

**МЕХАНИКА  
ТВЕРДОГО ТЕЛА**  
**№ 2 · 1988**

УДК 539.3

**ПРИМЕНЕНИЕ ПРИНЦИПА СУПЕРПОЗИЦИИ  
В ОСЕСИММЕТРИЧНОЙ ДИНАМИЧЕСКОЙ ЗАДАЧЕ  
ДЛЯ УПРУГОГО ПОЛУПРОСТРАНСТВА**

ТАРЛАКОВСКИЙ Д. В.

Построение решения задачи о действии динамических нагрузок на упругое полупространство имеет значение как в самостоятельном смысле, так и при исследовании контактных задач [1, 2]. В последнем случае эти решения могут играть роль фундаментальных и быть использованы в качестве ядра при построении соответствующих интегральных уравнений. Наибольшие трудности в указанных задачах возникают при смешанном характере граничных условий на поверхности полупространства. Имеющиеся в литературе методы пригодны для случая не зависящей от времени линии раздела граничных условий и в основном сводятся к решению парных интегральных уравнений [1, 2]. Среди задач с переменной границей раздела, в основном, исследованы некоторые варианты плоских динамических задач [3, 4]. В публикуемой работе построен алгоритм решения осесимметричной динамической задачи для упругого полупространства, основанный на применении принципа суперпозиции и допускающий использование в задачах с переменной линией раздела граничных условий.

**1. Постановка задачи.** В прямоугольной декартовой системе координат  $xyz$  и соответствующей цилиндрической системе  $r\vartheta z$  рассматривается симметричное относительно оси  $z$  движение однородного изотропного полупространства  $z \geq 0$ , которое описывается уравнениями линейной теории упругости. Последние в безразмерных величинах имеют следующий вид:

$$\begin{aligned} \eta_1^2 \partial^2 \phi / \partial \tau^2 &= \Delta \phi, \quad \eta_2^2 \partial^2 \psi / \partial \tau^2 = \Delta \psi - \psi / r^2 \\ \Delta &= \partial^2 / \partial r^2 + r^{-1} \partial / \partial r + \partial^2 / \partial z^2 \end{aligned} \quad (1.1)$$

где  $\phi$  и  $\psi$  — скалярный потенциал и ненулевая компонента векторного упругого потенциала перемещений.

При этом ненулевые компоненты вектора перемещений и тензора напряжений связаны с потенциалами известными дифференциальными операторами теории упругости:

$$\begin{aligned} u &= \partial \phi / \partial r - \partial \psi / \partial z, \quad w = \partial \phi / \partial z + \partial \psi / \partial r + \psi / r, \quad \sigma_{r\phi} = \sigma_{z\phi} = 0 \\ \sigma_{rr} &= \frac{\partial u}{\partial r} + \kappa \left( \frac{u}{r} + \frac{\partial w}{\partial z} \right), \quad \sigma_{zz} = \frac{\partial w}{\partial z} + \kappa \left( \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{u}{r} \right) \\ \sigma_{rz} &= \frac{1}{\eta^2} \left( \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial r} \right), \quad \sigma_{\phi\phi} = \frac{u}{r} + \kappa \left( \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial w}{\partial z} \right) \end{aligned} \quad (1.2)$$

где  $w$  — перемещение среды вдоль оси  $z$ ,  $u$  — тангенциальное перемещение,  $\sigma_{ab}$  — напряжения в цилиндрической системе координат.

Здесь и далее используются следующие безразмерные величины (штрихом обозначены размерные параметры):

$$\begin{aligned} \tau &= c_1 t / L, \quad r = r' / L, \quad x = x' / L, \quad y = y' / L, \quad z = z' / L \\ u &= u' / L, \quad w = w' / L, \quad b = b' / L, \quad \phi = \phi' / L^2, \quad \psi = \psi' / L^2 \\ \sigma_{ab} &= \sigma_{ab}' / (\lambda + 2\mu), \quad p = p' / (\lambda + 2\mu), \quad \kappa = \lambda / (\lambda + 2\mu) \\ \eta_1 &= 1, \quad \eta_2 = \eta = c_1 / c_2, \quad c_1^2 = (\lambda + 2\mu) / \rho, \quad c_2^2 = \mu / \rho \end{aligned}$$

где  $t$  — время,  $L$  — некоторый линейный размер,  $\lambda$  и  $\mu$  — упругие параметры Ламе,  $\rho$  — плотность среды,  $c_1$  и  $c_2$  — скорости распространения волн расширения — сжатия и вращения.

На поверхности полупространства  $z=0$  в круге радиуса  $b(\tau)$  приложены нормальные усилия  $p(\tau, r)$ , касательные усилия отсутствуют, а остальная поверхность свободна от напряжений. Тогда граничные условия принимают следующий вид ( $H(x)$  — единичная функция Хевисайда):

$$\sigma_{zz}|_{z=0}=p(\tau, r)=p_0(\tau, r)H[b(\tau)-r], \quad \sigma_{rz}|_{z=0}=0 \quad (1.3)$$

Будем также полагать, что на бесконечности ( $\sqrt{r^2+z^2} \rightarrow \infty$ ) возмущения отсутствуют. Считаем, что в начальный момент времени  $\tau=0$  упругая среда находится в невозмущенном состоянии. Это приводит к нулевым начальным условиям:

$$\Phi|_{\tau=0}=\psi|_{\tau=0}=\frac{\partial \Phi}{\partial \tau}\Big|_{\tau=0}=\frac{\partial \psi}{\partial \tau}\Big|_{\tau=0}=0 \quad (1.4)$$

Таким образом, соотношения (1.1) — (1.4) определяют математическую постановку указанной начально-краевой задачи.

При наличии решения этой задачи могут быть определены перемещения на поверхности полупространства ( $F$  — некоторый функционал):

$$w_0(\tau, r)=w|_{z=0}=F[p(\tau, r)] \quad (1.5)$$

Если рассматривается задача со смешанными граничными условиями, например:

$$w|_{z=0}=w_0(\tau, r) \quad (r \leq b), \quad \sigma_{zz}|_{z=0}=0 \quad (r > b) \quad (1.6)$$

$$\sigma_{rz}|_{z=0}=0 \quad (r \geq 0)$$

то соотношение (1.5) можно понимать как функциональное (в данном случае интегральное) уравнение относительно неизвестных усилий  $p(\tau, r)$ .

**2. Определение ядра функционала (1.5).** Применим к указанной задаче интегральные преобразования Лапласа по времени  $\tau$  ( $s$  — параметр,  $L$  обозначает трансформанту) и Ханкеля по координате  $r$  ( $q$  — параметр,  $H$  указывает на изображение) с ядрами  $rJ_v(rq)$  и  $rJ'_v(rq)$ , где  $J_v(x)$  — функции Бесселя порядка  $v$ . Тогда в силу линейности задачи найдем

$$w_0^{LH}(s, q)=G_0(s, q)p^{LH}(s, q) \quad (2.1)$$

Заметим, что функция  $G_0$  соответствует граничному условию

$$\sigma_{zz}^{LH}|_{z=0}=1, \quad \sigma_{rz}^{LH}|_{z=0}=0 \quad (2.2)$$

Если рассматривать граничные условия вида ( $\delta(\tau)$ ,  $\delta(x, y)$  — обобщенные функции Дирака):

$$\sigma_{zz}|_{z=0}=\delta(\tau)\delta(x, y), \quad \sigma_{rz}|_{z=0}=0 \quad (2.3)$$

то придем к известной осесимметричной задаче Лемба [2, 5]. Условия (2.3) в области изображений имеют вид

$$\sigma_{zz}^{LH}|_{z=0}=1/(2\pi), \quad \sigma_{rz}^{LH}|_{z=0}=0 \quad (2.4)$$

Тогда решение задачи Лемба связано с функцией  $G_0$  следующим образом:

$$w|_{z=0}=G(\tau, r)=\frac{1}{2}G_0(\tau, r)/\pi \quad (2.5)$$

Используя теорему умножения преобразований Лапласа и Ханкеля [2] и соотношение (2.5), функционал  $F$  представим так:

$$w_0(\tau, r)=\int_0^\infty \int_0^\tau p(t, \rho) \Gamma(\tau-t, r, \rho) d\rho dt \quad (2.6)$$

$$\Gamma(\tau, r, \rho)=\rho \int_0^{2\pi} G(\tau, \sqrt{r^2+\rho^2-2r\rho \cos \alpha}) d\alpha \quad (2.7)$$

Таким образом функция  $\Gamma(\tau, r, \rho)$  определяет ядро функционала  $F$  и связана с решением задачи Лемба.

**3. Решение осесимметричной задачи Лемба на основе связи с плоской задачей.** Применяя преобразования Лапласа и Ханкеля к задаче (1.1), (1.2), (1.4) и (2.3), найдем изображение функции  $G$  [5]:

$$\begin{aligned} G^{LH}(s, q) &= -\frac{1}{2}\eta^4 s^2 k_1(s^2, q^2)/(\pi R(s^2, q^2)) \\ R(s, q) &= k_3^2 - 4qk_1k_2, \quad k_1(s, q) = (s+q)^{\frac{1}{2}} \\ k_2(s, q) &= (\eta^2 s + q)^{\frac{1}{2}}, \quad k_3(s, q) = k_2^2(s, q) + q^2 \end{aligned} \quad (3.1)$$

Здесь ветви корней выбираются так, чтобы их вещественные части были положительны.

Рассматривая соответствующую плоскую задачу Лемба с граничными условиями

$$\sigma_{zz}|_{z=0} = \delta(\tau)\delta(x), \quad \sigma_{xz}|_{z=0} = 0 \quad (3.2)$$

и решая ее с помощью преобразования Лапласа по времени и экспоненциального преобразования Фурье по  $x$  ( $q$  — параметр;  $F$  обозначает трансформанту), найдем

$$w^{LF}|_{z=0} = G_1^{LF}(s, q) = 2\pi G^{LH}(s, q) \quad (3.3)$$

Так как оригинал функции  $G_1$  имеет достаточно простой вид [2, 3]:

$$G_1(\tau, x) = \Phi(\tau^2, x^2) = \Phi_1(\tau^2, x^2)H(\tau^2 - x^2) + \Phi_2(\tau^2, x^2)H(\tau^2 - \eta^2 x^2) \quad (3.4)$$

$$\Phi_1(\tau, x) = \frac{\eta^4 x p_1(\tau, x) p_3^2(\tau, x)}{\pi Q(\tau, x)}, \quad \Phi_2(\tau, x) = \frac{4\eta^4 \tau x p_1(\tau, x) p_2(\tau, x)}{\pi Q(\tau, x)}$$

$$Q(\tau, x) = p_3^4(\tau, x) - 16\tau^2 p_1^2(\tau, x) p_2^2(\tau, x), \quad p_i(\tau, x) = k_i(-x, \tau) \quad (i=1, 2, 3)$$

то во избежание решения достаточно сложной задачи непосредственного вычисления оригинала функции  $G^{LH}(s, q)$  найдем связь решения плоской и осесимметричной задач.

С использованием понятия интегрального преобразования, порожденного двумя другими, может быть доказано следующее утверждение.

Пусть даны два интегральных преобразования ( $q$  — параметр,  $i=1, 2$ ):

$$f_i(q) = \int_{\Gamma} K_i(x_i, q) \varphi_i(x_i) dx_i, \quad K_i(x_i, q) \in S'_{q x_i}(\Gamma)$$

$$\varphi_i(x_i) = \int_{\Gamma} L_i(q, x_i) f_i(q) dq, \quad L_i(q, x_i) \in S'_{x_i q}(\gamma_i)$$

$$\int_{\Gamma} K_i(x_i, q) \omega(q) dq \in S_{x_i}(\gamma_i), \quad \forall \omega(q) \in S_q(\Gamma)$$

$$\int_{\Gamma} L_i(q, x_i) \lambda(x_i) dx_i \in S_q(\Gamma), \quad \forall \lambda(x_i) \in S_{x_i}(\gamma_i)$$

где  $S'_{q x_i}(\Gamma)$  — пространство обобщенных функций медленного роста по  $q$  и бесконечно дифференцируемых по  $x$ ,  $S_q(\Gamma)$  — пространство основных быстро убывающих функций.

Пусть также  $f_2(q) = Cf_1(q)$ . Тогда существует порожденное интегральное преобразование

$$\varphi_2(x_2) = \int_{\Gamma_1} \varphi_1(x_1) K_3(x_1, x_2) dx_1 \quad (3.5)$$

$$\varphi_1(x_1) = \int_{\Gamma_2} \varphi_2(x_2) L_3(x_2, x_1) dx_2, \quad K_3(x_1, x_2) = C \int_{\Gamma} K_1(x_1, q) L_2(q, x_2) dq$$

$$L_3(x_2, x_1) = \frac{1}{C} \int_{\Gamma} K_2(x_2, q) L_1(q, x_1) dq$$

Из этого утверждения вытекает следствие

Пусть для преобразований Фурье и Ханкеля имеется следующая связь между изображениями:  $\varphi_2^H(q) = C_2 \varphi_{20}^H(q) \exp(iqa)$ ,  $\varphi_{20}^H(q) = C_1 \varphi_1^F(q)$ . Тогда оригинал функции  $\varphi_2^H(q)$  имеет вид ( $i$  — мнимая единица):

$$\varphi_2(r) = \frac{C_2}{2} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} \varphi_1(x-a) K_{3c}(x, r) dx + i \int_{-\infty}^{\infty} \varphi_1(x-a) K_{3s}(x, r) dx \right] \quad (3.6)$$

$$K_{3c}(x, r) = -2C_1 |x| (x^2 - r^2)_+^{-\eta_2}$$

$$K_{3s}(x, r) = -2C_1 x (r^2 - x^2)_+^{-\eta_2}, \quad x_+^\lambda = x^\lambda H(x)$$

Учитывая, что, как следует из (2.5),  $C_1 = 1/(2\pi)$ ,  $C_2 = 1$ ,  $a = 0$ , а также четность по  $x$  функций  $G_1(\tau, x)$  и  $K_{3c}(x, r)$  и нечетность  $K_{3s}(x, r)$ , из (3.6) найдем

$$G(\tau, r) = -\frac{1}{\pi} \int_r^{\infty} x (x^2 - r^2)_+^{-\eta_2} \Phi(\tau^2, x^2) dx \quad (3.7)$$

Интеграл в (3.7) понимается в смысле регуляризованного значения [6] и может быть вычислен в явном виде. Для этого, учитывая, что квадрат скорости распространения волн Релея является корнем уравнения  $Q(1, c_R^2) = 0$ , и раскладывая рациональные функции, входящие в формулы (3.4), на элементарные дроби, представим  $\Phi_1$  и  $\Phi_2$  в виде

$$\Phi_i(\tau, x) = [\Phi_{i1}(\tau, x) + \Phi_{i2}(\tau, x)] / (\pi \eta^4) \quad (i=1, 2) \quad (3.8)$$

$$\Phi_{i1}(\tau, x) = \frac{a_i p_i(\tau, x)}{x - c_R^2 \tau}, \quad \Phi_{i2}(\tau, x) = p_i(\tau, x) \frac{b_i x + c_i \tau}{P(\tau, x)}$$

$$P(\tau, x) = x^2 - 2\alpha^2 x \tau + \beta^2 \tau^2, \quad \alpha^2 = 1/2(8 - \eta^2 c_R^2)/\eta^2$$

$$\beta^2 = 16(\eta^2 - 1)/(\eta^2 c_R^2), \quad a_i = p_i^2(1, c_R^2) P^{-2}(1, c_R^2), \quad b_i = \eta^4 - a_i$$

$$a_2 = -b_2 = 4(1 - c_R^2) \gamma^{-2}, \quad \Delta_1 = \alpha^4 - \beta^2, \quad c_i = (\beta^2 a_i - 4) c_R^{-2}$$

где  $\Delta_1$  — дискриминант многочлена  $P(1, x)$ . Исследование последнего показывает, что  $\Delta_1 > 0$  при  $0 \leq \eta < \eta_*$ ,  $\Delta_1 < 0$  при  $\eta_* < \eta \leq 1$ ,  $\Delta_1 = 0$  при  $\eta = \eta_* \approx 0,357003$ , что соответствует коэффициенту Пуассона  $v_* \approx 0,263082$ .

Выполним в интеграле (3.7) замену переменных:

$$G(\tau, r) = -\frac{1}{2\pi} \int_0^{\infty} \xi_+^{-\eta_2} \Phi(\tau^2, \xi + r^2) d\xi, \quad \xi = x^2 - r^2 \quad (3.9)$$

Можно показать, что регуляризованные значения интегралов, встречающихся при вычислении (3.9), имеют вид

$$I_1 = \int_0^a \frac{\sqrt{a-x}}{x^{\eta_2} (x-b)} dx = -\pi \sqrt{a-b} (b)^{-\eta_2} \quad (a < b) \quad (3.10)$$

$$I_2 = \int_0^a \frac{\sqrt{a-x} (bx+c)}{x^{\eta_2} (x^2 + 2dx + e)} dx = -\frac{\pi}{2\Delta_2 e^2} [ce(1+q_1) + 2ade - abe] \quad (\Delta < 0)$$

$$I_2 = 0 \quad (\Delta \geq 0), \quad \Delta = d^2 - e, \quad q_1 = \sqrt{q}, \quad \Delta_2 = \sqrt{(q_1 + p)/2}$$

$$p = ad/e + 1, \quad q = a(a+2d)/e + 1$$

Вычисляя интегралы в (3.9), с учетом формул (3.4), (3.8) и (3.10) найдем

$$\begin{aligned}
G(\tau, r) &= \frac{\tau}{2\eta^4 \pi} \sum_{k=1}^2 [a_k c_{Rk} (r^2 - c_R^2 \tau^2)_+^{-\frac{1}{2}} + \chi_k(\tau^2, r^2)] H(\tau - \eta_k r), \quad c_{Rk}^2 = 1 - \eta_k^2 c_{Rk}^2 \\
\chi_k(\tau, r) &= \frac{\gamma_{4k}(b_k r + c_k \tau) + S_k(\tau, r) P^{-\frac{1}{2}}(\tau, r)}{\sqrt{2} P(\tau, r) [\gamma_{1k} \sqrt{P(\tau, r)} + \gamma_{2k} r + \gamma_{3k} \tau]^{\frac{1}{2}}} \quad (\kappa > \kappa_*) \\
\chi_k(\tau, r) &\equiv 0 \quad (\kappa \leq \kappa_*) \\
S_k(\tau, r) &= \gamma_{4k} r^2 + 2\gamma_{5k} r \tau + \gamma_{6k} \tau^2, \quad \gamma_{4k}^2 = P(\eta_k^2, 1) \\
\gamma_{2k} &= 1 - \alpha^2 \eta_k^2, \quad \gamma_{3k} = \beta^2 \eta_k^2 - \alpha^2, \quad \gamma_{4k} = b_k (1 - 2\alpha^2 \eta_k^2) - \eta_k^2 c_k \\
\gamma_{5k} &= c_k + \eta_k^2 b_k \beta^2, \quad \gamma_{6k} = c_k (\beta^2 \eta_k^2 - 2\alpha^2) - \beta^2 b_k
\end{aligned} \tag{3.11}$$

Таким образом, полученная формула (3.11) позволяет вычислить нормальные перемещения на поверхности полупространства в осесимметричной задаче Лемба в явном виде. Причем функции  $\chi_k(\tau, r)$  являются регулярными, за исключением точки  $\tau=0, r=0$ . Нетрудно показать, что функция  $G(\tau, r)$  является однородной степени  $s=-2$  функцией двух переменных.

Отметим, что подробное исследование осесимметричной задачи Лемба проведено, например, в [7]. Здесь использован достаточно трудоемкий процесс непосредственного обращения двойного преобразования Лапласа — Ханкеля. Решение содержит интегралы.

**4. Вычисление ядра  $\Gamma(\tau, r, \rho)$  интегрального функционала.** Учитывая четность и периодичность  $\cos \alpha$  и выполняя замену переменных, преобразуем формулу (2.7) к виду

$$\begin{aligned}
\Gamma(\tau, r, \rho) &= 2\rho \int_{-1}^1 G(\tau, R_1) (1-z^2)^{-\frac{1}{2}} dz \\
z &= \cos \alpha, \quad R_1^2 = r^2 + \rho^2 - 2r\rho z
\end{aligned} \tag{4.1}$$

Соответствующие (4.1) интегралы от каждого слагаемого формулы (3.11) не выражаются в элементарных функциях. При этом, как можно показать, интегралы от регулярных составляющих  $\chi_k$  сводятся к гиперэллиптическим интегралам и могут быть вычислены при  $\tau^2 + R_1^2 \neq 0$ , например, с помощью любой квадратурной формулы, учитывающей особенность подынтегральной функции в точках  $z=\pm 1$ .

Рассмотрим интегралы от сингулярных слагаемых. Они понимаются в смысле регуляризованных значений, сводятся к эллиптическим интегралам [8] и при  $r\rho \neq 0$  равны

$$\begin{aligned}
g_k(\tau, r, \rho) &= \int_{-1}^1 (R_1^2 - c_R^2 \tau^2)_+^{-\frac{1}{2}} (1-z^2)^{-\frac{1}{2}} H(\tau^2 - \eta_k^2 R_1^2) dz = \\
&= (2r\rho)^{-\frac{1}{2}} \int_{-1}^1 (z_2 - z)^{-\frac{1}{2}} (1-z^2)^{-\frac{1}{2}} H(z_2 - z) H(z - z_{1k}) dz = \\
&= \frac{1}{4} (r\rho)^{-\frac{1}{2}} \left\langle -m_1^{-1} m^{-\frac{1}{2}} \{E(\varphi_k, m^{-1}) [H(n_{k1}) - H(-n_k)] + \right. \\
&+ E(m^{-1}) H(-n_k) \} H(-m_1) + m^{-1} \{ [K(m) - m_1^{-1} E(m)] H(m) + \\
&+ [m_1^{-1} E(\theta_k, m) - F(\theta_k, m) - m_1^{-1} \sqrt{n_k n_{k1}/(m-n_k)}] H(n_k) \} H(m_1) \right\rangle \\
z_{1k} &= \frac{\eta_k^2 (r^2 + \rho^2) - \tau^2}{2r\rho \eta_k^2} \leq z_2 = \frac{r^2 + \rho^2 - c_R^2 \tau^2}{2r\rho} \\
2m &= 1 + z_2, \quad m_1 = 1 - m, \quad 2n_k = 1 + z_{1k}
\end{aligned} \tag{4.2}$$

$$n_{k1} = 1 - n_k, \quad \sin \varphi_k = \sqrt{n_{k1} m / (m - n_k)}, \quad \sin \theta_k = \sqrt{n_k / m}$$

$$K(m) = F(\pi/2, m), \quad E(m) = E(\pi/2, m)$$

Здесь  $F(\varphi, m)$  и  $K(m)$  — неполный и полный эллиптические интегралы первого рода,  $E(\varphi, m)$  и  $E(m)$  — неполный и полный эллиптические интегралы второго рода,  $m$  — параметр,  $\varphi$  — амплитуда [9].

Выделим особенности в выражении (4.2). Сначала рассмотрим случай  $r \neq \rho$ . Как показывают оценки

$$m \geq 0, \quad n \leq 1, \quad 0 \leq \varphi_h \leq \pi/2, \quad 0 \leq \theta_h < \pi/2 \quad (4.3)$$

$$m|_{c_R \tau = |r-\rho|} = 1, \quad \varphi_h|_{c_R \tau = |r-\rho|} = \pi/2, \quad m_1|_{c_R \tau = |r-\rho|} = 0$$

Таким образом, особенность сосредоточена на множестве  $c_R \tau = |r-\rho|$ .

Найдем асимптотическую формулу для  $g_h(\tau, r, \rho)$  при  $c_R \tau \rightarrow |r-\rho|+0$  ( $m_1 > 0$ ). Учтем при этом асимптотическое представление полных эллиптических интегралов [10]:

$$\begin{aligned} K(m) &= -\frac{1}{2} \ln m_1 + 2 \ln 2 - \frac{1}{8} m_1 \ln m_1 + \frac{1}{4} (2 \ln 2 - 1) m_1 + o(m_1) \\ E(m) &= 1 - \frac{1}{4} m_1 \ln m_1 + \frac{1}{4} (4 \ln 2 - 1) m_1 + o(m_1) \quad (m_1 \rightarrow +0) \end{aligned} \quad (4.4)$$

Тогда при  $|r-\rho| > \eta_h c_R(r+\rho)$  ( $m > 0, n_h < 0$ ) с учетом разложения  $m^{-1} = (1-m_1)^{-1} = 1+m_1+o(m_1)$  ( $m_1 \rightarrow +0$ ) найдем

$$\begin{aligned} g_h(\tau, r, \rho) &= \frac{1}{4} (r\rho)^{-\frac{1}{2}} m^{-1} [K(m) - m_1^{-1} E(m)] = \\ &= \rho^{-1} [g_{sh}(\tau, r, \rho) + h_0] + o(1) \quad (c_R \tau \rightarrow |r-\rho|+0) \end{aligned} \quad (4.5)$$

$$\begin{aligned} g_{sh}(\tau, r, \rho) &= \sqrt{\frac{\rho}{r}} \frac{1}{(r-\rho)^2 - c_R^2 \tau^2} - \frac{1}{16r\sqrt{r\rho}} \ln [c_R^2 \tau^2 - (r-\rho)^2] \\ h_0 &= [\ln(8\sqrt{r\rho}) - \frac{3}{2}] / (8r\sqrt{r\rho}) \end{aligned}$$

где  $g_{sh}(\tau, r, \rho)$  — сингулярная составляющая функции  $g_h(\tau, r, \rho)$ .

В случае  $|r-\rho| < \eta_h c_R(r+\rho)$  ( $m > 0, n_h > 0$ ), дополнительно принимая во внимание, что [10]

$$\begin{aligned} \lim_{m \rightarrow 1-0} E(\theta_h, m) &= \sin \theta_h|_{m=1} = \sqrt{n_h} \\ \lim_{m \rightarrow 1-0} F(\theta_h, m) &= \ln \operatorname{tg} (\theta_h/2 + \pi/4)|_{m=1} = \ln [(1 + \sqrt{n_h}) / \sqrt{n_{h1}}] \\ \lim_{m \rightarrow 1-0} [E(\theta_h, m) - \sqrt{n_h n_{h1}} / (m-n_h)] &= 0 \\ \lim_{m \rightarrow 1-0} [E(\theta_h, m) - \sqrt{n_h n_{h1}} / (m-n_h)] / (mm_1) &= \lim_{m \rightarrow 1-0} [dE(\theta_h, m) / dm + \\ &+ \frac{1}{2} (m-n)^{-\frac{1}{2}} \sqrt{n_h n_{h1}}] / (m_1 - m) = \frac{1}{2} \ln [(1 + \sqrt{n_h}) / \sqrt{n_{h1}}] \\ dE(\theta_h, m) / dm &= \partial E / \partial m + (\partial E / \partial \theta_h) (d\theta_h / dm) \\ \partial E / \partial m &= \frac{1}{2} (E - F) / m, \quad d\theta_h / dm = -\frac{1}{2} \sqrt{n_h} / (m - n_h) / m \\ \partial E(\theta_h, m) / \partial \theta_h &= \sqrt{1 - m \sin^2 \theta_h} \end{aligned} \quad (4.6)$$

получим

$$\begin{aligned} g_h(\tau, r, \rho) &= \frac{1}{4} (r\rho)^{-\frac{1}{2}} \{m^{-1} [K(m) - m_1^{-1} E(m)] - \\ &- m^{-1} F(\theta_h, m) - [E(\theta_h, m) - \sqrt{n_h n_{h1}} / (m-n_h)] / (mm_1)\} = \\ &= \rho^{-1} [g_{sh}(\tau, r, \rho) + h_0 + h_{1h}] + o(1) \quad (c_R \tau \rightarrow |r-\rho|+0) \end{aligned} \quad (4.7)$$

$$h_{1h} = -(8r\sqrt{r\rho})^{-1} \ln [(1 + \sqrt{n_h}) / \sqrt{n_{h1}}]$$

$$n_{h1}^R = n_{h1}|_{\tau=|r-\rho|/c_R} = c_R^2 (r-\rho)^2 / (c_R^2 4r\rho), \quad n_h^R = 1 - n_{h1}^R$$

Аналогично найдем представление  $g_h(\tau, r, \rho)$  при  $c_R \tau \rightarrow |r-\rho|-0$  ( $m_1 < 0$ ). При условии  $|r-\rho| > \eta_h c_R(r+\rho)$  ( $n_h < 0$ ) из формул (4.2) и (4.4)

получим

$$g_h(\tau, r, \rho) = \frac{1}{4}(r\rho)^{-\frac{1}{2}} l_1^{-1} (1-l_1)^{\frac{1}{2}} E(l) = g_{sh}(\tau, r, \rho) + \\ + h_0 + o(1) \quad (c_R \tau \rightarrow |r-\rho| - 0), \quad l = m^{-1}, \quad l_1 = 1 - l \\ (1-l_1)^{\frac{1}{2}} = 1 - \frac{1}{2}l_1 + o(l_1) \quad (l_1 \rightarrow +0) \quad (4.8)$$

Если же  $|r-\rho| < c_R(r+\rho)$  ( $c_R^2 \eta_k^2 n_k > -m_1$ ), то в левой полуокрестности точки  $\tau = |r-\rho|/c_R$ , как следует из (4.2),  $g_h$  определяется так:

$$g_h(\tau, r, \rho) = \frac{1}{4}(r\rho)^{-\frac{1}{2}} l_1^{-1} E(\varphi_h, l) \quad (4.9)$$

Так как  $\varphi_h \rightarrow \pi/2$  при  $c_R \tau \rightarrow |r-\rho| - 0$ , то, используя следующее преобразование эллиптических интегралов к новой амплитуде [9]:

$$F(\alpha, m) = K(m) - F(\alpha_1, m), \quad m_1 \tan^2 \alpha \tan^2 \alpha_1 = 1 \quad (4.10) \\ E(\alpha, m) = E(m) - E(\alpha_1, m) + m \sin \alpha \sin \alpha_1$$

Формулу (4.9) представим в виде

$$g_h(\tau, r, \rho) = \frac{1}{4}(r\rho)^{-\frac{1}{2}} l_1^{-1} l^{\frac{1}{2}} [E(l) - E(\varphi_{h1}, l) + l \sqrt{n_k n_{h1}} / (1 - m n_k)] \quad (4.11) \\ l_1 \tan^2 \varphi_k \tan^2 \varphi_{h1} = 1, \quad \sin \varphi_{h1} = \sqrt{n_k}, \quad \varphi_{h1}|_{c_R \tau = |r-\rho|} \neq \pi/2$$

Учитывая формулы (4.6), (4.8) и выполняя соответствующие предельные переходы, из (4.11) найдем при  $c_R \tau \rightarrow |r-\rho| - 0$  и  $|r-\rho| < c_R(r+\rho)$

$$g_h(\tau, r, \rho) = \rho^{-1} [g_{sh}(\tau, r, \rho) + h_0 + h_{1h} + h_{2h}] + \\ + o(1) \quad (c_R \tau \rightarrow |r-\rho| - 0), \quad h_{2h} = -\sqrt{n_k^R} / (8r\sqrt{r}\rho n_{h1}^R) \quad (4.12)$$

Асимптотические представления (4.5), (4.7), (4.8) и (4.12) справедливы при  $r \neq \rho$  и  $r\rho \neq 0$ . Случай  $r=\rho$ ,  $r\rho \neq 0$  требует отдельного рассмотрения, так как при  $c_R \tau \rightarrow |r-\rho|$  ( $\tau \rightarrow 0$ )  $\theta_h \rightarrow \pi/2$ . Отметим сначала, что с учетом носителя функции  $g_h$ :

$$\lim_{\tau \rightarrow 0} g_h(\tau, r, \rho) = 0 \quad (4.13)$$

При  $\tau \rightarrow +0$ , выполнив преобразования (4.10), найдем

$$g_h(\tau, r, \rho) = m^{-1} [K(m) - F(\theta_h, m)] - [E(m) - E(\theta_h, m) + \\ + \sqrt{n_k n_{h1}} / (m - n_k)] / (m m_1) = m^{-1} [F(\theta_{h1}, m) - m_1^{-1} E(\theta_{h1}, m) + \\ + m_1^{-1} \sqrt{(m - n_k) / n_{h1}}] - \sqrt{n_k n_{h1}} / (m - n_k) / (m m_1), \quad \sin \theta_{h1} = c_{Rh} / \sqrt{m} \quad (4.14) \\ m_1 = \frac{1}{4} c_R^2 \tau^2 (r\rho), \quad n_{h1} = \frac{1}{4} \tau^2 / (r\rho \eta_k^2), \quad m - n_k = n_{h1} c_{Rh}^2$$

Осуществляя в (4.14) соответствующие предельные переходы при  $\tau \rightarrow +0$ , окончательно получим

$$g_h(\tau, r, \rho) = -(\rho c_{Rh} c_R^2 \tau^2)^{-1} + \\ + \frac{1}{8} \rho^{-3} [\ln(1 + c_{Rh}) - \ln(c_R \eta_k) - c_{Rh}^{-1}] + o(1) \quad (\tau \rightarrow +0) \quad (4.15)$$

При  $r\rho=0$ , интегрируя в (4.1) сингулярные слагаемые  $G(\tau, r)$ , найдем

$$g_h(\tau, 0, \rho) = \pi (\rho^2 - c_R^2 \tau^2)_+^{-\frac{1}{2}} H(\tau - \rho) \quad (R_1 = \rho) \\ g_h(\tau, r, 0) = \pi (r^2 - c_R^2 \tau^2)_+^{-\frac{1}{2}} H(\tau - r) \quad (R_1 = r) \quad (4.16) \\ g_h(\tau, 0, 0) = 0$$

Таким образом, собирая все формулы п. 4, с учетом (3.14) получим следующее представление ядра  $\Gamma(\tau, r, \rho)$ :

$$\Gamma(\tau, r, \rho) = \sum_{k=1}^2 [\Gamma_{hs}(\tau, r, \rho) H(m) + \Gamma_{hr}(\tau, r, \rho)] H(n_{h1}) \quad (4.17)$$

$$\Gamma_{ks}(\tau, r, \rho) = \frac{a_k}{\eta^4} \begin{cases} \tau c_{Rk} g_{sk}(\tau, r, \rho)/\pi & (r \neq \rho, r\rho \neq 0) \\ \tau \rho c_{Rk} (\rho^2 - c_R^2 \tau^2)_+^{-3/2} & (r = 0, \rho \neq 0) \\ 0 & (\rho = 0, r \geq 0) \\ -\rho (\pi c_R^2 \tau)^{-1} & (r = \rho, r\rho \neq 0) \end{cases}$$

$$\Gamma_{kr}(\tau, r, \rho) = \frac{\tau \rho}{\pi \eta^4} \int_{\max(-1, z_{1k})}^1 \frac{\chi_k(\tau^2, R_1^2)}{\sqrt{1-z^2}} dz + f_k(\tau, r, \rho)$$

$$f_k(\tau, r, \rho) = a_k c_{Rk} \tau g_k(\tau, r, \rho) / (\pi \eta^4) - \Gamma_{hs}(\tau, r, \rho) \quad (r\rho \neq 0)$$

$$f_k(\tau, r, \rho) = 0 \quad (r\rho = 0)$$

Здесь функции  $\Gamma_{hs}$  определяют сингулярные составляющие функции  $\Gamma$ , а  $\Gamma_{kr}$  — регулярные слагаемые. Причем функции  $f_k(\tau, r, \rho)$  ограничены и имеют конечный разрыв на множестве  $c_R \tau = |r - \rho|$  при  $r\rho \neq 0$ :

$$\lim_{c_R \tau \rightarrow |r - \rho| + 0} f_k(\tau, r, \rho) = a_k c_{Rk} |r - \rho| [h_0 + h_{1k} H(n_k^R)] / (\pi \eta^4 c_R) \quad (4.18)$$

$$[f_k(\tau, r, \rho)] \Big|_{c_R \tau = |r - \rho|} = \lim_{c_R \tau \rightarrow |r - \rho| + 0} f_k - \lim_{c_R \tau \rightarrow |r - \rho| - 0} f_k =$$

$$= -a_k c_{Rk} |r - \rho| h_{2k} H(n_k^R) / (\pi \eta^4 c_R)$$

Формула (4.17) для ядра функционала (2.6) позволяет построить квадратурные формулы для вычисления соответствующего двойного интеграла. Аналогичным образом могут быть решены задачи Лемба при других граничных условиях и найдена вторая компонента перемещения.

**5. Второе интегральное представление для ядра  $\Gamma(\tau, r, \rho)$ .** При построении решения задачи (4.1), (4.4) можно, не применяя теорему умножения для преобразования Ханкеля, воспользоваться принципом суперпозиции для линейных уравнений с переменными коэффициентами [2]. Обозначим  $\Gamma(\tau, r, \rho) = w|_{z=0}$  решение указанной задачи с граничными условиями

$$\sigma_{zz}|_{z=0} = \delta(r - \rho) \delta(\tau), \quad \sigma_{rz}|_{z=0} = 0 \quad (5.1)$$

Применяя интегральные преобразования Лапласа и Ханкеля, найдем

$$G^{LH}(s, q, \rho) = 2\pi G^{LH}(s, q) \rho J_0(q\rho) \quad (5.2)$$

Используя интегральное представление функции Бесселя  $J_0(q\rho)$  [9], получим

$$G^{LH}(s, q, \rho) = 2 \operatorname{Re} \int_0^\pi G^{LH}(s, q) \rho \exp(iq\rho \cos \alpha) d\alpha \quad (5.3)$$

Учитывая связь плоской и осесимметричной задач (3.3) и применяя следствие (3.6) к подынтегральному выражению (5.3) при условии  $C_1 = -1/(2\pi)$ ,  $C_2 = 2\rho$ ,  $a = \rho \cos \alpha$ , приходим к следующей формуле, связывающей решение плоской задачи Лемба и ядро  $\Gamma(\tau, r, \rho)$ :

$$\Gamma(\tau, r, \rho) = -\frac{2\rho}{\pi} \int_0^\pi \int_r^\infty x (x^2 - r^2)_+^{-3/2} G_1(\tau, x - \rho \cos \alpha) dx d\alpha \quad (5.4)$$

Можно показать, что в результате интегрирования в (5.4) с учетом конкретного представления функции  $G_1$  (3.4) придем к результату, аналогичному (4.17).

#### ЛИТЕРАТУРА

- Гельфанд И. М., Шилов Г. Е. Обобщенные функции и действия над ними. М.: Физматиз, 1959. 470 с.
- Горшков А. Г., Тарлаковский Д. В. Вертикальный удар цилиндра по упругой полуплоскости // Проблемы динамики взаимодействия деформируемых сред. Тез. докл. Ереван, 1984. С. 125–131.

3. Грандштейн И. С., Рыжик И. М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений. М.: Наука, 1971. 1108 с.
4. Кубенко В. Д. Об одном способе решения задач проникания тел в акустическую и упругую среду // Проблемы динамики взаимодействия деформируемых сред: Тез. докл. Ереван. 1984. С. 183–187.
5. Огурцов К. И., Петрашев Г. И. Динамические задачи для упругого полупространства в случае осевой симметрии // Учен. зап. ЛГУ. 1951. № 149. Вып. 24. с. 3–117.
6. Прудников А. П., Брычков Ю. А., Маричев О. И. Интегралы и ряды. М.: Наука. 1981. 798 с.
7. Сеймов В. М. Динамические контактные задачи. Киев: Наук. думка. 1976. 283 с.
8. Слепян Л. И. Нестационарные упругие волны. Л.: Судостроение. 1972. 374 с.
9. Слепян Л. И., Яковлев Ю. С. Интегральные преобразования в нестационарных задачах механики. Л.: Судостроение. 1980. 343 с.
10. Справочник по специальным функциям с формулами, графиками и математическими таблицами/Под ред. Абрамовича М., Стиган И. М. Наука, 1979. 830 с.

Москва

Поступила в редакцию  
24.VI.1986