (1.4)$$

к задаче (1.1), (1.2), получим

$$\frac{1}{2} \int_0^{+\infty} K_\beta(x-\xi) \begin{vmatrix} p_{1,\beta} \\ p_{2,\beta} \\ p_{3,\beta} \end{vmatrix} (\xi) d\xi = \begin{vmatrix} w_{1,\beta} - kw'_{3,\beta} \\ w_{2,\beta} - i\beta kw_{3,\beta} \\ w_{3,\beta} \end{vmatrix} \quad (1.5)$$

$$w_{3,\beta}^{IV} - 2\beta^2 w_{3,\beta}'' + \beta^4 w_{3,\beta} = q_{3,\beta} - p_{3,\beta} - k[(p_{1,\beta} + q_{1,\beta})' + i\beta(p_{2,\beta} + q_{2,\beta})]$$

$$\begin{vmatrix} \sigma_1' + i\beta\tau \\ \tau' + i\beta\sigma_2 \end{vmatrix} = \frac{k^2}{3} \begin{vmatrix} p_{1,\beta} - q_{1,\beta} \\ p_{2,\beta} - q_{2,\beta} \end{vmatrix}, \quad k = \frac{h}{2c}$$

$$\sigma_1 = w'_{1,\beta} + i\beta v w_{2,\beta}, \quad \sigma_2 = v w'_{1,\beta} + i\beta w_{2,\beta}$$

$$2\tau = (1-v)(i\beta w_{1,\beta} + w'_{2,\beta}), \quad x > 0 \quad (1.6)$$

$$(w_{3,\beta}''' - \beta^2(2-v)w'_{3,\beta} + 3k^{-1}(\sigma_1' + i\beta\tau)(0) + 4kq_{1,\beta}(0)) = 0 \quad (1.7)$$

$$w_{3,\beta}''(0) - v\beta^2 w_{3,\beta}(0) = 0, \quad \sigma_1(0) = 0, \quad \tau(0) = 0$$

$$K_\beta(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \rho^{-1} H(t, \beta) e^{itx} dt \quad (1.8)$$

Пусть $C_L^{(n)}$ — класс функций, имеющих абсолютно непрерывные на любом сегменте $[\alpha_0, \alpha_1]$, $0 < \alpha_0 < \alpha_1 < +\infty$ и абсолютно интегрируемые на интервале $(0, +\infty)$ производные порядка j , $j=0, n-1$, и пусть $L_1^{(0)} = L_1(0, \infty) \cap U L_r(0, \infty)$ ($r > 1$). Решение задачи (1.5), (1.6), (1.7) ищем в классе функций таких, что

$$p_{1,\beta} \in C_L^{(1)} \cap L_1^{(0)}, \quad p_{j,\beta} \in L_1^{(0)}, \quad j=2, 3 \quad (1.9)$$

предполагая аналогичное относительно правых частей $q_{j,\beta}(x)$, $j=1, 2, 3$, а также, что $q_{1,\beta}(x)$ непрерывна при $x \geq 0$. В этом случае функции

$$w_{1,\beta} \in C_L^{(3)}, \quad w_{2,\beta} \in C_L^{(2)}, \quad w_{3,\beta} \in C_L^{(4)} \quad (1.10)$$

$$w_{1,\beta}''', \quad w_{2,\beta}''', \quad w_{3,\beta}^{IV} + 3k^{-1}w_{1,\beta}''' \in L_1^{(0)}$$

с точностью до четырех произвольных постоянных C_j , $j=\overline{1, 4}$ восстанавливаются из (1.6):

$$\|w_{1,\beta} - kw_{3,\beta}, w_{2,\beta} - i\beta kw_{3,\beta}, w_{3,\beta}\|_*(x) = \\ = \frac{1}{2} \sum_{j=0}^4 C_j f_j(x) - \int_0^{+\infty} L_\beta^{(0)}(x-\xi) p_\beta(\xi) d\xi$$

$$p_\beta(x) = \|p_{1,\beta}, p_{2,\beta}, p_{3,\beta}\|_*(x), \quad q_\beta(x) = \|q_{1,\beta}, q_{2,\beta}, q_{3,\beta}\|_*(x)$$

$$f_0(x) = 2 \int_0^{+\infty} L_\beta^{(1)}(x-\xi) q_\beta(\xi) d\xi, \quad C_0 = 1$$

$$L_\beta^{(j)}(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \rho^{-k} A_j(t, \beta) e^{itx} dt, \quad j=0, 1$$

$$3 \|A_0, A_1\| = M \operatorname{diag} \{k^2, k^2, 3\} N \|M^*, M_*\|$$

$$M = \begin{vmatrix} I & -ikP \\ 0_* & 1 \end{vmatrix}, \quad N = \begin{vmatrix} \nu_0 \rho^2 I + (1-\nu_0) PQ & 0 \\ 0_* & 1 \end{vmatrix}$$

$$0 = \|0, 0\|_*, \quad \nu_0 = 2(1-\nu)^{-1}$$

$$f_{2j-1}(x) = \gamma_{2j-1} e^{-|\beta|x} + \gamma_{2j} x e^{-|\beta|x}, \quad f_{2j}(x) = \gamma_{2j} e^{-|\beta|x}, \quad j=1, 2$$

$$2|\beta|(1-\nu)\gamma_1 = \|1, i \operatorname{sgn} \beta, 0\|_*, \quad \gamma_3 = \|-k, 0, 0\|_*$$

$$\gamma_2 = \|1, -i \operatorname{sgn} \beta, 0\|_*, \quad \gamma_4 = \|k|\beta|, -i\beta k, 1\|_* \quad (1.11)$$

Здесь и далее принято: A_* — матрица, транспонированная к матрице A , A^* — сопряженная к матрице A , т. е. $A^* = \overline{A}_*$. Определенность граничных функционалов (1.7) следует из (1.10).

Подставляя (1.11) в (1.5), приходим к системе интегральных уравнений относительно $p_\beta(x)$:

$$\int_0^{+\infty} [K_\beta(x-\xi) + 2L_\beta^{(0)}(x-\xi)] p_\beta(\xi) d\xi = \sum_{j=0}^4 C_j f_j(x), \quad 0 < x < +\infty \quad (1.12)$$

решение которой ищем в классе (1.9). Применение преобразования Фурье

$$\|\varphi^-(z), h_0^-(z)\| = \int_0^{+\infty} \|p_\beta(\xi), q_\beta(\xi)\| e^{-i\xi z} d\xi \quad (1.13)$$

к системе интегральных уравнений (1.12) приводит к следующей краевой задаче Римана [5] относительно трех пар функций

$$\varphi^+(t) = G(t) \rho^{-k} \varphi^-(t) - \gamma(t), \quad -\infty < t < +\infty$$

$$G(t) = H(t, \beta) + 2\rho^{-3} A_0(t, \beta), \quad \gamma(t) = \sum_{j=0}^4 C_j g_j(t)$$

$$\rho^k g_0(t) = 2A_1(t, \beta) h_0^-(t), \quad g_{2j}(t) = \gamma_{2j} h_1^-(t)$$

$$g_{2j-1}(t) = \gamma_{2j-1} h_1^-(t) + \gamma_{2j} h_2^-(t), \quad j=1, 2$$

$$h_j^-(t) = [i(t-i|\beta|)]^{-j}, \quad j=1, 2 \quad (1.14)$$

в которой $\varphi^+(z)$, $\varphi^-(z)$ — аналитичны соответственно в $\operatorname{Im} z > 0$, $\operatorname{Im} z < 0$; непрерывны в $\operatorname{Im} z \geq 0$, $\operatorname{Im} z \leq 0$, причем $\varphi^\pm(z) \rightarrow 0$, $z \rightarrow \infty$. Если, кроме того, выполнено условие, что интеграл

$$p_\beta(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{ixt} \varphi^-(t) dt, \quad x > 0 \quad (1.15)$$

принадлежит классу (1.9), то краевая задача (1.14) эквивалентна системе (1.12), а, согласно (1.11), и системе (1.5), (1.6).

Замечание 1. Однородная задача (1.5), (1.6), (1.7) ($q_\beta(x) \equiv 0$) в классе (1.9), (1.10) имеет только тривиальное решение. Это следует из

положительной определенности матрицы $\mathbf{H}(t, \beta)$ и следующего соотношения

$$-\int_0^{+\infty} [\mathbf{p}_\beta(x)]^* \int_0^{+\infty} \mathbf{K}_\beta(x-\xi) \mathbf{p}_\beta(\xi) d\xi dx =$$

$$= -\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} [\boldsymbol{\varphi}^-(t)]^* \mathbf{H}(t, \beta) \boldsymbol{\varphi}^-(t) dt = \int_0^{+\infty} W(x) dx$$

$${}^{1/2}W(x) = 3k^{-2}[\nu_0 |\tau|^2 + (1+\nu)^{-1}(|\sigma_1|^2 + |\sigma_2|^2) + \nu(1-\nu^2)^{-1}|\sigma_1 - \sigma_2|^2] +$$

$$+ \nu |w''_{3,\beta} - \beta^2 w_{3,\beta}|^2 + (1-\nu) (|w''_{3,\beta}|^2 + 2\beta^2 |w'_{3,\beta}|^2 + \beta^4 |w_{3,\beta}|^2)$$

которое можно получить подстановкой представления (1.5) во внутренний интеграл двойного, а, затем, интегрируя полученное выражение по частям в соответствии с (1.6), (1.7), (1.10).

Таким образом задача свелась к задаче Римана (1.14), для решения которой необходимо факторизовать ее матричный коэффициент $\mathbf{G}(t)$.

2. Факторизация матричного коэффициента задачи Римана. Матричный коэффициент задачи (1.14) можно представить следующим образом:

$$\mathbf{G}(t) = \Lambda(t) \mathbf{g}(t, \mathbf{A}(t)), \quad \mathbf{g}(t, u) = (1 + 2k_0 \nu_1 \rho^{-1}) + \rho^{-3} u$$

$$\Lambda(t) = \begin{vmatrix} (1 + \mu_0) \mathbf{I} - \mu_0 \rho^{-2} \mathbf{PQ} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0}_* & 1 \end{vmatrix}$$

$$\mathbf{A}(t) = \begin{vmatrix} 2k_0 (1 - \nu_1) \mathbf{PQ} & im(t) \mathbf{P} \\ -im(t) \mathbf{Q} & 2(1 - k_0 \nu_1 \rho^2) \end{vmatrix}$$

$$m(t) = \mu_1 \rho^2 - 2k, \quad 4\nu_1 (1 + \mu_0) = \nu_0, \quad 3k_0 = 4k^2 \quad (2.1)$$

т. е. задача факторизации [5] матрицы-функции

$$\mathbf{G}(t) = \mathbf{G}_0^+(t) [\mathbf{G}_0^-(t)]^{-1}, \quad -\infty < t < +\infty \quad (2.2)$$

сводится ($\det \Lambda(t) = 1 + \mu_0$) к факторизации $\mathbf{g}(t, \mathbf{A}(t))$, представление которой следует понимать в соответствии с определением функций от матриц [6]. Факторизация $\mathbf{g}(t, \mathbf{A}(t))$ будет проведена, следуя [7].

Вычисляя характеристический многочлен матрицы $\mathbf{A}(t)$, находим, что он представим в виде: $\det(\omega \mathbf{I} - \mathbf{A}(t)) = \omega \varphi_2(t, \omega)$, где многочлен $\varphi_2(t, \omega)$ ($\deg_\omega \varphi_2 = 2$) — неприводим над полем рациональных функций. Далее находим собственный вектор, соответствующий собственному значению $\omega = 0$, и два вектора (с рациональными элементами), образующие базис ядра матричного оператора $\varphi_2(t, \mathbf{A}(t))$. Из них сформируем матрицу

$$\mathbf{T}(z) = \begin{vmatrix} (z + i|\beta|)^{-1} \mathbf{S}(z) & \mathbf{0} \\ \mathbf{0}_* & 1 \end{vmatrix}, \quad \mathbf{S}(z) = \begin{vmatrix} \beta & z \\ -z & \beta \end{vmatrix}$$

$$\det \mathbf{T}(z) = (z - i|\beta|)(z + i|\beta|)^{-1} \quad (2.3)$$

такую, что $\mathbf{T}^{-1}(t) \mathbf{A}(t) \mathbf{T}(t)$ представима в виде

$$\begin{vmatrix} \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & 2k_0 (1 - \nu_1) \rho^2 & i(t + i|\beta|) m(t) \\ \mathbf{0} & -i(t - i|\beta|) m(t) & 2(1 - \nu_1 k_0 \rho^2) \end{vmatrix}$$

Таким образом

$$\mathbf{g}(t, \mathbf{A}(t)) = \mathbf{T}(t) \begin{vmatrix} \Lambda(t) & \mathbf{0}_* \\ \mathbf{0} & \mathbf{G}_2(t) \end{vmatrix} \mathbf{T}^{-1}(t)$$

$$\Lambda(t) = 1 + 2k_0 \nu_1 \rho^{-1}, \quad \rho^3 \mathbf{G}_2(t) = b_3(\rho) \mathbf{I} + \mathbf{A}_2(t)$$

$$\mathbf{A}_2(t) = \begin{vmatrix} l(t) & im(t)(t + i|\beta|) \\ -im(t)(t - i|\beta|) & -l(t) \end{vmatrix}$$

$$l(t) = k_0 \rho^2 - 1, \quad b_3(\rho) = \rho^3 + k_0 \rho^2 + 1 \quad (2.4)$$

т. е. задача факторизации $g(t, A(t))$ свелась к факторизации скалярного множителя

$$\Delta(t) = \Delta_1^+(t) [\Delta_1^-(t)]^{-1}, \quad -\infty < t < +\infty \quad (2.5)$$

и матрицы второго порядка

$$G_2(t) = X_2^+(t) [X_2^-(t)]^{-1}, \quad -\infty < t < +\infty \quad (2.6)$$

Для построения факторизации (2.6) исследуем характеристический многочлен полиномиальной матрицы $A_2(z)$ (2.4):

$$\varphi(z, \omega) = \det(\omega I - A_2(z)) = \omega^2 - g^2(z) f(z) \quad (2.7)$$

$$g^2(z) f(z) = l^2(z) + (z^2 + \beta^2) m^2(z) \quad (2.8)$$

Полином $g(z)$ определяется из представления (2.8) условием, что полином $f(z)$ не имеет кратных корней. В зависимости от соотношения между параметрами μ_1 и k (1.3), (1.6) будем различать следующие три ситуации: 1) если $27\mu_1 = 8k^3$, то $g(z) = \mu_1 f(z)$, $f(z) = z^2 + r_0^2$; 2) если $3\mu_1 = 8k^3$, то $g(z) = m(z) = 2kl(z)$, $f(z) = z^2 + r_0^2$; 3) если $3\mu_1 \neq 8k^3$, $27\mu_1 \neq 8k^3$, то $g(z) = 1$; $f(z) = \mu_1^2 (z^2 + r_0^2) (z^2 - r_1^2) (z^2 - \bar{r}_1^2)$, $\operatorname{Re} r_1 > 0$, $\operatorname{Im} r_1 > 0$, причем в каждой из приведенных ситуаций $r_0 - |\beta| > 0$.

Зафиксируем ветвь $[f(z)]^{1/2}$ следующими условиями: в ситуациях 1) и 2):

$$[f(z)]^{1/2} = (z - ir_0)^{1/2} (z + ir_0)^{1/2}, \quad -\pi \pm \pi/2 < \arg(z \pm ir_0) < \pi \pm \pi/2$$

в ситуации 3):

$$[f(z)]^{1/2} = \mu_1 \prod_{j=1}^6 (z - s_j)^{1/2}$$

$$s_1 = -\bar{r}_1, \quad s_2 = ir_0, \quad s_3 = r_1, \quad s_4 = \bar{r}_1, \quad s_5 = -ir_0, \quad s_6 = -r_1$$

$$-2\pi + \arg(s_j) < \arg(z - s_j) < \arg(s_j)$$

$$0 < \arg(s_j) < \pi, \quad j = 1, 2, 3$$

$$\arg(s_j) < \arg(z - s_j) < \arg(s_j) + 2\pi$$

$$-\pi < \arg(s_j) < 0, \quad j = 4, 5, 6$$

Выбранная ветвь обладает следующими свойствами: $[f(z)]^{1/2} = [f(-z)]^{1/2}$, $[f(t)]^{1/2} > 0$ при $t \in (-\infty, +\infty)$, $[f(i\tau)]^{1/2} > 0$ при $-r_0 < \tau < r_0$.

В соответствии с базисными интерполяционными многочленами Лагранжа [6] $l_j(u) = L(z, \omega_j; u)$, $j = 1, 2$, $L(z, \omega; u) = [\varphi(z, u) - \varphi(z, \omega)] \times \times [(u - \omega) \varphi_\omega'(z, \omega)]^{-1}$, $(l_\alpha(\omega_j) = \delta_{\alpha, j})$, $\alpha, j = 0, 1$, $\delta_{\alpha, j}$ — символ Кронекера), где $\omega_1 = gf^{1/2}$, $\omega_2 = -\omega_1$ — корни характеристического многочлена (2.7) матрицы $A_2(z)$, введем в рассмотрение следующие матрицы

$$B(z, \omega) = L(z, g(z)\omega; A_2(z)) = [g(z)\omega]^{-1} B_0(z, \omega)$$

$$2B_0(z, \omega) = g(z)\omega I + A_2(z), \quad \omega^2 = f(z) \quad (2.9)$$

Через R обозначим двулистную риманову поверхность [8, 9], порожденную неприводимым алгебраическим уравнением $\omega^2 = f(z)$. Пусть Z_1 — лист расширенной комплексной плоскости $CU\{\infty\}$ с системой разрезов, соответствующей выбранной ветви $[f(z)]^{1/2}$. Один из берегов каждого из разрезов отметим знаком плюс, а второй — минус. Через Z_2 обозначим второй лист расширенной комплексной плоскости с точно такой же системой и ориентацией разрезов. Поверхность R получается [9] склейкой листов Z_1 и Z_2 по указанной системе разрезов согласно закону подстановки: берег «плюс» каждого разреза первого листа с берегом «минус» аналогичного разреза второго листа и берег «минус» каждого разреза первого листа с берегом «плюс» аналогичного разреза второго листа. Функция ω равна $[f(z)]^{1/2}$ на листе Z_1 и равна $-[f(z)]^{1/2}$ на листе

Z_2 является однозначной аналитической функцией на R . Точку поверхности R с аффиксом $z=a$ на листе Z_1 будем обозначать парой $(a, [f(a)]^{1/2})$, на листе Z_2 — парой $(a, -[f(a)]^{1/2})$. Пара (z, ω) однозначно определяет точку поверхности R . Через ξ будем обозначать аналогичную ω функцию, удовлетворяющую уравнению $\xi^2=f(\tau)$. Выражение $(\omega+\xi) \times \times (2\xi(\tau-z))^{-1}$ является аналогом ядра типа Коши [10] для R . Через L_R обозначим контур поверхности R , состоящий из вещественных осей листов Z_1 и Z_2 , с направлением обхода по каждому из них от $-\infty$ до $+\infty$.

Каноническая [5] факторизация (2.6) имеет следующий вид [7]:

$$X_2(z) = F(z)R_2(z)$$

$$F(z) = x(z, \omega)B(z, \omega) + x(z, -\omega)B(z, -\omega) \quad (2.10)$$

где матрица $B(z, \omega)$ определена в (2.9), $x(z, \omega)$ — решение следующей краевой задачи Римана на римановой поверхности R [10]:

$$x^+(\tau, \xi) = \lambda(\tau, \xi)x^-(\tau, \xi), \quad (\tau, \xi) \in L_R \\ \rho^3 \lambda(\tau, \xi) = b_3(\rho) + g(\tau)\xi; \quad \rho = \rho(\tau) = (\tau^2 + \beta^2)^{1/2} \quad (2.11)$$

а $R_2(z)$ — матрица с рациональными элементами, которая будет определена далее. Отметим, что матрица $F(z)$ (2.10) обладает следующими свойствами:

$$F^{-1}(z) = [x(z, \omega)]^{-1}B(z, \omega) + [x(z, -\omega)]^{-1}B(z, -\omega) \\ \det F(z) = x(z, \omega)x(z, -\omega) \quad (2.12)$$

Рассмотрим коэффициент задачи (2.11). Имеем

$$\lambda(\tau, \xi)\lambda(\tau, -\xi) = \det G_2(t) = \rho^{-4}d(\rho) \\ d(z) = (1 - \mu_1^2)z^4 + 2k_0z^3 + 4k\mu_1z^2 + 2z + k_0 \quad (2.13)$$

Используя принцип аргумента [4], можно показать, что

$$d(z) = (1 - \mu_1^2)(z - \rho_1)(z - \bar{\rho}_1)(z + \rho_2)(z + \rho_3) \\ 0 < \rho_2 < \rho_3, \quad 0 < \arg \rho_1 < \pi/2 \quad (2.14)$$

В ситуациях 1) и 2) (2.8) род [8, 9] поверхности R равен нулю и решение задачи (2.11) строится элементарно [10]. Кроме того в этих ситуациях факторизовать матрицу $G_2(t)$ можно с помощью более простого аппарата работы [11], который оказывается не применим в ситуации 3), так как при этом оказываются не выполненными ограничения, связанные с отсутствием существенно особой точки в формулах этой работы. Так как ситуации 1) и 2) не типичны, более того, практически не возможны, то подробности построения факторизации (2.6) для них опускаем, ограничась в дальнейшем лишь некоторыми замечаниями по этим ситуациям.

Остановимся подробно на ситуации 3). В этом случае род поверхности R равен двум, а $d\omega_\alpha = \tau^{\alpha-1}\xi^{-1}$, $\alpha=1, 2$ — образуют базис абелевых дифференциалов 1-го рода [8-10].

Согласно [10], решение задачи (2.11) можно представить в следующем виде

$$x(z, \omega) = \exp[x_0(z, \omega)], \quad x_0(z, \omega) = \frac{1}{2\pi i} \int_{L_R} \frac{\ln \lambda(\tau, \xi)}{\tau - z} \frac{\omega + \xi}{2\xi} d\tau + \\ + n \int_{\Gamma} \frac{\omega + \xi}{2\xi} \frac{d\tau}{\tau - z} - n_0 \int_{(-iq_0, \xi_0)}^{(iq_0, \xi_0)} \frac{\omega + \xi}{2\xi} \frac{d\tau}{\tau - z} \\ \xi_0^2 = f(iq_0), \quad 0 \leq q_0 \leq r_0; \quad n_0 = 1 \quad (2.15)$$

где n — целое число, контур L_R поверхности R определен ранее. Замкнутый контур Γ проходит по мнимой оси первого листа от точки $(-ir_0, 0)$

до $(ir_0, 0)$ и по мнимой оси второго листа от $(ir_0, 0)$ до $(-ir_0, 0)$. Контур, соединяющий точки $(-iq_0, \xi_0)$ и (iq_0, ξ_0) , проходит без самопересечений по контуру Γ через точку $(0, [f(0)]^{1/2})$. Присутствующая в (2.15) функция $\ln \lambda$ определена условием $|\arg(\lambda)| < \pi$.

Для того, чтобы $x(z, \omega)$ не имела существенно особых точек, необходимо и достаточно [10] выполнение следующих условий

$$\int_{(-iq_0, \xi_0)}^{(iq_0, \xi_0)} d\omega_\alpha = \int_{L_R} \ln \lambda(\tau, \xi) d\omega_\alpha + n \int_{\Gamma} d\omega_\alpha, \quad \alpha=1, 2 \quad (2.16)$$

Условие (2.16) при $\alpha=2$ выполнено автоматически, так как $[f(z)]^{1/2}$ — четная функция. Числа q_0, ξ_0 и n определим, реализуя условие (2.16) при $\alpha=1$:

$$n = E(e_0(2H_0)^{-1}) + 1, \quad \xi_0 = \varepsilon [f(iq_0)]^{1/2} \quad (2.17)$$

$$\varepsilon = \text{sgn}(b_0), \quad b_0 = e_0 - (2n-1)H_0, \quad H_0 = H(0)$$

$$e_0 = \frac{1}{2\pi} \int_0^{+\infty} \ln \left[\frac{b_3(\rho(\tau)) + (f(\tau))^{1/2}}{b_3(\rho(\tau)) - (f(\tau))^{1/2}} \right] \frac{d\tau}{[f(\tau)]^{1/2}} > 0, \quad H(q) = \int_q^{r_0} \frac{d\tau}{(f(i\tau))^{1/2}}$$

где $E(x)$ — целая часть x , а число q_0 является корнем уравнения

$$H(q_0) = |b_0|, \quad q_0 \in [0, r_0] \quad (b_0 \leq H_0) \quad (2.18)$$

которое явно решается с помощью эллиптических функций Якоби [12]:

$$q_0 = \frac{v}{r_0(1+v^2)^{1/2}}, \quad \frac{v}{|r_2|} = \frac{\text{sn}(s|r_1| |b_0|, k_1)}{\text{cn}(s|r_1| |b_0|, k_1)} \quad (2.19)$$

$$r_2^2 = \frac{r_1^2}{r_0^2 + r_1^2}, \quad s = \left| \frac{r_1}{r_2} \right|, \quad k_1^2 = \frac{1}{2} \left[1 - \frac{r_2^2 + \bar{r}_2^2}{2|r_2|^2} \right]$$

Используя свойства интеграла типа Коши [13] с учетом представления

$$\frac{\omega + \xi}{2\xi(\tau - z)} = \frac{1}{\tau - z} + \frac{\omega - \xi}{2\xi(\tau - z)}$$

получим, то функция $x(z, \omega)$ (2.15) имеет в точке (iq_0, ξ_0) простой полюс, а в точке $(-iq_0, \xi_0)$ — простой ноль, т. е.

$$(z - iq_0)F(z) = b_{\pm} B_0(\pm iq_0, \pm \xi_0) + O(z \mp iq_0) \quad (2.20)$$

$$z \rightarrow \pm iq_0, \quad b_{\pm} \neq 0, \quad q_0 \neq 0$$

$$\det F(z) = \frac{z + iq_0}{z - iq_0} \exp \left\{ \frac{1}{4\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\ln[\det G_2(\tau)]}{\tau - z} d\tau \right\}$$

Последнее соотношение получено с учетом (2.12), (2.13). Кроме того, принимая во внимание (2.16), получим

$$[F(z)]^{\pm 1} = O(z^{i\beta_*}) + O(z^{-i\beta_*}), \quad z \rightarrow \infty$$

$$2\pi\beta_* = \ln(3 - 4\mu) \quad (2.21)$$

Замечание 2. Формулы (2.20) верны и в случае $q_0 = r_0$. При этом учтено, что функции

$$2\Phi_\alpha(z) = [x(z, \omega) + (-1)^\alpha x(z, -\omega)] \omega^{-\alpha}, \quad \alpha=0, 1$$

в окрестности точек $z = ir_0, -ir_0$ ведут себя следующим образом

$$\varphi_0(z) = O(1), \quad \varphi_1(z) = O((z - ir_0)^{-1}), \quad z \rightarrow ir_0$$

$$\varphi_0(z) = O(z + ir_0), \quad \varphi_1(z) = O(1), \quad z \rightarrow -ir_0$$

Последнее нетрудно получить, используя обобщенную теорему Римана об устранимой особенности [14] и учитывая (2.12).

В качестве рациональной матрицы $R_2(z)$ возьмем следующую:

$$\begin{aligned} & (z+iq_0)[f(iq_0)+q_0^2m^2(iq_0)]R_2(z)= \\ & = (z+iq_0)B_0(iq_0, -\xi_0) - (z-iq_0)B_0(-iq_0, \xi_0) \\ & \quad f(iq_0)+q_0^2m^2(iq_0) > 0, 0 \leq q_0 \leq r_0 \end{aligned} \quad (2.22)$$

Прежде всего заметим, что

$$\det R_2(\infty) = 1, \det B_0(z, \omega) = 0, (z, \omega) \in \mathbb{R} \quad (2.23)$$

Определитель матрицы $(z+iq_0)R_2(z)$ представляет собой многочлен второй степени, который в силу (2.23) делится на $z^2+q_0^2$, т. е.

$$\det R_2(z) = (z-iq_0)(z+iq_0)^{-1} \quad (2.24)$$

Из (2.20), (2.24), (2.24) с учетом тождества $B(z, \omega)B(z, -\omega) = 0, (z, \omega) \in \mathbb{R}$ следует, что матрица $X_2(z)$, определенная формулами (2.9), (2.10), (2.15), (2.17)–(2.19), (2.22), является канонической факторизацией (2.6) матрицы $G_2(t)$ (2.4).

В исключительных случаях (ситуации 1) и 2)) каноническая факторизация также определяется формулами (2.9)–(2.10), (2.15), причем в последней следует принять $n=n_0=0$. Матрица $R_2(z)$ для ситуации 1) определяется следующими формулами

$$\begin{aligned} R_2(z) &= I + (z-ir_0)^{-1}H_+ + (z+ir_0)^{-1}H_- \\ k_2H_{\pm} &= -k_3A_1^{\pm} + [A_0^{\pm} \mp 2ir_0A_1^{\pm}]A_0^{\mp}A_1^{\mp} \\ k_2 &= 2^7r_0^2k_5^2[2k_4^4+2k_4^2+3], k_3=2^6k_4^2k_5^2 \\ k_4 &= k_5|\beta|, 3k_5=2k, A_j^{\pm} = (d/dz)^j A_2(z)|_{z=\pm ir_0} \end{aligned}$$

а для ситуации 2) $R_2(z) = I$. Отметим, что формулы (2.21) имеют место и для ситуаций 1), 2).

Факторизация скалярного множителя (2.5) имеет следующий вид [13]:

$$\Delta_1(z) = \frac{1}{(1+\mu_0)^{1/2}} \exp \left\{ \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\ln \Delta(\tau)}{\tau-z} d\tau \right\} \quad (2.25)$$

Обозначим

$$x_1(z) = (1+\mu_0)\Delta_1(z), \operatorname{Im} z > 0; x_1(z) = \Delta_1(z), \operatorname{Im} z < 0 \quad (2.26)$$

$$X_0(z) = \begin{vmatrix} x_1(z) & 0_* \\ 0 & X_2(z) \end{vmatrix}$$

В соответствии с представлениями (2.1), (2.3)–(2.6) и тождеством $\Lambda(z)T(z) = T(z) \operatorname{diag} \{1+\mu_0, 1, 1\}$ факторизация (2.2) осуществляется матрицей

$$G_0(z) = T(z)X_0(z) \quad (2.27)$$

Факторизационные множители из (2.27), (2.3), (2.26) обладают следующими свойствами:

$$[T(\bar{z})]^* = [T(z)]^{-1}, [X_0(\bar{z})]^* = [X_0(z)]^{-1} \quad (2.28)$$

В этом можно убедиться непосредственной проверкой.

3. Решение задачи Римана. Для решения задачи Римана (1.14) приведем факторизующую матрицу (2.27) к каноническому виду [5]. При $z \rightarrow i|\beta|$ имеем

$$G_0(z)X_0^{-1}(i|\beta|) = \|\Psi_1, i \operatorname{sgn} \beta \Psi_1, \Psi_3\| + O(z-i|\beta|) \quad (3.1)$$

$$2\Psi_1 = \|-i \operatorname{sgn} \beta, 1, 0\|_*, \Psi_3 = \|0, 0, 1\|_*$$

$$\det [G_0(z)X_0^{-1}(i|\beta|)] = d_+(z-i|\beta|) + O((z-i|\beta|)^2)$$

$$d_+ = (1 + \mu_0)(2i|\beta|)^{-1}$$

Пусть

$$R_0 = \{\delta_{\alpha, j} - i \operatorname{sgn} \beta \delta_{\alpha, 1} \delta_{j, 2}\}_{\alpha, j = \overline{1, 3}} \quad (3.2)$$

$$\Lambda_0(z) = \operatorname{diag} \{1, (z+i|\beta|)(z-i|\beta|)^{-1}, 1\}$$

где $\delta_{\alpha, j}$ — символ Кронекера. В силу (3.1) матрица $G_0(z)X_0^{-1}(i|\beta|)R_0\Lambda_0(z)$ в точке $z=i|\beta|$ имеет нулевые порядки столбцов и нулевой порядок определителя. При $z \rightarrow -i|\beta|$

$$G_0(z)X_0^{-1}(i|\beta|)R_0 = \Psi_0\Psi_2(z+i|\beta|)^{-1} + O(1) \quad (3.3)$$

$$\det [G_0(z)X_0^{-1}(i|\beta|)R_0] = d_-(z+i|\beta|)^{-1} + O(1)$$

$$d_- = (-2i|\beta|) \det [X_0(-i|\beta|)X_0^{-1}(i|\beta|)] \neq 0$$

$$\Psi_0 = \|\alpha_{11}, (-i \operatorname{sgn} \beta)(\alpha_{11} + \alpha_{22}), -i \operatorname{sgn} \beta \alpha_{23}\|$$

$$\Psi_2 = \beta \|1, i \operatorname{sgn} \beta, 0\|.$$

Числа $\alpha_{k, j}$ определяются из представления

$$A_3 = X_0(-i|\beta|)X_0^{-1}(i|\beta|) = \begin{vmatrix} \alpha_{11} & 0 & 0 \\ 0 & \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ 0 & \alpha_{32} & \alpha_{33} \end{vmatrix} \quad (3.4)$$

Принимая во внимание (2.28) и невырожденность $X_0(z)$, получим, что матрица A_3 из (3.4) является положительно определенной [6], из чего следует [6], что $\alpha_j, j=1, 2, 3$. Это позволяет ввести в рассмотрение следующие матрицы

$$R_1(z) = \left\| \delta_{k, j} - 2\beta \delta_{k, 2} \frac{\alpha_{11}\delta_{j, 1} - i \operatorname{sgn}(\beta)\alpha_{23}\delta_{j, 3}}{(\alpha_{11} + \alpha_{22})(z+i|\beta|)} \right\|_{k, j = \overline{1, 3}} \quad (3.5)$$

$$R_3(z) = X_0^{-1}(i|\beta|)R_0\Lambda_0(z)R_1(z)R_0^{-1}X_0(i|\beta|)$$

Отметим, что $[R_3(z)]^* = [R_3(z)]^{-1}$. В силу (3.3) матрица-функция $G_0(z)R_3(z)$ имеет в точке $z=-i|\beta|$ нулевые порядки столбцов и нулевой порядок определителя.

Таким образом каноническая [5] факторизация $(\rho^{-1}G(t) = X^+(t) \cdot [X^-(t)]^{-1}, -\infty < t < +\infty)$ матричного коэффициента задачи (1.14) осуществляется следующими матрицами:

$$X^\pm(z) = \rho_\pm(z)X_3(z), \quad X_3(z) = G_0(z)R_3(z)$$

$$\rho_\pm(z) = \exp(i\pi/4)(z \pm i|\beta|)^{\mp 1/2}$$

$$-\pi \pm \pi/2 < \arg(z \pm i|\beta|) < \pi \pm \pi/2 \quad (3.6)$$

составляющие которых определены формулами (2.1), (2.3), (2.4), (2.25) — (2.27), (2.9), (2.10), (2.15), (2.17) — (2.19), (2.22), (3.2), (3.4), (3.5). Из (2.28) с учетом аналогичного свойства R_3 следует $[X_3(z)]^* = [X^\pm(z)]^* = [X_3(z)]^{-1}, [X^\pm(z)]^{-1}$, что согласуется с общей теорией факторизации эрмитовых положительно определенных матриц [16]. В соответствии с (2.21), (2.25), (2.26) имеем

$$X_3(z) = O(z^{i\beta_*}) + O(z^{-i\beta_*}) + O(1) \quad (3.7)$$

$$z \rightarrow \infty, \quad 2\pi\beta_* = \ln(3-4\mu)$$

Из представления (3.6) следует, что все три частных индекса [5] однородной задачи Римана с матричным коэффициентом $G(t)$ равны нулю.

Таким образом задача Римана (1.14) в рассматриваемом классе имеет единственное решение, которое строится на основании проведенной фак-

торизации (3.6) согласно [5]:

$$\begin{aligned} \varphi^{\pm}(z) &= \sum_{j=0}^4 C_j \varphi_j^{\pm}(z) \quad (3.8) \\ \varphi_0^{\pm}(z) &= -X^{\pm}(z) - \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} [X^+(\tau)]^{-1} g_0(\tau) \frac{d\tau}{\tau-z} \\ \varphi_j^+(z) &= -g_j(z) + (z-i|\beta|)^{-2} X^+(z) u_j(z) \\ \varphi_j^-(z) &= (z-i|\beta|)^{-2} X^-(z) u_j(z), \quad j=\overline{1, 4} \\ u_{2j-1}(z) &= -T_0 \gamma_{2j} - (T_1 \gamma_{2j} + i T_0 \gamma_{2j-1}) (z-i|\beta|) \\ u_{2j}(z) &= -i(z-i|\beta|) T_0 \gamma_{2j}, \quad j=1, 2 \\ T_j &= (d/dz)^j ([X^+(z)]^{-1})|_{z=i|\beta|}, \quad j=0, 1 \end{aligned}$$

Среди всех составляющих каноническую факторизацию (3.6) только представления (2.25) и (2.15) содержат интегралы типа Коши. В [1] даны эффективные вычислительные формулы для $\Delta_1(z)$ из (2.25) основанные на том, что ее логарифмическая производная вычисляется в элементарных функциях. Аналогичным свойством обладает и логарифмическая производная $x_1(z, \omega) = (d/dz) x_0(z, \omega)$ функции $x(z, \omega)$ из (2.15). В этом можно убедиться, интегрируя по частям в интеграле типа Коши из (2.15) с помощью тождества

$$\frac{d}{dz} \left[\frac{\omega \xi^{-1}}{\tau-z} \right] + \frac{d}{d\tau} \left[\frac{\omega \xi^{-1}}{\tau-z} \right] = \frac{P(z, \tau)}{2\omega \xi f(\tau)}$$

в котором $\omega^2 = f(z)$, $\xi^2 = f(\tau)$, а $P(z, \tau)$ — следующий многочлен двух переменных $P(z, \tau) = [f'(z)f(\tau) - f'(\tau)f(z)] / (\tau-z)$. При этом следует учесть (2.17) и следующее представление

$$\xi^{-1} \frac{d}{d\tau} \ln \frac{b_3(\rho(\tau)) + \xi}{b_3(\rho(\tau)) - \xi} = \alpha_0(\tau) + [\rho(\tau)]^{-1} \alpha_1(\tau)$$

в котором $\alpha_j(\tau)$, $j=0, 1$ — рациональные функции. Таким образом приходим к выражению следующей структуры

$$\begin{aligned} x_1(z, \omega) &= i\beta_* \mu_1 z^2 \omega^{-1} + s_0(z) + \omega^{-1} s_1(z) - \\ &\quad - i q_0 (z^2 + q_0^2)^{-1} (1 + \xi_0 \omega^{-1}), \quad \text{Im } z \geq 0 \\ x_1(z, \omega) &= x_1(z, -\omega), \quad \text{Im } z \leq 0 \end{aligned} \quad (3.9)$$

где параметр β_* определен в (2.24), а $s_j(z)$, $j=0, 1$ — аналитические при $\text{Im } z > -\delta$ ($\delta > 0$) функции, представимые в виде

$$\begin{aligned} s_j(z) &= \sigma_{j,0}(z) L(z) + \sigma_{j,1}(z), \quad j=0, 1 \\ \pi i L(z) &= -(z^2 + \beta^2)^{-1/2} \ln(s_2(z)) \\ i|\beta| s_2(z) &= z + (z^2 + \beta^2)^{1/2}, \quad |\text{Im}(\ln s_2)| < \pi \\ -\pi \pm \pi/2 &< \arg(z \pm i|\beta|) < \pi \pm \pi/2 \end{aligned} \quad (3.10)$$

в котором $\sigma_{j,\alpha}(z)$, $j, \alpha=0, 1$ — рациональные функции аргумента z , причем

$$\sigma_{j,\alpha}(z) = O(z^{3j-1-\alpha}), \quad z \rightarrow \infty; \quad j; \alpha=0, 1 \quad (3.11)$$

Функцию $x(z, \omega)$ можно однозначно восстановить из (3.9), (3.10), учитывая, что

$$x(0+i0, \pm(f(0))^{1/2}) = (-1)^n [\rho(0)]^{-1/2} [b_3(\rho(0)) \pm (f(0))^{1/2}]^{1/2}$$

Таким образом представления (3.9), (3.10) позволяют получить эффективные формулы для канонической факторизации (3.6). Кроме того, исходя непосредственно из представлений (3.9)–(3.11), можно получить, что факторизационный множитель $X_3(z)$ (3.6) обладает асимптотикой (3.7).

4. Решение поставленной задачи. Подставляя (3.8) в (4.15), получим решение интегральных уравнений (4.12). В том, что это решение действительно принадлежит классу (4.9), можно убедиться, преобразовав интегралы (4.15), (3.8) к виду

$$p_\beta(x) p_\beta^{(\infty)}(x) + \frac{1}{2\pi} \int_{\gamma} \rho(t) G^{-1}(t) \Phi(t) e^{ixt} dt + i \sum_{j=1}^2 b_j \exp(i\lambda_j x), \quad x > 0 \quad (4.1)$$

$$\Phi(t) = \Phi_0^+(t) + X^+(t) \mathbf{u}(t), \quad \mathbf{u}(t) = \sum_{j=1}^4 C_j \mathbf{u}_j(t),$$

$$b_j = \lim_{t \rightarrow \lambda_j} \rho(t) G^{-1}(t) \Phi(t),$$

$$\lambda_1 = (\rho_1^2 - \beta^2)^{1/2}, \quad \lambda_2 = (\bar{\rho}_1^2 - \beta^2)^{1/2}, \quad \text{Im } \lambda_j > 0$$

Здесь $p_\beta^{(\infty)}(x)$ – трансформанта Фурье (по переменной y) вектора контактных напряжений между упругим полупространством и сцепленной с ним бесконечной пластиной, нагруженной той же нагрузкой $q_j(x, y)$, $j=1, 2, 3$. Контур интегрирования γ обходит луч мнимой оси $[i|\beta|, +i\infty)$ от $+i\infty-0$ до $+i\infty+0$ таким образом, что точки λ_j , $j=1, 2$ и вещественная ось остаются вне замыкания области ограниченной этим контуром. Представление (4.1) можно получить с помощью теоремы о вычетах [14], предварительно преобразовав $\Phi^-(t)$ в соответствии с (4.14), (3.8). Отметим, что при $x \rightarrow 0$ для $p_\beta(x)$ имеет место асимптотика $O(x^{-1/2+i\beta_*}) + O(x^{-1/2-i\beta_*}) + O(x^{-1/2})$, которая следует [15] из (3.6)–(3.8).

Реализация условий (1.7) приводит к следующей системе линейных алгебраических уравнений относительно вектора $\mathbf{C} = \|C_1, C_2, C_3, C_4\|_*$ неизвестных постоянных

$$N_0(0) \mathbf{C} = \mathbf{n}_q(0), \quad N_0(x) = D_1(\partial_x) [\mathbf{F}_+(x) + \mathbf{F}_-(x, -i|\beta|)] \quad (4.2)$$

$$\mathbf{n}_q(x) = D_2(\partial_x) \mathbf{e}_2(x, -i|\beta|) - D_1(\partial_x) \mathbf{e}_1(x, -i|\beta|)$$

$$2\mathbf{F}_+(x) = \|f_1(x), f_2(x), \gamma_0 x e^{-|\beta|x}, \gamma_0 e^{-|\beta|x}\|$$

$$\|\mathbf{F}_-, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\|(x, t) = i\partial_t [(t-i|\beta|)^{-2} e^{ixt} \times$$

$$\times N \|M^* \Phi^-, M^* \Phi_0^-, M_* \mathbf{h}_0^-\|(t)$$

$$\gamma_0 = \|0, 0, 1\|_*, \quad \Phi^-(t) = \|\varphi_1^-, \varphi_2^-, \varphi_3^-, \varphi_4^-\|(t)$$

где матрицы $N = N(t, \beta)$, $M = M(t, \beta)$ и вектор-столбцы $\mathbf{f}_j(x)$, $j=1, 4$ определены в (1.11), вектор-столбцы $\varphi_j^-(t)$, $j=1, 4$ – в (3.8), $D_j(\partial_x)$, $j=1, 2$ – матричные дифференциальные операторы, порожденные следующими матрицами

$$D_j(u) = \begin{vmatrix} u & i\nu\beta & 0 \\ i\beta & u & 0 \\ \eta_j(u^2 - \nu\beta^2) & i\eta_j\beta\nu_+u & (2-\nu)\beta^2u - u^3 \\ 0 & 0 & \nu\beta^2 - u^2 \end{vmatrix}$$

$$\eta_j = k(j-1), \quad j=1, 2$$

Матрица $N_0(0)$ в силу замечания 1 является невырожденной. Трансформанты Фурье (по переменной y) расчетных усилий в пластине найдем, исходя из представления

$$4\pi w_{3,\beta}(x) = \|0, 0, 1\| \int_{-\infty}^{+\infty} e^{ixt} \mathbf{H}(t, \beta) \Phi^-(t) \rho^{-1} dt \quad (4.3)$$

которое следует из (1.5) и теоремы о свертке. Интеграл (4.3) можно преобразовать к виду (4.1), заменив в соответствии с (1.14), (4.1) $(\Phi^-)^{\rho^{-1}}$ на $\Phi^+ + \sum_{j=0}^4 C_j g_j - 2\rho^{-3} A_0 \times G^{-1} [\Phi + g_0]$, а, затем, используя приемы контурного интегрирования [14]. Приведем формулы для изгибающего момента $M_x = -D(\partial_x^2 + \nu \partial_y^2) w_3$ в случае, когда на торце пластины $x=0$ действует распределенная вертикальная (вдоль оси z) нагрузка $V(y)$, $-\infty < y < +\infty$ ($q_j(x, y) = 0$, $j=1, 2, 3$):

$$c^{-2} M_x(cx, cy) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{i\beta y} M_\beta(x) d\beta,$$

$$M_\beta(x) = M_\beta^{(0)}(x) - \frac{1}{2}(\partial_x^2 - \nu\beta^2) [e^{-|\beta|x} (C_3 x + C_4)]$$

$$M_\beta^{(0)}(x) = \frac{2}{\pi} \int_{|\beta|}^{\infty} [ixF_1(i\tau) + F_1'(i\tau)] \frac{e^{-\tau x} d\tau}{(\tau - |\beta|)^{1/2}} +$$

$$+ i[F_0'(i|\beta|) + ixF_0(i|\beta|)] e^{-|\beta|x} + \sum_{j=1}^2 s_j e^{i\lambda_j x}$$

$$s_j = \lim_{t \rightarrow \lambda_j} (t - \lambda_j) \rho_+(t) [\rho_-(t)]^{-1} F(t, \rho(t))$$

$$2[\rho(t)]^\alpha [\rho_+(t)]^{\alpha-1} F_\alpha(t) = F(t, \rho(t)) +$$

$$+ (-1)^\alpha F(t, -\rho(t)), \alpha=0, 1; \rho(t) = (t^2 + \beta^2)^{1/2}$$

$$F(t, \rho) d(\rho) (t^2 + \nu\beta^2)^{-1} = \|itv_1(\rho), i\beta v_1(\rho), v_2(\rho)\| X_3(t) u(t)$$

$$v_1(\rho) = ik\rho + \mu_1, v_2(\rho) = k\mu_1\rho^2 + \rho + 2k^2/3 \quad (4.4)$$

Компоненты, входящие в (4.4), определены в формулах (2.13), (2.14), (3.6), (3.8), (4.1). При этом постоянные C_j , $j=1, 4$ находятся из системы (4.2), в которой следует принять

$$n_q(0) = c^{-1} \|0, 0, 1, 0\|_* \int_{-\infty}^{+\infty} V(c\tau) e^{-i\beta\tau} d\tau$$

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Попов Г. Я. Изгиб полубесконечной плиты, лежащей на линейно деформируемом основании // ПММ, 1961. Т. 25. Вып. 2. С. 342-355.
2. Воробьев В. Л., Попов Г. Я. Изгиб полубесконечной пластинки, спеленной с линейно деформируемым основанием общего типа // Изв. АН СССР. МТТ. 1974. № 4. С. 60-68.
3. Попов Г. Я. Пластинки на линейно деформируемом основании // Прикл. механ., 1972. Т. 8. Вып. 3.
4. Попов Г. Я. Концентрация упругих напряжений возле штампов, разрезов, тонких включений подкреплений. // М.: Наука. 1982. 344 с.
5. Газов Ф. Д. Краевая задача Римана для системы n -пар функций // УМН, 1952; Т. 7. Вып. 4. С. 3-54.
6. Гантмахер Ф. Р. Теория матриц. М.: Наука, 1988. 548 с.
7. Моисеев Н. Г. О факторизации матриц-функций специального вида // ДАН СССР. 1989. Т. 305. Вып. 1. С. 44-47.
8. Чеботарев Н. Г. Теория алгебраических функций. М.-Л., Гостехиздат, 1948. 396 с.
9. Спрингер Дж. Введение в теорию римановых поверхностей. М.; ИЛ. 1960. 343 с.
10. Зверович Э. И. Краевые задачи теории аналитических функций в гельдеровских классах на римановых поверхностях // УМН. 1971. Т. 26. Вып. 1. С. 113-179.
11. Храпков А. А. Некоторые случаи упругого равновесия бесконечного клина с несимметричным надрезом в вершине под действием сосредоточенных сил // ПММ. 1971. Т. 35. Вып. 4. С. 677-689.
12. Градштейн И. С., Рыжик И. М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений. М., Наука, 1971. 1108 с.
13. Газов Ф. Д. Краевые задачи. М.: Наука. 1977. 640 с.
14. Лаврентьев М. А., Шабат Б. В. Методы теории функций комплексного переменного. М.: Наука, 1973. 736 с.
15. Титчмарш Е. Введение в теорию интегралов Фурье. М.-Л., Гостехиздат, 1948.
16. Шмутьян Ю. Л. Задача Римана с положительно определенной матрицей // УМН. 1953. Т. 8. Вып. 2. С. 143-145.

Одесса

Поступила в редакцию
21.IX.1990