

УДК 539.3

ИССЛЕДОВАНИЕ ФАЗОВЫХ ПЕРЕХОДОВ ПЕРВОГО РОДА
В НЕЛИНЕЙНО-УПРУГИХ СРЕДАХ

КОНДАУРОВ В. И., НИКИТИН Л. В.

Широкий круг процессов, происходящих в твердых деформируемых средах, тесно связан с фазовыми превращениями первого рода [1]. Феноменологические теории фазовых переходов первого рода в твердых телах развивались в [2-5] на основе принципа Гиббса [6], сформулированного для термостатики жидких и газообразных тел. Различная трактовка этого принципа применительно к твердому деформируемому телу приводит в этих работах к существенно различным условиям равновесия фаз.

Ниже на основе предположений о непрерывности температуры и об отсутствии диссипации на поверхности раздела фаз исследуется термомеханика фазовых переходов первого рода в нелинейно-упругом материале при конечных деформациях. В качестве примера рассматривается сферически-симметричная задача о равновесии упругого тела с жидким расплавом при действии механической нагрузки и тепловых источников. При заданных граничных условиях и заданной реологии фаз определяется температура фазового перехода и положение границы раздела двух фаз.

1. Основные соотношения нелинейной термоупругости. Рассмотрим конечные деформации нелинейной термоупругой анизотропной безмоментной среды. Пусть X^i — координаты материальной частицы в начальной конфигурации, x^i — в текущей конфигурации в эйлеровой пространственной прямоугольной системе координат, t — время, $v^i = \partial x^i / \partial t|_{x^m}$ — скорость частицы, $F_j^i = \partial x^i / \partial X^j$ — градиент деформации (дисторсия), $\theta > 0$ — абсолютная температура, $\gamma_m = \partial \theta / \partial x^m$ — градиент температуры. Тогда определяющие уравнения рассматриваемого материала могут быть записаны в виде

$$U = U(F_n^m, \theta, \gamma_m), \quad \sigma_{ij} = \sigma_{ij}(F_n^m, \theta, \gamma_m), \quad \eta = \eta(F_n^m, \theta, \gamma_m), \quad (1.1)$$

$$q^i = q^i(F_n^m, \theta, \gamma_m)$$

где U — плотность внутренней энергии, σ_{ij} — компоненты тензора напряжений Коши, η — плотность энтропии, q^i — удельный тепловой поток.

Рассматривая только тепловое и механическое взаимодействие, систему законов сохранения массы, импульса, энергии и совместности деформаций можно записать для инерциальной системы отсчета в форме

$$\rho \Delta = \rho_0, \quad \Delta = \det \|F_n^m\| \quad (1.2)$$

$$\partial(\rho v^i) / \partial t + \partial(\rho v^i v^h - \sigma^{ih}) / \partial x^h = \rho b^i \quad (1.3)$$

$$\partial(\rho E) / \partial t + \partial(\rho E v^h - \sigma^{ih} v_i - q^h) / \partial x^h = \rho r + \rho b^i v_i \quad (1.4)$$

$$\partial(F_j^i / \Delta) / \partial t + \partial(F_j^i v^h / \Delta - F_j^h v^i / \Delta) / \partial x^h = 0 \quad (1.5)$$

где ρ_0 , ρ — плотность материала в начальной и текущей конфигурации тела, b^i — вектор массовых сил, r — удельное тепловыделение, $E = \dot{U} + v_i v^i / 2$ — плотность полной энергии.

Соотношение (4.5), полученное в [7], является дивергентной формой общеизвестной кинематической связи

$$\frac{dF}{dt} F^{-1} = \nabla v, \quad \left. \frac{\partial F_j^i}{\partial t} \right|_{x^m} + v^k \frac{\partial F_j^i}{\partial x^k} = F_j^k \frac{\partial v^i}{\partial x^k}$$

следующей из взаимной однозначности отображения $x^i = x^i(X^m, t)$. С учетом закона сохранения массы (1.2) запишем соотношение (1.5), которое можно назвать дифференциальной формой закона сохранения совместности деформаций, в виде

$$\partial(\rho F_j^i)/\partial t + \partial(\rho v^k F_j^i - \rho v^i F_j^k)/\partial x^k = 0 \quad (1.6)$$

Используя второй принцип термодинамики в форме неравенства Клаузиуса — Дюгема

$$\rho d\eta/dt - \partial(q^k/\theta)/\partial x^k - \rho r/\theta \geq 0 \quad (1.7)$$

получим [8, 9]:

$$\partial A/\partial \gamma_m = 0, \quad \eta = -\partial A/\partial \theta, \quad \sigma_j^i = \rho F_m^i \partial A/\partial F_m^j, \quad \delta_T = q^m \partial \theta/\partial x^m \geq 0 \quad (1.8)$$

где $A = U - \theta \eta$ — плотность свободной энергии.

С учетом конечных соотношений (1.1), (1.2) система дифференциальных законов сохранения (1.3), (1.4), (1.6) является замкнутой системой уравнений относительно переменных (F_n^m, θ, v^i) .

Дивергентная форма уравнений (1.3) — (1.6) позволяет определить не только классическое решение в областях достаточной гладкости, но и обобщенное, слабое решение [10] в областях, включающих разрывы.

Пусть $\varphi(x^m, t) = 0$ — уравнение поверхности разрыва, D — нормальная составляющая скорости движения, n_i — вектор нормали к этой поверхности, $c = D - n^i v_i$ — скорость движения относительно частиц среды. Тогда из (1.3), (1.4) и (1.6) стандартным образом [10] следуют универсальные, пригодные для любой реологии и любого сильного разрыва соотношения

$$[\rho c E] + [\sigma^{im} v_i + q^m] n_m = 0 \quad (1.9)$$

$$[\rho c v^i] + [\sigma^{im}] n_m = 0, \quad [\rho c F_j^i] + [\rho v^i F_j^m] n_m = 0$$

где $[a]$ — скачок величины a на разрыве.

Из третьего уравнения (1.9) следуют соотношения [7]:

$$[\rho F_j^m] n_m = 0, \quad [\rho c] = 0, \quad [F_j^i] = h^i \rho F_j^m n_m \quad (1.10)$$

где $h^i = -[v^i]/(\rho c)$. Формулы (1.10) показывают, что при взаимной однозначности отображения $x^i = x^i(X^m, t)$ девять компонент скачка F_j^i полностью определены тремя компонентами вектора h^i .

2. Соотношения на поверхности раздела двух фаз. Применим формулы (1.9), (1.10) для установления соотношений на поверхности раздела двух фаз в квазистатическом приближении, когда инерционными членами можно пренебречь, т. е. $\rho_0 V_0^2/\sigma_0 \ll 1$. Величины ρ_0 , V_0 и σ_0 представляют собой характерную плотность, скорость и напряжение соответственно.

Поверхность фазового перехода первого рода определим как поверхность сильного разрыва, на которой

$$[\theta] = 0, \quad \rho c \theta [\eta] + [q^k] n_k = 0, \quad c \neq 0 \quad (2.1)$$

Второе из соотношений (2.1) представляет собой условие отсутствия диссипации при переходе материальной частицы через поверхность раздела двух фаз.

Действительно, дифференциальная форма второго закона термодинамики (1.7) с учетом закона сохранения массы и формул (1.8) может быть записана для нелинейно-упругого тела в виде

$$\frac{\partial(\rho \eta)}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x^k} \left(\rho v^k \eta - \frac{1}{\theta} q^k \right) - \frac{1}{\theta} \rho r = \frac{1}{\theta^2} \delta_T \geq 0$$

Учитывая (1.10) и предполагая, что для произвольного объема τ , пересекаемого поверхностью разрыва, интеграл от $\delta\tau$ по объему τ стремится к нулю при $\tau \rightarrow 0$, т. е. поверхностная диссипация отсутствует, получим, что на сильных разрывах, на которых скачок температуры равен нулю, имеет место вторая из формул (2.1).

Тогда система (1.9) соотношений на скачках принимает вид

$$[A] = \sigma^{ij} n_i h_j, \quad [\sigma^{ij}] n_j = 0 \quad (2.2)$$

где по-прежнему $A = U - \theta \eta$, $[F_j^i] = h^i \rho F_j^m n_m$. Отметим, что скорость s распространения поверхности раздела двух фаз не входит явным образом в систему (2.2); относительно скорости s не делается никаких предположений, кроме предположения о квазистатичности процесса, т. е. $c/\bar{V}_0 \sim O(1)$.

Рассмотрим необходимые условия разрешимости системы (2.2) относительно функций $\theta = \theta(F_b^{oa}, n_m)$, $h^j = h^j(F_b^{oa}, n_m)$. Нуль в индексе здесь и далее обозначает величины, относящиеся к одной из фаз с известным состоянием. Записывая (2.2) в виде системы четырех уравнений

$$\begin{aligned} \Phi^0(F_b^{oa}, n_a, \theta, h^j) &= A(F_b^{oa} + h^a \rho^o F_b^{os}, \theta) - A^o(F_b^{oa}, \theta) - \sigma^{ih}(F_b^{oa}, \theta) n_i h_j = 0 \\ \Phi^i(F_b^{oa}, n_a, \theta, h^j) &= n_k \{ \sigma^{ih}(F_b^{oa} + h^a \rho^o F_b^{os}, \theta) - \sigma^{ih}(F_b^{oa}, \theta) \} = 0 \end{aligned} \quad (2.3)$$

получим условия разрешимости (2.3):

$$\partial(\Phi^1, \Phi^2, \Phi^3, \Phi^0) / \partial(h^1, h^2, h^3, \theta) \neq 0 \quad (2.4)$$

Вычисляя с учетом (1.8) производные, входящие в якобиан, найдем, что (2.4) удовлетворяется, если

$$N = [\eta] + n_i h_j \partial \sigma^{ij} / \partial \theta \neq 0 \quad (2.5)$$

$$\det \left\| (\rho F_m^a n_a) \frac{\partial^2 A}{\partial F_m^i \partial F_n^j} (\rho F_n^b n_b) \right\| \neq 0 \quad (2.6)$$

Если применить полученные результаты к фазовому переходу «упругое тело — идеальная жидкость», то с учетом формул

$$\begin{aligned} A = A(V, \theta), \quad V = \det \|F_n^m\|, \quad [V] = n_i h^i, \quad \sigma_j^i = -p \delta_j^i \\ p = -\partial A / \partial V = \rho^2 \partial A / \partial \rho, \quad \partial \rho / \partial F_j^i = -\rho F_i^{-1j} \end{aligned} \quad (2.7)$$

получим, что определитель (2.4) тождественно равен нулю. Это значит, что решение задачи по определению величин (F_n^m, θ, v^i) в идеальной жидкой фазе по известному состоянию в упругой фазе в общем случае не является единственным. Причина этого заключается в том, что уравнение состояния идеальной жидкости инвариантно относительно произвольного изохорического (а не только ортогонального) преобразования актуальной конфигурации. Отсюда следует, что неединственным образом будут определяться значения скоростей v^i и градиента F_j^i .

Для температуры θ сосуществования твердой и жидкой фаз и скачка удельного объема $V = 1/\rho$ система (2.3) с учетом (2.7) приобретает вид

$$\Psi^0(F_b^{oa}, n_a, [V], \theta) = A(V, \theta) - A^o(F_b^{oa}, \theta) + p(V, \theta) [V] = 0 \quad (2.8)$$

$$\Psi^i(F_b^{oa}, n_a, [V], \theta) = \sigma^{ij}(F_b^{oa}, \theta) n_i n_j + p(V, \theta) = 0$$

Необходимые условия единственности являются более слабыми по сравнению с (2.5), (2.6):

$$\partial p(V, \theta) / \partial V \neq 0, \quad [\eta] + [V] n_i n_j \partial \sigma^{ij}(F_b^{oa}, \theta) / \partial \theta \neq 0 \quad (2.9)$$

Сформулируем теперь уравнения, которые являются аналогом уравнения Клапейрона — Клаузиуса [11] для случая нелинейной термоупругой среды и определяют частные производные температуры фазового перехода $\partial\theta/\partial F_b^{\circ a}$ и $\partial\theta/\partial n_m$ через параметры скачка и состояние одной из фаз. Эти уравнения позволяют оценить некоторые локальные свойства температуры фазового перехода как функции $F_b^{\circ a}$ и n_m .

Для вывода уравнения для $\partial\theta/\partial n_m$ рассмотрим дифференциал

$$d\Phi^{\circ} = \left(\frac{\partial\Phi^{\circ}}{\partial n_m} + \frac{\partial\Phi^{\circ}}{\partial\theta} \frac{\partial\theta}{\partial n_m} + \frac{\partial\Phi^{\circ}}{\partial h^j} \frac{\partial h^j}{\partial n_m} \right) dn_m = 0$$

при $F_b^{\circ a} = \text{const}$. Учитывая, что $\partial\Phi^{\circ}/\partial h^j = 0$, $n_m n^m = 1$, $n^m dn_m = 0$ ($m=1, 2, 3$), нетрудно получить, пользуясь (2.3) и (1.8): $\partial\theta/\partial n_{\alpha} = h^i [\sigma_i^{\circ \alpha}] / N$, $n_i = (0, 0, 1)$ ($\alpha=1, 2$).

Аналогично, вычисляя дифференциал функции Φ° при фиксированной нормали n_m , получим на поверхности раздела двух фаз

$$N \frac{\partial\theta}{\partial F_m^{\circ n}} = (\delta_m^a + \rho^{\circ} h^a n_m) \left[\frac{1}{\rho} F^{-1n} {}_k \sigma_a^k \right] + \\ + h^a \sigma_a^{\circ k} (n_m (F^{-1})_k^{\circ n} - (F^{-1})_m^{\circ n} n_k) - n_i h^k \frac{\partial \sigma_k^{\circ i}}{\partial F_m^{\circ n}}$$

В частном случае, когда одна из фаз — идеальная жидкость, из системы (2.8) следует

$$\partial\theta/\partial n_{\alpha} = 0, \quad \theta = \theta(F_b) \\ N_1 \frac{\partial\theta}{\partial F_b^{\circ a}} + (p \delta_a^i + \sigma_a^{\circ i}) V^{\circ} (F^{-1})_i^{\circ b} + \frac{\partial \sigma^{\circ ij}}{\partial F_b^{\circ a}} n_i n_j [V] = 0 \\ N_1 = [\eta] + [V] n_i n_j \partial \sigma^{\circ ij} / \partial \theta$$

Когда обе фазы являются идеальной жидкостью, эти формулы существенно упрощаются и принимают вид, хорошо известный в термодинамике [11]: $\theta = \theta(V^{\circ})$, $d\theta/dp = [V]/[\eta]$.

3. Пример. Рассмотрим в качестве иллюстрации сферически-симметричную задачу о равновесии твердой фазы со своим расплавом при действии точечного источника тепла. Пусть r — радиус точки пространства со сферической системой координат r, χ, φ . В начале координат ($r=0$) действует точечный источник мощностью $4\pi Q$. На бесконечности ($r \rightarrow \infty$) заданы радиальные напряжения $\sigma_r \rightarrow \sigma_0 < 0$ и температура $\theta \rightarrow \theta_0$. Действие источника приводит к плавлению части упругого пространства, ограниченного сферой $r=a$. Величина a находится из решения задачи.

Предположим, что существует естественная конфигурация упругого материала при $\theta = \theta_0$. Деформации как твердой, так и жидкой фазы рассматриваются относительно этой конфигурации и полагаются малыми.

Для жидкости ($0 \leq r \leq a$) свободная энергия A_f принимается в виде

$$\rho A_f = \rho A_1 - p_1 I - \beta_1 \Delta\theta + 1/2 \gamma_1 (\Delta\theta)^2 - \alpha_1 I \Delta\theta + 1/2 K_1 I^2 \quad (3.1)$$

$$I = 1 - \rho/\rho_0, \quad \Delta\theta = \theta - \theta_0$$

где коэффициенты разложения по I и $\Delta\theta$ являются функциями θ_0 . Зависимость $p = p(I, \theta)$ в этом случае имеет вид

$$p = -K_1 I + \alpha_1 \Delta\theta + p_1 \quad (3.2)$$

Отсюда видно, что $K_1 > 0$ — объемный модуль сжатия, $\alpha_1 > 0$ — коэффициент линейного температурного расширения, а p_1 — давление, которое необходимо приложить к жидкости с температурой θ_0 , чтобы фазовый переход происходил без измене-

ния объема относительно естественной конфигурации. Для материалов, у которых плавление происходит с увеличением объема, $p_1 > 0$.

Из уравнения равновесия $\partial p / \partial r = 0$ и уравнения для энергии (1.3), которое в случае закона Фурье с коэффициентом теплопроводности $\kappa_1 = \text{const}$ имеет вид $\partial^2 \theta / \partial r^2 + (2/r) \partial \theta / \partial r = 0$, следует

$$p = p_0 = \text{const}, \quad \Delta \theta = B + Q / (\kappa_1 r), \quad B = \text{const} \quad (3.3)$$

В дальнейшем потребуется выражение для радиального перемещения u частиц жидкости относительно естественной конфигурации. Для его определения воспользуемся соотношением $-K_1 I + \alpha_1 \Delta \theta + p_1 = p_0$, из которого с учетом условия $|u| < \infty$ при $r \rightarrow 0$ получается

$$u = \xi_1 + g_1 r, \quad \xi_1 = \alpha_1 Q / (2\kappa_1 K_1) \quad (3.4)$$

$$g_1 = 1/3 (\alpha_1 Q / \kappa_1 + p_1 - p_0)$$

Относительно свободной энергии A_e твердой фазы, которую будем считать однородным, изотропным, линейно-упругим телом, предположим, что

$$\rho A_e = 1/2 \lambda I^2 + \mu J - \alpha_0 I \Delta \theta + 1/2 \gamma_0 (\Delta \theta)^2, \quad I = \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij}, \quad J = \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij} \quad (3.5)$$

где ε_{ij} — тензор малых деформаций, $\lambda, \mu, \alpha_0, \gamma_0$ — положительные величины, возможно, зависящие от θ_0 . Соотношение (3.5) приводит к обычному закону Гука для термоупругости.

Из уравнения равновесия $\partial \sigma_r / \partial r + 2(\sigma_r - \sigma_\varphi) / r = 0$ и выражений $\varepsilon_r = \partial u / \partial r$, $\varepsilon_\varphi = -\varepsilon_\varphi = u / r$ следует

$$-\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{2}{r^2} u = \frac{\alpha_0}{\lambda + 2\mu} \frac{\partial \theta(r)}{\partial r} \quad (3.6)$$

Из уравнения теплопроводности с учетом, что $\theta \rightarrow \theta_0$ при $r \rightarrow \infty$, получаем

$$\Delta \theta = \theta - \theta_0 = Q / (\kappa_0 r) \quad (3.7)$$

где κ_0 — коэффициент теплопроводности твердой фазы.

Подставляя (3.7) в (3.6) и принимая во внимание граничные условия для напряжений при $r \rightarrow \infty$, находим

$$u = \xi_0 + \frac{\sigma_0}{3K_0} r + \frac{c}{r^2}, \quad \xi_0 = \frac{\alpha_0 Q}{2(\lambda + 2\mu) \kappa_0} \quad (3.8)$$

$$\sigma_r = \sigma_0 - \frac{4\mu}{r} \left(\xi_0 + \frac{c}{r^2} \right), \quad \sigma_\varphi = \sigma_0 - \frac{2\mu}{r} \left(\xi_0 - \frac{c}{r^2} \right), \quad c = \text{const}$$

Таким образом, в решение рассматриваемой задачи входят четыре неизвестные величины: p_0, B, a, c , для определения которых воспользуемся соотношениями (2.1), (2.2) на поверхности раздела фаз и условием непрерывности перемещений.

Из условий $[\theta] = 0$, $[\sigma_r] = 0$ и $[u] = 0$ при $r = a$ находим с учетом (3.3), (3.4) и (3.7), (3.8)

$$B = \frac{Q}{a} \left(\frac{1}{\kappa_0} - \frac{1}{\kappa_1} \right), \quad \sigma_0 + p_0 = \frac{4\mu}{a} \left(\xi_0 + \frac{c}{a^2} \right) \quad (3.9)$$

$$\frac{\sigma_0}{K_0} + \frac{p_0 - p_1}{K_1} = \frac{\xi_1}{a} \left(1 + \frac{2\kappa_1}{\kappa_0} \right) - \frac{3}{a} \left(\xi_0 + \frac{c}{a^2} \right)$$

Обозначая $y = (\xi_0 + c/a^2)/a$, $z = 2\xi_0/a = \alpha_0 \Delta \theta / (\lambda + 2\mu)$, где z — безразмерная температура плавления, из (3.9) можно получить y и p_0 как функции z :

$$y = \frac{1}{3K_1 + 4\mu} \left\{ K_1 \xi z + \sigma_0 \left(1 - \frac{K_1}{K_0} \right) + p_1 \right\}$$

$$\frac{p_1}{K_1} = \frac{1}{3K_1 + 4\mu} \left\{ 4\mu \xi z - 3 \frac{\lambda + 2\mu}{K_0} \sigma_0 + 4\mu \frac{p_1}{K_1} \right\}$$

$$\xi = \frac{\alpha_1}{\alpha_0} \frac{\lambda + 2\mu}{K_1} \left(1 + \frac{\kappa_0}{2\kappa_1} \right) \quad (3.10)$$

После этого инварианты тензора деформации на границе $r = a$ упругой и жидкой фаз также представимы в виде функций z :

$$I_0 = z + \sigma_0/K_0, \quad J = 1/3(z + \sigma_0/K_0)^2 + 2/3(3y - z)^2 \quad (3.11)$$

$$I_1 = z(\alpha_1/\alpha_0)(\lambda + 2\mu)/K_1 - (p_0 - p_1)/K_1$$

Для определения z воспользуемся уравнением для скачка энергии $\rho[A] + p_0[I] = 0$. В результате получим квадратное относительно z уравнение

$$\rho A_1 - \beta_1 \Delta \theta^* + 1/2 \gamma_1 (\Delta \theta^*)^2 - 1/2 K_1 I_1^2 = 1/2 \gamma_0 (\Delta \theta^*)^2 + 1/2 \lambda I_0^2 + \mu J - \alpha_1 I_0 \Delta \theta^* + p_0 I_0 \quad (3.12)$$

определяющее температуру θ^* фазового перехода при заданной реологии (3.1), (3.5) и заданных граничных условиях.

Если $|\rho A_1/\sigma_0| \gg |\sigma_0/K_0|$, $|\beta_1 \Delta \theta^*/\sigma_0| \gg |\sigma_0/K_0|$, то квадратичными членами в (3.12) можно пренебречь, температура и положение поверхности фазового перехода $\theta^* = \theta_0 + \rho A_1(\theta_0)/\beta_1(\theta_0)$, $a = \beta_1 Q / (\rho \kappa_0 A_1)$ определяются отношением разности свободных энергий жидкой и твердой фаз в начальном состоянии. Этот случай является традиционным, когда фазовый переход первого рода характеризуется только «скрытой теплотой» и температурой фазового перехода и никак не связан с напряженно-деформированным состоянием среды. Как видно из решения, справедлив он в случае, если вклад деформаций в энергию мал и все термодинамические потенциалы совпадают между собой, являясь функцией температуры.

Если же величины $\rho A_1/\sigma_0$, $\beta_1 \Delta \theta^*/\sigma_0$ и σ_0/K_0 одного порядка, то эффекты упругого деформирования сравнимы с чисто термическими эффектами и существенны для фазовых переходов первого рода.

Соотношения (3.10), (3.11), подставленные в (3.12), приводят к квадратному уравнению относительно z , явный вид которого из-за громоздкости здесь не приводится.

Предполагая, что коэффициенты этого уравнения, определяемые коэффициентами реологических соотношений (3.1) и (3.5), таковы, что существует положительное решение z , находим радиус зоны расплава $a = \alpha_0 Q / (\kappa_0 z (\lambda + 2\mu))$, значение давления p_0 в жидкости и значение константы c , задающую напряжения σ_r , σ_φ в упругой части тела.

Выясним, что дает полученная система термодинамических условий на поверхности раздела фаз в случае, если мощность теплового источника $Q = 0$. Из уравнений (3.7), (3.10)–(3.12) следует

$$\begin{aligned} \theta &= \theta_0, & y &= \frac{-c}{a^3} = \frac{1}{3K_1 + 4\mu} \left\{ p_1 + \sigma_0 \left(1 - \frac{K_1}{K_0} \right) \right\} \\ \frac{p_0}{K_1} &= \frac{1}{3K_1 + 4\mu} \left\{ 4\mu \frac{p_1}{K_1} - 3 \frac{\lambda + 2\mu}{K_0} \sigma_0 \right\} \\ I_1 &= \frac{p_1 - p_0}{K_1}, & I_0 &= \frac{\sigma_0}{K_0}, & J &= \frac{1}{3} \left(\frac{\sigma_0}{K_0} \right)^2 + 6y^2 \end{aligned} \quad (3.13)$$

Подставляя эти величины в уравнение (3.12) для скачка энергии, получим соотношение

$$\rho A_1 - 1/2 (p_1 - p_0)^2 / K_1 - 1/2 \sigma_0^2 / K_0 + 6\mu y^2 - p_0 \sigma_0 / K_0 = 0 \quad (3.14)$$

которое определяет значение θ_0^* . При $\theta_0 \neq \theta_0^*$ все пространство будет занято либо жидкой, либо твердой фазой в зависимости от знака левой части соотношения (3.14). При $\theta_0 = \theta_0^*$ возможно равновесие фаз, но, как видно из (3.13), положение границы раздела и напряженное состояние в твердой фазе определены неоднозначно.

Для устранения этой неоднозначности требуется знание количества тепла, которое было подведено к телу в однофазном состоянии с температурой θ_0^* . Пусть для определенности, вначале среда была в состоянии упругости. Затем в окрестности $r = 0$ телу было сообщено дополнительное количество энергии ΔE , которое пошло на плавление сферической области неизвестного пока радиуса a . Температура всего пространства при этом осталась неизменной. В таком процессе величина ΔE равна разности свободной энергии в конечном и начальном состоянии. С учетом того, что в начальном состоянии

$$\sigma_r = \sigma_\varphi = \sigma_0, \quad \rho A^0 = \sigma_0^2 / 2K_0, \quad K_0 = \lambda + 2\mu / 3$$

а в конечном

$$I_1 = (p_1 - p_0) / K_1, \quad \rho A_f = \rho A_1 + 1/2 (p_0^2 - p_1^2) / K_1 \quad (0 \leq r \leq a)$$

$$I_0 = \sigma_0 / K_0, \quad J = 1/3 (\sigma_0 / K_0)^2 + 6(c/r^3)^2, \quad \rho A_e = 1/2 \sigma_0^2 / K_0 + 6\mu c^2 / r^6 \quad (a \leq r < \infty)$$

получаем уравнение

$$\Delta E = 4/3 \pi a^3 \{ \rho A_1 + 1/2 (p_0^2 - p_1^2) / K_1 - 1/2 \sigma_0^2 / K_0 + 6\mu y^2 \}$$

которое определяет радиус a области плавления и замыкает задачу в рассматриваемом случае.

ЛИТЕРАТУРА

1. Уманский Я. С., Скаков Ю. А. Физика металлов. М.: Атомиздат, 1978. 352 с.
2. Kamb W. B. The thermodynamic theory of nonhydrostatically stressed solids.— J. Geophys. Res., 1961, v. 66, No. 1, p. 259–271.
3. McLellan A. G. A thermodynamical theory of systems under nonhydrostatic stresses.— J. Geophys. Res., 1966, v. 71, No. 18, p. 4341–4348.
4. Ida Y. The thermodynamic theory of nonhydrostatically stressed solids involving finite strains.— J. Geophys. Res., 1969, v. 74, No. 12, p. 3208–3212.
5. Гринфельд М. А. Об условиях термодинамического равновесия фаз нелинейно-упругого материала.— Докл. АН СССР, 1980, т. 251, № 4, с. 824–828.
6. Гиббс Дж. В. Термодинамические работы. М.—Л.: Гостехтеоретиздат, 1951. 492 с.
7. Кондауров В. И. О законах сохранения и симметризации уравнений нелинейной теории термоупругости.— Докл. АН СССР, 1981, т. 256, № 4, с. 819–823.
8. Седов Л. И. Механика сплошной среды. Т. 1. М.: Наука, 1970. 492 с.
9. Трусделл К. Первоначальный курс рациональной механики сплошных сред. М.: Мир, 1975. 592 с.
10. Курант Р. Уравнение с частными производными. М.: Мир, 1964. 830 с.
11. Ландау Л. Д., Лифшиц Е. М. Теоретическая физика. Т. 5. Статистическая физика. М.: Наука, 1964. 567 с.

Москва

Поступила в редакцию
15.XII.1981