

9. Ольшев В., Рыжлевский Я., Урбановский В. Теория пластичности неоднородных тел. М., «Мир», 1964.
10. Друянов Б. А. Численное решение задачи о вдавливании гладкого штампа в пластически неоднородную среду. Изв. АН СССР. ОН. Механика и машиностроение, 1961, № 3.
11. Григорьев О. Д. О применении метода характеристик в задаче о штампе и о точности определения пластической неоднородности. В сб.: Расчеты прочности судовых конструкций и механизмов. Тр. Новосиб. ин-та инж. водн. трансп., вып. 79, 1972.
12. Григорьев О. Д. О влиянии малой неоднородности на форму линий скольжения, диссипацию и метод оценки нагрузки на штамп. В сб.: Пластичность и механические константы металлов. Тр. Новосиб. ин-та инж. водн. трансп., вып. 91, 1973.
13. Григорьев О. Д., Беленко А. Е., Киселев Ю. А. Экспериментальное исследование вдавливания штампов в пластически неоднородную среду. В сб.: Некоторые вопросы пластичности. Тр. Новосиб. ин-та водн. трансп., вып. 106, 1975.
14. Kowalszyk W. The indentation problem of a semi-infinite transversally non-homogeneous body acted on by a rigid punch. Bull. Acad. polon. sci. Ser. Technol., 1965, vol. 13, No. 4.
15. Григорьев О. Д., Беленко А. Е. О приложении приближенных интегралов вдоль линий скольжения для неоднородной среды к задаче о штампе. В сб.: Пластичность и механические константы металлов. Тр. Новосиб. ин-та инж. водн. трансп., вып. 91, 1973.

УДК 622.011.4

НАПРЯЖЕННО-ДЕФОРМИРОВАННОЕ СОСТОЯНИЕ ГОРНОГО МАССИВА ПРИ НЕЛОКАЛЬНО-УПРУГОМ РЕЖИМЕ ФИЛЬТРАЦИИ ЖИДКОСТИ В ПЛАСТЕ

В. Н. НИКОЛАЕВСКИЙ, Т. К. РАМАЗАНОВ

(Москва, Баку)

В [1] исследовано изменение напряженно-деформированного состояния горных пород при изменении давления в насыщенном жидкостью тонком пласте. Однако при этом поровое давление задавалось независимо от действия горного давления.

С другой стороны в теории нелокально-упругого режима фильтрации однородной жидкости в глубинном плоском пласте [2-4] распределение давления связывается с горным давлением следующей зависимостью:

$$\sigma^f(x_i, t) + \int\limits_{-\infty}^{\infty} \int\limits_{-\infty}^{\infty} \Phi(x_i, \xi_i) p(x_i, t) d\xi_1 d\xi_2 = \Gamma(x_i)$$

Здесь p — поровое давление, σ^f — эффективное давление в скелете пористой среды, Γ — горное давление. При этом функция влияния Φ задавалась либо в виде гауссовой функции [2, 3], либо, исходя из моделирования покрывающих пласт пород, в виде упругой плиты [4-6], находящейся под нагрузкой (горным давлением).

Ниже показано, что объединение анализа напряженно-деформируемого состояния массива и эффекта взаимодействия порового и горного давления позволяет найти вид функции влияния Φ , необходимый для замыкания теории нелокально-упругого режима фильтрации. Рассмотрена задача о восстановлении давления в пласте.

1. Предположим, что пороупругий насыщенный пласт намного тоньше упругого массива окружающих пород. Распределение порового давления в пласте будем считать нестационарным и осесимметричным. Зададимся началом координат на дневной поверхности и направим отрицательную ось z вниз. Обозначим толщину пласта через δ и предположим, что пласт лежит на полупространстве, а от дневной поверхности его отделяет слой мощности h .

В слое $-h \leq z \leq 0$ и полупространстве $z \leq -(h+\delta) \approx -h$ уравнения упругого равновесия в перемещениях [7] имеют вид $(\lambda + \mu) \nabla \operatorname{div} u + \mu \nabla^2 u = 0$

$$(\lambda + \mu) \nabla \operatorname{div} u + \mu \nabla^2 u = 0 \quad (1.1)$$

Компоненты тензора напряжений σ_{ij} в массиве тоже удовлетворяют уравнениям теории упругости [7]. Граничные условия, как и в [1], примем в форме

$$\begin{aligned} \sigma_{11} = \sigma_{12} = 0 \text{ при } z=0 \\ [\sigma_{11}] = [\sigma_{12}] = 0, \quad C[u] = k[(\sigma_{11} - q\Delta p(r, t))] \text{ при } z = -h \end{aligned} \quad (1.2)$$

Заметим, что σ_{ij} в пороупругом пласте являются полными напряжениями и должны быть отождествлены с горным напряжением. Здесь $[a] = a(-h+0) - a(-h-0)$, k — орг оси z , C — жесткость поперечных деформаций пласта, $\Delta p(r, t)$ — возмущение давления в насыщенном пласте, определяемое в отличие от [1] в ходе решения. Для его нахождения воспользуемся линейным уравнением нестационарного фильтрационного течения, приведенным в [2]:

$$(a_p + a) \frac{\partial p}{\partial t} - b \frac{\partial \sigma^f}{\partial t} = \frac{k_0}{m_0 \mu_0} \nabla^2 p + \frac{G}{m_0 \rho_0}, \quad \sigma^f = \sigma_{11} - q p(r, t) \quad (1.3)$$

где a — сжимаемость материала матрицы пласта, a_p — сжимаемость поровой жидкости, b — сжимаемость самой матрицы, k — проницаемость пласта, m_0 — пористость, μ_0 — вязкость жидкости, ρ — плотность жидкости, G — интенсивности стоков (источников), т. е. удельные дебиты скважины.

Распределение напряжения σ_{11} на контакте с насыщенным пластом согласно [1] определяется выражением

$$\begin{aligned} \sigma_{11} = -q \int_0^\infty \frac{h \xi^2 [e^{2h\xi} - (1 + 2h\xi + 2h^2 \xi^2)] p(\xi, t) J_0(\xi, r)}{e^{2h\xi} (a - h\xi) + h\xi (1 + 2h\xi + 2h^2 \xi^2)} d\xi \\ p(\xi, t) = \int_0^\infty r \Delta p(r, t) J_0(\xi r) dr, \quad a = \frac{ch}{q\mu} \frac{\lambda + 2\mu}{\lambda + \mu} \end{aligned} \quad (1.4)$$

Для анализа распределения давления в пласте преобразуем выражение (1.4) к следующему виду:

$$\sigma_{11} = \int_0^\infty \psi(\xi) p(\xi, t) \xi J_0(\xi r) d\xi, \quad \psi = \frac{-q h \xi [1 - e^{-2h\xi} (1 + 2h\xi + 2h^2 \xi^2)]}{a - h\xi + h\xi e^{-2h\xi} (1 + 2h\xi + 2h^2 \xi^2)} \quad (1.5)$$

Подставляя выражение (1.5) в уравнение (1.3), получим

$$\begin{aligned} [1 + \alpha(q-1)] \frac{\partial p}{\partial t} - \alpha \int_0^\infty \psi(\xi) \xi J_0(\xi r) \frac{\partial p(\xi, t)}{\partial t} d\xi = \\ = \frac{\kappa}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial p}{\partial r} \right) + \frac{G}{m_0 \rho_0}, \quad \kappa = \frac{k_0}{\mu_0 \beta m_0}, \quad \alpha = \frac{b}{\beta}, \quad \beta = a_p + a + b \end{aligned} \quad (1.6)$$

Здесь κ — коэффициент пьезопроводности, β — максимальная сжимаемость пласта.

2. Рассмотрим задачу о восстановлении давления в пласте после мгновенного закрытия скважины, работавшей с дебитом $Q = \text{const}$. Пусть $p_0(r)$ — начальное стационарное распределение давления. Начальные и граничные условия имеют вид

$$p = p_0(r) \text{ при } t=0, \quad r \rightarrow \infty; \quad \partial p / \partial r = 0 \text{ при } r=0, \quad t > 0 \quad (2.1)$$

При этом начальное распределение давления $p_0(r)$ удовлетворяет условию

$$(2\pi k h / \mu) (r \partial p_0 / \partial r) = Q \text{ при } r=0, \quad t < 0 \quad (2.2)$$

Положим

$$p = p_0(r) + Q \mu u(r, t) / 2\pi k h \quad (2.3)$$

Подставим соотношение (2.3) в уравнение (1.6). Полагая в нем $G=0$ и принимая во внимание граничные условия (2.1), (2.2), приходим к интегро-дифференциальному уравнению

$$[1 + \alpha(q-1)] \frac{\partial u}{\partial t} - \alpha \int_0^\infty \Psi(\xi) \xi J_0(\xi r) \frac{\partial u}{\partial t} d\xi = \frac{\kappa}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) \quad (2.4)$$

которое необходимо решать при следующих условиях:

$$u=0 \text{ при } t=0, r=\infty; \quad r\partial u/\partial r = -1 \text{ при } r=0, t>0 \quad (2.5)$$

Применяя преобразование Ханкеля [8] к уравнению (2.4), получим

$$[1+\alpha(q-1)] \frac{\partial u}{\partial t} - \alpha \Psi(\xi) \frac{\partial u(\xi, t)}{\partial t} + \kappa \xi^2 u = \kappa, \quad u(\xi, t) = \int_0^\infty u(r, t) J_0(\xi, r) dr \quad (2.6)$$

Так как $a < 0$, то из предыдущего уравнения следует

$$\partial u/\partial t + \varphi(\xi) u = \varphi(\xi)/\xi^2 \quad (2.7)$$

$$\varphi(\xi) = \frac{\kappa \xi^2}{1 - \alpha(1-q|a| \{ |a| + h\xi [1 - e^{-2h\xi} (1 + 2h\xi + 2h^2\xi^2)] \}^{-1})}$$

Таким образом, интегро-дифференциальное уравнение (2.4) отличается от результирующего уравнения в [3] видом ядра. Однако для построения решения далее можно воспользоваться методом, развитым в [3].

Решением линейного уравнения (2.7) будет функция

$$u(\xi, t) = (1 - \exp[-\varphi(\xi)t]) \xi^{-2} \quad (2.8)$$

Применяя к (2.8) формулу обращения, получим

$$u(r, t) = \int_0^\infty (1 - \exp[-\varphi(\xi)t]) \xi^{-1} J_0(\xi r) d\xi \quad (2.9)$$

Исследуем изменение давления при фиксированном значении r

$$u(r, t) = \int_0^\infty (1 - \exp[-\Psi(x, \tau, h_1, \alpha)]) x^{-1} J_0(x) dx \quad (2.10)$$

$$\tau = \kappa t r^{-2}, \quad x = r\xi, \quad h_1 = h r^{-1}, \quad \Psi = \frac{\tau x^2}{1 - \varepsilon}$$

$$\varepsilon = \alpha(1-q|a| \{ |a| + h_1 x [1 - e^{-2h_1 x} (1 + 2h_1 x + 2h_1^2 x^2)] \}^{-1}), \quad \varepsilon < 1$$

Отметим, что согласно [9]:

$$\psi = \tau x^2 \sum_{n=0}^{\infty} \varepsilon^n, \quad e^{-\psi} = e^{-\tau x^2} - e^{-\tau x^2} \sum_{n=1}^{\infty} \varepsilon^n \sum_m \frac{(-1)^m (\tau x^2)^m}{i! j! \dots k!} \quad (2.11)$$

где суммирование по m распространяется на все решения в целых положительных числах уравнений: $i+2j+\dots+lk=n$, $i+j+\dots+k=m$. Кроме того, имеет место разложение

$$\varepsilon^n = \alpha^n (1-y)^n = \alpha^n \sum_{\nu=0}^n \frac{(-1)^\nu n!}{\nu! (n-\nu)!} y^\nu \quad (2.12)$$

$$y = q|a| \{ |a| + h_1 x [1 - e^{-2h_1 x} (1 + 2h_1 x + 2h_1^2 x^2)] \}^{-1}$$

Подставляя формулу (2.11) с учетом (2.12) в интеграл (2.10), будем иметь

$$u(r, t) = -\frac{1}{2} E_i \left(-\frac{1}{4\tau} \right) - \int_0^\infty \left[e^{-\tau x^2} \sum_{n=1}^{\infty} \alpha^n \sum_{\nu=0}^n \frac{(-1)^\nu n!}{\nu! (n-\nu)!} y^\nu \sum_m \frac{(-1)^m (\tau x^2)^m}{i! j! \dots k!} \right] J_0(x) x^{-1} dx \quad (2.13)$$

Из выражения (2.13) следуют решения для предельных частных случаев $h \rightarrow 0$ и $h \rightarrow \infty$ (их можно интерпретировать как асимптотические решения)

$$u_0 \rightarrow -\frac{1}{2} E_i \left[-\frac{1-\alpha(1-q)}{4\tau} \right] \quad u_\infty \rightarrow -\frac{1}{2} E_i \left(-\frac{1-\alpha}{4\tau} \right)$$

По известному распределению давления (2.3), (2.13) нетрудно найти напряжения и перемещения в массиве [1] (давление на стенке скважины определяется при $r=r_0$).

3. Из сравнения уравнения (1.6) с результатами [3] можно утверждать, что развиваемая здесь теория эквивалентна теории нелокально-упругого режима фильтрации, если функция влияния задана в виде

$$\Phi = \int_0^\infty \Phi^*(\xi, r) J_0(\xi r) \xi d\xi, \quad \Phi^* = qa[a - h\xi + h\xi l^{-2h\xi} (1 - 2h\xi + 2h^2\xi^2)]^{-1} J_0(\xi r)$$

Кроме того, необходимо учитывать, что в [2-4] всюду считалось $\sigma^l = \sigma_{11} - p(r, t)$, т. е. полагалось $a=1$. Это условие оправдывалось интерпретацией [6] опытов по сжатию образцов насыщенной горной породы. Как нетрудно заметить, при $a=1$ предельные решения u_0 совпадают с предельными решениями [3], соответствующими $d \rightarrow 0$ и $d \rightarrow \infty$, где d — характерный масштаб зоны влияния в нелокально-упругой теории фильтрации.

Авторы признательны Е. Ф. Афанасьеву за полезное обсуждение.

Поступила 28 III 1976

ЛИТЕРАТУРА

1. Енгов В. М., Малахова Т. А. Об изменении напряженно-деформированного состояния горных пород при изменении давления в насыщенном жидкостью пласте. Изв. АН СССР, МГТ, 1974, № 6.
2. Николаевский В. Н. К изучению нелокальных эффектов при упругом режиме фильтрации в глубинных пластах. ПМФТ, 1968, № 4.
3. Афанасьев Е. Ф., Николаевский В. Н. Нелокально-упругий режим фильтрации и восстановление давления в глубинных пластах. ПМФТ, 1969, № 5.
4. Афанасьев Е. Ф. К обоснованию теории нелокально-упругого режима фильтрации при помощи уравнений теории упругости. ПМФТ, 1971, № 4.
5. Englund F., Serensen T. The effect of upper stratum rigidity on pumping from elastic artesian aquifers. Techn. Univ. Denmark, Coastal Engng laboratory. Hydro-elastic Lab. Basic. Res., Progr. Rept, 1969, No. 19, p. 17-20.
6. Николаевский В. Н., Васниев К. С., Горбунов А. Т., Зотов Г. А. Механика насыщенных пористых сред. М., «Недра», 1970.
7. Снеддон И., Берри Д. Классическая теория упругости. М., Физматгиз, 1961.
8. Снеддон И. Преобразование Фурье. М., Изд-во иностр. лит., 1955.
9. Градштейн И. С., Рыжик И. М. Таблицы интегралов, сумм, рядов и произведений. М., Физматгиз, 1963.

УДК 531/534:57

О ВОЗНИКНОВЕНИИ ЗВУКОВ КОРОТКОВА ПРИ ДИАСТОЛЕ

С. А. АМБАРЦУМЯН, Л. А. МОВСИЯН

(Ереван)

В медицине при диагнозе многих заболеваний и для выяснения работы сердечно-сосудистой системы широко пользуются сведениями об артериальном давлении крови. Среди бескровных методов определения кровяного давления в плечевой артерии наибольшее распространение получил звуковой метод Короткова. Анализ литературы по этому вопросу показывает, что механизм возникновения звуков Короткова далеко еще не распознан и не сформулирована окончательная механическая модель, достаточно корректно описывающая это явление [1-4].

В рассматриваемой работе делается попытка объяснить этот процесс периодической потерей устойчивости плечевой артерии, сопровождающейся нелинейными колебаниями слышимой частоты.

Плечевая артерия представляется как изолированная, упругая, однородная, ортотропная бесконечно длинная цилиндрическая оболочка с постоянной толщиной h и с радиусом кривизны R . Считается, что артерия натянута продольной си-