

УДК 531.38

О ВРАЩЕНИИ ТЕЛА В МАГНИТНОМ ПОЛЕ

САМСОНОВ В. А.

Задача о движении осесимметричного тела, имеющего неподвижную точку и находящегося под действием сил, порожденных эффектом Барнетта — Лондона, сведена к квадратуре. Дано описание перманентных вращений и регулярных прецессий тела.

1. Рассмотрим задачу о вращении динамически симметричного тела с неподвижной точкой в однородном магнитном поле с вектором напряженности H . Известно [4], что любое вращающееся тело при определенных условиях приобретает магнитный момент $B = n\Omega$, пропорциональный угловой скорости Ω тела. Таким образом, воздействие магнитных сил на тело сводится к паре сил с моментом $M = n(\Omega \times H)$. Уравнения движения тела (в векторной форме) $K' = M$, где K — момент количества движения тела относительно неподвижной точки, имеют очевидные интегралы энергии и площадей (T — кинетическая энергия тела): $T = 1/2(K \cdot \Omega) = h = \text{const}$, $(K \cdot H) = vH = \text{const}$.

Кроме того, имеет место еще один первый интеграл, для вывода которого удобно ввести традиционные углы Эйлера: ϑ — угол между осью z симметрии тела и вектором H ; φ , ψ — углы собственного вращения и прецессии. Обозначим через K_z проекцию вектора K на ось z и спроектируем уравнение движения на эту ось. Получим $K_z' = k \sin \vartheta \vartheta'$, $k = nH$, откуда немедленно вытекает

$$K_z + k \cos \vartheta = u = \text{const} \quad (1.1)$$

Указанных интегралов достаточно, чтобы свести рассматриваемую задачу к квадратуре. Перепишем в переменных Эйлера интеграл энергии (A, C — моменты инерции тела)

$$A\vartheta'^2 + A\psi'^2 \sin^2 \vartheta + C(\varphi' + \psi' \cos \vartheta)^2 = 2h \quad (1.2)$$

интеграл площадей

$$A\psi' \sin^2 \vartheta + C(\varphi' + \psi' \cos \vartheta) \cos \vartheta = v \quad (1.3)$$

и интеграл (1.1):

$$C(\varphi' + \psi' \cos \vartheta) + k \cos \vartheta = u \quad (1.4)$$

Исключив из (1.2) φ' и ψ' , имеем

$$A\vartheta'^2 + W(\vartheta) = 2h, \quad W = (v - u \cos \vartheta + k \cos^2 \vartheta)^2 / (A \sin^2 \vartheta) + (u - k \cos^2 \vartheta)^2 / C$$

После преобразований получим

$$AC^{1/2}x' = \pm (f(x))^{1/2}, \quad x = \cos \vartheta, \quad f(x) = 2hCA(1-x^2) - C[v - (u-kx)x]^2 - A(u-kx)^2(1-x^2), \quad f(\pm 1) \leq 0 \quad (1.5)$$

Уравнение (1.5) похоже на аналогичное уравнение в известном случае Лагранжа, но отличается от него тем, что степень полинома $f(x)$ равна не трем, как в случае Лагранжа, а четырем.

Пусть $v-u+k \neq 0$, $v+u-k \neq 0$. Если $A > C$, то на интервале $-1 < x < 1$ может существовать (как и в случае Лагранжа) лишь один отрезок, на котором $f(x) \geq 0$, и этот отрезок определяет область допустимого изменения угла ϑ .

Если же $C > A$ (более интересный для прикладной гироскопии случай), то таких отрезков может быть два. Для этого нужно, чтобы все четыре корня многочлена $f(x)$ разместились на интервале $-1 < x < 1$.

2. Интерпретацию движения удобно проводить в пространстве ϑ, u, v построением множества стационарных движений тела [2], т. е. таких движений, для которых $\dot{\vartheta}(t) = \dot{\vartheta}(t_0) = \text{const}$ ($0 \leq \vartheta \leq \pi$).

Очевидно, что стационарные движения такого типа — регулярные прецессии или перманентные вращения. Уравнение стационарных движений имеет вид

$$W'(\vartheta) = (v-u \cos \vartheta + k \cos^2 \vartheta) [u-v \cos \vartheta - k \cos \vartheta (1 + \sin^2 \vartheta)] / (A \sin^3 \vartheta + (u-k \cos \vartheta) k \sin \vartheta / C = 0 \quad (2.1)$$

Функция W' и уравнение (2.1) при $\vartheta=0; \pi$ имеют особенности. Нетрудно проверить, что одна из них исчезает, если $v+k \pm u=0$.

Каждой точке линии $v+k-u=0$ соответствует, по крайней мере, одно стационарное движение, для которого $\dot{\vartheta}=0$. Кроме того, каждой точке линии $v+k+u=0$ отвечает, по крайней мере, одно стационарное движение, для которого $\dot{\vartheta}=\pi$. Эти типы движений представляют собой перманентные вращения тела вокруг неподвижной оси симметрии, если она коллинеарна вектору напряженности магнитного поля. Простыми вычислениями устанавливаем, что в случае $C > A$ оба перманентных вращения устойчивы при любых значениях параметра v (или u), т. е. при любой угловой скорости вращения.

В случае $C < A$ перманентные вращения $\dot{\vartheta}=0$ и $\dot{\vartheta}=\pi$ устойчивы лишь при $v \leq v_1$ и при $v \geq v_2$, где v_1, v_2 ($v_1 < v_2$) — корни уравнения $v^2 + vk(4\kappa - 2) + k^2 = 0$, $\kappa = A/C$.

Решение уравнения (2.1) зависит от двух параметров $\vartheta = \vartheta_1(u, v)$. Вообще говоря, зависимость $\vartheta_1(u, v)$ многозначна, так как уравнение (2.1) периодически по ϑ . Интерес представляет лишь область $0 \leq \vartheta \leq \pi$, но и в этой области зависимость $\vartheta_1(u, v)$ может оказаться многозначной.

Используя информацию об областях допустимого изменения угла ϑ , можно показать, что в случае $\kappa > 1$ каждой точке плоскости u, v ($v+k \neq \pm u$) соответствует лишь один режим регулярной прецессии с некоторым значением угла нутации ($\sin \vartheta \neq 0$) и этот режим устойчив. Семейство линий уровня $\vartheta_1(u, v) = \text{const}$ на плоскости u, v представляет собой набор непересекающихся гипербол. Линии $\vartheta_1(u, v) = \vartheta_*$ и $\vartheta_1(u, v) = \pi - \vartheta_*$ расположены симметрично относительно оси v . При $\vartheta = 1/2\pi$ гипербола вырождается в пару пересекающихся прямых $u=0$ и $v=v_* = -k\kappa$.

В случае $\kappa < 1$, как уже указывалось, для некоторых значений постоянных интегралов (1.3), (1.4) возможны по два интервала допустимых значений угла нутации ϑ . Следовательно, для этих значений параметров u, v существуют три стационарных движения с различными значениями угла нутации. Поскольку асимптоты гипербол монотонно поворачиваются, то пересечение гипербол, отвечающих различным значениям угла нутации, возможно лишь в некоторой ограниченной области S на плоскости uv . Область S включает в себя треугольник $u+v+k > 0$, $v-u+k > 0$, $v+k < 0$, через каждую точку которого заведомо проходит три гиперболы.

Для завершения описания семейства прецессий необходима информация об угловых скоростях $\dot{\vartheta}, \dot{\psi}$. Вдоль линии $\vartheta_1(u, v) = \vartheta_*$ ($\vartheta_* \neq 0; 1/2\pi; \pi$) сохраняется знак угловой скорости прецессии. Область $|u| > |v+k|$ ($|u| \gg |v_*|$) содержит так называемые медленные прецессии, однако угловая скорость прецессии $\dot{\psi}$ здесь конечна $\dot{\psi} \approx -k/C$.

В этом состоит отличие движения рассматриваемого объекта от обычного гироскопа, для которого $\dot{\psi} \approx 0$ в отмеченной области.

Для так называемых быстрых прецессий (область $|v+k| > |u|$, $|v| \gg \gg |v_*|$) справедлива асимптотическая формула $\dot{\psi} = v/A - k \cos^2 \theta (1/A - 1/C)$.

Определенный интерес представляют те прецессии, для которых $\dot{\psi} = 0$ (так называемые нетривиальные перманентные вращения). Очевидно, что в рассматриваемом случае эти вращения отвечают лишь значению $\theta = 1/2\pi$ и изображаются линией $u=0$. В случае $\kappa > 1$ эти вращения устойчивы, а при $\kappa < 1$ устойчивы лишь при $v < v_3$ и при $v > v_4$, где v_3, v_4 ($v_3 < v_4$) — корни уравнения $v^2 + 2kv + \kappa k^2 = 0$.

Рассмотренная задача допускает обобщение. К силам магнитной природы можно добавить любые силы, имеющие силовую функцию $U(\theta)$. К таким силам относятся, например, однородное силовое поле, направление которого коллинеарно направлению вектора \mathbf{H} .

В этом случае несколько иной вид приобретает интеграл энергии, а именно: $(\mathbf{K} \cdot \boldsymbol{\Omega}) - 2U = h$.

3. Предположим, что момент магнитных сил имеет структуру $\mathbf{M} = (\mathbf{I} \boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{H})$, где \mathbf{I} — симметричный тензор, который принимает диагональный вид в главных осях инерции тела, причем две его компоненты равны между собой и отличны от третьей (которая соответствует оси z). Считаем, без нарушения общности, что компоненты тензора \mathbf{I} равны 1, 1, b .

В рассматриваемой постановке сохраняется интеграл типа интеграла (1.1). Нетрудно видеть, что и уравнение изменения энергии $T' = -\alpha K_z \sin \theta \dot{\theta}$ ($\alpha = H(b-1)/C$) в этих условиях также интегрируется:

$$T = \alpha \left(\frac{1}{4} H \cos 2\theta - u \cos \theta \right) + h \quad (3.1)$$

И в этом случае задача интегрирования уравнений движения сводится к квадратуре.

Перечисленные выше интегралы имеют различную методическую основу. Интеграл (1.3) представляет собой пример классического циклического интеграла.

Обобщение силы п. 1, относится к типу гироскопических сил [3]. Более того, они допускают обобщенную силовую функцию ($U = k\psi \cos \theta$) как и некоторые другие силы электромагнитной природы [4]. Поэтому интеграл (1.4) — пример обобщенного циклического интеграла [3].

В п. 3 к силе, допускающей обобщенную силовую функцию U , добавлены дополнительные создающие моменты лишь относительно оси x , которая ортогональна плоскости, образованной вектором \mathbf{H} и осью z . Поэтому сохраняются интегралы (1.3) и (1.4). Однако эти дополнительные силы непотенциальны, а обобщенный интеграл энергии (3.1), как и аналогичный интеграл, указанный в работе [5], относится к типу совокупных интегралов [6].

ЛИТЕРАТУРА

1. Тамм И. Е. Основы теории электричества. М.: Наука, 1966. 624 с.
2. Самсонов В. А. О стационарных движениях тяжелого симметричного гироскопа в невесомом кардановом подвесе: Сб. научн.-методич. ст. по теорет. механике. М.: Высш. школа, 1979, № 9, с. 65—69.
3. Румянцев В. В. О влиянии гироскопических сил на устойчивость стационарного движения. — ПММ, 1975, т. 39, в. 6, с. 963—973.
4. Ольховский И. И. Курс теоретической механики для физиков. М.: Изд-во МГУ, 1974. 569 с.
5. Самсонов В. А. О стационарных движениях симметричного твердого тела. — В кн.: Задачи исследования устойчивости и стабилизации движения. М.: ВЦ АН СССР, 1982, с. 72—79.
6. Чаплыгин С. А. О некоторых случаях движения твердого тела в жидкости. Статья вторая. — В кн.: Собр. соч. Т. 1. М.—Л.: Гостехиздат, 1948, с. 194—311.

Москва

Поступила в редакцию
5.III.1983