

ОБ ОДНОМ МЕТОДЕ РЕШЕНИЯ
КОНТАКТНЫХ ПЕРИОДИЧЕСКИХ ЗАДАЧ
ДЛЯ УПРУГОЙ ПОЛОСЫ И КОЛЬЦА

Е. Л. НАХМЕЙН, Б. М. НУЛЛЕР

(Ленинград)

Излагается метод решения основной смешанной периодической задачи для упругой полосы. В каждой граничной точке периода допускается смена как одного, так и двух типов условий, число точек раздела в периоде произвольно. Полученное решение может быть обобщено на случай многослойной полосы (или кольца) при смешанных условиях, поставленных на ее одной или обеих гранях. Метод базируется на построенном в п. 1 точном решении основной смешанной периодической задачи для упругой полуплоскости (или на известном решении соответствующей задачи для круга [1]) и на свойствах систем однородных решений. При помощи этого решения в п. 2 задача для полосы сводится к нормальной системе Пуанкаре — Коха с матричными элементами, убывающими экспоненциально по номерам строк и столбцов. Описан способ определения характера особенностей у нормальных и касательных напряжений в точках раздела типов граничных условий. В качестве иллюстраций решены задачи для полуплоскости (в элементарных функциях) и для полосы, заземленной по нижней грани, при наличии в периоде одного прямолинейного штампа и при условии полного сцепления контактных поверхностей.

1. Рассмотрим основную смешанную периодическую задачу для упругой полуплоскости $y \leq 0$. Обозначим через L_1 совокупность отрезков $[a_k, b_k]$ действительной оси $y=0$ ($-\pi \leq a_1 < b_1 < a_2 < \dots < b_N < \pi$), через L_2 — дополнение L_1 до отрезка $[-\pi, \pi]$.

Пусть на L_1 заданы граничные значения перемещений

$$u^- + iv^- = g(x) + c(x) \quad (1.1)$$

$$g(x) = g_1(x) + ig_2(x), \quad c(x) = c_1(x) + ic_2(x)$$

где $g_1(x)$ и $g_2(x)$ — действительные функции, удовлетворяющие условию Гельдера, $c(x) = c_k$ на $[a_k, b_k]$ — комплексная кусочно-постоянная функция, определяемая условиями погружения штампов, индексы плюс и минус обозначают граничные значения функций при $y \rightarrow 0$ соответственно из верхней и нижней полуплоскости. На L_2 значения внешних нормальных $P(x) = -\sigma_y^-(x, 0)$ и касательных $T(x) = \tau_{xy}^-(x, 0)$ напряжений заданы в виде

$$P(x) + iT(x) = 2\mu f(x), \quad f(x) = f_1(x) + if_2(x) \quad (1.2)$$

где μ — модуль сдвига, $f_1(x)$ и $f_2(x)$ — действительные функции, удовлетворяющие условию Гельдера на L_2 . Граничные условия (1.1), (1.2) периодически с периодом 2π продолжены на всю действительную ось.

В случае плоской деформации имеем [1]

$$\sigma_x + \sigma_y = 4\operatorname{Re} \Phi(z), \quad 2\mu\varepsilon = (\kappa + 1)\operatorname{Im} \Phi(z) \quad (1.3)$$

$$\sigma_y - i\tau_{xy} = \Phi(z) - \Phi(\bar{z}) + (z - \bar{z})\overline{\Phi'(z)} \quad (1.4)$$

$$2\mu(u' + iv') = \kappa\Phi(z) + \Phi(\bar{z}) - (z - \bar{z})\overline{\Phi'(z)} \quad (1.5)$$

где $\kappa = 3 - 4\nu$, ν — коэффициент Пуассона.

Условия (1.1), (1.2) и формулы (1.4), (1.5) приводят к следующей краевой задаче Римана: найти периодическую с периодом 2π кусочно-регулярную функцию $\Phi(z)$, ограниченную на бесконечности и удовлетворяющую краевому условию

$$\Phi^+(x) = G(x)\Phi^-(x) + 2\mu h(x), \quad x \in [-\pi, \pi] \quad (1.6)$$

$$G(x) = \begin{cases} -\kappa, & x \in L_1 \\ 1, & x \in L_2, \end{cases} \quad h(x) = \begin{cases} g'(x), & x \in L_1 \\ f(x), & x \in L_2 \end{cases}$$

Согласно результатам [2, 3], где задача Римана рассматривается для более общих, чем периодические, автоморфных функций, каноническое решение $X(z)$ однородной задачи (1.6) в классе функций, обращающихся в бесконечность интегрируемого порядка на концах отрезка $[a_n, b_n]$, определяется формулой

$$X(z) = \left(\prod_{k=1}^N \sin \frac{z-b_k}{2} \right)^{-1} e^{\Gamma(z)}$$

В данном случае в силу (1.6) имеем

$$\Gamma(z) = \frac{1}{4\pi i} \int_{-\pi}^{\pi} \ln G(\tau) \operatorname{ctg} \frac{\tau-z}{2} d\tau = \ln \prod_{k=1}^N \left[\frac{\sin^{1/2}(z-b_k)}{\sin^{1/2}(z-a_k)} \right]^{1/2-i\gamma}$$

Здесь берется главное значение логарифма и положительное значение корня при $z=\pi$, $\gamma = 1/2\pi^{-1} \ln \kappa$.

Из двух последних равенств следует

$$X(z) = \prod_{k=1}^N \left(\sin \frac{z-a_k}{2} \right)^{-1/2+i\gamma} \left(\sin \frac{z-b_k}{2} \right)^{-1/2-i\gamma} \quad (1.7)$$

Так как, согласно (1.7)

$$X(z+2\pi) = (-1)^N X(z) \quad (1.8)$$

при построении общего решения неоднородной задачи (1.6) необходимо различать случаи четного и нечетного N .

Перепишем условие (1.6) в виде

$$\frac{\Phi^+(x)}{X^+(x)} - \frac{\Phi^-(x)}{X^-(x)} = \frac{2\mu h(x)}{X^+(x)}, \quad x \in [-\pi, \pi] \quad (1.9)$$

Следуя работе [3], рассмотрим функцию

$$2\mu \Psi(z) = [\Phi(z) - 2\mu \Phi_0(z)] X^{-1}(z) \quad (1.10)$$

где удовлетворяющая условию (1.9) кусочно-регулярная функция $\Phi_0(z)$ при нечетном N выражается формулой

$$\Phi_0(z) = \frac{X(z)}{4\pi i} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{h(\tau)}{X^+(\tau)} \sin^{-1} \frac{\tau-z}{2} d\tau \quad (1.11)$$

Функция $\Psi(z)$ регулярна в конечной части плоскости z и удовлетворяет условию $\Psi(z+2\pi) = -\Psi(z)$. Отсюда и из условия ограниченности функции $\Phi(z)$ на бесконечности следует

$$\Psi(z) = \sum_{h=1}^{1/2(N+1)} \left\{ C_{h1} \cos \left[\left(k - \frac{1}{2} \right) z - \delta \right] + C_{h2} \sin \left[\left(k - \frac{1}{2} \right) z - \delta \right] \right\} \quad (1.12)$$

$$\delta = \frac{i}{2} \sum_{h=1}^N \left[\gamma(b_h - a_h) - \frac{i}{2}(a_h + b_h) \right]$$

где C_{h1} и C_{h2} — произвольные постоянные. Точно так при четном N

$$\Phi_0(z) = \frac{X(z)}{4\pi i} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{h(\tau)}{X^+(\tau)} \operatorname{ctg} \frac{\tau - z}{2} d\tau \quad (1.13)$$

$$\Psi(z) = \sum_{h=1}^{1/2N} \left\{ C_{h1} \cos(kz - \delta) + C_{h2} \sin(kz - \delta) \right\} + C_{01}$$

Общее решение краевой задачи (1.6) в силу (1.10) примет вид

$$\Phi(z) = 2\mu [\Phi_0(z) + X(z)\Psi(z)] \quad (1.14)$$

Выпишем напряжения на L_2 и производные перемещений на L_1

$$P(x) + iT(x) = 2\mu \kappa^{-1} [(\kappa + 1)\Phi_0^*(x) + (\kappa + 1)X^*(x)\Psi(x) - g'(x)] \quad (1.15)$$

$$(u' + iv')_+(x) = (\kappa + 1) [\Phi_0^*(x) + X^*(x)\Psi(x)] - \kappa f(x) \quad (1.16)$$

Интегрируя (1.16) и учитывая непрерывность перемещений в точках b_h , в промежутке (b_h, a_{h+1}) получим

$$(u^- + iv^-)(x) = \int_{b_h}^x (u' + iv')(t) dt + g(b_h) + c_h \quad (1.17)$$

Условия непрерывности перемещений в точках a_{h+1} ($h=1, \dots, N$; $N > 1$) определяют связь между постоянными c_h

$$c_{h+1} = c_h + \int_{b_h}^{a_{h+1}} (u' + iv')(t) dt + g(b_h) - g(a_{h+1}) \quad (h=1, \dots, N-1) \quad (1.18)$$

Одна из постоянных, для определенности c_1 , в процессе решения задачи остается произвольной. Она характеризует перемещение полуплоскости как жесткого тела. Входящие в общее решение (1.14) $N+1$ произвольных комплексных постоянных C_{h1} , C_{h2} находятся из дополнительных условий. Если задан главный вектор X_0 , Y_0 усилий, приложенных к отрезку $[-\pi, \pi]$, и штампы жестко сцеплены между собой, то можно считать $c_1 = c_2 = \dots = c_N$ ($N > 1$). Тогда для вычисления C_{h1} и C_{h2} ($h < 1/2N$) в силу (1.14), (1.18) получим систему уравнений

$$\int_{b_h}^{a_{h+1}} (u' + iv')(t) dt = g(a_{h+1}) - g(b_h) \quad (h=1, \dots, N-1) \quad (1.19)$$

Коэффициенты при функциях $\cos(1/2 Nz - \delta)$ и $\sin(1/2 Nz - \delta)$ можно получить, учитывая величины проникающих на бесконечность напряжений

$$\sigma_y^\infty = 1/2 \pi^{-1} Y_0, \quad \tau_{xy}^\infty = 1/2 \pi^{-1} X_0 \quad (1.20)$$

и задавая произвольно напряжение σ_x^∞ и вращение ε^∞ при $z \rightarrow -i\infty$. Задаче двух последних эквивалентно условию квазипериодичности или периодичности перемещений. Нетрудно показать, что для выбранной ветви канонического решения $X(z)$ имеют место асимптотические оценки ($z \rightarrow \pm i\infty$)

$$X(z) = (\mp 2i)^N \exp(\pm 1/2 Nz i \mp i\delta) + O\{\exp[\pm 1/2 zi(N-1)]\} \quad (1.21)$$

Отсюда в силу (1.3), (1.4) получим при N нечетном и четном

$$\begin{aligned} iC_{p1} = C_{q2} &= (2i)^{-N} (i\sigma_y^\infty + \tau_{xy}^\infty), & p &= 1/2(N+1), & q &= 1/2N \\ C_{p2} = iC_{q1} &= 1/4 (2i)^{1-N} [\sigma_x^\infty - \sigma_y^\infty + 8\mu(\kappa+1)^{-1} \varepsilon^\infty i] \end{aligned} \quad (1.22)$$

Если известны главные векторы X_h, Y_h внешних сил, приложенных к каждому штампу

$$\int_{a_h}^{b_h} [P(t) + iT(t)] dt = -Y_h + iX_h \quad (h=1, \dots, N) \quad (1.23)$$

то значения C_{h1} и C_{h2} находятся из (1.23) и из условия периодичности (квазипериодичности) перемещений. Постоянные c_2, \dots, c_N можно найти из (1.17). В частности, при $N=1, f(x)=0$, полагая $a_1=-a, b_1=a$, получим:

$$\begin{aligned} \Phi(z) &= \frac{\mu X(z)}{2\pi i} \int_{-a}^a \frac{g'(t) dt}{\sin^{1/2}(t-z) X^+(t)} + \\ &+ X(z) \{ [1/4 (\sigma_x^\infty - \sigma_y^\infty + 2i\tau_{xy}^\infty) + 2i\mu(\kappa+1)^{-1} \varepsilon^\infty] \sin(1/2 z - ia\gamma) - \\ &\quad - 1/2 (\tau_{xy}^\infty + i\sigma_y^\infty) \cos(1/2 z - ia\gamma) \} \\ X(z) &= [\sin^{1/2}(z+a)]^{-1/2+i\gamma} [\sin^{1/2}(z-a)]^{-1/2-i\gamma} \end{aligned} \quad (1.24)$$

Таким образом, задача о давлении на полуплоскость периодической системы прямолинейных штампов ($g'(x) \equiv 0$) решена в элементарных функциях. Заметим, что, если $f(x)$ и $g(x)$ — тригонометрические полиномы, одинаковые на всех отрезках, составляющих L_1 , то $\Phi(z)$ также выражается в элементарных функциях (см. (3.9)).

2. Рассмотрим основную смешанную периодическую задачу для упругой полосы $-\infty < x < \infty, -l \leq y \leq 0$, заделанной по нижней кромке $y = -l$. В обозначениях п. 1 ее граничные условия имеют вид

$$u^- + iv^- = g(x) + c(x) \quad (y=0, x \in L_1) \quad (2.1)$$

$$P(x) + iT(x) = 2\mu f(x) \quad (y=0, x \in L_2) \quad (2.2)$$

$$u = v = 0 \quad (y = -l) \quad (2.3)$$

главный вектор X_0, Y_0 сил, приложенных ко всему отрезку $[-\pi, \pi]$, выражается формулой

$$X_0 = X + 2\mu \int_{L_2} f_1(x) dx, \quad Y_0 = Y + 2\mu \int_{L_2} f_2(x) dx \quad (2.4)$$

где X, Y — главный вектор сил, приложенных к L_1 .

Решение будем искать в виде рядов

$$u = \sum_{h=-\infty}^{\infty} u^h(x, y), \quad v = \sum_{h=-\infty}^{\infty} v^h(x, y) \quad (2.5)$$

члены которых — периодические с периодом 2π функции — составим из двух типов однородных решений для упругой полосы $-\pi \leq x \leq \pi$, $-\infty < y < \infty$, соответствующих граничным условиям $\tau_{xy} = u = 0$ и $\sigma_x = v = 0$ при $x = -\pi, \pi$.

Из формул Папковича — Нейбера

$$u = 4\kappa_1 F_1 - \frac{\partial}{\partial x}(xF_1 + yF_2 + F_3)$$

$$v = 4\kappa_1 F_2 - \frac{\partial}{\partial y}(xF_1 + yF_2 + F_3), \quad \kappa_1 = 1 - \nu$$

полагая в них $F_1 = 0$

$$F_2 = (A_{h1} \sin kx + A_{h3} \cos kx) e^{h(l+y)}, \quad F_3 = (A_{h2} \sin kx + A_{h4} \cos kx) e^{h(l+y)}$$

где A_{hs} — произвольные постоянные, $k = \pm 1, \pm 2, \dots$, получим

$$u^h(x, y) = [-(A_{h1}y + A_{h2}) \cos kx + (A_{h3}y + A_{h4}) \sin kx] k e^{h(l+y)} \quad (2.6)$$

$$v^h(x, y) = -\{[A_{h1}(ky - \kappa) + kA_{h2}] \sin kx + [A_{h3}(ky - \kappa) + kA_{h4}] \cos kx\} e^{h(l+y)}$$

Нетрудно проверить, что элементы системы (2.6) самоуравновешены. Решение, удовлетворяющее условию (2.3), с главным вектором, отличным от нуля, имеет вид ($\kappa_2 = 1 - 2\nu$)

$$u^o(x, y) = X_0(2\pi\mu)^{-1}(l+y), \quad v^o(x, y) = Y_0(4\pi\mu\kappa_1)^{-1}\kappa_2(l+y) \quad (2.7)$$

Подставим ряды (2.5) — (2.7) в условие (2.3). Используя ортогональность систем тригонометрических функций в промежутке $[-\pi, \pi]$, выразим каждый коэффициент A_{hs} с отрицательным номером k через пару коэффициентов A_{hs} с тем же, но положительным номером k . Тогда получим

$$(u + iv)(x, y) = \sum_{h=0}^{\infty} (u^h + iv^h)(x, y) - \sum_{h=1}^{\infty} \sum_{s=1}^4 A_{hs} e^{-h(l+y)} \rho_{hs}(x, y) \quad (2.8)$$

$$\rho_{hs}(x, y) = p_{hs}(y) \cos kx + q_{hs}(y) \sin kx, \quad p_{h1}(y) = -q_{h3} = -2\kappa^{-1}k^2 l(l+y) - ky$$

$$p_{h3}(y) = q_{h1}(y) = -p_{h1}(y) i + (2kl + \kappa) i$$

$$p_{h2}(y) = -q_{h4}(y) = 2\kappa^{-1}k^2(y+l) - k, \quad p_{h4}(y) = q_{h2}(y) = -p_{h2}(y) i - 2ki$$

Подставим выражения (2.8) в граничные условия (2.1), (2.2) и запишем их в виде

$$\sum_{h=0}^{\infty} (u^h + iv^h)(x, 0) = g(x) + c(x) + \sum_{h=1}^{\infty} \sum_{s=1}^4 A_{hs} e^{-hl} \rho_{hs}(x, 0), \quad x \in L_1 \quad (2.9)$$

$$\sum_{h=0}^{\infty} (-\sigma_y^h + i\tau_{xy}^h)(x, 0) = 2\mu f(x) + 2\mu \sum_{h=1}^{\infty} \sum_{s=1}^4 A_{hs} e^{-hl} \gamma_{hs}(x), \quad x \in L_2 \quad (2.10)$$

$$\gamma_{hs}(x) = p_{hs} \cos kx + q_{hs} \sin kx$$

$$q_{h1} = p_{h3} = 2\kappa^{-1}lk^2(2\kappa_1 + kl) + 2k\kappa_1, \quad iq_{h4} = p_{h2} = iq_{h2} + 2ik^2\kappa^{-1}$$

$$iq_{h3} = p_{h1} = i(q_{h1} - 2\kappa^{-1}lk^2 - k), \quad q_{h2} = p_{h4} = -2\kappa^{-1}k^2(2\kappa_1 + kl) + k^2$$

В силу полноты системы тригонометрических функций первый ряд в правой части формулы (2.8) дает решение периодической задачи для упругой полуплоскости $y \leq 0$ при произвольных, в том числе и смешанных условиях на ее границе $y=0$. Поэтому правые части равенств (2.9), (2.10) целесообразно считать заданными граничными функциями задачи (1.1), (1.2), определяющими перемещения всей границы полуплоскости. По теореме единственности Кирхгофа эти перемещения совпадают с перемещениями, выражающимися левыми частями (2.8) при $y=0$, что и позволяет найти коэффициенты A_{hs} . При этом, согласно (2.7), будем иметь

$$\sigma_x^\infty = Y_0 \nu (2\pi \kappa_1)^{-1}, \quad \varepsilon^\infty = -X_0 (4\pi \mu)^{-1} \quad (2.11)$$

Положим в (1.1), (1.2) функции $g(x)$, $2\mu f(x)$ равными в том же порядке правым частям (2.9), (2.10). Решив сформулированную задачу для полуплоскости, получим согласно (1.5), (1.10), (1.4) граничные значения перемещений и напряжений во всем промежутке $[-\pi, \pi]$

$$u^- + iv^- = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{t=1}^4 A_{nt} L_{nt}(x) e^{-nt} + L(x) + c_1 \quad (2.12)$$

$$P(x) + iT(x) = 2\mu \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{t=1}^4 A_{nt} M_{nt}(x) e^{-nt} + M(x) \quad (2.13)$$

Приравняем ряд (2.12) левой части условия (2.9) при $x \in [-\pi, \pi]$. Обе части полученного равенства умножим на $\sin kx$ и $\cos kx$ и, учитывая (2.6), проинтегрируем от $-\pi$ до π . В силу ортогональности тригонометрических функций при $k \geq 1$ получим бесконечную систему алгебраических уравнений ($s=1, 2, 3, 4; k=1, 2, \dots$)

$$A_{hs} + \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{t=1}^4 m_{nt}^{hs} e^{-(h+n)t} A_{nt} = d_{hs} e^{-ht} \quad (2.14)$$

а при $k=0$ из условия равенства граничных перемещений — значение постоянной

$$c_1 = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{t=1}^4 m_{nt} e^{-nt} A_{nt} + d \quad (2.15)$$

Коэффициенты m_{nt}^{hs} и d_{hs} имеют алгебраический рост по k и n , поэтому внедиагональные матричные элементы системы (2.14) экспоненциально убывают по номерам строк и столбцов, и она относится к типу нормальных систем Пуанкаре — Коха [4]. Можно показать, что нормальное решение этой системы существует, единственно, находится по правилу Крамера и определяется асимптотикой

$$A_{hs} = O(d_{hs} e^{-ht}) \quad (2.16)$$

Эта оценка показывает, что ряды (2.8) абсолютно сходятся при $y < 0$, однако общий член ряда убывает, как e^{hy} . Таким образом в окрестности границы $y=0$ сходимость ухудшается, а на самой границе полосы вовсе не имеет места.

Чтобы выделить в явном виде особенности, возникающие на границе, и улучшить сходимость в ее окрестности, следует вновь воспользоваться тем обстоятельством, что первый ряд (2.8) представляет собой перемещение полуплоскости, на границе которой перемещения и напряжения —

функции $g(x)$ и $2\mu f(x)$ — выражаются правыми частями равенства (2.9), (2.10). После замены расходящейся части рядов (2.8) указанным решением из п. 1 получаются ряды, k -й член которых в силу асимптотики (2.16) убывает, как $e^{-h(2l+\nu)}$. При этом особенности в напряжениях под краем штампа $x=d, y=0$ для десят осциллирующий характер, определяются только решением задачи для полуплоскости и, согласно результатам п. 1, выражаются формулой

$$P(x) + iT(x) = (K_1 + iK_2) |x-d|^{\pm i\nu - 1/2}$$

Здесь верхний знак в показателе степени относится к случаю $d=a_k$, нижний — к случаю $d=b_k$. Коэффициенты интенсивности K_1 и K_2 зависят от решения системы (2.14), представляют собой экспоненциально сходящиеся ряды и могут быть вычислены по формулам п. 1.

Сделаем несколько обобщающих замечаний.

Для сокращения выкладок выше рассмотрен случай поступательного перемещения штампов. Их повороты нетрудно учесть, обобщив соответствующее решение для N штампов [4] на случай периодической задачи.

В силу тех же соображений предлагаемый метод применим и для случаев, когда на участках контакта частично имеет место проскальзывание или когда между штампами и полосой отсутствует трение. К подобным задачам сводится рассмотрение деформации упругой плоскости, ослабленной всевозможными двоякопериодическими системами трещин.

Если упругая область, на которую давят штампы, склеена или составлена из n полос с различными упругими характеристиками, то решение следует искать в виде рядов (2.5) с коэффициентами A_{rs}^r отдельно для каждой r -й полосы. В этом случае коэффициенты A_{rs}^r с отрицательным номером k в рядах для первой полосы, соприкасающейся непосредственно со штампами, и все A_{rs}^r при $r > 1$ выражаются через A_{rs}^1 при $k > 0$ с помощью условий сопряжения и граничных условий для n -й полосы. В остальном ход решения задачи не меняется.

Если n -слойная полоса испытывает двустороннее давление системы штампов, различных по структуре, но с одинаковым периодом, то ее следует предварительно расчленить при $n=1$ на две, при $n > 1$ на n полос и изложенную выше методику применить к крайним полосам. Ясно, что тогда в нормальной системе (2.14) s и t будут изменяться от единицы до восьми.

Наконец, метод применим к задачам для многослойного упругого кольца, с границами которого спаяны периодические системы штампов. В этом случае вместо задачи для полуплоскости следует воспользоваться решением соответствующей смешанной задачи для круга [4], а решение для кольца искать в рядах по системам однородных решений задачи о клине, построенным в работе [5].

3. Изучим более подробно задачу о давлении на закрепленную снизу упругую полосу периодической системы полностью сцепленных с ней одинаковых прямолинейных штампов. Эта задача определяется условиями (2.1) — (2.3) при $N=1, g(x) \equiv f(x) \equiv 0$ и, следовательно, решается в форме (2.8).

Решение задачи (1.1), (1.2) с функциями $g(x)$ и $2\mu f(x)$, равными соответственно правым частям выражений (2.9) и (2.10), построим в виде суммы $\Phi(z) = \Phi_1(z) + \Phi_2(z)$ решений основной задачи с условием (1.2) на всем промежутке $[-\pi, \pi]$ и смешанной задачи (1.1), (1.2), в которой функция $g(x)$ заменена функцией $g_1(x) = g(x) - g_0(x)$. Здесь $g_0(x)$ — перемещения границы L_1 в первой задаче. Ее решение

$$\Phi_1(z) = \frac{\mu}{\pi i} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{f(t) de^{it}}{e^{it} - e^{iz}} \tag{3.1}$$

согласно (2.10), представляет собой суперпозицию интегралов

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{-\pi}^{\pi} \frac{(\beta_1 \cos kt + \beta_2 \sin kt) de^{it}}{e^{it} - e^{iz}} = \begin{cases} 1/2 e^{ikz} (\beta_1 - i\beta_2), & \text{Im } z > 0 \\ -1/2 e^{-ikz} (\beta_1 + i\beta_2), & \text{Im } z < 0 \end{cases} \tag{3.2}$$

при различных постоянных β_1 и β_2 . Равенство (3.2) получено путем преобразования $\tau = e^{it}$, отображающего отрезок $[-\pi, \pi]$ в единичную окружность, и применения теоремы Коши.

Подставив (3.1) в (1.5), учитывая (2.10) и (3.2), получим

$$g_1'(x) = \sum_{h=1}^{\infty} \sum_{s=1}^4 A_{hs} e^{-hk} [P_{hs}^1 \cos kx + P_{hs}^2 \sin kx] \quad (3.3)$$

$$P_{hs}^1 = kq_{hs}(0) + 1/2 [(\kappa-1)p_{hs} + i(\kappa+1)q_{hs}]$$

$$P_{hs}^2 = -kp_{hs}(0) + 1/2 [(\kappa-1)q_{hs} - i(\kappa+1)p_{hs}]$$

Второе решение $\Phi_2(z)$ выражается правой частью формулы (1.24), где $g'(x) = g_1'(x)$, $C_{11} = -1/4\pi^{-1}(X+iY)$, $C_{12} = -1/2\pi^{-1}(1+\kappa)^{-1}\kappa_2(Y-iX)$ (3.4)

Для вычисления интеграла (1.24) воспользуемся соотношением

$$X(z) = 2ie^{-a\gamma} e^{1/2iz} X_1(e^{iz}), \quad X_1(e^{iz}) = (e^{iz} - e^{-ia})^{-1/2+i\gamma} (e^{iz} - e^{ia})^{-1/2-i\gamma} \quad (3.5)$$

$$\sin^{1/2}(t-z) = 1/2i(e^{iz} - e^{it})e^{-1/2(t+z)} \quad (3.6)$$

и введем преобразования $\tau = e^{it}$, $w = e^{iz}$. Тогда отрезок $[-a, a]$ перейдет в дугу $\bar{a}\alpha$ ($\alpha = e^{ia}$) единичной окружности, и будут справедливы равенства

$$\int_{-a}^a \frac{(\beta_1 \cos kt + \beta_2 \sin kt) dt}{\pi X^+(t) \sin^{1/2}(t-z)} = e^{a\gamma} w^{1/2} \left[\left(\beta_1 + \frac{\beta_2}{i} \right) F_h(w) + \left(\beta_1 - \frac{\beta_2}{i} \right) F_{-h}(w) \right] \quad (h=1, 2, \dots)$$

$$F_h(w) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-\bar{\alpha}}^{\alpha} \frac{\tau^{h-1} d\tau}{X_1^+(\tau) (\tau-w)} \quad (h=\pm 1, \pm 2, \dots) \quad (3.7)$$

Функция $X_1(w)$ является каноническим решением краевой задачи $X_1^+(\tau) + \kappa X_1^-(\tau) = 0$ на дуге $\bar{a}\alpha$, функция $X_1^+(\tau)$ — ее предельное значение при $w \rightarrow \tau$ внутри окружности. При $|w| \rightarrow \infty$ $X_1(w) = w^{-1} + O(w^{-2})$.

Функцию $X^{-1}(w)$ представим рядами

$$\frac{1}{X(w)} = \sum_{h=0}^{\infty} (-1)^h D_h(\alpha) w^{1-h} (|w| > 1), \quad D_h(\alpha) = \sum_{n=0}^h C_1^n C_2^{h-n} \alpha^{h-2n}$$

$$\frac{1}{X(w)} = -e^{-2a\gamma} \sum_{h=0}^{\infty} (-1)^h D_h(\alpha^{-1}) w^h (|w| < 1)$$

$$C_j^n = (n!)^{-1} \gamma_j (\gamma_j - 1) \dots (\gamma_j - n + 1), \quad \gamma_1 = 1/2 - i\gamma_2, \quad \gamma_2 = \bar{\gamma}_1$$

Теперь, пользуясь приемом § 110 [1] функции $F_h(w)$ можно вычислить в виде конечных сумм

$$F_h(w) = \frac{1}{1+\kappa} \left[\frac{w^{h-1}}{X_1(w)} - \sum_{n=0}^{h-1} (-1)^n D_n(\alpha) w^{h-n} \right] \quad (h=1, 2, \dots) \quad (3.8)$$

$$F_{-h}(w) = \frac{1}{1+\kappa} \left[\frac{w^{-h-1}}{X_1(w)} + e^{-2a\gamma} \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n D_n(\alpha^{-1}) w^{n-h-1} \right]$$

Подставив (3.3) в (1.24) при помощи формул (3.7), (3.8), получим

$$\Phi_2(z) = \frac{2\mu}{1+\kappa} \left\{ g_1'(z) + X(z) \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{t=1}^4 A_{nt} e^{-nt} \sum_{p=0}^n [V_{nt}^{n-p} \cos \beta(p, z) + W_{nt}^{n-p} \sin \beta(p, z)] + X(z) [C_{11} \cos \beta(0, z) + C_{12} \sin \beta(0, z)] \right\} \quad (3.9)$$

$$\beta(p, z) = (p+1/2)z - ia\gamma, \quad V_{nt}^m = (-1)^m (P_{nt}^2 D_n^+ + iP_{nt}^4 D_n^-) \\ -W_{nt}^m = (-1)^m (P_{nt}^4 D_n^+ - iP_{nt}^2 D_n^-), \quad D_n^{\pm} = 1/4 [D_n(\alpha) \pm D_n(\alpha^{-1})]$$

Сопоставление граничных напряжений, определяемых функцией $\Phi_1(z) + \Phi_2(z)$, с напряжением в форме (2.13) дает на L_1

$$M_{nt}(x) = P_{hs}^4 \cos kx + P_{hs}^2 \sin kx + \kappa^{-1} X^+(x) \sum_{p=0}^n [V_{nt}^{n-p} \cos \beta(p, x) + W_{nt}^{n-p} \sin \beta(p, x)]$$

$$M(x) = \kappa^{-1} (\kappa+1) X^+(x) [C_{11} \cos \beta(0, x) + C_{12} \sin \beta(0, x)]$$

на L_2 имеем $M_{nt}(x) = P_{hs}^4 \cos kx + P_{hs}^2 \sin kx$, $M(x) = 0$.

Таким образом, матричные элементы и свободные члены нормальной системы (2.14) выражаются конечными суммами

$$m_{nt}^{h3} + im_{nt}^{h1} = -\pi^{-1} k^{-1} M_{nt}^{h+}, \quad d_{hs} + id_{h1} = \pi^{-1} k^{-1} F_h^+ \\ m_{nt}^{h2} - im_{nt}^{h4} = (2\pi k^2)^{-1} M_{nt}^{h-} - 1/2 k^{-1} \kappa (m_{nt}^{h3} - im_{nt}^{h1}) \\ d_{h2} - id_{h4} = -(2\pi k^2)^{-1} F_h^- + \kappa (2k)^{-1} (d_{h3} - id_{h1})$$

$$M_{nt}^{h\pm} = \pi (p_{nt} \pm q_{nt}) \delta_{kn} + \kappa^{-1} \sum_{p=0}^n (W_{nt}^{p+} I_{p\pm h} + W_{nt}^{p-} I_{-p\pm h})$$

$$F_h^{\pm} = (Y - iX) (4\pi\mu\kappa i)^{-1} (e^{a\gamma} I_{\pm h} + \kappa e^{-a\gamma} I_{\pm h-1}) \\ W_{nt}^{p\pm} = 1/4 e^{\pm a\gamma} (-1)^{n-p} [P_{nt}^2 \pm iP_{nt}^4] D_{n-p}(\alpha^{\pm 1})$$

δ_{kn} — символ Кронекера, интегралы I_p вычисляются тем же приемом, что и выше ($p=0, 1, \dots$)

$$I_{\pm p} = \pm \int_{-a}^a X^+(x) \exp \left[i \left(\frac{1}{2} \pm p \right) x \right] dx = \frac{4\pi i \kappa (-1)^p B_p^{\pm}}{(1+\kappa) e^{\pm a\gamma}}$$

$$B_p^{\pm} = \sum_{n=0}^p S_1^n S_2^{p-n} \alpha^{\pm(p-2n)}, \quad S_j^n = (n!)^{-1} (-\gamma_j) (-\gamma_j - 1) \dots (-\gamma_j - n + 1)$$

Поступила 14 VI 1974

ЛИТЕРАТУРА

1. Мусхелишвили Н. И. Некоторые основные задачи математической теории упругости. М., «Наука», 1966.
2. Газов Ф. Д. Краевые задачи. М., Физматгиз, 1963.
3. Чибрикова Л. И. О решении некоторых полных сингулярных интегральных уравнений. Уч. зап. Казанск. ун-та. 1962, т. 122, кн. 3.
4. Каган В. Ф. Основания теории определителей. Одесса, Госиздат Украины. Одесск. отд., 1922.
5. Нуллер Б. М., Чечик А. Л. К расчету упругой круговой арки. Изв. Всес. н.-и. ин-та гидротехн., 1970, т. 94.