

КОНЕЧНЫЕ ДЕФОРМАЦИИ ЦИЛИНДРИЧЕСКОГО СЛОЯ

СЮЮНШКАЛИЕВ Н. Х.

Рассматривается деформация упругой сжимаемой среды, сохраняющая цилиндрическую поверхность радиуса $r = \text{const}$ цилиндрической поверхностью другого радиуса $R(r)$ и повернутой относительно оси цилиндра на угол $\theta(r)$. При этом протяженность цилиндра в аксиальном направлении предполагается значительной, т. е. принимаются условия плоской деформации.

Так сформулированные условия задачи могут быть реализованы в упругом сжимаемом цилиндрическом слое с внутренним и наружным радиусами r_0, r_1 , деформируемом поворотом жесткого вала, сцепленного по всей длине с упругой средой, на произвольный конечный угол α при неподвижной наружной поверхности $r = r_1$, спаянной также с жестким телом (фиг. 1, а). Сказанное, конечно, распространяется и на «слой бесконечной толщины», для которого роль наружной поверхности отводится контуру Γ , находящемуся в бесконечно удаленной точке (фиг. 1, б).

Упругий сжимаемый материал слоя принимается полулинейным с законом состояния¹ $\mathbf{P} = (\lambda s - 2\mu)\mathbf{I} + 2\mu \nabla \mathbf{R}$, где $\mathbf{P}$ — несимметричный тензор напряжений Пиола, $\mathbf{I}$ — тензор поворота, $\nabla \mathbf{R}$ — градиент вектора места актуальной конфигурации, λ и μ — константы, которые при линеаризации данного соотношения переходят в постоянные Ламе линейной теории упругости, смысл скаляра s будет пояснен ниже.

1. Геометрические соотношения. Введя цилиндрическую систему координат r, φ, z , далее принимаемых за материальные, представим векторы места частицы среды $\mathbf{r}$ — в отсчетной, $\mathbf{R}$ — в актуальной конфигурациях выражениями

$$\mathbf{r} = r\mathbf{e}_r + z\mathbf{k}, \quad \mathbf{R} = R\mathbf{e}_R + Z\mathbf{k} \quad (1.1)$$

Точечное преобразование первой конфигурации во вторую задается соотношениями

$$R = R(r), \quad \Phi = \varphi + \theta(r), \quad Z = z \quad (1.2)$$

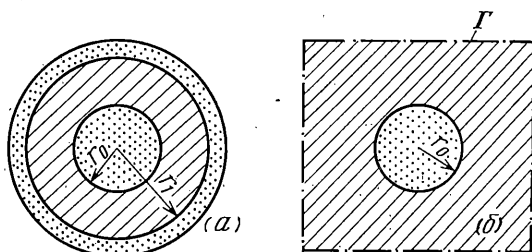
в которых функции R и θ подлежат определению.

Очевидно, соотношения (1.2) отвечают поставленным выше условиям деформирования: материальная окружность радиуса r переходит в окружность радиуса $R(r)$, повернутую вокруг оси цилиндра на угол $\theta(r)$. Из (1.2) вытекают следующие формулы дифференцирования векторов ортонормированного базиса актуальной конфигурации:

$$\frac{\partial \mathbf{e}_R}{\partial r} = \theta' \mathbf{e}_\Phi, \quad \frac{\partial \mathbf{e}_R}{\partial \Phi} = \mathbf{e}_\Phi, \quad \frac{\partial \mathbf{e}_\Phi}{\partial r} = -\theta' \mathbf{e}_R, \quad \frac{\partial \mathbf{e}_\Phi}{\partial \Phi} = -\mathbf{e}_R \quad (1.3)$$

Здесь и далее штрих означает дифференцирование по независимой переменной r . Применение набла-оператора отсчетной конфигурации к вектору места $\mathbf{R}$ по (1.1) приводит к тензорам-градиентам

$$\begin{aligned} \nabla \mathbf{R} &= R' \mathbf{e}_r \mathbf{e}_R + R \theta' \mathbf{e}_r \mathbf{e}_\Phi + \frac{R}{r} \mathbf{e}_\Phi \mathbf{e}_\Phi + \mathbf{k} \mathbf{k} \\ \nabla \mathbf{R}^T &= R' \mathbf{e}_R \mathbf{e}_r + R \theta' \mathbf{e}_\Phi \mathbf{e}_r + \frac{R}{r} \mathbf{e}_\Phi \mathbf{e}_\Phi + \mathbf{k} \mathbf{k} \end{aligned} \quad (1.4)$$



Фиг. 1

¹ Основные соотношения нелинейной теории упругости и обозначения, принятые здесь, соответствуют монографии А. И. Лурье «Теория упругости». М.: Наука, 1970. 940 с.

по которым определяется мера деформации Коши – Грина $G = \nabla R \cdot \nabla R^T$:

$$G = (R'^2 + R^2 \theta'^2) e_r e_r + \frac{R^2 \theta'}{r} (e_r e_\varphi + e_\varphi e_r) + \frac{R^2}{r^2} e_\varphi e_\varphi + k k \quad (1.5)$$

Матрица ковариантных компонент этого тензора имеет детерминант

$$\det \|G_{sh}\| = G = (R'^2 + R^2 \theta'^2) \frac{R^2}{r^2} - \left(\frac{R^2 \theta'}{r} \right)^2 = \left(\frac{RR'}{r} \right)^2, \quad \sqrt{G} = \frac{RR'}{r} \quad (1.6)$$

Для определения ковариантных компонент тензора $U = G^{1/2}$ имеются следующие уравнения: $U_{11}^2 + U_{12}^2 = G_{11}$, $U_{12}^2 + U_{22}^2 = G_{22}$, $U_{12}(U_{11} + U_{22}) = G_{12}$, $U_{11} + U_{22} = G_{11} + G_{22} + 2\sqrt{G} = \Delta$, решая которые, находим

$$U_{12} = \frac{1}{\sqrt{\Delta}} G_{12}, \quad U_{11} = \frac{1}{2\sqrt{\Delta}} (\Delta + G_{11} - G_{22}), \quad U_{22} = \frac{1}{2\sqrt{\Delta}} (\Delta + G_{22} - G_{11})$$

Для рассматриваемой задачи на основании (1.5), (1.6) получим

$$\Delta = R'^2 + R^2 \theta'^2 + \frac{R^2}{r^2} + 2 \frac{RR'}{r} = \left(R' + \frac{R}{r} \right)^2 + (R\theta')^2$$

$$\Delta + G_{11} - G_{22} = 2(G_{11} + \sqrt{G}) = 2(R'^2 + R^2 \theta'^2 + RR' / r)$$

$$\Delta + G_{22} - G_{11} = 2(G_{22} + \sqrt{G}) = 2(R^2 / r^2 + RR' / r) \quad (1.7)$$

поэтому матрица ковариантных компонент тензора U имеет вид

$$\frac{1}{\sqrt{\Delta}} \begin{vmatrix} R'^2 + R^2 \theta'^2 + RR' / r & R^2 \theta' / r & 0 \\ R^2 \theta' / r & R^2 / r^2 + RR' / r & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{\Delta} \end{vmatrix} \quad (1.8)$$

а ее определитель оказывается равным

$$\det \|U_{sh}\| = \sqrt{\Delta} \quad (1.9)$$

Первый инвариант тензора U представим в виде

$$I_1(U) = \frac{1}{\sqrt{\Delta}} \left[\left(R' + \frac{R}{r} \right)^2 + (R\theta')^2 \right] + 1 = \sqrt{\Delta} + 1$$

Поэтому скаляр s , входящий в закон состояния, определяется равенством

$$s = I_1(U) - 3 = \sqrt{\Delta} - 2 \quad (1.10)$$

Обращение матрицы (1.8) приводит к следующему выражению для тензора U^{-1} :

$$U^{-1} = \frac{1}{\sqrt{\Delta}} \left[\left(1 + \frac{R}{2R'} \right) e_r e_r - \frac{R\theta'}{R'} (e_r e_\varphi + e_\varphi e_r) + \left(1 + \frac{rR}{R'} \theta'^2 \right) e_\varphi e_\varphi \right] + k k \quad (1.11)$$

По формуле $\Pi = U^{-1} \cdot \nabla R$, учитывая (1.4) и (1.11), приходим к следующему представлению тензора поворота:

$$\Pi = \frac{1}{\sqrt{\Delta}} [(R' + R/r) (e_r e_R + e_\varphi e_\Phi) + R\theta' (e_r e_\Phi - e_\varphi e_R) + k k] \quad (1.12)$$

2. Тензор напряжений. Уравнения равновесия. 2.1. В рассматриваемой задаче тензор напряжений Пиола

$$P = p^{11} e_r e_R + p^{12} e_r e_\Phi + p^{21} e_\varphi e_R + p^{22} e_\varphi e_\Phi + p^{33} k k \quad (2.1)$$

согласно закону состояния и геометрическим соотношениям (1.4), (1.10), (1.12), имеет компоненты, определяемые следующими выражениями:

$$p^{11} = k(R' + R/r) + 2\mu R', \quad p^{22} = k(R' + R/r) + 2\mu R/r$$

$$p^{12} = (k + 2\mu) R\theta', \quad p^{21} = -k R\theta', \quad \frac{p^{33}}{2} = \lambda(\sqrt{\Delta} - 2)$$

$$p^{\alpha 3} = p^{3\alpha} = 0 \quad (\alpha = 1, 2), \quad k = \lambda - \frac{\lambda}{\sqrt{\Delta}} (\lambda + \mu) \quad (2.2)$$

2.2. Уравнения равновесия в объеме слоя при отсутствии массовых сил $\nabla \cdot \mathbf{P} = 0$ (принимая во внимание, что компоненты тензора напряжений зависят лишь от одной материальной координаты r , а производные базисных векторов актуальной конфигурации вычисляются с учетом формул (1.3)) можно представить в следующей форме:

$$\left(\frac{dp^{11}}{dr} + \frac{p^{11} - p^{22}}{r} - \theta' p^{12} \right) \mathbf{e}_R + \left(\frac{dp^{12}}{dr} + \frac{p^{12} + p^{21}}{r} + \theta' p^{11} \right) \mathbf{e}_\Phi = 0$$

из которой следуют два скалярных уравнения

$$\frac{dp^{11}}{dr} + \frac{p^{11} - p^{22}}{r} - \theta' p^{12} = 0, \quad \frac{dp^{12}}{dr} + \frac{p^{12} + p^{21}}{r} + \theta' p^{11} = 0 \quad (2.3)$$

Третье уравнение удовлетворяется тождественно, так как $dp^{33}/dz = 0$. Вводятся обозначения: $u(r) = R' + R/r = (Rr)'/r$, $v(r) = R\theta'$ так, что из (1.7) следует $\Delta = u^2 + v^2$.

Теперь выражения (2.2) для компонент напряжений p^{sk} и уравнения равновесия (2.3) можно представить в виде

$$p^{11} = ku + 2\mu R', \quad p^{22} = kv + 2\mu R/r$$

$$p^{12} = (k + 2\mu)v, \quad p^{21} = -kv, \quad p^{33} = \lambda(\sqrt{\Delta} - 2) \quad (2.4)$$

$$[(k + 2\mu)u]' - (k + 2\mu)v\theta' = 0, \quad [(k + 2\mu)v]' + (k + 2\mu)u\theta' = 0 \quad (2.5)$$

или

$$[(k + 2\mu)w]' + i(k + 2\mu)w\theta' = 0, \quad w = u + iv \quad (2.6)$$

2.3. При интегрировании дифференциального уравнения первого порядка (2.6) относительно вспомогательной комплексной функции $w(r)$ появляется одна комплексная произвольная постоянная или две вещественные постоянные. Далее, при нахождении основных «физических» функций R , θ появляются еще две постоянные интегрирования. Для отыскания этих постоянных необходимы четыре краевых условия.

В случае конечного слоя (фиг. 1, а), если поворотом жесткого вала внутренняя поверхность поворачивается на конечный угол α , геометрическими краевыми условиями будут соотношения

$$R(r_0) = r_0, \quad R(r_1) = r_1, \quad \theta(r_1) = 0, \quad \theta(r_0) = \alpha \quad (2.7)$$

Если же к валу приложен крутящий момент m , рассчитанный на единицу длины слоя (в направлении оси z), то четвертое краевое условие должно быть заменено «силовым», выражающим тот факт, что главный момент на цилиндрической поверхности $r = r_0$ равен заданному km .

Система внутренних сил упругой среды на элементе do^1 поверхности $r = r_0$ единичной длины в направлении оси z определяется равенством

$$[\mathbf{e}_r \cdot \mathbf{P} do^1]_{r=r_0} = [p^{11}(r_0)\mathbf{e}_R + p^{12}(r_0)\mathbf{e}_\Phi] r_0 d\varphi$$

а ее главный момент относительно оси цилиндра равен

$$[\mathbf{R} \times \mathbf{e}_r \cdot \mathbf{P} do^1]_{r=r_0} = \mathbf{e}_R \times [p^{11}(r_0)\mathbf{e}_R + p^{12}(r_0)\mathbf{e}_\Phi] r_0^2 d\varphi = kp^{12}(r_0) r_0^2 d\varphi$$

В этом случае четвертое краевое условие принимает вид $2\pi r_0^2 p^{12}(r_0) = m$.

3. Интегралы задачи. Возвращаясь к дифференциальному уравнению (2.6), находим его интеграл

$$(k + 2\mu)w = D \exp[i(\beta - \theta)] \quad (3.1)$$

в котором D и β — вещественные постоянные. Отделив в (3.1) вещественную и мнимую части, приходим к равенствам

$$(k + 2\mu)u = D \cos(\beta - \theta), \quad (k + 2\mu)v = D \sin(\beta - \theta) \quad (3.2)$$

Разделив первое из равенств (3.2) на второе, получим дифференциальное уравнение $(Rr)'/Rr = \operatorname{ctg}(\beta - \theta)\theta'$, интеграл которого имеет вид

$$Rr \sin(\beta - \theta) = C, \quad C = \text{const} \quad (3.3)$$

Возведя равенства (3.2) в квадрат и сложив их, с учетом (2.6) получим

$$(k + 2\mu)^2 \Delta = D^2 \quad (3.4)$$

Из равенства $k = \lambda - 2(\lambda + \mu)/\sqrt{\Delta}$ с учетом (3.4) следует, что величина Δ постоянна

$$\Delta = u^2 + v^2 = (\lambda + 2\mu)^{-2} [D + 2(\lambda + \mu)]^2 = B^2$$

Поэтому имеем $(Rr)'^2 + (Rr\theta')^2 = B^2 r^2$, исключая из этого выражения Rr с помощью (3.3), приходим к дифференциальному уравнению $C\theta' / \sin^2(\beta - \theta) = Br$, решение которого имеет вид

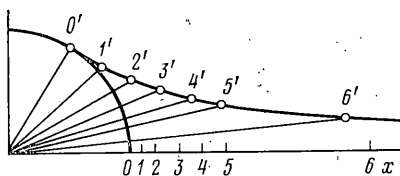
$$C \operatorname{ctg}(\beta - \theta) = \frac{1}{2} Br^2 + A \quad (3.5)$$

Постоянные интегрирования β , A , B , C , входящие в решения (3.3), (3.5), определяются из крайних условий (2.7)

$$A = \frac{C}{r_1^2 - r_0^2} [r_1^2 \operatorname{ctg}(\beta - \alpha) - r_0^2 \operatorname{ctg} \beta], \quad B = \frac{2C}{r_1^2 - r_0^2} [\operatorname{ctg} \beta - \operatorname{ctg}(\beta - \alpha)]$$

$$C = r_0^2 \sin(\beta - \alpha) = r_1^2 \sin \beta, \quad \sin \beta / \sin(\beta - \alpha) = r_0^2 / r_1^2$$

В случае слоя бесконечной толщины ($r_1 \rightarrow \infty$) имеем $\beta = 0$, $A = r_0^2(\cos \alpha - 1)$, $B = 2$, $C = -r_0^2 \sin \alpha$.



Фиг. 2

В силу последних равенств функции $R(r)$ и $\theta(r)$ принимают вид

$$R(r) = r_0 \sqrt{f(x)}, \quad \theta(r) = \operatorname{arccctg} [\operatorname{ctg} \alpha + (x^2 - 1) / \sin \alpha] \\ x = r / r_0, \quad f(x) = x^2 - 4(1 - 1/x^2)(\sin^2 \alpha / 2) \quad (3.6)$$

На фиг. 2 изображена актуальная конфигурация луча $\varphi = \text{const}$ отсчетной конфигурации при повороте внутреннего контура на угол 60° .

По формулам (2.4), учитывая равенство $k = -\mu$ при $B = 2$, имеем следующие представления ненулевых компонент тензора напряжений Пиола:

$$p^{11} = \mu(R' - R/r), \quad p^{22} = \mu(R/r - R'), \quad p^{12} = p^{21} = \mu R \theta'$$

По ним следуют формулы для физических компонент «истинного» тензора напряжений Коши:

$$\tau_{R\Phi} = \mu r \theta', \quad \sigma_R = \mu \left(\frac{rR'}{R} - 1 \right), \quad \sigma_\Phi = \mu \left[(1 + x^2 \theta'^2) \frac{R}{rR'} - 1 \right]$$

Подстановка в последние выражения значений функций R , θ по (3.6) после несложных преобразований приводит к следующим формулам:

$$\tau_{R\Phi}^\circ = \frac{\tau_{R\Phi}}{\mu} = \frac{x^2}{f(x)} \sin \alpha, \quad \sigma_R^\circ = \frac{\sigma_R}{\mu} = \frac{x^2 - 2}{f(x)} \sin^2 \frac{\alpha}{2}$$

$$\sigma_\Phi^\circ = \sigma_\Phi / \mu = (\tau_{R\Phi}^{\circ 2} - \sigma_R^\circ) / (1 + \sigma_R^\circ)$$

Автор сердечно благодарен покойному Анатолию Исааковичу Лурье, беседы с которым способствовали написанию этой работы.

Ташкент

Поступила в редакцию
11.III.1979