

УДК 539.3

О ПОВЕДЕНИИ РЕШЕНИЙ ДИНАМИЧЕСКИХ ЗАДАЧ В ОКРЕСТНОСТИ КРАЯ РАЗРЕЗА, ДВИЖУЩЕГОСЯ С ТРАНСЗВУКОВОЙ СКОРОСТЬЮ В УПРУГОЙ СРЕДЕ

СИМОНОВ И. В.

Изучена асимптотика решений вблизи фронта разреза, движущегося со скоростью c в упругой среде, при условии $c_2 < c < c_1$ (c_1 и c_2 — скорости продольных и поперечных волн). Выяснено, что напряжения и скорости имеют степенную особенность r^α , где r — расстояние от края разреза $-\frac{1}{2} < \alpha \operatorname{sgn}(c) < 0$ и α зависит от величины скорости c (система координат выбрана так, что при положительных значениях c разрез закрывается). Отдельно рассмотрен случай вырождения асимптотики ($\alpha=0$). При ненулевых краевых условиях в кончике разреза к однородному решению добавляется кусочно-постоянное слагаемое и выделены случаи, когда доминирует именно эта локально определенная асимптотика.

Приводится точное решение задачи о трансзвуковом движении разреза в обоих направлениях в упругой плоскости под действием подвижной и приложенной к берегам разреза нагрузки. Следуя [1–4], дается обоснование возможностям переноса асимптотики плоской стационарной задачи на пространственный нестационарный случай.

Аналогичная асимптотика при сверхзвуковом и дозвуковом движении разреза, а также в статике известна [2, 5–9]. Публикуемая работа фактически дополняет изученный диапазон скоростей c до полной вещественной оси.

Показателю $\alpha = -\frac{1}{2}$ соответствует ненулевой поток мощности в окрестность точки контакта [2, 6–8], что играет определяющую роль в концепции квазихрупкого разрушения. Для более слабой особенности поток равен нулю, и тогда согласно этой концепции трещина распространяться не может. Однако, если не быть привязанным к критерию квазихрупкого разрушения, можно рассматривать движение разреза с произвольной скоростью. Результаты могут быть отнесены к случаям соударения упругих тел под малыми углами (при соударении тел с гладкими поверхностями скорость линии контакта изменяется по величине от бесконечности до нуля, а при отскоке — в обратном направлении), схлопывания трещин или динамического раскрытия щели в соединенных материалах. Это — примеры соединения или разъединения тел без разрушения. Кроме того, экспериментально зафиксированы большие скорости проникновения лазерных и электронных пучков в твердые тела (многочисленные ссылки можно найти в [5, 10]), а теоретически рассмотрены случаи сверхзвукового движения клиновидной трещины [5, 10].

1. Пусть внутри упругого тела имеется поверхность разрыва смещений с кусочно-гладкой движущейся границей Γ . Для нахождения асимптотики решения динамических уравнений линейной теории упругости вблизи некоторого гладкого и малого участка Γ , движущегося с мгновенной трансзвуковой скоростью c , подвергнем уравнения преобразованию сдвига для перехода к системе координат, связанной с краем разреза, а затем преобразованию подобия согласно «принципу микроскопа» [4, 7]. Тогда, аналогично статическому [4] и дозвуковому [2] случаям, вытекает, что изучение особенностей пространственного решения сводится к решению двух задач: плоской деформации и плоского сдвига в плоскости, нормальной к Γ . Более того, старшие члены в асимптотике сохраняют свой вид при переходе к стационарному случаю.

Ограничимся далее рассмотрением канонической плоской задачи обтекания полубесконечного разреза упругой средой. Движение будем предполагать установленным. На разрезе $\{x > 0, y = \pm 0\}$ заданы напряжения $\sigma^{(yy)} = \sigma_{\pm}$, $\sigma^{(xy)} = \tau_{\pm}$.

Здесь и далее индексы плюс или минус относятся к верхнему $\{x>0, y=+0\}$ или нижнему $\{x>0, y=-0\}$ берегу разреза.

В силу принципа микроскопа и установления σ_{\pm} и τ_{\pm} постоянны. Если нагрузка в исходной задаче гладкая при $x \rightarrow 0$, то в крайевых условиях отброшены слагаемые того же порядка малости, что и в уравнениях.

Задача сводится к решению двух уравнений в безграничной плоскости с разрезом для продольного φ и поперечного ψ потенциалов смещений, первое из которых эллиптического, а второе гиперболического типов (буквенные индексы внизу означают дифференцирование)

$$\beta_1^2 \varphi_{xx} + \varphi_{yy} = 0, \quad \beta_2^2 \psi_{xx} - \psi_{yy} = 0 \quad (\beta_j^2 = |1 - c^2/c_j^2|) \quad (j=1, 2) \quad (1.1)$$

Краевые условия примут вид

$$\beta \varphi_{xx} + \psi_{xy} = -\sigma_{\pm}, \quad \varphi_{xy} - \beta \psi_{xx} = \tau_{\pm} \quad (x>0, y=\pm 0) \quad (1.2)$$

а связь вектора перемещений (u, v) , вектора скорости (U, V) и напряжений $\sigma = \sigma^{(uv)}$, $\tau = \sigma^{(xy)}$, $\sigma_1 = \sigma^{(xx)}$ с потенциалами дается формулами

$$u = \varphi_x + \psi_y, \quad v = \varphi_y + \psi_x, \quad U = -c(\varphi_{xx} + \psi_{xy}) \quad (1.3)$$

$$V = c(\psi_{xx} - \varphi_{xy}), \quad \sigma_1 = \beta_3 \varphi_{xx} + \psi_{xy}, \quad \sigma = -\beta \varphi_{xx} - \psi_{xy}$$

$$\tau = \varphi_{xy} - \beta \psi_{xx} \quad (\beta = 1 - c^2/(2c_2^2), \beta_3 = 1 + \beta_1^2 - \beta)$$

Здесь напряжения нормированы на 2μ (μ — модуль сдвига), $c_2 < |c| < c_1$.

Рассматриваются случаи оттекания средой разреза как в положительном ($c>0$), так и в отрицательном ($c<0$) направлениях.

Будем искать решение (1.1)–(1.3) за вычетом полей напряжений и скоростей от падающих из бесконечности поперечных волн (если таковые имеются в исходной задаче), а их действие учтем через граничные условия. Полное решение получается на основании суперпозиции. Подобный (и обычный) подход позволяет одновременно использовать принцип излучения и учесть дифракцию длинных волн.

При решении задачи будут учитываться условия: интегрируемости плотности энергии, излучения, непересечения берегов разреза: $[v]>0$ ($x>0$), где квадратные скобки означают скачок величины при переходе с верхнего берега на нижний.

Принимая во внимание, что φ — гармоническая функция, а общее решение второго уравнения (1.1) можно сразу выписать, введем в рассмотрение новые неизвестные функции и независимые переменные

$$\Phi(z) = \varphi_{xx} - i\beta_1^{-1} \varphi_{xy}, \quad \Psi_1(z_1) = \psi(x, y), \quad \Psi(z_1) = d^2 \Psi_1 / dz_1^2 \quad (1.4)$$

Здесь $\Phi(z)$ — аналитическая функция комплексной переменной $z = x + i\beta_1 y$, $\Psi_1(z_1)$ — кусочно-гладкое решение Даламбера второго уравнения (1.1), причем под z_1 будем понимать в силу принципа излучения следующие выражения: $z_1 = x + \operatorname{sgn}(c)\beta_2 y$ — в верхней полуплоскости, $z_1 = x - \operatorname{sgn}(c)\beta_2 y$ — в нижней полуплоскости.

Исключая сначала производные φ и ψ , а затем Ψ из (1.2), (1.4), приходим к следующей краевой задаче определения аналитической функции Φ в плоскости с разрезом и формулам для последующего нахождения функции Ψ :

$$\operatorname{Re}[(\beta^2 \pm i\beta_1 \beta_2) \Phi] = \pm \beta_2 \tau_{\pm} - \sigma_{\pm} \beta \quad (x>0, y=+0)$$

$$\operatorname{Re}[(\beta^2 \mp i\beta_1 \beta_2) \Phi] = \mp \beta_2 \tau_{\pm} - \beta \sigma_{\pm} \quad (x>0, y=-0) \quad (1.5)$$

$$\Psi(z_1) = 0 \quad (z_1 < 0), \quad \Psi(z_1) = -\beta^{-1}(\beta_1 \operatorname{Im} \Phi(z_1) + \tau_{\pm}) \quad (z_1 > 0)$$

Здесь и далее при $c>0$ в формулах берутся верхние знаки, при $c<0$ — нижние.

Важным обстоятельством для решения задачи является факт разделения краевых условий для Φ и Ψ .

2. Построим полное решение задачи (1.5) в виде суммы частного решения неоднородной задачи и общего сингулярного решения задачи с нулевыми граничными условиями. В классе всюду ограниченных функций частное решение единственно и имеет кусочно-постоянный вид ($\beta \neq 0$):

$$\Phi = A + iB, \quad \Psi = \eta(z_1) C_{\pm}, \quad C_{\pm} = -\beta^{-1}(\beta_1 B + \tau_{\pm})$$

$$A = \frac{\pm \beta_2(\tau_+ - \tau_-) - \beta(\sigma_+ + \sigma_-)}{2\beta^2}, \quad B = \frac{-\beta_2(\tau_+ + \tau_-) \pm \beta(\sigma_+ - \sigma_-)}{2\beta_1\beta_2}$$

$$\eta(x) = 0 \quad (x < 0), \quad \eta(x) = 1 \quad (x > 0) \quad (2.1)$$

По формулам (1.3), (1.4) можно выписать соответствующие (2.1) кусочно-постоянные поля напряжений и скоростей. Заметим, что для симметричной нагрузки $\sigma_+ = \sigma_-$, $\tau_+ = \tau_-$ решение оказывается постоянным $\sigma = \sigma_+$, $\tau = \tau_+$ (при этом $C_{\pm} = 0$, $\Psi = 0$).

Если же действует только внешнее поле, то сумма падающего и отраженного поля — частного решения неоднородной задачи — будет нулевой. Отсюда следует, что разделение полного волнового поля на падающее и отраженное (которое, кстати, неясно как осуществить практически) несущественно и в дальнейшем будем понимать под σ_{\pm} и τ_{\pm} истинную нагрузку, приложенную к берегам разреза.

Рассмотрим теперь условия (1.5) при $\sigma_{\pm} = \tau_{\pm} = 0$, т. е. перейдем к изучению соответствующей однородной задачи. Нетривиального ограниченного решения она не имеет, а сингулярное (имеющее особенности в точках $z=0, \infty$ и только в этих точках по физическому смыслу задачи) запишем так:

$$\Phi = \sum_0^{\infty} A_n e^{-i\lambda_n \pi z^{\lambda_n}}, \quad \Psi = \eta(z_1) \frac{\beta_1}{\beta} \sum_0^{\infty} A_n \sin(\lambda_n \pi) z_1^{\lambda_n} \quad (2.2)$$

Собственные числа λ_n являются решениями тригонометрического уравнения — результата подстановки (2.2) в нулевые условия (1.5) $\operatorname{tg}(\lambda_n \pi) = \mp \beta^2 / (\beta_1 \beta_2)$; откуда следует $\lambda_n = \mp \alpha + n$, $\alpha = \pi^{-1} \operatorname{arctg}[\beta^2 / (\beta_1 \beta_2)]$.

При записи (2.2) учтены условия конечности энергии, излучения и симметрии решения. Действительные постоянные A_n определяются из решения задачи в целом. Разрез для выделения однозначных ветвей z^{λ_n} проведем вдоль положительной полуоси x , а выбор ветвей фиксируем условием $(1)^{\lambda_n} = 1$.

Утверждение. Всякое решение плоской стационарной задачи динамической теории упругости в окрестности края ненагруженного разреза, движущегося с трансзвуковой скоростью, представимо в форме сходящегося ряда (2.2).

Для этого достаточно показать, что $\Phi(z)$ в окрестности нуля представима в форме

$$\Phi = z^{\mp \alpha} \Phi_0(z) \quad (2.3)$$

где $\Phi_0(z)$ — аналитическая в нуле функция.

Заметим, что в окрестности $z=0$ функция Φ должна удовлетворять однородным краевым условиям (1.5), которые эквивалентны условиям сопряжения [11]:

$$\Phi^+ = e^{\pm 2\pi i \alpha} \Phi^- \quad (2.4)$$

Здесь Φ^+ и Φ^- — предельные краевые значения функции на берегах разреза $\{x > 0, y = \pm 0\}$.

Подставив выражение (2.3) в (2.4), получим $\Phi_0^+ = \Phi_0^-$, т. е. $\Phi_0(z)$ — однозначная функция в окрестности $z=0$. Тогда в качестве особенностей она может иметь только полюс или существенно особую точку [11]. Но

это исключено из энергетических соображений. Следовательно, $z=0$ — устранимая особая точка $\Phi_0(z)$ и $\Phi_0(z)$ аналитична в точке $z=0$, что и требовалось.

Выпишем теперь главную часть поля напряжений и скоростей в однородном решении, соответствующую старшему члену (2.2), в полярной системе координат $z=re^{i\theta}$, исходя из (1.3), (1.4), (2.2)

$$\begin{aligned} \sigma_1 \sim \beta_3 F, \sigma \sim -\beta F, \tau \sim \mp E, U \sim -cF, V \sim \pm cE \quad (\theta_0 < \theta < 2\pi - \theta_0) \\ \sigma_1 \sim \beta_3 F - \beta H, \sigma \sim \beta(H - F), \tau \sim \mp \beta_1(E - G) \\ U \sim c(\beta H - F), V \sim \pm c\beta_1(E - \beta^{-1}G) \quad (0 \leq \theta < \theta_0 \cup 2\pi - \theta_0 \leq \theta \leq 2\pi) \\ p \sim -^{1/3}(1 + \nu)(1 - 2\beta + \beta_1^2)F \quad (0 \leq \theta \leq 2\pi) \\ (E, F, G, H) = A_0 r^{\mp \alpha} (\sin \xi, \cos \xi, \xi \sin(\alpha\pi), \xi \cos(\alpha\pi)) \\ \xi = \alpha\pi - \alpha\theta, \xi = (\cos \theta \pm \beta_2 \beta_1^{-1} \sin \theta)^{\mp \alpha}, \theta_0 = ^{1/2}\pi \pm \arctg(\beta_2/\beta_1) \end{aligned} \quad (2.5)$$

где ν — коэффициент Пуассона, p — давление.

В формулах (2.5) отброшены члены порядка $r^{1-\alpha}$. Результат (2.5) при $c > 0$ совпадает с асимптотикой решения задачи о соударении упругих полос [12]. В дополнение к [12] отметим, что решение при $c > 0$ имеет особенность $\sim z_1^{-\alpha}$ на фронтах поперечных волн, отходящих от кромки, при $z_1 \rightarrow 0$. Однако этой особенности отвечает интегрируемая энергия в силу $0 < \alpha < ^{1/2}$.

При $c < 0$ напряжения и скорости в однородном решении асимптотически ($\sim r^\alpha$) равны нулю, но производные этих величин обращаются в бесконечность.

Для сравнения приведем результаты по особенностям упругодинамических полей напряжений (и скоростей) на фронте разреза при других значениях скорости c . В статике и дорелеевской динамике трещины $\sigma^{(ij)} \sim r^{-1/2}$ ($i, j=1, 2, 3$) (например, [2, 6–8]). Из решения задачи о дозвуковом движении разреза в упругой полосе [9] следует, что напряжения $\sigma^{(ij)} \sim r^{1/2}$ при $0 < c < c_R$ и при $-c_2 < c < -c_R$; $\sigma^{ij} \sim r^{-1/2}$ при $c_R < c < c_2$ и при $-c_R < c < 0$ (c_R — скорость волны Релея). В сверхзвуковом случае $c_1 < |c| < \infty$ напряжения $\sigma^{(ij)} = O(1)$ [5]. В задачах соударения и отскока упругих тел с гладкими поверхностями в окрестности границы контакта при дорелеевских скоростях движения этой границы, по-видимому, будет $\sigma^{(ij)} \sim r^{1/2}$, как и в теории Герца.

Именно рассматриваемый диапазон скоростей c позволяет перейти к пределу $\mu \rightarrow 0$ ($c_2 \rightarrow 0$) и получить результат акустического дозвукового варианта задачи. При этом (ρ — плотность)

$$\begin{aligned} \alpha \rightarrow ^{1/2}, \nu \rightarrow ^{1/2}, 2\mu\rho \rightarrow \rho c U \rightarrow -\rho c^2 A_0 r^{\mp 1/2} \sin(\theta/2) \\ V \rightarrow \pm c\beta_1 A_0 r^{\mp 1/2} \cos(\theta/2) \end{aligned} \quad (2.6)$$

что совпадает с асимптотикой решения задачи о соударении струй в акустическом приближении [13], если в (2.6) взять верхние знаки. Очередной предельный переход $c_1 \rightarrow \infty$ приводит к результату для несжимаемой жидкости с сохранением особенности.

При соударении жидких струй возникает кумулятивный эффект возвратного движения тонкой струи. Линеаризованные постановки не схватывают этот эффект, однако появляется ненулевой поток мощности в точку контакта, обусловленный особенностью $\sim r^{-1/2}$ в решении. Он совпадает с расходом энергии на образование кумулятивной струи из решения полной нелинейной задачи для несжимаемой жидкости [11]. В среде с упругим сопротивлением сдвигу, хотя бы и весьма малым, при $c_2 < c < c_1$ кумуляция отсутствует (если ее возникновение при соударении отождествлять с появлением потока мощности в точку контакта).

Отметим, что особенность $\sim r^{-1/2}$ при трансзвуковом движении края разреза в принципе не достижима. В противном случае решение имело

бы такую же особенность не только в точке, но и вдоль фронтов поперечных волн $x \pm \beta_2 y = 0$ и попало бы в неэнергетический класс.

Можно показать, что напряжение σ из решения (2.5) на продолжении разреза сжимающее, если $c > 0$, и растягивающее, если $c < 0$. Полное решение задачи (1.5) складывается из частного решения (2.1) и решения (2.2). При $c > 0$ доминирует асимптотика однородного решения, которая через константу A_0 зависит от внешних условий (асимптотика нелокальна). При раскрытии разреза ($c < 0$) асимптотику, вообще говоря, определяет решение (2.1) и она является локальной в том смысле, что не зависит от внешних условий; в частном случае ненагруженного разреза асимптотика определяется по формулам (2.5).

3. При $\beta = 0$ имеем $c = \sqrt{2}c_2$, $\beta_2 = 1$, а фронт поперечных волн (характеристики) составляют угол 45° с осью x , краевые условия (1.5) вырождаются и этот случай подлежит отдельному рассмотрению. Для симметричных краевых условий (1.5): $\sigma_+ = \sigma_-$, $\tau_+ = \tau_-$ задачу при $\beta = 0$ сформулируем в верхней полуплоскости с условиями на продолжении разреза

$$V = 0, \tau = 0 \quad (x < 0, y = +0) \quad (3.1)$$

Тогда для $\Phi(z)$ и $\Psi(z_1)$ возникает обобщенная краевая задача со скачком

$$\text{Im } \Phi = \Psi = 0 \quad (x < 0, y = 0), \quad \beta_1 \text{Im } \Phi = -\tau_+, \quad \Psi = \mp \sigma_+ \quad (x > 0, y = 0)$$

решение которой есть [11]:

$$\Phi = \frac{\tau_+}{\pi \beta_1} (\ln z - i\pi), \quad \Psi = \mp \eta(z_1) \sigma_+ \quad (3.2)$$

с прежним правилом выбора знака.

В частном случае $\tau_+ = 0$ решение (3.2) соответствует чистому сдвигу: $\sigma = -\sigma_1 = \sigma_+$, $\tau = 0$, $U = c\sigma_+$, $V = \mp c\sigma_+$ ($x + y > 0$); нулевое — при $x + y < 0$.

В случае $\sigma_+ = 0$, $\tau_+ = 0$ функция $\Psi = 0$ и решение не содержит поперечных волн.

Полное решение рассмотренной задачи представляет собой комбинацию (3.2) и регулярного в нуле (поскольку $\alpha = 0$ и $\lambda_n = n$ при $\beta = 0$) однородного решения (2.2).

4. Ранее неявно предполагалось, что падающее внешнее поле регулярно по крайней мере в некоторой окрестности фронта разреза. Естественной является постановка задачи с разрывным падающим полем, например, соответствующим задаче о соударении тел. Это позволит отыскать одну новую асимптотику и одно точное решение.

Пусть $\varphi^{(0)}(x, y)$, $\psi^{(0)}(x, y)$ — симметричное относительно оси x падающее поле, вторые производные которого постоянны и заданы формулами

$$\varphi_{xx}^{(0)} = \varphi_{xy}^{(0)} = 0, \quad \psi_{xx}^{(0)} = V_0 / [c(1-\beta)], \quad \varphi_{xy}^{(0)} = \beta V_0 / [c(1-\beta)].$$

Оно определяет движение тела как жесткого целого с вектором скорости $(0, -V_0)$ в верхней полуплоскости, $(0, V_0)$ — в нижней и имеет разрыв на вещественной оси. В силу разрывности падающего поля отраженное также должно быть разрывным и уже не будет, например, так, что $\Psi(z_1) = 0$ при $z_1 = 0$.

Представим полное поле $\varphi^{(1)}$, $\psi^{(1)}$ в виде $\varphi^{(1)} = \varphi^{(0)} + \varphi, \dots$

Подставим эти выражения в краевые условия для $\Phi^{(1)}$ и $\Psi^{(1)}$ на продолжении разреза, получающиеся из (3.1), (1.3), (1.4) и на разрезе (нулевые условия (1.5) и решим получившуюся уже неоднородную краевую задачу для отраженного поля Φ и Ψ при условии ограниченности. При $\beta \neq 0$ придем к решению вида $\sigma^{(1)} = \tau^{(1)} = V^{(1)} = 0$, $\sigma_1^{(1)} = \text{const}$, $U^{(1)} = \text{const}$.

Можно сделать вывод, что решения стационарной задачи о соударении и отскоке двух других полупространств под малым углом при условии

$c_2 < |c| < c_1$, $|c| \neq \sqrt{2}c_2$ не существует (однородное решение (2.2) не удовлетворяет необходимым условиям на бесконечности). Аналогичный вывод следует и при $|c| < c_2$ [9]. В сверхзвуковом случае $|c| > c_1$ такое решение построить можно.

При $\beta = 0$ (т. е. $|c| = \sqrt{2}c_2$) получается решение типа чистого сдвига

$$\sigma^{(4)} = -\sigma_1^{(4)} = -V_0/c, \quad \tau^{(4)} = V^{(4)} = 0, \quad U^{(4)} = \pm V_0 \quad (x \pm y < 0) \quad (4.1)$$

$$U^{(4)} = \tau^{(4)} = \sigma^{(4)} = \sigma_1^{(4)} = 0, \quad V^{(4)} = \mp V_0 \quad (x \pm y > 0)$$

определяющее, в частности, клиновидную форму берегов разреза. Эта кучно-постоянная асимптотика одновременно является точным решением о соударении (отскоке) полупространств под малым углом $\theta_1 = 2V_0|c|^{-1}$ при условии $|c| = \sqrt{2}c_2$.

5. В качестве примера рассмотрим одну задачу о движении с межзвуковой скоростью полубесконечного разреза в упругой плоскости под действием подвижной и симметричной нагрузки $\sigma_0(x)$, приложенной к берегам разреза. Задача сводится к задаче сопряжения для функции $\Phi(z)$ на разрезе $\{x > 0, y = \pm 0\}$:

$$\Phi^+ = e^{\pm 2\pi\alpha i} \Phi^- + 2g(x), \quad g(x) = -\beta\sigma_0(x) / (\beta^2 \pm i\beta_1\beta_2)$$

(α то же, что и в п. 2). Потребуем, чтобы $\sigma_0(x)$ удовлетворяла условию Гельдера [14], причем

$$|\sigma_0(x)| \sim C_1 x^{\gamma_1}, \quad x \rightarrow \infty, \quad \gamma_1 < -1/2 \quad (5.1)$$

$$|\sigma_0(x) - \sigma_0(0)| \sim C_2 x^{\gamma_2}, \quad x \rightarrow 0, \quad \gamma_2 > 0 \quad (c > 0), \quad \gamma_2 > \alpha \quad (c < 0)$$

где $C_1, C_2, \gamma_1, \gamma_2$ — константы.

При выполнении дополнительного условия, вытекающего из условия излучения (поток энергии в бесконечность ограничен)

$$\lim_{r \rightarrow \infty} r^{1/2} |\Phi(z)| < \infty \quad (5.2)$$

задача имеет единственное решение [14]:

$$\Phi = \frac{z^{\mp\alpha}}{\pi i} \int_0^{\infty} \frac{g(t) dt}{t^{\mp\alpha}(t-z)} \quad (5.3)$$

Выбор однозначной ветви $z^{\pm\alpha}$ аналогичен п. 2.

Функция $\Psi(z_1)$ восстанавливается из краевых условий аналогично (1.5) $\Psi(z_1) = -\beta_1 \beta^{-1} \eta(z_1) \text{Im} \Phi(z_1)$.

Можно доказать справедливость следующих асимптотических представлений решения (5.3) при $z \rightarrow 0$ в случае выполнения условий (5.1)

$$\Phi = B z^{\mp\alpha} - \beta^{-1} \sigma_0(0) + O(z^\gamma)$$

$$B = \frac{1}{\pi i} \int_0^{\infty} \frac{g(t) - \eta(-c)g(0)}{t^{1\mp\alpha}} dt \quad (5.4)$$

$$\gamma = \gamma_2 \quad (\alpha\eta(-c) < \gamma_2 < 1 \mp \alpha), \quad \gamma = 1 \quad (\gamma_2 \geq 1 \mp \alpha)$$

Формулы (5.4) показывают, что частное решение (2.1) и асимптотика (2.5) составляют два первых члена асимптотики решения задачи с нагруженным кончиком разреза. Кроме того, в них указан порядок утраченных членов за счет замены $\sigma_0(x)$ ступенчатой нагрузкой $\sigma_+ = \sigma_0(0)$ в п. 2.

Пусть теперь нагрузка начинается не от края: $\sigma_0(x) = 0$, $0 \leq x < x_0$. Перепишем выражение (5.3):

$$\Phi = z^{-\alpha} \Phi_0(z), \quad \Phi_0 = \frac{1}{\pi i} \int_{x_0}^{\infty} \frac{g(t) dt}{t^{-\alpha}(t-z)}$$

Функция $\Phi_0(z)$ регулярна в плоскости с разрезом $\{x > x_0, y = \pm 0\}$ и, следовательно, в нуле раскладывается в ряд Тейлора с радиусом сходимости $|x| < x_0$. Тем самым продемонстрирована возможность представления решения в форме (2.2) с указанием радиуса сходимости ряда.

Класс физически допустимых нагрузок $\sigma_0(x)$, кроме (5.1), ограничен неравенством ($c_2 < -c < c_1$)

$$\int_0^{\infty} \int_0^{\infty} \frac{x^\alpha [\sigma_0(t) - \sigma_0(0)]}{t^\alpha (t-x)} dt dx > 0 \quad (5.5)$$

вытекающим из условия непересечения берегов разреза. Если, например, $\sigma_0(x)$ — ступенчатая нагрузка, принимающая значения на интервале $0 \leq x \leq x_1$, то из (5.5) следует, что $\sigma_0 < 0$, т.е. нагрузка разрывающая. Для выполнения (5.5) при $x \rightarrow 0$ в случае нагрузки, сдвинутой относительно края разреза, требуется другой знак σ_0 , что является следствием аномального знака смещений поверхности упругого тела перед передним фронтом нагрузки, движущейся со сверхрелевской (но меньшей c_1) скоростью.

В случае $c_2 < c < c_1$ для знакопостоянной нагрузки из условия «непересечения» можно получить, что $\sigma_0(x) > 0$, т.е. нагрузка стягивает берега разреза.

Нетрудно показать, что напряжение $\sigma(x, 0)$ на продолжении разреза сжимающее как при $c > 0$ ($\sigma_0 > 0$), так и в случае $c < 0$ ($\sigma_0 < 0$). Баланс энергии в рассматриваемой задаче выполняется следующим образом: мощность, развиваемая нагрузкой $\sigma_0(x)$, равна мощности, излучаемой в бесконечность. Иначе при дорелевском движении трещины [6] — там излучение отсутствует, а вся мощность выделяется в кончике трещины.

Можно построить решение при $c > 0$, не удовлетворяющее условию (5.2), а исчезающее на бесконечности как $z^{-\alpha}$. Оно имеет вид

$$\Phi(z) = \frac{z^{1-\alpha}}{\pi i} \int_0^{\infty} \frac{g(t) dt}{t^{1-\alpha}(t-z)}$$

и в нуле ведет себя как $O(1)$.

В вырожденном случае $\beta = 0$ реализуется асимптотика, имеющая вид суммы решений (3.2) и (4.1).

Отметим, что после сдачи рукописи в печать вышла работа [15], в которой определен вид однородных решений для случая $c > 0$, дан энергетический анализ и приведен пример неоднородной задачи. Публикуемая работа является более полным исследованием затронутого вопроса.

ЛИТЕРАТУРА

1. Аксентян О. К. Особенности напряженно-деформированного состояния плиты в окрестности ребра. — ПММ, 1967, т. 31, вып. 1, с. 178—186.
2. Костров В. В., Никитин Л. В., Флитман Л. М. Механика хрупкого разрушения. — Изв. АН СССР. МТТ, 1969, № 3, с. 112—125.
3. Паргон В. З., Перлин П. И. Методы математической теории упругости. М.: Наука, 1981. 638 с.
4. Шер Е. Н. Об энергетическом условии в носике трещины. — ПМТФ, 1969, № 3, с. 175—178.
5. Борзых А. А., Черепанов Г. П. К теории разрушения твердых тел под воздействием мощных импульсных пучков электронов. — ПММ, 1980, т. 44, вып. 6, с. 1120—1128.
6. Craggs J. W. On the propagation of a crack in an elastic-brittle material. — J. Mech. Phys. Solids, 1960, v. 8, No. 1, p. 66—75.

7. Черепанов Г. П. Механика хрупкого разрушения. М.: Наука, 1974. 640 с.
8. Слепян Л. И., Троянкина Л. В. Теория трещин. Л.: Судостроение, 1976. 42 с.
9. Симонов И. В. Дозвуковое движение разреза в упругой полосе. — Изв. АН СССР. МТТ, 1982, № 6, с. 90—99.
10. Борзых А. А. Одна пространственная автомодельная задача о сверхзвуковом расклинивании упругого тела. — ПММ, 1981, т. 45, вып. 2, с. 348—355.
11. Лаверенгьев М. А., Шабат Б. В. Методы теории функций комплексного переменного. М.: Наука, 1965. 716 с.
12. Ефремов В. В. О косых соударениях металлических пластин в упругой постановке. — ПМТФ, 1975, № 5, с. 167—173.
13. Дерibas А. А. Физика упрочнения и сварки взрывом. Новосибирск: Наука, 1980. 221 с.
14. Мухомелишвили Н. И. Сингулярные интегральные уравнения. М.: Наука, 1968. 511 с.
15. Слепян Л. И., Фишков А. Л. К задаче о распространении разреза с межзвуковой скоростью. — Докл. АН СССР, 1981, т. 261, № 6, с. 1316—1319.

Москва

Поступила в редакцию
14.X.1981