

УДК 539.374

О ВАРИАЦИОННОМ ПРИНЦИПЕ ОПИСАНИЯ ПРЕДЕЛЬНЫХ ПРОЦЕССОВ СЛОЖНОГО НАГРУЖЕНИЯ

ЗАВОЙЧИНСКИЙ Б. И.

Вариационный подход при описании предельных процессов нагружения [1, 2] реализует идею о функциональной взаимосвязи между тензорами повреждений и напряжений [3], открывая новые возможности для построения критериев прочности при переменном нагружении. Предсказания предлагаемой теории удовлетворительно согласуются с экспериментальными данными по циклической прочности пластичных и хрупких материалов при двухчастотном и программном одноосных нагружениях [1, 4]¹, а также при симметричном нагружении в условиях плоского напряженного состояния.

Описание предельных простых процессов произвольного во времени нагружения в рамках предлагаемой теории базируется на кривых длительной и усталостной прочности при сдвиге, одноосном и равномерном двухосном нагружениях. Для построения общей теории предельных процессов простого нагружения материалов с произвольными механическими свойствами при одноосном [4, 5] и плоском [6] нагруженных состояниях дополнительно привлекается интегральный оператор, ядро которого находится с помощью кривых длительной прочности и усталости при пульсирующем нагружении.

В публикуемой работе возможности развиваемого вариационного принципа реализуются при построении теории предельных процессов нагружения, компоненты которого изменяются во времени непропорционально.

1. Рассматривается координатный тетраэдр, наклонная грань которого имеет нормаль \mathbf{n}_i . На этой наклонной плоскости вводятся две ортогональные оси \mathbf{n}_2 и \mathbf{n}_3 так, что $\mathbf{n}_i \cdot \mathbf{n}_j = \delta_{ij}$, $\mathbf{n}_i = (n_{im})$ ($i, j, m=1, 2, 3$); δ_{ij} — символ Кронекера.

Под процессом нагружения на наклонной грани $\mathbf{Y}_n = \mathbf{Y}_n(x)$, $x \in [0, t]$, понимается как усилие $\mathbf{P}_n = \mathbf{P}_n(x)$, определяемое компонентами тензора напряжений $\sigma_{ij} = \sigma_{ij}(x)$, так и деформация $\boldsymbol{\varepsilon}_n = \boldsymbol{\varepsilon}_n(x)$, характеризуемая компонентами тензора деформаций $\varepsilon_{ij} = \varepsilon_{ij}(x)$ [2].

Процесс нагружения \mathbf{Y}_n представляется следующим образом:

$$\mathbf{Y}_n(x) = y_i(x) \mathbf{n}_i, \quad y_i(x) = \mathbf{Y}_n(x) \cdot \mathbf{n}_i = y_{mj}(x) n_{im} n_{ij} =$$

$$= y_0(x) \delta_{i1} + y_{i,1}(x) + y_{i,2}(x) \quad (i=1, 2, 3), \quad 3y_0(x) = y_{ii}(x)$$

$$y_{i,1}(x) = s_{jj}(x) n_{ij} n_{ij} = s_{11}(x) (n_{i1} n_{11} - n_{i3} n_{13}) + s_{22}(x) (n_{i2} n_{12} - n_{i3} n_{13})$$

$$y_{i,2}(x) = s_{m3}(x) n_{ij} n_{1m} (1 - \delta_{mj}), \quad s_{ij}(x) = y_{ij}(x) - y_0(x) \delta_{ij}$$

где n_{ij} ($i, j=1, 2, 3$) связаны шестью соотношениями ортогональности, т. е. имеются лишь три независимые координаты. Если в качестве таких координат выбрать n_{11} , n_{12} и n_{21} , то оставшиеся шесть координат выражаются через них следующим образом:

$$n_{13} = \pm (1 - n_{11}^2 - n_{12}^2)^{1/2}$$

$$n_{22} = [-n_{11} n_{12} n_{21} + n_{13} (1 - n_{11}^2 - n_{21}^2)^{1/2}] / (1 - n_{11}^2)$$

$$n_{11} \neq 1, \quad n_{22} = 1, \quad n_{11} = 1$$

$$n_{32} = \pm n_{13} / [(an_{11} + n_{12})^2 + (1 + a^2) n_{13}^2]^{1/2}$$

$$n_{31} = an_{32} \quad a = (n_{22} n_{13} - n_{12} n_{23}) / (n_{11} n_{23} - n_{21} n_{13})$$

$$n_{11} n_{23} \neq n_{21} n_{13}, \quad n_{32} = n_{31} = 0, \quad n_{11} n_{23} = n_{21} n_{13}$$

¹ См. также: Завойчинский Б. И. О теории предельных процессов нагружения. М., 1984. — 23 с. Деп. в ВИНТИ 01.03.84; № 1160-84.

$$n_{i3} = -(n_{i1}n_{i1} + n_{i2}n_{i2})/n_{i3} \quad n_{i3} \neq 0 \quad (i=2, 3)$$

$$n_{i3} = \pm(1 - n_{i1}^2 - n_{i2}^2)^{1/2} \quad n_{i3} = 0 \quad (i=2, 3)$$

Под предельным процессом $y_{ij}^* = y_{ij}^*(t, x)$ ($i, j=1, 2, 3$) $x \in [0, t]$ понимается такой процесс малых упруговязкопластических деформаций, который переводит элемент из некоторого начального состояния в определенное предельное состояние в момент времени t , называемый долговечностью [1, 2].

Компоненты предельного процесса нагружения $y_{ij}^* = y_{ij}^*(t, x)$ ($i, j=1, 2, 3$), соответствующие данному нагружению $y_{ij} = y_{ij}(x)$, целесообразно задать в однопараметрическом виде:

$$y_{ij}^*(t, x) = y_{ij}(x)/y^*(t) \quad x \in [0, t], \quad Y_n^*(t, x) = Y_n(x)/y^*(t) \quad (1.4)$$

Утверждение. Предельный процесс нагружения реализует максимум целевого функционала по пространственно-временным координатам [2]:

$$\max \{ \| \Pi [z, Y_n^*(t, x)]_{x=0}^t \| : 0 \leq z \leq t, n_{11}, n_{12}, n_{21} \} = 1 \quad (1.5)$$

При конкретизации постулата (1.5) с учетом (1.1)–(1.4) функцию $y^*(t)$ предлагается находить по следующему выражению ($q=1$ или 2):

$$y^*(t) = \max \{ J(z, n_{11}, n_{12}, n_{21}) : 0 \leq z \leq t, n_{11}, n_{12}, n_{21} \} \quad (1.6)$$

$$J = \left(\sum_{i=1}^3 J_i^q \right)^{1/q} \quad (1.7)$$

где для пластичных материалов

$$J_i = \sum_{j=1}^2 \frac{y_{i,j}^2(z)}{|\Pi_i^+[z, y_{i,j}(x)]_{x=0}^t|} - \frac{y_0^2(z)\delta_{i1}}{|\Pi_0^+[z, y_0(x)]_{x=0}^t|} \quad (i=1, 2, 3) \quad (1.8)$$

для хрупких материалов

$$J_i = \sum_{j=1}^2 |\Pi_i^-[z, y_{i,j}(x)]_{x=0}^t| + |\Pi_0^-[z, y_0(x)]_{x=0}^t| \delta_{i1} \quad (i=1, 2, 3) \quad (1.9)$$

Таким образом, для описания предельных процессов сложного нагружения привлекаются четыре независимых линейных функционала $\Pi_i^\pm = \Pi_i^\pm [z, y(x)]_{x=0}^t$ ($i=0, 1, 2, 3$). Это линейные интегральные операторы с симметрическими ядрами, которые могут быть представлены в форме сходящихся рядов [1]:

$$\Pi_i^\pm [z, f(x)]_{x=0}^t = \lambda_i^\pm |f(z)| \mp \left| \frac{1}{t} \int_0^t K_i^\pm(z, x) f(x) dx \right| =$$

$$= \lambda_i^\pm |f(z)| \mp \left| \sum_{k=0}^{\infty} \lambda_i^\pm(k, t) f_k(t) \varphi_k(z) \right| \quad (i=0, 1, 2, 3) \quad (1.10)$$

где $\varphi_k = \varphi_k(x)$ ($k=0, 1, \dots, \infty$) — полная замкнутая ортогональная система собственных функций для интервала $[0, t]$:

$$f_k(t) = \frac{1}{t} \int_0^t f(x) \varphi_k(x) dx, \quad \frac{1}{t} \int_0^t K_i^\pm(z, x) \varphi_k(x) dx = \lambda_i^\pm(k, t) \varphi_k(z)$$

В рассматриваемой теории предполагается, что

$$\lambda_0^+(k, t) > \lambda_1^+(k, t) \geq \lambda_3^+(k, t) \geq \lambda_2^+(k, t), \quad (1.11)$$

$$\lambda_0^-(k, t) < \lambda_1^-(k, t) \leq \lambda_3^-(k, t) \leq \lambda_2^-(k, t)$$

2. В эксперименте реализуются два вида предельных асимметричных напряжений при плоском напряженном состоянии:

$$\sigma_{11}^*(t, x) = \sigma_\varphi^*(k, t) (\sigma_{1,m} + \sin 2\pi kx/t) \quad (2.1)$$

$$\sigma_{22}^*(t, x) = \sigma_\varphi^*(k, t) (\sigma_{2,m} + \alpha \sin (2\pi kx/t + \varphi))$$

$$\sigma_{33}^* = \sigma_{12}^* = \sigma_{13}^* = \sigma_{23}^* = 0 \quad x \in [0, t]$$

$$\sigma_{11}^*(t, x) = \sigma_\varphi^*(k, t) (\sigma_m + \sin 2\pi kx/t) \quad (2.2)$$

$$\sigma_{12}^*(t, x) = \sigma_\varphi^*(k, t) (s_m + s_a \sin (2\pi kx/t + \varphi))$$

$$\sigma_{22}^* = \sigma_{33}^* = \sigma_{13}^* = \sigma_{23}^* = 0 \quad x \in [0, t]$$

для которых предельным состоянием является появление коротких трещин — субмикрон (10^{-8} – 10^{-7} мм) и микроскопических (10^{-2} – 10^{-4} мм) или их объединение в макроскопические трещины (0,1–0,5 мм) или подрастание макротрещин до определенной длины (5–10 мм). Зависимости (1.6)–(1.10) определяют взаимосвязь параметров предельного напряжения, (2.1) в таком виде:

для пластичных материалов

$$\sigma_\varphi^*(k, t) = 1/\max \left\{ \left[\sum_{i=1}^3 J_i(z, n_{11}, n_{12}, n_{21}) \right]^2 \right\}^{1/2} : z \in [0, 1], n_{11}, n_{12}, n_{21} \quad (2.3)$$

$$J_i = \sigma_{i,1}^2(z) / [\lambda_i^+ | \sigma_{i,1}(z) | - |\lambda_i^+(0, t) s_{i,m} + \lambda_i^+(k, t) s_{i,a}(z) |] - \quad (2.4)$$

$$- \sigma_0^2(z) \delta_{i,1} / [\lambda_0^+ | \sigma_0(z) | - |\lambda_0^+(0, t) \sigma_{0,m} + \lambda_0^+(k, t) \sigma_{0,a}(z) |] \quad (2.5)$$

$$3s_{i,a}(z) = (2 \sin 2\pi kz - \alpha \sin (2\pi kz + \varphi) (n_{i1}n_{11} - n_{i3}n_{13}) + (2\alpha \sin (2\pi kz + \varphi) - \sin 2\pi kz) (n_{i2}n_{12} - n_{i3}n_{13}))$$

$$3s_{i,m} = (2\sigma_{1,m} - \sigma_{2,m}) (n_{i1}n_{11} - n_{i3}n_{13}) + (2\sigma_{2,m} - \sigma_{1,m}) (n_{i2}n_{12} - n_{i3}n_{13})$$

$$\sigma_{i,1}(z) = s_{i,m} + s_{i,a}(z), \quad 3\sigma_{0,m} = \sigma_{1,m} + \sigma_{2,m}$$

$$3\sigma_{0,a}(z) = \sin 2\pi kz + \alpha \sin (2\pi kxt + \varphi), \quad \sigma_0(z) = \sigma_{0,m} + \sigma_{0,a}(z)$$

для хрупких материалов

$$\sigma_\varphi^*(k, t) = 1/\max \left\{ \sum_{i=1}^3 J_i(z, n_{11}, n_{12}, n_{21}) : z \in [0, 1], n_{11}, n_{12}, n_{21} \right\} \quad (2.6)$$

$$J_i = \lambda_i^- | \sigma_{i,1}(z) | + |\lambda_i^-(0, t) s_{i,m} + \lambda_i^-(k, t) s_{i,a}(z) | +$$

$$+ [|\lambda_0^- | \sigma_0(z) | + |\lambda_0^-(0, t) \sigma_{0,m} + \lambda_0^-(k, t) \sigma_{0,a}(z) |] \delta_{i,1} \quad (2.7)$$

Параметры предельного нагружения (2.2) связаны следующими зависимостями (по (1.6)–(1.10)):

для пластичных материалов

$$\sigma_\varphi^*(k, t) = 1/\max \left\{ \left[\sum_{i=1}^3 J_i^2(z, n_{11}, n_{12}, n_{21}) \right]^{1/2} : z \in [0, 1], n_{11}, n_{12}, n_{21} \right\} \quad (2.8)$$

$$J_i = \frac{\sigma_{11}^2(z) |2n_{i1}n_{11} - n_{i3}n_{13} - n_{i2}n_{12}|}{3 | \sigma_m \lambda_i^+ + \lambda_i^+(k, t) \sin 2\pi kz |} + \frac{\sigma_{12}^2(z) |n_{i2}n_{11} + n_{i1}n_{12}|}{|s_m \lambda_i^+ + s_a \lambda_i^+(k, t) \sin (2\pi kz + \varphi) |}$$

$$- \frac{\sigma_{11}^2(z) \delta_{i,1}}{3 | \sigma_m \lambda_0^+ + \lambda_0^+(k, t) \sin 2\pi kz |}$$

$$\sigma_{11}(z) = \sigma_m + \sin 2\pi kz, \quad \sigma_{12}(z) = s_m + s_a \sin (2\pi kz + \varphi)$$

для хрупких материалов

$$\sigma^*(k, t) = 1/\max \left\{ \sum_{i=1}^3 J_i(z, n_{11}, n_{12}, n_{21}) : z \in [0, 1], n_{11}, n_{12}, n_{21} \right\} \quad (2.9)$$

$$J_i = |\lambda_i^- \sigma_m + \lambda_i^-(k, t) \sin 2\pi k z| |2n_{i1} n_{i1} - n_{i3} n_{i3} - n_{i2} n_{i2}| + \quad (2.10)$$

$$+ |\lambda_i^- s_m + \lambda_i^-(k, t) s_a \sin(2\pi k z + \varphi)| |n_{i2} n_{i1} +$$

$$+ n_{i1} n_{i2}| + |\lambda_0^- \sigma_m + \lambda_0^-(k, t) \sin 2\pi k z| \delta_{i1}/3$$

Собственные значения ядер λ_i^\pm и $\lambda_i^\pm(k, t)$ ($i=0, 1, 2, 3$) интегральных операторов (1.40) могут быть определены при помощи соотношений (2.3)–(2.10) и экспериментальных данных по циклической прочности материалов при четырех видах предельных напряжений. В качестве примера рассматривается система, состоящая из трех тензоров напряжений (2.1) при $\varphi=0$, $\alpha=\pm 1$, $\alpha=0$, $k=1, 2, \dots$, $\sigma_{i,m}=0$, $i=1, 2$, и $k=0$, $\sigma_{i,m} \neq 0$, $i=1, 2$ и четвертого тензора напряжений (2.2) при $\varphi=\pi/2$, $s_a=1/2$, $k=1, 2, \dots$, $\sigma_m=s_m=0$ и $k=0$, $\sigma_m \neq 0$, $s_m \neq 0$.

При изучении предельного сдвигового симметричного процесса нагружения находятся следующие соотношения:

для пластичных материалов

$$\lambda_2^+(k, t) = \tau(k, t), \quad n_{11}^* = n_{12}^* = 1/\sqrt{2} \quad (2.11)$$

для хрупких материалов

$$(1+x_1^2)^{1/2} - 2x_1 \eta_0 = 0 \quad (2.12)$$

$$x_1 = \lambda_1^-(k, t) / \lambda_2^-(k, t), \quad \eta_0 = [\lambda_2^-(k, t) \tau(k, t)]^{-1}$$

$$n_{11}^* = n_{12}^* = n_*, \quad n_*^2 = (1-x_1/(1+x_1^2)^{1/2})/2$$

Здесь $\tau = \tau(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при симметричном кручении.

При рассмотрении предельного одноосного симметричного нагружения получаются такие соотношения:

для пластичных материалов

$$9\eta_2^{-2} = [(1-2x_1 y)/(2x_1(x_1^2-1))+y]^2 + \quad (2.13)$$

$$+ (4x_1^2-2x_1 y-3)(2x_1 y+2x_1^3-3)/(4(1-x_1^2)^2)$$

$$y = \lambda_2^+(k, t) / \lambda_0^+(k, t), \quad \eta_2 = \sigma(k, t) / \tau(k, t), \quad x_1 = \lambda_2^+(k, t) / \lambda_1^+(k, t)$$

$$n_{12}^* = n_{13}^* = n_*, \quad n_{11}^{*2} = 1-2n_*^2$$

$$n_*^2 = (4x_1^2/3-2x_1 y/3-1)/4(x_1^2-1)$$

для хрупких материалов

$$1+x_1/3+2y/3=2/\eta_2^*, \quad \eta_2^* = \sigma(k, t) \lambda_2^-(k, t), \quad n_* = 1/2 \quad (2.14)$$

Здесь $\sigma = \sigma(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при симметричном одноосном напряжении (мягкое нагружение).

Предельное равномерное двухосное симметричное нагружение, при котором $n_{11}^* = n_{12}^* = n_*$, $n_{13}^{*2} = 1-2n_*^2$, обуславливает следующую взаимосвязь параметров:

для пластичных материалов

$$9/\eta_1^2 \eta_2^2 = [(1-4x_1 y)/(2x_1(x_1^2-1))+2y]^2 + \quad (2.15)$$

$$+ (4x_1^2-4x_1 y-3)(4x_1 y+2x_1^2-3)/(4(1-x_1^2)^2)$$

$$n_*^2 = (4x_1^2/3-4x_1 y/3-1)/(4(x_1^2-1))$$

для хрупких материалов

$$1+x_1/3+4y/3=2\eta_0^*, \quad \eta_0^* = [\sigma_{11}(k, t) \lambda_2^-(k, t)]^{-1}, \quad n_* = 1/2 \quad (2.16)$$

Здесь $\sigma_{11} = \sigma_{11}(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при симметричном равномерном двухосном напряжении.

Соотношения (2.11), (2.13), (2.15) образуют систему уравнений, определяющую собственные значения $\lambda_i^+(k, t)$ ($i=0, 1, 2$) для пластичных материалов, а (2.12), (2.14), (2.16) — систему уравнений по нахождению $\lambda_i^-(k, t)$ ($i=0, 1, 2$) для хрупких материалов, решение которых обсуждалось в [2]. Собственные значения $\lambda_3^\pm(k, t)$ являются решением следующих уравнений:

для пластичных материалов

$$\max \left\{ |\sin 2\pi kz| \left(\sum_{i=1}^2 p_i^2 / \lambda_i^+(k, t)^2 + p_3^2 / \lambda_3^+(k, t)^2 \right)^{1/2} : z \in [0, 1], \right. \\ \left. n_{11}, n_{12}, n_{21} \right\} = \sigma_{\pi/2}^*(k, t)^{-1} \quad (2.17)$$

для хрупких материалов

$$\max \left\{ |\sin 2\pi kz| \left(\sum_{i=1}^2 p_i \lambda_i^-(k, t) + p_3 \lambda_3^-(k, t) \right) : z \in [0, 1], \right. \\ \left. n_{11}, n_{12}, n_{21} \right\} = \sigma_{\pi/2}^*(k, t)^{-1} \\ p_i = |2n_{11}n_{11} - n_{13}n_{13} - n_{12}n_{12}| + |n_{12}n_{11} + \\ + n_{11}n_{12}| \operatorname{ctg} 2\pi kz / 2 + [\lambda_0^\pm(k, t) / \lambda_i^\pm(k, t)]^{\pm 1} \sigma_{i3} / 3 \quad (2.18)$$

(верхние знаки — для пластичных материалов, нижние — для хрупких), $\sigma_{\pi/2}^* = \sigma_{\pi/2}^*(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при симметричном нагружении (2.2), в котором $\varphi = \pi/2$, $s_a = 1/2$, $\sigma_m = s_m = 0$

Предельное двухосное симметричное деформирование

$$\varepsilon_{11}^*(t, x) = \varepsilon_\varphi^*(k, t) \sin 2\pi kx / t \quad (2.19) \\ \varepsilon_{22}^*(t, x) = \alpha \varepsilon_\varphi^*(k, t) \sin (2\pi kx / t + \varphi) \\ \varepsilon_{33}^*(t, x) = -\mu (\varepsilon_{11}^*(t, x) + \varepsilon_{22}^*(t, x)) / (1 - \mu)$$

пластичных материалов удовлетворяет соотношению (2.3); а хрупких материалов — (2.6), в которых J_i ($i=1, 2, 3$) определяются следующими зависимостями:

$$3J_1 / (1 - \mu) = \{ [(2 - \mu) \sin 2\pi kz - \alpha (1 - 2\mu) \sin (2\pi kz + \varphi)] (2n_{11}^2 + n_{12}^2 - 1) / \\ / [\lambda_2^\pm(k, t)]^{\pm 1} + [\alpha (2 - \mu) \sin (2\pi kz + \varphi) - (1 - 2\mu) \sin 2\pi kz] \times \\ \times (2n_{12}^2 + n_{11}^2 - 1) \} [\lambda_1^\pm(k, t)]^{\mp 1} \mp (1 - 2\mu) [\sin 2\pi kz + \\ + \alpha \sin (2\pi kz + \varphi)] [\lambda_0^\pm(k, t)]^{\mp 1} \\ 3J_2 / (1 - \mu) = \{ n_{21}n_{11} [(2 - \mu) \sin 2\pi kz - (1 - 2\mu) \alpha \sin (2\pi kz + \varphi)] + \\ + n_{22}n_{12} [-(1 - 2\mu) \sin \pi kz + (2 - \mu) \alpha \sin (2\pi kz + \varphi)] \} [\lambda_2^\pm(k, t)]^{\mp 1} \\ 3J_3 / (1 - \mu) = n_{31}n_{11} [(2 - \mu) \sin 2\pi kz - (1 - 2\mu) \alpha \sin (2\pi kz + \varphi)] [\lambda_2^\pm(k, t)]^{\mp 1} + \\ + n_{32}n_{12} [-(1 - 2\mu) \sin 2\pi kz + (2 - \mu) \alpha \sin (2\pi kz + \varphi)] [\lambda_3^\pm(k, t)]^{\mp 1}$$

(верхние знаки соответствуют пластичным материалам, а нижние — хрупким).

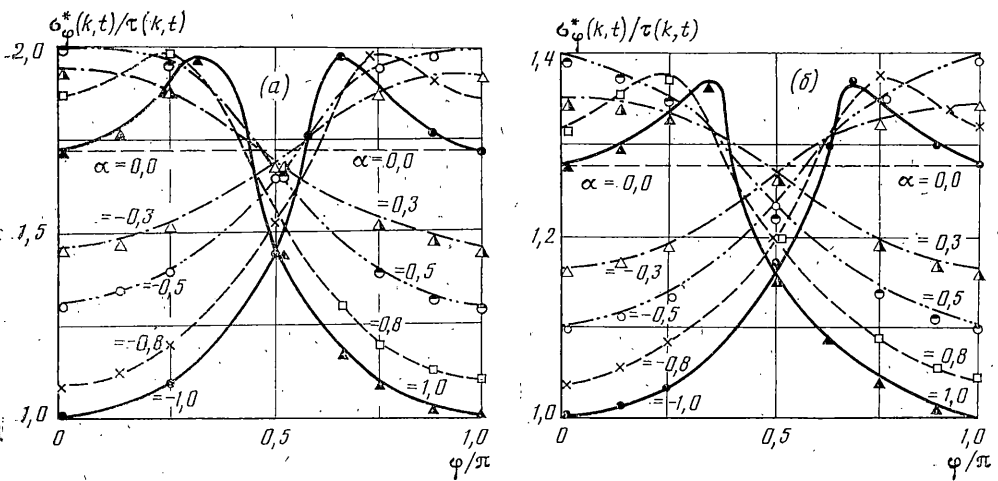
Предельный симметричный сдвиг описывается следующими зависимостями: для пластичных материалов $\lambda_2^+(k, t) = \gamma(k, t)$; для хрупких материалов (2.12), в которой $\eta_0 = [\lambda_2^-(k, t) \gamma(k, t)]^{-1}$, где $\gamma = \gamma(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при симметричной закрутке (в условиях жесткого нагружения).

Предельное одноосное симметричное деформирование задается для пластичных материалов соотношением (2.13), в котором

$$\eta_2 = \gamma(k, t) / \varepsilon(k, t) (1 + \mu), \quad x_1 = \gamma(k, t) / \lambda_1^+(k, t), \\ y = \gamma(k, t) (1 - 2\mu) [(1 + \mu) \lambda_0^+(k, t)]^{-1},$$

где $\varepsilon = \varepsilon(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при симметричном одноосном деформировании (жесткое нагружение), для хрупких материалов — соотношением (2.14), в котором

$$\eta_2^* = [\varepsilon(k, t) (1 + \mu) \lambda_2^-(k, t)]^{-1}.$$



Фиг. 1

Предельное двухосное равномерное симметричное деформирование представляется для пластичных материалов соотношением (2.15), в котором $\eta_2 = \gamma(k, t) [(1+2\mu)\epsilon_{11}(k, t)]^{-1}$; для хрупких материалов — соотношением (2.16), причем $\eta_0^* = 1/[(1+2\mu)\epsilon_{11}(k, t)\lambda_2^-(k, t)]^{-1}$. Здесь $\epsilon_{11} = \epsilon_{11}(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при равномерном двухосном симметричном деформировании (жесткое нагружение).

Связь параметров предельного деформирования (2.19) при $\varphi = \pi/2$ описывается соотношениями (2.17), в которых вместо $\sigma_{\pi/2}^*(k, t)$ следует подставить $\epsilon_{\pi/2}^*(k, t)$. Здесь $\epsilon_{\pi/2}^* = \epsilon_{\pi/2}(k, t)$ — семейство кривых малоциклового и ограниченной усталости при симметричном деформировании (2.19) и $\varphi = \pi/2$.

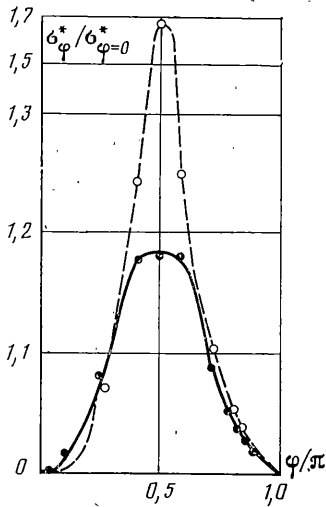
Вместо соотношения (2.18) следует использовать следующее соотношение

$$p_i = (1+\mu) |2n_{i1}n_{i1} - n_{i3}n_{i3} - n_{i2}n_{i2}| / |3+\alpha| (n_{i1}n_{i2} + n_{i2}n_{i1}) \operatorname{ctg} 2\pi k z | - \\ - (1-2\mu) [\lambda_i^{\pm}(k, t) / \lambda_0^{\pm}(k, t)]^{\pm 1} \delta_{i1} / 3 \quad (i=1, 2, 3).$$

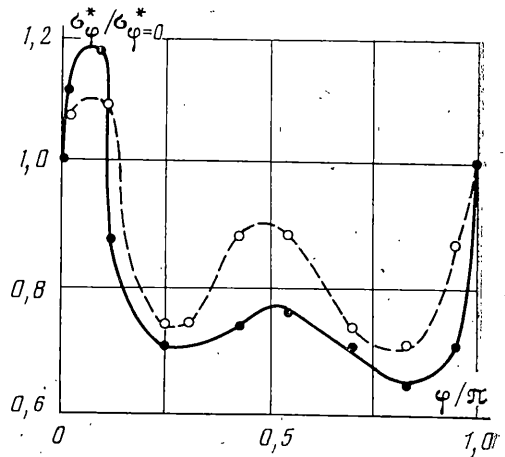
3. На фиг. 1 представлены результаты численного анализа несинхронного симметричного двухосного предельного нагружения (2.1) при $\sigma_{1,m} = \sigma_{2m} = 0$ по соотношениям (2.3)–(2.6) с учетом (2.11)–(2.18) (а — для пластичных материалов, б — для хрупких материалов, у которых пределы прочности при симметричном одноосном и равномерном двухосном нагружениях равны, т. е. $\sigma(k, t) = \sigma_{11}(k, t) = \sqrt{3}\tau(k, t)$). Это предельное нагружение может рассматриваться в качестве тестового нагружения. Взаимосвязь $\sigma_{\varphi}^* \sim \alpha \sim \varphi$ отражает основные закономерности циклической прочности материалов. Например, при $\alpha = -1$ и изменении φ в диапазоне $0 \leq \varphi \leq \pi$ предел циклической прочности монотонно изменяется от значения предела усталости при симметричном сдвиге к пределу усталости при равномерном двухосном симметричном нагружении. В диапазоне $0,625 \leq \varphi/\pi \leq 1,0$ предел циклической прочности выше предела двухосной прочности, что и наблюдается в эксперименте [7].

Из фиг. 1 следует, что существует несинхронное двухосное предельное нагружение, в котором $\alpha \neq 1$ при определенной связи $\varphi = \varphi(\alpha)$, адекватное синхронному двухосному равномерному нагружению ($\alpha = 1, \varphi = 0$).

Результаты численного анализа несинхронного симметричного нагружения (2.2) при $\sigma_m = \sigma_{2m} = 0$ по приведенной выше теории показаны на фиг. 2. Установлено, что наибольшее увеличение прочности (на 15–20%) следует ожидать при $\varphi = \pi/2$. Если же при расчете в качестве предельной плоскости выбирать октаэдрическую площадку, увеличение предела прочности при $\varphi = 0,5\pi$ достигает 70%, что противоречит экспериментальным данным.



Фиг. 2



Фиг. 3

На фиг. 3 представлена взаимосвязь $\sigma_{\varphi}^* \sim \varphi$ для предельного пульсирующего нагружения (2.2) при $\sigma_m = s_m = 1$.

При небольших значениях $\varphi \leq 0,1\pi$ наблюдается повышение прочности до 15–20%. В дальнейшем происходит уменьшение предела усталостной прочности на 20–35%. Если при расчете выбрать октаэдрическую площадку в качестве предельной, получается меньшая изменчивость пределов циклической прочности.

На фиг. 2 и 3 сплошные линии и темные точки изображают зависимость $\sigma_{\varphi}^* \sim \varphi$ на предельной плоскости, которая находится при решении вариационной задачи. Для сравнения также представлена эта взаимосвязь на октаэдрической плоскости — штриховые линии и светлые точки.

Упомянутые закономерности найдены и при экспериментальном изучении предельных процессов (2.2) [7–11].

Уже первые экспериментальные исследования циклической прочности материалов при несинхронном симметричном нагружении изгибом и кручением показали, что для $N=10^7$ циклов при изменении сдвига фаз в диапазоне $(0, \pi/2)$ происходит увеличение значений предельных амплитуд напряжений для закаленных и пластичных сталей на 10%, для чугунов — на 30%, а для дюралюминия — почти не изменяются.

Для другой пластичной стали значения компонент предельных амплитуд несинхронного нагружения (при отношении $\sigma_{1,a}/\sigma_{12,a}=2$ и разности фаз между ними $\varphi=\pi/2$) на 10% ниже величины компонент предельных амплитуд синхронного нагружения ($\varphi=0$) в области неограниченной усталости.

Дальнейшие эксперименты подтвердили описанное выше влияние сдвига фаз — для некоторых материалов положительное (предельные амплитуды увеличиваются), для других — отрицательное (уменьшение предельных амплитуд). Чем меньше отношение η_2 , тем больше влияние сдвига фаз.

4. Параметры предельного нагружения (2.1), в котором $\sigma_{1,m} = \alpha = \varphi = 0$; т. е. $\sigma_{11}^*(t, x) = \sigma_a^*(k, t) \sin 2\pi kx/l$, $\sigma_{22}^*(t, x) = \sigma_a^*(k, t) \sigma_{2,m}$, связаны согласно (2.3) — (2.6) следующими зависимостями:

для пластичных материалов

$$(\sigma_a^* \sigma_{2,m}^* + \sigma_{2,m}^*)^2 [\eta_2^2 \sigma_a^{*2} + (4 - \eta_2^2) (f_2 \sigma_a^* + f_3 \sigma_{2,m} / \sigma^*)^2]^{1/2} = 2f_1(\sigma_a^*, \sigma_{2,m}) \quad (4.1)$$

$$f_1(\sigma_a^*, \sigma_{2,m}) = \begin{cases} \sigma_a^* \sigma_{2,m}^* + \sigma_a^{*2} \sigma_{2,m}^{*2}; & 0 \leq \sigma_{2,m} \leq 1,0 \\ \sigma_a^* \sigma_{2,m}^* \sigma^* + \sigma_{2,m}^{*2} / \sigma^*; & 1,0 < \sigma_{2,m} \end{cases}$$

$$f_2 = \begin{cases} 1 \\ 2q-3 \\ q-3 \\ 3q-5 \end{cases}, \quad f_3 = \begin{cases} 3q-5; & 0 \leq \sigma_{2,m} \leq 0,5 \\ 3-q; & 0,5 < \sigma_{2,m} \leq 1,0 \\ 3-2q; & 1,0 < \sigma_{2,m} \leq 2,0 \\ 1 & 2,0 < \sigma_{2,m} \end{cases}$$

для хрупких материалов

$$\sigma_a^{*2} + (f_4 \sigma_{2,m}^* - f_5) \sigma_a^* + f_6 \sigma_{2,m}^* / \sigma^* + f_7 \sigma_{2,m}^* / \sigma^* = 0 \quad (4.2)$$

$$f_4 = \begin{cases} 1 + a_1 / \sigma^* \\ 1 - a_3 / (a_2 \sigma^*) \\ 1 - a_2 / (a_3 \sigma^*) \\ 1 + 1 / (a_1 \sigma^*) \end{cases}, \quad f_5 = \begin{cases} 1 \\ a_2^{-1} \\ 0 \\ 0 \end{cases}, \quad f_6 = \begin{cases} 0 \\ 0 \\ a_3^{-1} \\ -a_1^{-1} \end{cases}$$

$$f_7 = \begin{cases} a_1; & 0 \leq \sigma_{2,m} \leq 0,5 \\ a_3/a_2; & 0,5 < \sigma_{2,m} \leq 1,0 \\ -a_2/a_3; & 1,0 < \sigma_{2,m} \leq 2,0 \\ a_1^{-1}; & 2,0 < \sigma_{2,m} \end{cases}$$

$$\sigma_a^* = \sigma_a^*(k, t) / \sigma(k, t), \quad \sigma_{2,m}^* = \sigma_a^*(k, t) \sigma_{2,m} / \sigma_b$$

$$\sigma^* = \sigma(k, t) / \sigma_b, \quad q = (4\eta_1^2 - \eta_2^2) / (4 - \eta_2^2)$$

$$a_1 = \eta_2 - 5 + 3\eta_1, \quad a_2 = \eta_2 - 3 + 2\eta_1, \quad a_3 = \eta_2 - 3 + \eta_1$$

Анализ соотношений (4.1) при $\eta_2 = \sqrt{3}$, $\eta_1 = 1$, $\sigma^* = 0,5$ и (4.2) при $\eta_2 = 1,5$, $\eta_1 = 1$, $\sigma^* = 0,5$ показывает, что значение $\sigma_a^* \approx 1,0$ для $\sigma_{2,m}^*$ из диапазона $[0; 0,6]$ и уменьшается по мере дальнейшего увеличения $\sigma_{2,m}^*$, достигая нуля при $\sigma_{2,m}^* = 1,0$.

По соотношению (4.1) при $2 > \eta_2 > \sqrt{3}$, $\eta_1 \leq 1,0$ предельная амплитуда напряжений σ_a^* монотонно уменьшается по мере увеличения $\sigma_{2,m}^*$.

Согласно соотношения (4.2) при $\sqrt{3} \geq \eta_2 > 1,5$, $\eta_1 \leq 1,0$ и изменении $\sigma_{2,m}^*$ в диапазоне $0 \leq \sigma_{2,m}^* \leq 0,6$ вначале идёт увеличение σ_a^* , не превышающее 10%, а затем ее снижение до единицы. При увеличении $\sigma_{2,m}^*$ в диапазоне $[0,6; 1,0]$ σ_a^* монотонно уменьшается до нуля.

Вышеуказанные закономерности наблюдаются в эксперименте. Параметры предельного нагружения (2.2) при $\sigma_m = s_a = \varphi = 0$, т. е. $\sigma_{11}^*(t, x) = \sigma_a^*(k, t) \sin 2\pi kx/t$, $\sigma_{12}^*(t, x) = \sigma_a^*(k, t) s_m$, согласно (2.7) – (2.10) удовлетворяют следующим соотношениям:

для пластичных материалов

$$\sigma_a^*(k, t)^{-2} = \sigma_{-1}(k, t)^{-2} + s_m^2 / \tau_b^2 \quad (4.3)$$

для хрупких материалов

$$\sigma_a^*(k, t)^{-2} = (\eta_2 - 1) / \sigma_{-1}(k, t)^2 + (2 - \eta_2) / (\sigma_{-1}(k, t) \sigma_a^*(k, t)) + s_m^2 / \tau_b^2 \quad (4.4)$$

Взаимосвязь параметров предельного нагружения

$$\sigma_{11}^*(t, x) = \tau_a^*(k, t) \sigma_m, \quad \sigma_{12}^*(t, x) = \tau_a^*(k, t) \sin 2\pi kx/t$$

по (2.7) – (2.10) представляется формулами:

для пластичных материалов

$$\tau_a^*(k, t)^{-2} = \tau_{-1}(k, t)^{-2} + \sigma_m^2 / \sigma_b^2 \quad (4.5)$$

для хрупких материалов

$$\tau_a^*(k, t)^{-2} = \tau_{-1}(k, t)^{-2} + (\eta_2 - 1) \sigma_m^2 / \sigma_b^2 + (2 - \eta_2) \sigma_m / (\sigma_b \tau_a^*(k, t))$$

Соотношение (4.3) совпадает с формулой Зеннера [10], а (4.5) – с формулой Гафа [9].

Предельное нагружение такого вида

$$\sigma_{11}^*(t, x) = \sigma^*(t) \left(\sigma_{1,m} + \sin 2\pi kx/t + \sum \sigma_{1,a}^{(i)} \sin 2\pi k(4i-1)x/t \right)$$

$$\sigma_{22}^*(t, x) = \sigma^*(t) (\sigma_{2,m} + \sigma_{2,a} \sin 2\pi kx/t + \sum \sigma_{2,a}^{(i)} \sin 2\pi k(4i-1)x/t)$$

при введении обозначений

$$\sigma_m = \max\{\sigma_{1,m}, \sigma_{2,m}\}, \quad \sigma_a = \max\{1, \sigma_{2,a}\}, \quad \sigma_a^{(i)} = \max\{\sigma_{1,2}^{(i)}, \sigma_{2,a}^{(i)}\},$$

$$\alpha_2 = \left(\sigma_{2,m} + \sigma_{2,a} + \sum \sigma_{2,a}^{(i)} \right) / \left(1 + \sigma_{1,m} + \sum \sigma_{1,a}^{(i)} \right)$$

и в предположении $\eta_1 = \eta_2 = \text{const}$ описывается следующим соотношением:

$$\sigma^*(t) F(\alpha_2) M(t) = 1 \quad (4.7)$$

где функция $F = F(\alpha_2)$ определяется формулами:

для хрупких материалов

$$F(\alpha_2) = \begin{cases} 1 + a_0\alpha_2; & -1,0 \leq \alpha_2 < 0 \\ 1 + a_1\alpha_2; & 0 \leq \alpha_2 \leq 0,5 \\ a_2 - a_3\alpha_2; & 0,5 < \alpha_2 \leq 1,0 \\ a_3 - a_2/\alpha_2; & 1,0 < \alpha_2 \leq 2,0 \\ 1 + a_1/\alpha_2; & 2,0 < \alpha_2 \end{cases} \quad (4.8)$$

$$a_1 = \eta_2 - 5 + 3\eta_1, \quad a_2 = \eta_2 - 3 + 2\eta_1$$

$$a_3 = \eta_2 - 3 + \eta_1, \quad a_0 = 1 - \eta_2$$

для пластичных материалов

$$\frac{4F(\alpha_2)^2 - \eta_2^2}{4 - \eta_2^2} = \begin{cases} 1 + 2\alpha_2(1 - a_7) + \alpha_2^2(1 + a_7); & -1,0 \leq \alpha_2 < 0 \\ (1 - a_4\alpha_2)^2; & 0 \leq \alpha_2 \leq 0,5 \\ (a_5\alpha_2 - a_6)^2; & 0,5 < \alpha_2 \leq 1,0 \\ (a_6 - a_5/\alpha_2)^2; & 1,0 < \alpha_2 \leq 2,0 \\ (1 - a_4/\alpha_2)^2; & 2,0 < \alpha_2 \end{cases} \quad (4.9)$$

$$a_4 = 5 - 3q, \quad a_5 = 3 - q, \quad a_6 = 3 - 2q, \quad a_7 = \eta_2^2 / (4 - \eta_2^2)$$

функция $M = M(t)$ находится по таким зависимостям (суммирование по i от 1 до I):

для хрупких материалов

$$M(t) = \sigma_a / \sigma(k, t) + \sigma_m / \sigma_b + \sum \sigma_a^{(i)} \sigma((4i-1)k, t)^{-1} \quad (4.10)$$

для пластичных материалов

$$M(t) = \left(\sigma_a + \sigma_m + \sum \sigma_a^{(i)} \right)^2 \left[\sigma_m \sigma_b + \sigma_a \sigma(k, t) + \sum \sigma_a^{(i)} \sigma((4i-1)k, t) \right]^{-1} \quad (4.11)$$

Параметры предельного нагружения $\sigma_{11}^*(t, x) = \sigma_a^*(k_1, t) \sin 2\pi k_1 x/t$, $\sigma_{12}^*(t, x) = \sigma_a^*(k_1, t) s_a \sin 2\pi k_2 x/t$, где $k_2 = (4m-1)k_1$, $m = 1, 2, 3, \dots$, с помощью (2.7) - (2.10) связаны следующими зависимостями:

для пластичных материалов

$$\sigma_a^*(k_1, t)^{-2} = \bar{\sigma}_{-1}(k_1, t)^{-2} + s_a^2 \tau_{-1}(k_2, t)^{-2} \quad (4.12)$$

для хрупких материалов

$$\sigma_a^*(k_1, t)^{-2} = (\eta_2 - 1) \sigma_{-1}(k_1, t)^{-2} + (2 - \eta_2) / [\sigma_{-1}(k_1, t) \sigma_a^*(k_1, t)] + s_a^2 \tau_{-1}(k_2, t)^{-2}, \quad \eta_2 = \sigma_{-1}(k_1, t) / \tau_{-1}(k_1, t) \quad (4.13)$$

Зависимости (4.12) и (4.13) удовлетворительно описывают соответствующие экспериментальные данные.

5. Компоненты $y_{i,1}$ в соотношениях (1.8) и (1.9) определяются формулой (1.2), в которую входят только нормальные компоненты нагружения, а компоненты $y_{i,2}$ - формулой (1.3), зависящей только от касательных компонент нагружения. Такое разделение необходимо для того, чтобы знаки нормальных и касательных напряжений не оказывали вза-

имного влияния. В противном случае появляются нехарактерные особенности предельных процессов некоторых нагружений. Например, согласно альтернативной теории, в которой соотношения J_i ($i=1, 2, 3$), аналогичные (1.8), (1.9), содержат компоненты $y_{i,2} + y_{i,1}$, предельное симметричное нагружение тонкостенного цилиндра осевой силой и крутящим моментом при наличии сдвига по фазе между компонентами, равного π , на 10–15% выше синхронного нагружения при заданной долговечности. Развиваемая теория предсказывает равные предельные симметричные нагружения для сдвигов фаз $\varphi=0$ и $\varphi=\pi$.

Аналогичная ситуация встречается, когда необходимо получить зависимость, связывающую компоненты главных напряжений с компонентами тензора напряжений при плоском напряженном состоянии.

Можно показать, что для переменных нагружений общепринятые соотношения:

$$2\sigma_i = \sigma_{11} + \sigma_{22} + (-1)^{1+i} [(\sigma_{11} - \sigma_{22})^2 + 4\sigma_{12}^2]^{1/2} \quad (i=1, 2) \quad (5.1)$$

приводят к противоречию.

Правильные соотношения для σ_i ($i=1, 2$), полученные из условия равенства общего и нормального усилий на главных плоскостях, имеют вид

$$2\sigma_i(x) = \sigma_{11}(x) + \sigma_{22}(x) + (-1)^{1+i} [(\sigma_{11}(x) - \sigma_{22}(x))^2 \operatorname{sign}(\sigma_{11}(x) - \sigma_{22}(x)) + 4\sigma_{12}^2(x) \operatorname{sign} \sigma_{12}(x)] / [(\sigma_{11}(x) - \sigma_{22}(x))^2 + 4\sigma_{12}^2(x)]^{1/2} \quad (5.2)$$

В общем случае $\operatorname{sign}(\sigma_{11}(x) - \sigma_{22}(x)) \neq \operatorname{sign} \sigma_{12}(x)$, и соотношение (5.2) не тождественно соотношению (5.1).

Для простых процессов нагружения, в которых

$$\sigma_{ij}(x) = s_{ij}f(x) + \sigma_0 f_1(x) \delta_{ij} \quad (i, j=1, 2), \quad (5.3)$$

соотношение (5.3) преобразуется к следующему виду:

$$2\sigma_i(x) = \{s_{11} + s_{22} + (-1)^{1+i} [(s_{11} - s_{22})^2 + 4s_{12}^2]^{1/2}\} f(x) + 2\sigma_0 f_1(x) \quad (5.4)$$

При условии $f_1(x) = f(x)$ зависимость (5.4) приобретает вид, использованный в [2]: $2\sigma_i(x) = \{\sigma_{11} + \sigma_{22} + (-1)^{1+i} [(\sigma_{11} - \sigma_{22})^2 + 4\sigma_{12}^2]^{1/2}\} f(x)$, $\sigma_{ij} = s_{ij} + \sigma_0 \delta_{ij}$ ($i, j=1, 2$).

Для простых процессов деформирования

$$\varepsilon_{ij}(x) = e_{ij}f(x) + \varepsilon_0 f_1(x) \delta_{ij} \quad (i, j=1, 2) \quad (5.5)$$

компоненты главных деформаций равны

$$2\varepsilon_i(x) = \{e_{11} + e_{22} + (-1)^{1+i} [(e_{11} - e_{22})^2 + e_{12}^2]^{1/2}\} f(x) + 2\varepsilon_0 f_1(x) \quad (i=1, 2) \quad (5.6)$$

При условии $f_1(x) = f(x)$ эти соотношения переписываются так [2]: $2\varepsilon_i(x) = \{e_{11} + e_{22} + (-1)^{1+i} [(e_{11} - e_{22})^2 + e_{12}^2]^{1/2}\} f(x)$, $\varepsilon_{ij} = e_{ij} + \varepsilon_0 \delta_{ij}$ ($i, j=1, 2$)

ЛИТЕРАТУРА

1. Завойчинский Б. И. Об одном вариационном принципе описания предельных процессов нарушения. Ч. I. — Изв. АН СССР. МТТ, 1984, № 4, с. 159–165.
2. Завойчинский Б. И. Об одном вариационном принципе описания предельных процессов нагружения. Ч. II. — Изв. АН СССР. МТТ, 1984, № 5, с. 100–108.
3. Ильюшин А. А. Об одной теории длительной прочности. — Инж. журн. МТТ, 1967, № 3, с. 21–35.
4. Завойчинский Б. И. О предельных усталостных процессах в элементах конструкций при звуковом нагружении. — В кн.: Прочность материалов и элементов конструкций при звуковой и ультразвуковой частотах нагружения: Тез. докл. Междунар. симпоз. Киев: Наук. думка, 1984, с. 60.
5. Завойчинский Б. И. К обоснованию теории предельных процессов нагружения магистральных трубопроводов — случай асимметричных и программных нагружений. — В кн.: Исследование прочности магистральных трубопроводов. М.: Изд-е ВНИИ по стр-ву магистральных трубопроводов, 1984, с. 17–80.
6. Завойчинский Б. И. Об одном обобщении критериев прочности элементов конструкций при простом нагружении ограниченной вариации. — В кн.: Исследование надежности магистральных трубопроводов. М.: Изд-е ВНИИ по стр-ву магистральных трубопроводов, 1985, с. 71–89.

7. *El-Magd E. A., Mielke S.* Fatigue strength of metals under multiaxial stress state. Current advances in mechanical design and production.— Proc. 1-st Int. Conf. Cairo. Ed. G. S. A. Shawki, 1979, p. 329–340.
8. *Garud Y. S.* Multiaxial fatigue: A survey of the state of the art.— J. of Testing and Evaluation, JFEVA, 1981, v. 9, No. 3, p. 165–178.
9. *Gough H. J.* Engineering steels under combined cyclic and static stresses.— J. Appl. Mech., 1950, v. 17, No. 2, p. 113–125.
10. *Zenner H., Heidenreich R., Richter J.* Bewertung von Festigkeitshypothesen für kombinierte statische und schwingende sowie synchrone schwingende Beanspruchung.— Z. Werkstofftech, v. 14, 1983, No. 12, p. 391–406.
11. *Kakuno H., Kawada J.* A new criterion of fatigue strength of a round bar subjected to combined static and repeated bending and torsion.— Res. Bull. of Meisei Univ. 1983, No. 19, p. 67–73.

Москва

Поступила в редакцию
23.XII.1985