

РАСПРОСТРАНЕНИЕ СИНУСОИДАЛЬНОГО ВОЗБУЖДЕНИЯ
В НЕЛИНЕЙНОЙ НАСЛЕДСТВЕННО-УПРУГОЙ СРЕДЕ

Ю. И. КАРКОВСКИЙ, С. И. МЕШКОВ

(Куйбышев)

Рассматривается одномерная задача о распространении синусоидального возбуждения в наследственно-упругой среде, для которой связь между напряжением σ и деформацией ε определяется бесконечным рядом операторов [1, 2] вольтерровского типа

$$\sigma(t) = \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^{\infty} \dots \int_0^{\infty} G_n(t_1, \dots, t_n) \prod_{i=1}^n \varepsilon(t-t_i) dt_i \quad (0.1)$$

Здесь весовые функции $G_n(t_1, \dots, t_n)$ описывают наследственные эффекты n -го порядка.

Задача решается асимптотическим методом, когда за нулевое приближение принимается линейное упругое решение, а все эффекты наследственности и нелинейности учитываются как возмущение [3-5].

1. Уравнение движения сплошной среды плотности ρ в одномерном случае записывается в виде

$$\rho \frac{\partial^2 \varepsilon}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x^2} \quad (1.1)$$

Для решения задачи вводится фиктивный малый параметр μ , и функционал напряжения в зависимости от деформации записывается следующим образом [3, 5]:

$$\sigma(\varepsilon, t, \mu) = E_{\infty} F(v_{\varepsilon}, \varepsilon, t, \mu), \quad v_{\varepsilon} = (E_{\infty} - E_0) E_{\infty}^{-1} \quad (1.2)$$

В частности, определяющему уравнению (0.1) соответствует представление [3]:

$$F(v_{\varepsilon}, \varepsilon, t, \mu) = \varepsilon(t) - \mu v_{\varepsilon} \int_0^{\infty} R(t') \varepsilon(t-t') dt' + \\ + \mu E_{\infty}^{-1} \sum_{n=2}^{\infty} \int_0^{\infty} \dots \int_0^{\infty} G_n(t_1, \dots, t_n) \prod_{i=1}^n \varepsilon(t-t_i) dt_i \quad (1.3)$$

Здесь $R(t)$ — ядро релаксации линейной теории, E_{∞} и E_0 — нерелаксированное и релаксированное значение модуля упругости соответственно. При этом справедливы предельные соотношения

$$F(v_{\varepsilon}, \varepsilon, t, \mu) \rightarrow \varepsilon, \quad \mu \rightarrow 0, \quad \sigma(\varepsilon, t, 1) = \sigma(\varepsilon, t) \quad (1.4)$$

Граничное условие $\sigma|_{x=0} = \sigma_0 \cos \omega t$ позволяет искать решение уравнения (1.1) в виде гармонического приближения [3, 5]:

$$\varepsilon = A(x) \cos \psi(x, t), \quad \psi(x, t) = \omega(t - x/v) + \varphi(x), \quad v^2 = E_{\infty} \rho^{-1} \quad (1.5)$$

Медленно меняющиеся функции расстояния $A(x)$ и $\varphi(x)$ определяются из уравнений

$$\frac{\omega}{v}[C(A)-A]=2C(A)\frac{d\varphi}{dx}, \quad \frac{\omega}{v}S(A)=2\frac{dC}{dx} \quad (1.6)$$

$$C(A)-iS(A)=\frac{1}{\pi}\int_0^{2\pi} F(A \cos \psi, t, \mu) \exp(-i\psi) d\psi \quad (1.7)$$

С учетом соотношений (1.4) из уравнений (1.6) получается

$$x=2\frac{v}{\omega}\int_{A_0}^A \frac{dA}{S(A)} \quad (1.8)$$

$$\varphi=\varphi_0+\int_{A_0}^A \frac{C(A)-A}{S(A)} \frac{dA}{A}=\varphi_0-\frac{1}{2}\left(\frac{\omega}{v}\right)x+\int_{A_0}^A \frac{C(A)}{S(A)} dA \quad (1.9)$$

В окончательных формулах параметр μ следует положить равным единице. Величины A_0 и φ_0 представляют собой значения амплитуды и фазы при $x=0$.

Из (1.5) получается

$$\varepsilon(t-t_k)=\frac{A}{2}\left(\frac{z}{z_k}+\frac{z_k}{z}\right), \quad z=\exp(i\psi), \quad z_k=\exp(i\omega t_k) \quad (1.10)$$

В силу симметрии функций $G_n(t_1, \dots, t_n)$ относительно перестановок аргументов можно записать

$$\begin{aligned} & \int_0^\infty \dots \int_0^\infty G_n(t_1, \dots, t_n) \prod_{k=1}^n \varepsilon(t-t_k) dt_k = \\ & = \left(\frac{A}{2}\right)^n \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \exp[i(n-2k)\psi] G(n-k, k; \omega) \end{aligned} \quad (1.11)$$

Здесь $\binom{n}{k}$ — биномиальные коэффициенты

$$G(n-k, k; \omega) = \int_0^\infty \dots \int_0^\infty G_n(t_1, \dots, t_n) \exp\left[i\omega\left(\sum_{l=1}^k t_l - \sum_{l=k+1}^n t_l\right)\right] dt_1 \dots dt_n \quad (1.12)$$

Подстановка (1.11) в (1.7) для $\mu=1$ приводит к выражению

$$C(A)-iS(A)=A \sum_{m=0}^\infty \binom{2m+1}{m} E_\infty^{-1} G(m+1, m; \omega) \frac{A^{2m}}{2^{2m}} \quad (1.13)$$

$$G(1, 0; \omega) = G(\omega) = E_\infty[1 - v_e R(\omega)] \quad (1.14)$$

$$R(\omega) = \int_0^\infty R(t) \exp(-i\omega t) dt = R'(\omega) - iR''(\omega)$$

Подстановка выражений для $C(A)$ и $S(A)$, вычисленных по формуле (1.13) в (1.8) и (1.9), приводит к уравнениям для амплитуды и фазы. Из формулы (1.8) амплитуда определяется как функция расстояния x . Зависимость фазы φ от расстояния x получается после подстановки найденного выражения $A(x)$ в уравнение (1.9).

Для весовых функций вида

$$G_n(t_1, \dots, t_n) = b_n \prod_{i=1}^n G(t_i), \quad b_1 = 1, \quad G(t) = E_\infty [\delta(t) - v_e R(t)] \quad (1.15)$$

где $\delta(t)$ — дельта-функция Дирака, согласно определению (1.12) можно записать

$$G(m+1, m; \omega) = G(\omega) |G(\omega)|^{2m} \quad (1.16)$$

Формулы (1.14) и (1.16) позволяют переписать выражение (1.13) в виде

$$C(A) - iS(A) = A [1 - v_e R(\omega)] \Phi(a), \quad a \equiv A^2 |G(\omega)|^2 \quad (1.17)$$

$$\Phi(a) \equiv \sum_{m=0}^{\infty} \frac{b_{2m+1}}{2^{2m}} \binom{2m+1}{m} a^m$$

Учитывая выражения (1.17) и (1.14), из (1.9) можно получить

$$\varphi = \varphi_0 - \frac{1}{2} \left(\frac{\omega}{v} \right) x - \frac{1 - v_e R'(\omega)}{v_e R''(\omega)} \ln \frac{A}{A_0} = \quad (1.18)$$

$$= \varphi_0 - \frac{1}{2} \left(\frac{\omega}{v} \right) \left[x + \frac{1 - v_e R'(\omega)}{\beta} \ln \frac{A^2}{A_0^2} \right], \quad \beta \equiv \frac{v_e \omega}{v} R''(\omega)$$

Подстановка (1.17) в (1.8) дает

$$-\beta x = \int_{a_0}^a \frac{d\xi}{\xi \Phi(\xi)}, \quad a_0 \equiv A_0^2 |G(\omega)|^2 \quad (1.19)$$

Так как амплитуда распространяющейся волны является однозначной монотонно убывающей функцией расстояния, из последней формулы следует, что $\Phi(\xi) > 0$ при всех допустимых значениях ξ , определяемых областью сходимости ряда (1.17), т. е. коэффициентами b_n в формуле (1.15). Поэтому зависимость расстояния от амплитуды $x(a, a_0)$, определяемая выражением (1.19), имеет обратную функцию $a(x, a_0)$. Полагая

$$f(a) \equiv ay(a), \quad \ln y(a) \equiv - \int_{a_0}^a \frac{\Phi(\xi) - 1}{\xi \Phi(\xi)} d\xi + \text{const} \quad (1.20)$$

формулу (1.19) можно представить в виде

$$f(a) = f(a_0) \exp(-\beta x) \quad (1.21)$$

Так как $f(a)$ является монотонно возрастающей функцией, то можно записать

$$A = A(\omega) = |G(\omega)|^{-1} \{f^{-1}[f(A_0^2 |G(\omega)|^2) \exp(-\beta x)]\}^{1/2}$$

где f^{-1} — обратная функция f .

2. В качестве примера можно рассмотреть дробно-экспоненциальное [6] ядро релаксации, для которого

$$R(\omega) = [1 + (i\omega\tau_e)^\gamma]^{-1} \quad (0 < \gamma \leq 1) \quad (2.1)$$

Тогда

$$R'(\omega) = \frac{\kappa^{-\gamma} + c}{\kappa^\gamma + \kappa^{-\gamma} + 2c}, \quad R''(\omega) = \frac{s}{\kappa^\gamma + \kappa^{-\gamma} + 2c} \quad (2.2)$$

$$\kappa = \omega\tau_e, \quad c = \cos^{1/2}\pi\gamma, \quad s = \sin^{1/2}\pi\gamma$$

Отсюда получается

$$\beta = \frac{v_e}{v} \frac{\omega s}{\kappa^\gamma + \kappa^{-\gamma} + 2c}, \quad a = A^2 E_\infty^2 \left[1 - v_e \frac{(2 - v_e)\kappa^{-\gamma} + 2c}{\kappa^\gamma + \kappa^{-\gamma} + 2c} \right] \quad (2.3)$$

Интересно проследить поведение амплитуды A и фазы φ при больших частотах, так как в линейном случае при $\omega \rightarrow \infty$ коэффициент поглощения β ведет себя принципиально различным образом для $\gamma=1$ и $\gamma \neq 1$, а именно, в первом случае β стремится к постоянному значению, а во втором — неограниченно возрастает [7].

В силу равенства $f^{-1}(0) = 0$ и соотношения

$$\lim_{\omega \rightarrow \infty} a = (\lim_{\omega \rightarrow \infty} A^2) E_\infty^2 = A^2(\infty) E_\infty^2 \quad (2.4)$$

из формул (1.21) и (2.3) для любых $x > 0$ следует, что при неограниченном возрастании частоты амплитуда стремится к следующим предельным значениям:

$$A(\infty) = 0, \quad \gamma \neq 1, \quad A(\infty) = E_\infty^{-1} \left\{ f^{-1} \left[f(A_0^2 E_\infty^2) \exp\left(-\frac{xv_e}{v\tau_e}\right) \right] \right\}^{1/2}, \quad \gamma = 1 \quad (2.5)$$

Таким образом, как и в линейном случае, амплитуда A при $\gamma=1$ с увеличением частоты стремится к постоянному значению, а при $\gamma \neq 1$ асимптотически приближается к нулю. Из формулы (1.18), переписанной с учетом (1.20) в виде

$$\varphi = \varphi_0 - \frac{1}{2} \left(\frac{\omega}{v} \right) \left[v_e R'(\omega) x + \frac{1 - v_e R'(\omega)}{\beta} \ln \frac{y(a_0)}{y(a)} \right]$$

следует, что при $\gamma=1$ асимптотой графика функции $\varphi(\omega)$ является прямая

$$\varphi = \varphi_0 + \frac{1}{2v_e} \ln \frac{y(A^2(\infty) E_\infty^2)}{y(A_0^2 E_\infty^2)} \omega\tau_e$$

При $\gamma \neq 1$ асимптотическое поведение фазы определяется выражениями

$$\varphi - \varphi_0 \approx -\frac{xv_e c}{2v\tau_e} (\omega\tau_e)^{1-\gamma} \quad \left(0 < \gamma < \frac{1}{2} \right)$$

$$\varphi - \varphi_0 \approx \frac{1}{2v_e} \ln \frac{y(0)}{y(A_0^2 E_\infty^2)} (\omega\tau_e)^\gamma \quad \left(\frac{1}{2} < \gamma < 1 \right)$$

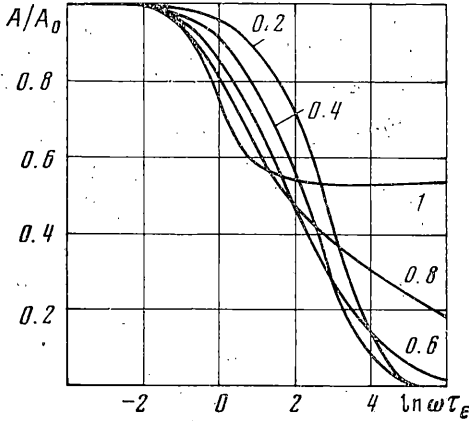
$$\varphi - \varphi_0 \approx \left[-\frac{xv_e}{2v\tau_e} + \frac{1}{v_e} \ln \frac{y(0)}{y(A_0^2 E_\infty^2)} \right] \sqrt{\frac{\omega\tau_e}{2}} \quad \left(\gamma = \frac{1}{2} \right)$$

Из уравнения (1.24) можно непосредственно проследить поведение амплитуды при больших и малых значениях x для каждой фиксированной

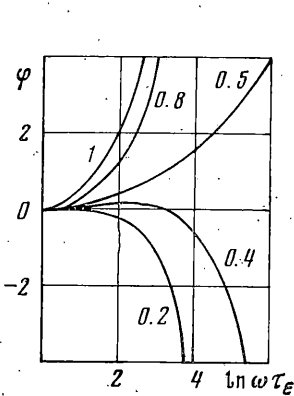
частоты. С учетом (1.17) и (1.20) имеют место выражения

$$\begin{aligned} \ln(A/A_0) &\approx -1/2\beta x + 1/2 \ln y(A_0^2 |G(\omega)|^2) & (x \gg 1) \\ \ln(A/A_0) &\approx -1/2\beta x \Phi(A_0^2 |G(\omega)|^2) & (x \ll 1) \end{aligned}$$

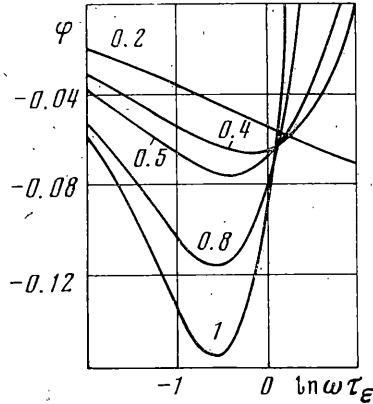
на основании которых можно также записать соответствующие асимптотические формулы для фазы.



Фиг. 1



Фиг. 2



Фиг. 3

В случае $b_n=1, n=1, 2, \dots$ $\Phi(a)$ можно выразить через гипергеометрическую функцию [8]:

$$\Phi(\xi) = F(1, 3/2; 2; \xi) = 2(1 - \xi + \sqrt{1 - \xi})^{-1} \quad (2.6)$$

Из формулы (1.20) следует выражение

$$y(a) = (1 + \sqrt{1 - a})^{-1} \exp [1/2(1 + \sqrt{1 - a})^2] \quad (2.7)$$

при помощи которого уравнение (1.21) удобно переписать в виде

$$\frac{a}{a_0} = \left(\frac{A}{A_0}\right)^2 = \frac{y(a_0)}{y(a)} \exp(-\beta x) \quad (2.8)$$

Отсюда методом итерации [9] определяются значения $(A/A_0)^2$.

Если в разложении гипергеометрической функции (2.6) в ряд по степеням ξ удержать два члена $\Phi(\xi) = F(1, 3/2; 2; \xi) \approx 1 + 3/4\xi$, то из формул (1.20) и (1.21) следуют выражения амплитуды и фазы, полученные в работе [3].

На фиг. 1 приведена частотная зависимость безразмерной амплитуды A/A_0 в полулогарифмическом масштабе при различных значениях параметра γ . Квадрат амплитуды $(A/A_0)^2$ вычислялся методом итерации по формуле (2.8) при следующих численных значениях: $(A_0 E_\infty)^2 = 1/2 = \nu_e$, $x/\nu\tau_e = 2$.

Хорошо видно различие в асимптотическом поведении амплитуды при $\gamma=1$ и $\gamma \neq 1$.

На фиг. 2, где у кривых также указаны значения γ , представлена зависимость фазы от $\ln \omega\tau_e$ при $\varphi_0=0$.

На фиг. 3 в увеличенном масштабе показан начальный участок зависимостей, приведенных на фиг. 2.

Ввиду сложности выражения (2.7), используемого в уравнении (2.8), аналитическое сравнение результатов работы [3] с полученными в данной работе представляется затруднительным. Однако численные расчеты по формулам, приведенным в работе [3] для принятых здесь значений параметров, приводят к результатам, практически совпадающим с результатами данной работы.

Поступила 23 I 1975

ЛИТЕРАТУРА

1. *Volterra V.* Theory of functionals and of integral and integrodifferential equations. N. Y., 1959.
2. *Nakada O.* Theory of nonlinear responses. J. Phys. Soc. Japan, 1960, vol. 2, No. 15, p. 2280—2288.
3. *Астафьев В. И., Мешков С. И.* Вынужденные колебания полубесконечного стержня из нелинейного наследственно-упругого материала. Изв. АН СССР. МТТ, 1970, № 4.
4. *Карнаузов В. Г.* Приближенный метод решения задач о распространении волн в вязкоупругих материалах. Прикл. механ., 1972, т. 8, вып. 9.
5. *Caughey T. K.* Forced-oscillations of semi-infinite rod exhibiting weak bilinear hysteresis. Trans. ASME. Ser. E. J. Appl. Mech., 1960, vol. 27, No. 4, p. 644—648.
6. *Работнов Ю. Н.* Равновесие упругой среды с последствием. ПММ, 1948, т. 12, вып. 1.
7. *Мешков С. И., Роскилин Ю. А.* О распространении звуковых волн в наследственно-упругой среде. ПМТФ, 1968, № 5.
8. *Бейтмен Г., Эрдейи А.* Высшие трансцендентные функции, т. 1. М., «Наука», 1973.
9. *Демидович Б. П., Марон И. А.* Основы вычислительной математики. М., «Наука», 1970.

Замечание к статье Ю. М. Блитштейна, С. И. Мешкова
«Ударные волны в нелинейной упругой и вязкоупругой среде»

(Известия АН СССР. Механика твердого тела, 1975, № 4)

1. Сдвиговые волны, рассмотренные в работе, имеют место только при условии

$$2(f_1^0 + f_2^0) + f_3^0(1 + 2I_1^0) = 0$$

Поэтому все вычисления для сдвиговых волн следует считать выполненными при этом условии.

2. Полученные в статье соотношения, связывающие интенсивности сильных разрывов и волн ускорений, позволяют по заданной интенсивности сильного разрыва определять интенсивность волн ускорений, а не наоборот.

Таким образом, определение интенсивности сильного разрыва в общем случае возможно только из решения соответствующих краевых задач.