

КРИТЕРИЙ ЭЛЛИПТИЧНОСТИ УРАВНЕНИЙ РАВНОВЕСИЯ НЕЛИНЕЙНОЙ ТЕОРИИ УПРУГОСТИ

А. И. ЛУРЬЕ

(Ленинград)

В нелинейной теории упругости задача об устойчивости материала связана с понятием эллиптичности и сильной эллиптичности уравнений равновесия [1]. Установление этих свойств сводится к исследованию структуры матрицы некоторого тензора второго ранга.

Понятия эллиптичности и сильной эллиптичности разъяснены в книге [2]. В применении к материалу частного вида задача рассмотрена в [3], а для плоской задачи — в [4]. Здесь эти построения обобщены на случай любого задания удельной потенциальной энергии изотропного упругого материала.

1. Основные соотношения. Частица среды определяется ее материальными (лагранжевыми) координатами q^1, q^2, q^3 ; ее место в неискаженной отсчетной и актуальной конфигурациях задается вектор-радиусами $\mathbf{r}(q^1, q^2, q^3)$ и $\mathbf{R}(q^1, q^2, q^3)$. Векторные базисы и взаимные векторные базисы в этих конфигурациях представляются тройками векторов

$$\mathbf{r}_s = \partial \mathbf{r} / \partial q^s, \quad \mathbf{r}^s = g^{sh} \mathbf{r}_h; \quad \mathbf{R}_s = \partial \mathbf{R} / \partial q^s, \quad \mathbf{R}^s = G^{sh} \mathbf{R}_h \quad (1.1)$$

Здесь g^{sh} , G^{sh} — контравариантные компоненты единичного (метрического) тензора \mathbf{E} в отсчетной и актуальной конфигурациях; $g_{sh} = \mathbf{r}_s \cdot \mathbf{r}_h$, $G_{sh} = \mathbf{R}_s \cdot \mathbf{R}_h$ — его ковариантные компоненты. Смешанные компоненты $\mathbf{r}_s \cdot \mathbf{r}^h = \delta_s^h$, $\mathbf{R}^s \cdot \mathbf{R}_h = \delta_h^s$ — символы Кронекера. Дифференциальные операции в базисах \mathbf{r}_s , \mathbf{R}_s проводятся с помощью набла-операторов $\nabla^s = \mathbf{r}^s \partial / \partial q^s$, $\nabla = \mathbf{R}^s \partial / \partial q^s$.

В рассмотрение вводятся градиенты места, транспонированные и обратные им тензоры

$$\nabla^s \mathbf{R} = \mathbf{r}^s \mathbf{R}_s, \quad \nabla^s \mathbf{R}^t = \mathbf{R}_s \mathbf{r}^s, \quad \nabla \mathbf{r} = \mathbf{R}^s \mathbf{r}_s = (\nabla^s \mathbf{R})^{-1}, \quad \nabla \mathbf{r}^t = \mathbf{r}_s \mathbf{R}^s \quad (1.2)$$

Применяются обозначения $\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}$, $\mathbf{a} \times \mathbf{b}$, $\mathbf{a}\mathbf{b}$ скалярного, векторного и диадного произведений векторов \mathbf{a} , \mathbf{b} . Градиент вектора, следуя Кочину, обозначается $\nabla \mathbf{a}$; в зарубежной литературе это обозначение приписывается тензору $\nabla \mathbf{a}^T$ (этим обусловлены отличия в записях формул здесь и, например, в [5]).

Меры деформации Коши \mathbf{G} и Фингера \mathbf{F} определяются произведениями

$$\mathbf{G} = \nabla^s \mathbf{R} \cdot \nabla^s \mathbf{R}^t, \quad \mathbf{F} = \nabla^s \mathbf{R}^t \cdot \nabla^s \mathbf{R} \quad (1.3)$$

где \mathbf{G} и \mathbf{F} задаются в базисе отсчетной и актуальной конфигураций соответственно.

Производные скалярной $\varphi(\mathbf{Q})$ и тензорной $\Phi(\mathbf{Q})$ функций по тензорному аргументу, обозначаемые φ_Q , Φ_Q , определяются из инвариантных соотношений

$$\delta \varphi(\mathbf{Q}) = \varphi_Q \cdot \delta \mathbf{Q}^T, \quad \delta \Phi(\mathbf{Q}) = \Phi_Q \cdot \delta \mathbf{Q}^T \quad (1.4)$$

причем двоеточие обозначает свертывание по двум индексам, например

$$\mathbf{Q} \cdot \cdot \mathbf{P} = q^{st} r_s r_t \cdots p_{mn} r^m r^n = q^{st} p_{ts}, \quad \mathbf{Q} \cdot \cdot \mathbf{ab} = q^{st} a_s b_t$$

Компонентные представления тензоров φ_Q , Φ_Q (второго и четвертого рангов) имеют вид

$$\varphi_Q = \frac{\partial \Phi}{\partial q^{st}} \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t = \frac{\partial \Phi}{\partial q_{st}} \mathbf{r}_s \mathbf{r}_t, \quad \Phi_Q = \frac{\partial \Phi_{mn}}{\partial q^{st}} \mathbf{r}^m \mathbf{r}^n \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t$$

и так далее.

Упругий (гиперупругий) материал характеризуется заданием удельной потенциальной энергии деформации $\Pi(\nabla^\circ \mathbf{R})$ как функции градиента места. Этим заданием определяются тензоры напряжений Пиола \mathbf{P} и Коши \mathbf{T} :

$$\Pi_{\nabla^\circ \mathbf{R}} = \mathbf{P} = I_3^{-\frac{1}{2}} \nabla \mathbf{r}^T \cdot \mathbf{T}, \quad I_3^{-\frac{1}{2}} = \det \nabla^\circ \mathbf{R} = \sqrt[G/g]{G/g} \quad (1.5)$$

В изотропном упругом материале Π — изотропный скаляр, зависящий от инвариантов $I_k(\mathbf{G})$ меры Коши или равных им инвариантов $I_k(\mathbf{F})$ меры Фингера

$$\Pi = \Pi(I_1, I_2, I_3), \quad I_k = I_k(\mathbf{G}) = I_k(\mathbf{F}) \quad (k=1, 2, 3)$$

Производные инвариантов симметричного тензора $Q = Q^T$ определяются формулами

$$I_1(Q)_q = E, \quad I_2(Q)_q = EI_1(Q) - Q, \quad I_3(Q) = I_3 Q^{-1} \quad (1.6)$$

Основываясь на этих формулах и соотношениях

$$\varphi(Q \cdot Q^T)_q = 2\varphi_{Q \cdot Q^T} \cdot Q, \quad G^{-1} \cdot \nabla^\circ \mathbf{R} = \nabla \mathbf{r}^T, \quad G \cdot \nabla^\circ \mathbf{R} = \nabla^\circ \mathbf{R} \cdot \mathbf{F}$$

из (1.5) получим

$$\mathbf{P} = 2(\psi_0 \nabla \mathbf{r}^T + \psi_1 \nabla^\circ \mathbf{R} + \psi_2 \nabla^\circ \mathbf{R} \cdot \mathbf{F}), \quad \mathbf{T} = 2I_3^{-\frac{1}{2}} (\psi_0 E + \psi_1 F + \psi_2 F^2) \quad (1.7)$$

Здесь ψ_Γ ($\Gamma=0, 1, 2$) — функции инвариантов I_k , определяемые формулами

$$\psi_0 = I_3 \frac{\partial \Pi}{\partial I_3}, \quad \psi_1 = \frac{\partial \Pi}{\partial I_1} + I_1 \frac{\partial \Pi}{\partial I_2}, \quad \psi_2 = -\frac{\partial \Pi}{\partial I_2} \quad (1.8)$$

Находят применение изотропные тензоры четвертого ранга [6]:

$$\mathbf{C}_{II} = \mathbf{E} \mathbf{E}, \quad \mathbf{C}_{III} = \mathbf{r}_s \mathbf{r}_t \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t, \quad \mathbf{C}_{III} = \mathbf{r}_s \mathbf{E} \mathbf{r}^s = \mathbf{r}_s \mathbf{r}_t \mathbf{r}^t \mathbf{r}^s$$

и формулы свертывания их с тензорами второго ранга

$$\mathbf{Q} \cdot \cdot \mathbf{C}_{II} = \mathbf{C}_{II} \cdot \cdot \mathbf{Q} = \mathbf{Q}^T, \quad \mathbf{Q} \cdot \cdot \mathbf{C}_{III} = \mathbf{C}_{III} \cdot \cdot \mathbf{Q} = \mathbf{Q}$$

Используются формулы и правила дифференцирования

$$\mathbf{Q}_q = \mathbf{C}_{II}, \quad \mathbf{Q}_{q^T} = \mathbf{C}_{III}, \quad \mathbf{Q}_q^{-1} = -\mathbf{Q}^{-1} \cdot \mathbf{r}_s \mathbf{r}_t \cdot \mathbf{Q}^{-1} \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t$$

$$[\varphi(Q) \Phi(Q)]_q = \Phi(Q) \varphi_q + \varphi(Q) \Phi_q, \quad [\Phi(Q) \psi(Q)]_q = \Phi \psi_q + (\Phi_q \cdot \mathbf{r}_s \mathbf{r}_t) \psi \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t$$

$$\varphi(P(Q))_q = \varphi_p \cdot \cdot \mathbf{C}_{II} \cdot \cdot \mathbf{P}_q$$

Например

$$\begin{aligned} (\nabla \mathbf{r}^T)_{\nabla^\circ \mathbf{R}} &= \nabla \mathbf{r}^T \cdot \mathbf{C}_{II} \cdot \cdot \mathbf{C}_{III} = -\nabla \mathbf{r}^T \cdot \mathbf{r}_s \mathbf{r}_t \cdot \nabla \mathbf{r}^T \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t \cdot \mathbf{C}_{III} = \\ &= -\mathbf{r}_m \mathbf{R}^q \mathbf{R}^m \cdot \mathbf{r}_s \mathbf{r}^s g_{tq} \mathbf{r}^t \cdot \mathbf{C}_{III} = -\mathbf{r}_m \mathbf{R}^q \mathbf{r}_q \mathbf{R}^m \end{aligned} \quad (1.9)$$

$$\begin{aligned} \mathbf{G}_{\nabla^\circ \mathbf{R}} &= \nabla^\circ \mathbf{R} \cdot \mathbf{C}_{III} + (\mathbf{C}_{II} \cdot \cdot \mathbf{r}_s \mathbf{r}_s) \cdot \nabla^\circ \mathbf{R}^T \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t = \nabla^\circ \mathbf{R} \cdot \mathbf{C}_{III} + \\ &+ \mathbf{r}_s \mathbf{r}^m \mathbf{r}^s \mathbf{r}^t \mathbf{r}_t \cdot \mathbf{R}_m = \nabla^\circ \mathbf{R} \cdot \mathbf{C}_{III} + \mathbf{C}_{II} \nabla^\circ \mathbf{R} \end{aligned} \quad (1.40)$$

$$(G \cdot \nabla^o R)_{\nabla^o R} = G \cdot C_{II} + \{ [(\nabla^o R \cdot C_{III} + C_{II} \cdot \nabla^o R) \cdot r_s] \cdot \nabla^o R \} r^s r^t = \\ = G \cdot C_{II} + r^m R_s r^s R_m + r_s R_m r^s R^m \cdot F \quad (1.11)$$

Ориентированная площадка, задаваемая в отсчетной конфигурации вектором ndo , в актуальной конфигурации определяется вектором

$$ndo = I_3^{1/2} n \cdot \nabla r^t do, \quad n = I_3^{-1/2} \frac{dO}{do} N \cdot \nabla^o R^t \quad (1.12)$$

Дифференцирование тензора $Q(\nabla^o R)$ по материальным координатам связывается с действием дифференцирования по аргументу соотношением

$$\delta Q = \frac{\partial Q}{\partial q^k} \delta q^k = Q_{\nabla^o R} \cdot \delta \nabla^o R^t = Q_{\nabla^o R} \cdot \frac{\partial \nabla^o R^t}{\partial q^k} \delta q^k$$

так что

$$\frac{\partial Q}{\partial q^k} = Q_{\nabla^o R} \cdot \frac{\partial \nabla^o R^t}{\partial q^k}, \quad \nabla^o \cdot Q = r^k \cdot Q_{\nabla^o R} \cdot \frac{\partial \nabla^o R^t}{\partial q^k} \quad (1.13)$$

Последним выражением определена дивергенция тензора.

Всюду, где возможно, далее избегаются компонентные представления тензоров, лишь затрудняющие восприятие существа дела. Исключение делается для вектора места R , представляющего в базисе r_s контравариантными компонентами χ^s ($R = r_s \chi^s$). Поэтому

$$R_t = r_s \nabla_t \chi^s, \quad \nabla^o R = r^t R_t = r^t r_s \nabla_t \chi^s \quad (1.14)$$

Это соотношение и (1.13) позволяет записать уравнение статики в объеме сплошной среды

$$\nabla^o \cdot P + \rho_0 k = 0$$

в виде аналога «уравнений равновесия в перемещениях» упругого тела $r^k \cdot P_{\nabla^o R} \cdot r_s r^t \nabla_k \nabla_t \chi^s + \rho_0 k = 0$ или $r^k \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdot r_s r^t \nabla_k \nabla_t \chi^s + \rho_0 k = 0$ (1.15)

Символом $\nabla_t \chi^s$ обозначается ковариантная производная контравариантных величин χ^s в базисе отсчетной конфигурации.

Вывод и разъяснения приведенных здесь соотношений см. в [7, 8].

2. Эллиптичность, сильная эллиптичность. Система дифференциальных уравнений (1.15), линейная относительно вторых производных искомых функций χ^s , эллиптична, если в области ее задания (в объеме тела) не существует поверхностей слабого разрыва этих величин. Это значит, что на любой достаточно гладкой поверхности S (с непрерывными кривизнами) остаются непрерывными не только χ^s и ее первые производные, но и вторые производные, в их числе вторая производная по нормали n к S .

Через $\rho = \rho(u^1, u^2)$ обозначаются вектор места точки на S , u^α — гауссовые координаты, в рассмотрение вводится локальный базис, образуемый тройкой векторов

$$\rho_\alpha = \frac{\partial \rho}{\partial u^\alpha}, \quad n = \frac{\rho_1 \times \rho_2}{|\rho_1 \times \rho_2|}$$

ζ обозначает координату, отсчитываемую по n . Рассматривается тензор градиент градиента дважды непрерывно дифференцируемой функции $\varphi(q^1, q^2, q^3)$:

$$\nabla^o \nabla^o \varphi = r^s r^t \frac{\partial^2 \varphi}{\partial q^s \partial q^t} = r^s r^t \nabla_s \nabla_t \varphi$$

Значение этого тензора на S определяется равенством

$$(\nabla^o \nabla^o \varphi)_{\zeta=0} = \left[\rho^\alpha \rho^\beta \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial u^\alpha \partial u^\beta} - \left\{ \begin{array}{c} \gamma \\ \alpha \beta \end{array} \right\} \frac{\partial \varphi}{\partial u^\gamma} - b_{\alpha \beta} \frac{\partial \varphi}{\partial \zeta} \right) + \right]$$

$$+(\rho^\alpha n + n\rho^\alpha) \left(\frac{\partial^2 \varphi}{\partial u^\alpha \partial \xi} + b_\alpha^r \frac{\partial \varphi}{\partial u^r} \right) + nn \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} \Big|_{\xi=0}$$

в котором $\rho^\alpha = a^{\alpha\beta}\rho_\beta$, $a_{\alpha\beta}$, $b_{\alpha\beta}$ — коэффициенты первой и второй квадратичных форм на S , $\left\{ \begin{matrix} \gamma \\ \alpha\beta \end{matrix} \right\}$ — символы Кристоффеля в метрике этой поверхности. По условию на S :

$$\left[\frac{\partial \varphi}{\partial u^\alpha} \right] = 0, \quad \left[\frac{\partial \varphi}{\partial \xi} \right] = 0, \quad \left[\frac{\partial^2 \varphi}{\partial u^\alpha \partial \xi} \right] = 0$$

и поэтому

$$nn \left[\frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} \right] = r^s r^t [\nabla_s \circ \nabla_t \circ \varphi]_{\xi=0}, \quad [\nabla_s \circ \nabla_t \circ \varphi] = n_s n_t \left[\frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} \right]$$

В применении к функциям χ^s в уравнениях равновесия (1.15) их эллиптичность приводит к требованию равенства нулю вектора

$$r^k \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdots r_s r^t n_k n_t \left[\frac{\partial^2 \chi^s}{\partial \xi^2} \right] = 0 \quad \text{или} \quad n \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdots r_s n \left[\frac{\partial^2 \chi^s}{\partial \xi^2} \right] = 0 \quad (2.1)$$

В рассмотрение вводится тензор второго ранга

$$Q_* = n \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdots C_{II} \cdot n \quad (2.2)$$

и это позволяет представить уравнение (2.1) в форме произведения справа этого тензора на «вектор разрыва» $q = r_s [\partial^2 \chi^s / \partial \xi^2]$. Действительно

$$n \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdots r_s \left[\frac{\partial^2 \chi^s}{\partial \xi^2} \right] = n \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdots C_{II} \cdot n q = [n \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdots C_{II} \cdot n] \cdot q$$

и условие (2.1) приводится к виду $Q_* \cdot q = 0$; вектор $q = 0$ тогда только, когда тензор Q_* при всех n — неособенный: $\det Q_* \neq 0$. Это — критерий эллиптичности системы уравнений равновесия теории упругости. Она сильно эллиптична, когда тензор Q_* — положительно-определенный, иначе говоря, матрица его компонент удовлетворяет требованиям теоремы Сильвестра.

Эллиптичность и сильная эллиптичность, согласно (2.2), определяется заданием удельной потенциальной энергии деформации; поэтому наименование эллиптический (сильно эллиптический) можно присвоить самому материалу.

В представлении (2.2) единичный вектор n может быть заменен по (1.2) единичным вектором N в актуальной конфигурации. Тогда получим

$$I_3 \left(\frac{d\sigma}{dO} \right)^2 Q_* = Q = N \cdot (\nabla^o R^T \cdot \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} \cdots C_{II} \nabla^o R) \cdot N \quad (2.3)$$

и поскольку имеет значение лишь знак тензора, можно заменить Q_* на Q .

3. Критерий сильной эллиптичности изотропного материала. По (1.5), (1.7), (1.9) и (1.11) будем иметь

$$\begin{aligned} \Pi_{\nabla^o R \nabla^o R} &= 2[\psi_0 \nabla^o R^T + \psi_1 \nabla^o R + \psi_2 G \cdot \nabla^o R]_{\nabla^o R} = \\ &= 2[-\psi_0 r_s R^T r_t R^s + (\psi_1 E + \psi_2 G) \cdot C_{II} + \psi_2 (r^s R_s r^t R_t + r_s R_t r^s R^t \cdot F)] + \\ &\quad + 2[\nabla^o R^T (\psi_0)_{\nabla^o R} + \nabla^o R (\psi_1)_{\nabla^o R} + G \cdot \nabla^o R (\psi_2)_{\nabla^o R}] \end{aligned} \quad (3.1)$$

Но на основании (1.6)

$$\Psi_F (I_1, I_2, I_3)_{\nabla^o R} = 2\Psi_F (I_1, I_2, I_3)_G \cdot \nabla^o R = 2[\theta_{F0} \nabla^o R^T + \theta_{Fr} \nabla^o R + \theta_{F2} G \cdot \nabla^o R] \quad (3.2)$$

Здесь ϑ_{Γ_N} выражаются через ψ_Γ по тем же формулам (1.8), что ψ_Γ — по Π :

$$\vartheta_{r_0} = I_3 \frac{\partial \psi_r}{\partial I_3}, \quad \vartheta_{r_1} = \frac{\partial \psi_\Gamma}{\partial I_1} + I_1 \frac{\partial \psi_\Gamma}{\partial I_2}, \quad \vartheta_{r_2} = -\frac{\partial \psi_\Gamma}{\partial I_2} \quad (\Gamma=0,1,2) \quad (3.3)$$

и по (1.8) легко проверить, что $\vartheta_{\Gamma_N} = \vartheta_{N\Gamma}$.

Входящий в представление (2.3) тензор четвертого ранга

$$L = \nabla^0 R^T \cdot \Pi_{\nabla^0 R \nabla^0 R} \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R \quad (3.4)$$

преобразуется с помощью соотношений

$$\nabla^0 R^T \cdot r_s R^t r_t R^s \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = C_{II}^*$$

$$\nabla^0 R^T \cdot E \cdot C_{II} \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = \nabla^0 R^T \cdot C_{III} \cdot \nabla^0 R = R_n E g^{nq} R_q = C_{III}^* \cdot F$$

$$\nabla^0 R^T \cdot G \cdot C_{II} \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = F \cdot \nabla^0 R^T \cdot C_{III} \cdot \nabla^0 R = F \cdot C_{III}^* \cdot F$$

$$\nabla^0 R^T \cdot r^t R_s r^s R_t \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = g^{tq} R_q R_s R_t g^{sp} R_p = F \cdot C_{II}^* \cdot F$$

$$\nabla^0 R^T \cdot r_s R_t R^t \cdot F \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = R_s F F \cdot R^s$$

причем звездочкой указывается, что запись изотропных тензоров C_k осуществляется в базисах актуальной конфигурации.

Далее имеем

$$\vartheta_{00} \nabla^0 R^T \cdot \nabla^0 r^T \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = \vartheta_{00} EE$$

$$\vartheta_{11} \nabla^0 R^T \cdot \nabla^0 R \nabla^0 R \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = \vartheta_{11} FF$$

$$\vartheta_{22} \nabla^0 R^T \cdot G \cdot \nabla^0 RG \cdot \nabla^0 R \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = \vartheta_{22} F^2 F^2$$

$$\vartheta_{01} \nabla^0 R^T \cdot (\nabla^0 R \nabla^0 r^T + \nabla^0 r^T \nabla^0 R) \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = \vartheta_{01} (FE + EF)$$

$$\vartheta_{02} \nabla^0 R^T \cdot (G \cdot \nabla^0 R \nabla^0 r^T + \nabla^0 r^T \cdot G \cdot \nabla^0 R) \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = \vartheta_{02} (F^2 E + EF^2)$$

$$\vartheta_{12} \nabla^0 R^T \cdot (G \cdot \nabla^0 R \nabla^0 R + \nabla^0 RG \cdot \nabla^0 R) \cdot C_{II} \cdot \nabla^0 R = \vartheta_{12} (F^2 F + FF^2)$$

В результате получим

$$\begin{aligned} \frac{1}{4} L = & \vartheta_{00} EE + \vartheta_{11} FF + \vartheta_{22} F^2 F^2 + \vartheta_{01} (FE + EF) + \\ & + \vartheta_{02} (F^2 E + EF^2) + \vartheta_{12} (F^2 F + FF^2) + \frac{1}{2} \{-\vartheta_0 C_{II}^* + \\ & + \varphi_1 C_{III}^* \cdot F + \varphi_2 [F \cdot (C_{II}^* + C_{III}^*) \cdot F + R_s F F \cdot R^s]\} \end{aligned} \quad (3.5)$$

и остается составить выражение тензора Q :

$$\begin{aligned} \frac{1}{4} Q = & (\vartheta_{00} - \frac{1}{2} \vartheta_0) NN + (\vartheta_{12} + \frac{1}{2} \vartheta_2) N_0 \cdot FF \cdot N + \vartheta_{22} N \cdot F^2 F^2 \cdot N + \\ & + \vartheta_{01} (N \cdot FN + NF \cdot N) + \vartheta_{02} (N \cdot F^2 N + NF^2 \cdot N) + \\ & + \vartheta_{12} (N \cdot F^2 F \cdot N + N \cdot FF^2 \cdot N) + \frac{1}{2} (\varphi_1 E + \varphi_2 F) N \cdot F \cdot N + \frac{1}{2} \varphi_2 EN \cdot F^2 \cdot N \end{aligned} \quad (3.6)$$

Тензор симметричен ($Q = Q^T$). В сильно эллиптическом материале его собственные значения положительны при любом N . Ими определяются квадраты скоростей волн, распространяющихся в направлении N . Это позволяет назвать Q акустическим тензором.

4. Частные виды материалов.

1. Блатц и Ко [9] представили результаты опытов над одним из сортов сильно деформируемого каучука трехпараметрическим заданием удельной потенциальной энергии

$$\begin{aligned} \Pi = & \frac{1}{2} \mu \beta \left[I_1 + \frac{1}{\alpha} (I_3^{-\alpha} - 1) - 3 \right] + \\ & + \frac{1}{2} \mu (1 - \beta) \left[I_3^{-1} I_2 + \frac{1}{\alpha} (I_3^{-\alpha} - 1) - 3 \right] \end{aligned} \quad (4.1)$$

$$\alpha = v / (1 - 2v) = \frac{1}{2} \lambda / \mu, \quad -\frac{1}{3} < \alpha < \infty, \quad -1 < v < \frac{1}{2}$$

В [3] рассмотрен частный случай $\beta=0$, $v=0.25$, что согласуется в некотором интервале нагружений с данными Блатц и Ко. Выражение Π представляется теперь однопараметрической зависимостью

$$\Pi = \frac{1}{2\mu} (I_2 I_3^{-1} + 2\sqrt{I_3} - 5) \quad (4.2)$$

Функции инвариантов ψ_1 , ψ_{NG} , вычисляемые по (1.8) и (3.3), равны (отброшен множитель μ)

$$\begin{aligned} \psi_0 &= \frac{1}{2I_3} (-I_2 + I_3^{\frac{1}{2}}), \quad \psi_1 = \frac{1}{2} \frac{I_2}{I_3}, \quad \psi_2 = -\frac{1}{2I_3} \\ \vartheta_{00} &= \frac{1}{2I_3} \left(I_2 + \frac{1}{2} I_3^{\frac{1}{2}} \right), \quad \vartheta_{01} = -\frac{1}{2} \frac{I_1}{I_3}, \quad \vartheta_{02} = \vartheta_{14} = \frac{1}{2I_3}, \quad \vartheta_{22} = \vartheta_{12} = 0 \end{aligned}$$

Подстановка в (3.6) приводит к выражению

$$\begin{aligned} I_3 Q &= 3I_2 NN - 2I_1 (N \cdot FN + NF \cdot N) + 2(N \cdot F^2 N + NF^2 \cdot N) + \\ &+ N \cdot FF \cdot N + (I_1 E - F) N \cdot F \cdot N - EN \cdot F^2 \cdot N \end{aligned} \quad (4.3)$$

Мера Фингера и ее инварианты определяются формулами

$$\begin{aligned} F &= v_1^2 e_1 e_1 + v_2^2 e_2 e_2 + v_3^2 e_3 e_3 \\ I_1 &= v_1^2 + v_2^2 + v_3^2, \quad I_2 = v_1^2 v_2^2 + v_2^2 v_3^2 + v_3^2 v_1^2, \quad I_3 = v_1^2 v_2^2 v_3^2 \end{aligned} \quad (4.4)$$

Здесь v_s — главные удлинения ($v_s > 0$), e_s — главные направления F . Выражению (4.3) придается вид

$$\begin{aligned} Q &= \sum_{s=1}^3 v_s^{-2} (2N_s^2 + N^2) e_s e_s + (e_1 e_2 + e_2 e_1) (v_1^{-2} + v_2^{-2}) N_1 N_2 + \\ &+ (e_2 e_3 + e_3 e_2) (v_2^{-2} + v_3^{-2}) N_2 N_3 + (e_3 e_1 + e_1 e_3) (v_3^{-2} + v_1^{-2}) N_3 N_1 \end{aligned} \quad (4.5)$$

причем $N^2 = N_1^2 + N_2^2 + N_3^2$. Результат совпадает с полученным в [3] при обозначении $e'_s = v_s^{-1} e_s$. В [3] доказывается, что матрица тензора Q — сильвестровы для деформирований в границах

$$2 - \sqrt{3} < v_s/v_t < 2 + \sqrt{3} \quad (s, t = 1, 2, 3).$$

2. Рассматривается двухконстантный материал, определяемый по (4.1) при $\beta=1$:

$$\Pi = \frac{1}{2\mu} [I_1 + \alpha^{-1} (I_3^{-\alpha} - 1) - 3] \quad (4.6)$$

Линеаризация этого представления приводит к выражению Π для линейно-упругого тела; это же выражение, но для $v=0.25$ дает линеаризация представления (4.2).

Вычисление очень упрощается, так как отличны от нуля лишь коэффициенты

$$\psi_0 = -\frac{1}{2\mu} I_3^{-\alpha}, \quad \psi_1 = \frac{1}{2\mu}, \quad \vartheta_{00} = \frac{1}{2\mu} \alpha I_3^{-\alpha}$$

и по (3.6)

$$Q = \mu [(2\alpha + 1) I_3^{-\alpha} NN + EN \cdot F \cdot N] \quad (4.7)$$

Видно, что собственные направления этого тензора образуют триедр единичных векторов N , t_1 , t_2 , причем $t_1 \cdot t_2 = 0$, $t_\alpha \cdot N = 0$ ($\alpha = 1, 2$).

Собственные числа, равные

$$\lambda_1 = \mu [(2\alpha + 1) I_3^{-\alpha} + N \cdot F \cdot N], \quad \lambda_2 = \lambda_3 = \mu N \cdot F \cdot N \quad (4.8)$$

положительны, поскольку $2\alpha+1<0$. Сказанное — следствие соотношений

$$Q \cdot N = \mu [(2\alpha+1)I_3^{-\alpha} + N \cdot F \cdot N]N$$

и определения собственных направлений тензора. Материал (4.6) — сильноэллиптический при любых деформациях.

3. Этот результат обобщается на более общий класс материалов, когда удельная потенциальная энергия деформации Π задается выражением

$$\Pi = f_1(I_1) + f_3(\sqrt{I_3}) \quad (4.9)$$

Тогда

$$\begin{aligned} \Pi_{v^0 R} &= 2f_1' \nabla^0 R + f_3' \sqrt{I_3} \nabla^T \\ \Pi_{v^0 R v^0 R} \cdot C_{II} &= 4f_1'' \nabla^0 R \nabla^0 R^T + 2f_1' C_{III} + f_3'' I_3 \nabla^T \nabla^R + \\ &+ f_3' \sqrt{I_3} (\nabla^T \nabla^R - r_m R^q R^m r_0) \end{aligned}$$

и по (3.4)

$$L = 4f_1'' FF + 2f_1' g^{ms} R_m E R_s + f_3'' I_3 EE + f_3' \sqrt{I_3} (EE - R_m R^q R^m R_q)$$

В результате на основе (2.5) будем иметь

$$Q = N \cdot L \cdot N = 4f_1'' N \cdot FF \cdot N + 2f_1' EN \cdot F \cdot N + f_3'' I_3 NN \quad (4.10)$$

так как

$$N \cdot (EE - R_m R^q R^m R_q) \cdot N = NN - R^q R^m N_m N_q = NN - NN = 0$$

Достаточными условиями сильной эллиптичности служат неравенства

$$f_1'(I_1) > 0, \quad f_1''(I_1) > 0, \quad f_3''(\sqrt{I_3}) \geq 0 \quad (4.11)$$

5. Представление акустического тензора в базисе собственных направлений тензора Фингера. Вернувшись к (3.6), имеем

$$\begin{aligned} \frac{1}{4} Q &= \sum_{s=1}^3 \sum_{k=1}^3 e_s e_k \left[\vartheta_{00} + \vartheta_{11} v_3^2 v_k^2 + \vartheta_{22} v_s^4 v_k^4 + \right. \\ &+ \vartheta_{01} (v_s^2 + v_k^2) + \vartheta_{02} (v_s^4 + v_k^4) + \vartheta_{12} v_s^2 v_k^2 (v_s^4 + v_k^4) - \\ &- \frac{1}{2} \psi_0 + \frac{1}{2} \psi_2 v_s^2 v_k^2 \left. \right] N_s N_k + \frac{1}{2} \sum_{s=1}^3 (\psi_1 + \psi_2 v_s^2) e_s e_s \sum_{k=0}^3 v_k^2 N_k^2 + \\ &+ \frac{1}{2} \psi_2 \sum_{s=1}^3 e_s e_s \sum_{k=1}^3 v_k^4 N_k^2, \quad N_k = N \cdot e_k \quad (5.1) \end{aligned}$$

Компоненты тензора теперь определяются по формулам

$$\begin{aligned} \frac{1}{4} Q^{11} &= \left[\sum_{N=0}^2 \sum_{\Gamma=0}^2 \vartheta_{N\Gamma} v_1^{2(N+\Gamma)} + \frac{1}{2} (-\psi_0 + \psi_1 v_1^2 + 3\psi_2 v_1^4) \right] N_1^2 + \\ &+ \frac{1}{2} v_2^2 [\psi_1 + \psi_2 (v_1^2 + v_2^2)] N_2^2 + \frac{1}{2} v_3^2 [\psi_1^2 + \psi_2^2 (v_1^2 + v_3^2)] N_3^2 \quad (5.2) \end{aligned}$$

$$\frac{1}{4} Q^{12} = \frac{1}{4} Q^{21} = \left[\sum_{N=0}^2 \sum_{\Gamma=0}^2 \vartheta_{N\Gamma} v_1^{2N} v_2^{2\Gamma} - \frac{1}{2} \psi_0 + \frac{1}{2} \psi_2 v_1^2 v_2^2 \right] N_1 N_2 \quad (5.3)$$

Правые части оказывается возможным выразить через главные напряжения σ_s и их производные. Дифференцируя по v_1^2 и v_2^2 соотношение

$$v_1^2 \partial \Pi / \partial v_1^2 = \psi_0 + \psi_1 v_1^2 + \psi_2 v_1^4 = \frac{1}{2} \sqrt{I_3} \sigma_1 \quad (5.4)$$

будем иметь

$$\begin{aligned} \frac{\partial \Pi}{\partial v_1^2} + v_1^2 \frac{\partial^2 \Pi}{\partial v_1^2 \partial v_1^2} &= \psi_1 + 2\psi_2 v_1^2 + \frac{1}{v_1^2} \sum_{N=0}^2 \sum_{\Gamma=0}^2 \vartheta_{N\Gamma} v_1^{2(N+\Gamma)} = \\ &= \frac{1}{4} \frac{\sqrt{I_3}}{v_1^2} \sigma_1 + \frac{\sqrt{I_3}}{2} \frac{\partial \sigma_1}{2v_1^2} = \frac{1}{2v_1^2} (\psi_0 + \psi_1 v_1^2 + \psi_2 v_1^4) + \frac{1}{2} \frac{\sqrt{I_3}}{v_1^2} \frac{\partial \sigma_1}{\partial v_1^2}, \\ v_1^2 \frac{\partial^2 \Pi}{\partial v_2^2 \partial v_1^2} &= \frac{1}{v_2^2} \sum_{N=0}^2 \sum_{\Gamma=0}^2 \vartheta_{N\Gamma} v_1^{2N} v_2^{2\Gamma} = \frac{1}{4} \frac{\sqrt{I_3}}{v_2^2} \sigma_1 + \\ &+ \frac{1}{2} \frac{\sqrt{I_3}}{v_2^2} \frac{\partial \sigma_1}{\partial v_2^2} = \frac{1}{2v_2^2} (\psi_0 + \psi_1 v_1^2 + \psi_2 v_1^4) + \frac{1}{2} \frac{\sqrt{I_3}}{v_2^2} \frac{\partial \sigma_1}{\partial v_2^2}, \end{aligned}$$

и это дает возможность исключить из (5.2), (5.3) двойные суммы. Приходим к искомым соотношениям [5]:

$$I_3^{-1/2} Q^{11} = v_1 \frac{\partial \sigma_1}{\partial v_1} N_1^2 + \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{v_1^2 - v_2^2} v_2^2 N_2^2 + \frac{\sigma_1 - \sigma_3}{v_1^2 - v_3^2} v_3^2 N_3^2 \quad (5.5)$$

$$I_3^{-1/2} Q^{12} = \left(v_2 \frac{\partial \sigma_1}{\partial v_2} + \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{v_1^2 - v_2^2} v_1^2 \right) N_1 N_2 \quad (5.6)$$

Остальные получаются после замены индексов; в частности:

$$I_3^{-1/2} Q^{21} = \left(v_1 \frac{\partial \sigma_2}{\partial v_1} + \frac{\sigma_2 - \sigma_1}{v_2^2 - v_1^2} v_2^2 \right) N_1 N_2$$

откуда следует тождество

$$v_2 \partial \sigma_1 / \partial v_2 + \sigma_1 = v_1 \partial \sigma_2 / \partial v_1 + \sigma_2 \quad (5.7)$$

Необходимые условия сильной эллиптичности материала приводят к трем неравенствам

$$\frac{\partial \sigma_s}{\partial v_s} > 0 \quad (s=1, 2, 3) \quad (5.8)$$

выражающим монотонность возрастания главных напряжений вместе с соответствующими им главными удлинениями, и к трем неравенствам Бейкера — Эриксена

$$(\sigma_s - \sigma_h) / (v_s - v_h) \geq 0 \quad (s \neq h) \quad (5.9)$$

устанавливающим одинаковость знаков главных касательных напряжений и главных сдвигов. Неравенства (5.8), (5.9) выражают только положительность диагональных элементов $\det Q$; остающиеся требования теоремы Сильвестра, по-видимому, не поддаются отчетливой интерпретации.

6. Определение тензора напряжений в изотропной среде по заданию удельной потенциальной энергии как функции инвариантов $I_k(G^{1/2})$. Инварианты $I_k(U) = I_k(F^{1/2})$ обозначаются I_k' . По условию $\Pi = \Pi(I_1', I_2', I_3')$. Учитывая (1.5) и правила дифференцирования скаляра по тензорному аргументу, будем иметь

$$\begin{aligned} \Pi_{v^o R} &= \sum_{s=1}^3 \frac{\partial \Pi}{\partial I_s'} (I_s')_{v^o R}, \quad (I_s')_{v^o R} = (I_s')_G \cdot C_{II} \cdot G_{v^o R} = \\ &= (I_s')_G \cdot C_{II} \cdot (C_{II} + C_{III}) \cdot \nabla^o R = 2(I_s')_G \cdot \nabla^o R \end{aligned}$$

$$T = 2I_3^{-1/2} \nabla^o R^T \cdot \sum_{s=1}^3 \frac{\partial \Pi}{\partial I_s'} (I_s')_G \cdot \nabla^o R \quad (6.1)$$

так как

$$\nabla^o R \cdot C_{III} = C_{II} \cdot \nabla^o R, \quad (I_s')_G \cdots C_{II} \cdots (C_{II} + C_{III}) = \\ = (I_s')_G \cdots (C_{II} + C_{III}) = 2(I_s')_G$$

Остается определить производные I_s' по аргументу G . Имеем

$$\delta I_1' = E \cdots \delta U^T = (I_1')_G \cdots (\delta U^2)^T = (I_1')_G \cdots [U \cdot \delta U^T + (\delta U^T) \cdot U] = \\ = [(I_1')_G \cdot U + U \cdot (I_1')_G] \cdots \delta U^T$$

Таким образом, приходим к матричному уравнению

$$(I_1')_G \cdot U + U \cdot (I_1')_G = E$$

решение которого очевидно $(I_1')_G = 1/2 U^{-1}$.

Далее имеем

$$I_1'^{1/2} - 2I_2' = I_1, \quad 1/2 I_1' U^{-1} - (I_2')_G = 1/2 E, \quad (I_3'^{1/2})_G = 1/2 I_3' G^{-1} = 1/2 I_3' U^{-2}$$

Итак

$$(I_1')_G = 1/2 U^{-1}, \quad (I_2')_G = 1/2 (I_1' U^{-1} - E), \quad (I_3')_G = 1/2 I_3' U^{-2} \quad (6.2)$$

Используя полярное представление градиента места $\nabla^o R = U \cdot O = O \cdot V$, $V = O^T \cdot U \cdot O$, в котором O — сопровождающий деформацию ортогональный тензор, получаем

$$2\nabla^o R^T \cdot (I_1')_G \cdot \nabla^o R = O^T \cdot U \cdot U^{-1} \cdot U \cdot O = V \\ 2\nabla^o R^T \cdot (I_2')_G \cdot \nabla^o R = I_1' V - V^2, \quad 2\nabla^o R^T \cdot (I_3')_G \cdot \nabla^o R = EI_3' \quad (6.3)$$

Подстановка этих соотношений в (6.1) приводит к искомому представлению тензора напряжений Коши

$$T = I_3^{-1/2} \left[I_3' \frac{\partial \Pi}{\partial I_3'} E + \left(\frac{\partial \Pi}{\partial I_1'} + I_1' \frac{\partial \Pi}{\partial I_2'} \right) V - \frac{\partial \Pi}{\partial I_2'} V^2 \right] \quad (6.4)$$

Его структура аналогична (1.7), (1.8), но отсутствует множитель, равный двум.

7. Акустический тензор в полулинейном материале. Удельная потенциальная энергия задается выражением

$$\Pi = 1/2(\lambda + 2\mu) I_1'^{1/2} - (3\lambda + 2\mu) I_1' - 2\mu I_2' \quad (\mu > 0) \quad (7.1)$$

и по (6.4) имеем

$$T = I_3^{-1/2} \{ [\lambda(I_1' - 3) - 2\mu] V + 2\mu V^2 \} \quad (7.2)$$

По формулам для главных напряжений

$$\sigma_1 = I_3^{-1/2} v_1 [(\lambda + 2\mu) v_1 + \lambda(v_2 + v_3) - (3\lambda + 2\mu)]$$

получаем

$$v_1 \frac{d\sigma_1}{\partial v_1} = I_3^{-1/2} (\lambda + 2\mu) v_1^2, \quad v_2 \frac{\partial \sigma}{\partial v_2} = -I_3^{-1/2} v_1 [(\lambda + 2\mu) v_1 + \lambda v_3 - (3\lambda + 2\mu)]$$

$$\frac{\sigma_1 - \sigma_2}{v_1 - v_2} = I_3^{-1/2} [(\lambda + 2\mu)(v_1 + v_2) + \lambda v_3 - (3\lambda + 2\mu)]$$

Неравенства (5.8) сводятся к условию $\lambda+2\mu>0$. Неравенства (5.9) приводятся к виду

$$(\lambda+2\mu)(v_1+v_2)+\lambda v_3>3\lambda+2\mu \quad (7.3)$$

Ими определяется в положительном октанте значений v_1, v_2, v_3 область деформирований, в которой материал сильно эллиптичен¹

$$\begin{aligned} \frac{1-\nu}{1+\nu}(v_1+v_2)+\frac{\nu}{1+\nu}v_3 &> 1 \\ \frac{1-\nu}{1+\nu}(v_2+v_3)+\frac{\nu}{1+\nu}v_1 &> 1 \\ \frac{1-\nu}{1+\nu}(v_3+v_1)+\frac{\nu}{1+\nu}v_2 &> 1 \end{aligned} \quad (7.4)$$

Эти три неравенства оказываются не только необходимыми, но и достаточными условиями сильной эллиптичности. Достаточно убедиться, что их выполнение гарантирует положительность матрицы акустического тензора. Вычисление по формулам (5.5), (5.6) при обозначениях

$$\begin{aligned} v_1N_1=x, \quad v_2N_2=y, \quad v_3N_3=z, \quad r^2=x^2+y^2+z^2 \\ \frac{\lambda v_1-3\lambda-2\mu}{v_2+v_3}=A_1, \quad \frac{\lambda v_2-3\lambda-2\mu}{v_3+v_1}=A_2, \quad \frac{\lambda v_3-3\lambda-2\mu}{v_1+v_2}=A_3 \end{aligned}$$

приводит к следующим представлениям компонент Q :

$$\begin{aligned} Q^{11} &= (\lambda+2\mu)r^2+A_3y^2+A_2z^2 \\ Q^{22} &= (\lambda+2\mu)r^2+A_1z^2+A_3x^2 \\ Q^{33} &= (\lambda+2\mu)r^2+A_2x^2+A_1y^2 \\ Q^{12} &= -A_3xy, \quad Q^{23} = -A_1yz, \quad Q^{31} = -A_2zx \end{aligned}$$

и неравенства (7.4) могут быть записаны в виде

$$\lambda+2\mu+A_s=B_s>0 \quad (s=1, 2, 3) \quad (7.5)$$

Сначала рассмотрим случай, когда одна из переменных, например, $z=0$, а $x\neq 0$ и $y\neq 0$. Тогда

$$Q^{33}=B_2x^2+B_1y^2, \quad Q^{11}=(\lambda+2\mu)x^2+B_3y^2, \quad Q^{22}=(\lambda+2\mu)y^2+B_3x^2$$

и тензор Q представим выражением

$$\begin{aligned} Q &= (\lambda+2\mu)(x^2+y^2)\mathbf{E}_2+B_3[y^2\mathbf{e}_1\mathbf{e}_1+x^2\mathbf{e}_2\mathbf{e}_2- \\ &\quad -xy(\mathbf{e}_1\mathbf{e}_2+\mathbf{e}_2\mathbf{e}_1)]+(B_2x^2+B_1y^2)\mathbf{e}_3\mathbf{e}_3= \\ &= (\lambda+2\mu)(x^2+y^2)\mathbf{E}_2+B_3(x^2+y^2)\mathbf{a}_3\mathbf{a}_3+(B_2x^2+B_1y^2)\mathbf{e}_3\mathbf{e}_3 \end{aligned}$$

причем $\mathbf{E}_2=\mathbf{e}_1\mathbf{e}_1+\mathbf{e}_2\mathbf{e}_2$ — единичный тензор на плоскости, и в рассмотрение вводятся единичные векторы

$$\mathbf{a}_3=\frac{\mathbf{e}_1y-\mathbf{e}_2x}{\sqrt{x^2+y^2}}, \quad \mathbf{b}_3=\frac{\mathbf{e}_1x+\mathbf{e}_2y}{\sqrt{x^2+y^2}} \quad \mathbf{a}_3\cdot\mathbf{b}_3=0$$

Собственные числа тензора Q положительны и определяются равенствами

$$\begin{aligned} \mathbf{Q}\cdot\mathbf{a}_3 &= (\lambda+2\mu+B_3)(x^2+y^2)\mathbf{a}_3 \\ \mathbf{Q}\cdot\mathbf{b}_3 &= (\lambda+2\mu)(x^2+y^2)\mathbf{b}_3, \quad \mathbf{Q}\cdot\mathbf{e}_3=(B_2x^2+B_1y^2)\mathbf{e}_3 \end{aligned}$$

¹ Эти неравенства сообщил автору Е. Л. Гурвич.

Аналогичны случаи $y=0, z\neq 0, x\neq 0; x=0, y\neq 0, z\neq 0$.

Переходим к случаю, когда нормаль \mathbf{N} не сопротивлена ни с одним из собственных направлений $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$ тензора \mathbf{F} , иначе говоря, $x\neq 0, y\neq 0, z\neq 0$. Тензор \mathbf{Q} представляется выражением

$$\mathbf{Q} = (\lambda + 2\mu) (x^2 + y^2 + z^2) \mathbf{E} + A_1 (y^2 + z^2) \mathbf{a}_1 \mathbf{a}_1 + A_2 (z^2 + x^2) \mathbf{a}_2 \mathbf{a}_2 + A_3 (x^2 + y^2) \mathbf{a}_3 \mathbf{a}_3 \quad (7.6)$$

причем, как выше, \mathbf{a}_s — единичные векторы

$$\mathbf{a}_1 = \frac{x\mathbf{e}_2 - y\mathbf{e}_3}{\sqrt{y^2 + z^2}}, \quad \mathbf{a}_2 = \frac{x\mathbf{e}_3 - z\mathbf{e}_1}{\sqrt{z^2 + x^2}}, \quad \mathbf{a}_3 = \frac{y\mathbf{e}_1 - x\mathbf{e}_2}{\sqrt{x^2 + y^2}} \quad (7.7)$$

в плоскости, перпендикулярной вектору

$$\mathbf{b} = (\mathbf{e}_1 x + \mathbf{e}_2 y + \mathbf{e}_3 z) / \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

который является одним из собственных направлений \mathbf{Q} с соответствующим собственным значением $(\lambda + 2\mu) (x^2 + y^2 + z^2)$. Остается рассмотреть тензор

$$\begin{aligned} \mathbf{Q}^* = & \mathbf{Q} - (\lambda + 2\mu) (x^2 + y^2 + z^2) \mathbf{b} \mathbf{b} = Q - (\lambda + 2\mu) (\mathbf{e}_1 x + \mathbf{e}_2 y + \mathbf{e}_3 z) \times \\ & \times (\mathbf{e}_1 x + \mathbf{e}_2 y + \mathbf{e}_3 z) \end{aligned}$$

преобразуемый по (7.5) и (7.6) к виду

$$\mathbf{Q}^* = B_1 (y^2 + z^2) \mathbf{a}_1 \mathbf{a}_1 + B_2 (z^2 + x^2) \mathbf{a}_2 \mathbf{a}_2 + B_3 (x^2 + y^2) \mathbf{a}_3 \mathbf{a}_3 \quad (7.8)$$

Из (7.7) следует, что векторы $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3$ связаны соотношением

$$x\sqrt{y^2 + z^2} \mathbf{a}_1 + y\sqrt{z^2 + x^2} \mathbf{a}_2 + z\sqrt{x^2 + y^2} \mathbf{a}_3 = 0$$

позволяющим исключить \mathbf{a}_3 , например, из выражения плоского тензора \mathbf{Q}^* . Получаем

$$\begin{aligned} \mathbf{Q}^* = & (y^2 + z^2) \left(B_1 + B_3 \frac{x^2}{r^2} \right) \mathbf{a}_1 \mathbf{a}_1 + (z^2 + x^2) \left(B_2 + B_3 \frac{y^2}{z^2} \right) \mathbf{a}_2 \mathbf{a}_2 + \\ & + B_3 \frac{xy}{z^2} \sqrt{(y^2 + z^2)(z^2 + x^2)} (\mathbf{a}_1 \mathbf{a}_2 + \mathbf{a}_2 \mathbf{a}_1) \end{aligned}$$

Диагональные элементы матрицы этого тензора и ее определитель

$$(x^2 + z^2) (y^2 + z^2) [B_1 B_2 z^2 + B_3 (B_1 y^2 + B_2 x^2)] / z^2$$

положительны. Этим завершено доказательство положительности акустического тензора в полулинейном материале при условиях (7.4).

В предположении сильной эллиптичности материала, иначе говоря, положительности акустического тензора

$$\mathbf{Q} = \mathbf{N} \cdot \mathbf{L} \cdot \mathbf{N} = \mathbf{N} \cdot \nabla^0 \mathbf{R}^T \cdot \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R} \nabla^0 \mathbf{R}} \cdot \mathbf{C}_{II} \cdot \nabla^0 \mathbf{R} \cdot \mathbf{N} \quad (7.9)$$

далее рассматривается материал с удельной потенциальной энергией $f(\Pi)$. Тогда

$$f(\Pi) \nabla^0 \mathbf{R} = f' \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R}}, \quad f(\Pi) \nabla^0 \mathbf{R} \nabla^0 \mathbf{R} = f'' \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R}} \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R}} + f' \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R} \nabla^0 \mathbf{R}}$$

Вместе с тем по (1.5)

$$\begin{aligned} \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R}} \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R}} &= \mathbf{P} \mathbf{P} = I_3 \nabla^0 \mathbf{R}^T \cdot \mathbf{T} \nabla^0 \mathbf{R}^T \cdot \mathbf{T} \\ \nabla^0 \mathbf{R}^T \cdot \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R}} \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R}} \cdot \mathbf{C}_{II} \nabla^0 \mathbf{R} &= I_3 \nabla^0 \mathbf{R}^T \cdot \nabla^0 \mathbf{R}^T \cdot \mathbf{T} \mathbf{T} \cdot \nabla^0 \mathbf{R} = I_3 \mathbf{T} \mathbf{T} \end{aligned}$$

Таким образом, имеем

$$\mathbf{L} = f''(\Pi) I_3 \mathbf{T} \mathbf{T} + f'(\Pi) \nabla^0 \mathbf{R}^T \cdot \Pi_{\nabla^0 \mathbf{R} \nabla^0 \mathbf{R}} \cdot \mathbf{C}_{II} \cdot \nabla^0 \mathbf{R}$$

и по (7.9)

$$Q = I_3 f''(\Pi) \mathbf{N} \cdot \mathbf{T} \mathbf{T} \cdot \mathbf{N} + f'(\Pi) \mathbf{Q}^*, \quad Q^* = \mathbf{N} \cdot \nabla^o \mathbf{R}^T \cdot \Pi_{\nabla^o \mathbf{R} \nabla^o \mathbf{R}} \cdot \mathbf{C}_{II} \nabla^o \mathbf{R} \cdot \mathbf{N}$$

причем по условию \mathbf{Q}^* — положительный тензор.

Достаточными условиями сильной эллиптичности материала с потенциальной энергией $f(\Pi)$ служат неравенства $f'(\Pi) > 0$, $f''(\Pi) \geq 0$. Более общие признаки предложены в [10].

Поступила 5 X 1977

ЛИТЕРАТУРА

1. Эриксен Дж. Л. Некоторые проблемы устойчивости в нелинейной теории упругости. В сб.: Успехи механики деформируемых сред. М., «Наука», 1975.
2. Смирнов В. И. Курс высшей математики, т. 4, § 161. М.—Л., Гостехиздат, 1954.
3. Knowles J. K., Sternberg E. On the ellipticity of the equations of non-linear elastostatics for a special material. *J. Elasticity*, 1975, vol. 5, No. 3—4, p. 341—361.
4. Knowles J. K., Sternberg E. On the failure of ellipticity of the equations for finite elastostatics plane strain. *Arch. Ration. Mech. and Analysis*, 1977, vol. 63, No. 4, p. 321—336.
5. Трусседелл К. Первонаучальный курс рациональной механики сплошных сред. М., «Мир», 1975.
6. Jeffreys H. Cartesian tensors. Cambridge, Univ. Press, 1931.
7. Лурье А. И. Теория упругости. М., «Наука», 1970.
8. Лурье А. И. Дифференцирование по тензорному аргументу. В сб.: Вопросы математической физики. Л., «Наука», 1976.
9. Blatz P. J., Ko W. L. Application of finite elastic theory to the deformation of rubbery materials. *Trans. Soc. Rheology*, 1962, vol. 6, p. 223.
10. Ball J. M. Convexity conditions and existence theorems in non-linear elasticity. *Arch. Ration. Mech. and Analysis*, 1977, vol. 63, No. 4, p. 337—403.