

ЧИСЛЕННЫЙ МЕТОД РЕШЕНИЯ СИНГУЛЯРНЫХ  
ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ ОСНОВНЫХ  
ПРОСТРАНСТВЕННЫХ ЗАДАЧ  
ТЕОРИИ УПРУГОСТИ

П. И. ПЕРЛИН

(Москва)

Разработка теории многомерных (в частности двумерных) систем сингулярных интегральных уравнений проведена в [1, 2]. Построены системы сингулярных уравнений, соответствующие основным задачам теории упругости для областей, ограниченных поверхностями Ляпунова. Исследованы вопросы разрешимости этих уравнений и установлены дифференциальные свойства искомых функций в зависимости от краевых условий.

Численное решение указанных уравнений затрудняется отсутствием квадратурных формул для вычисления двумерных сингулярных интегралов. Для устранения этого затруднения в работе [2] предложены эквивалентные сингулярным уравнениям теории упругости так называемые функциональные уравнения. Вопросы численного решения сингулярных уравнений теории упругости методом механических квадратур рассматривались в работах [3, 4]. Для случая сферической поверхности оказался эффективным аппарат теории рядов [5].

Предлагаемый ниже способ вычисления сингулярных интегралов, присутствующих в интегральных уравнениях теории упругости, основан на методе исключения особенностей [6]. Заметим, что аналогичный подход использовался при разработке численных методов вычисления сингулярных интегралов [7] и решения интегральных уравнений [8] в одномерном случае.

Приведем сингулярные интегральные уравнения, соответствующие первой и второй, внутренней и внешней основным задачам теории упругости

$$(1) \quad \varphi(p) - \kappa \int_S \mathbf{K}(q, p) \varphi(q) dS_q = \mathbf{F}(p)$$

$$(2) \quad \varphi(p) - \kappa \int_S \mathbf{K}(q, p) \varphi(q) dS_q = - \int_S \Gamma(q, p) \mathbf{f}(q) dS_q$$

где  $S$  — поверхность, ограничивающая тело,  $\mathbf{K}(q, p)$  и  $\Gamma(q, p)$  — некоторые матрицы. Уравнение (1) при  $\kappa=1$  и  $\mathbf{F}(p) = -\mathbf{f}(p)$  соответствует первой внутренней задаче (обозначим ее через  $D_i$ ), а при  $\kappa=-1$  и  $\mathbf{F}(p) = \mathbf{f}(p)$  — первой внешней задаче ( $D_a$ ). Уравнение (2) при  $\kappa=-1$  соответствует второй внутренней задаче ( $T_i$ ), а при  $\kappa=1$  — второй внешней задаче ( $T_a$ ). Выше через вектор-функцию  $\mathbf{f}(p)$  обозначались краевые условия. Отметим, что матрица  $\Gamma(q, p)$  является регулярной.

Доказано, что интегральные уравнения (1), (2) имеют только вещественные собственные числа, причем они отсутствуют на полуинтервале  $-1 < \kappa \leq 1$ . Поэтому интегральные уравнения задач  $D_i$  и  $T_a$  разрешимы при произвольных правых частях, в то время как уравнения задач  $D_a$  и  $T_i$  разрешимы при выполнении некоторых соотношений (условий ортогональности). Полагаем, что эти условия удовлетворяются. Заметим, что для задачи  $T_i$  эти условия совпадают с условием равенства нулю главного вектора и главного вектор-момента внешних сил.

Сингулярные интегралы, присутствующие в уравнениях (1), (2), принадлежат к тому классу интегралов, для вычисления которых может быть эффективно применен метод исключения особенностей. Приведем соотношение

$$\int_S \mathbf{K}(q, p) dS_q = -\mathbf{E}$$

где  $\mathbf{E}$  — единичная матрица. Это равенство есть аналог интеграла Гаусса. На основании этого равенства сингулярный интеграл в уравнениях (1) и (2) может преобразовать к виду

$$(3) \quad \int_S \mathbf{K}(q, p) \varphi(q) dS_q = \int_S \mathbf{K}(q, p) [\varphi(q) - \varphi(p)] dS_q - \varphi(p)$$

Представление (3) не содержит сингулярных членов и может быть использовано для численного решения уравнений (1), (2).

Остановимся на методе малого параметра [9]. Ищем решение в виде ряда

$$(4) \quad \varphi(p) = \varphi_0(p) + \kappa \varphi_1(p) + \kappa^2 \varphi_2(p) + \dots +$$

Подставляя (4) в уравнения (1), (2) и приравнивая коэффициенты при одинаковых степенях  $\kappa$ , приходим к рекуррентному соотношению

$$(5) \quad \varphi_n(p) = \int_S \mathbf{K}(q, p) \varphi_{n-1}(q) dS_q \quad (n=1, 2, \dots), \quad \varphi_0(p) = \mathbf{F}_1(p)$$

где  $\mathbf{F}_1(p)$  — правая часть рассматриваемых уравнений.

Поскольку значение  $\kappa = -1$  является полюсом резольвенты, ряд (4) для задач  $D_i$  и  $T_a$  не будет сходящимся, так как соответствующее им значение  $\kappa = 1$  расположено на круге сходимости. Для устранения возникающего затруднения следует воспользоваться какой-либо модификацией метода, например уничтожением полюса посредством домножения [10]. Тогда применительно к рассматриваемым уравнениям можно утверждать, что ряд

$$(6) \quad \varphi(p) = 0.5\varphi_0(p) + 0.5[\varphi_0(p) + \varphi_1(p)] + 0.5[\varphi_1(p) + \varphi_2(p)] + \dots$$

будет сходящимся. Ряд (6) фактически отличается от ряда (4) (при  $\kappa = 1$ ) тем, что последняя удерживаемая при численной реализации функция берется с коэффициентом 0.5.

В случае задачи  $T_i$  из (4) оказывается сходящимся из-за выполнения условия ортогональности. Указанное обстоятельство может быть извлечено из работ [2, 9]. (Из-за погрешности численной реализации сходимости ряда (4) следует понимать в асимптотическом смысле.)

Реализация рекуррентного соотношения (5) может быть произведена с помощью метода исключения особенностей, поскольку функция  $\mathbf{F}(p)$  принадлежит классу Гельдера — Лишшица по постановке задачи, а получающиеся в ходе последовательных построений функции  $\varphi_i(p)$  — на основании известных свойств сингулярных операторов.

Опишем одну из возможных расчетных схем построения функций  $\varphi_i(p)$ . Разобьем поверхность  $S$  на малые многоугольники, вершины которых будем называть узловыми точками и обозначать через  $q_i$ . Выберем в каждой из малых областей по расположенной в центральной части точке, которые будем называть опорными и обозначать через  $p_i$  ( $i=1, 2, \dots, N$ ;  $N$  — полное число многоугольников). Определяем в опорных точках значения функций  $\varphi_0(p)$ , приравняв их согласно (5) правым частям. Далее, например, посредством линейной интерполяции найдем значения функции

$\varphi_0(q_i)$  во всех узловых точках. После этого переходим к вычислению во всех опорных точках  $p_i$  значений функций  $\varphi_1(p_i)$ , используя предлагаемый выше метод исключения особенностей. Вычисление появляющегося при этом регулярного интеграла можно проводить по какой-либо квадратурной формуле, например посредством аппроксимации подынтегрального выражения линейной функцией. Тогда каждое  $i$ -е слагаемое интегральной суммы будет представляться как произведение среднего значения по узловым точкам подынтегрального выражения  $K(p_i, q_i) [\varphi(q_i) - \varphi(p_i)]$  на площадь многоугольника. Определив таким образом во всех точках  $p_i$  значения функции  $\varphi_i(p)$ , посредством линейной интерполяции находим ее значения в узловых точках и так далее.

Очевидно, что во всех рассматриваемых задачах можно выбрать столь мелкое разбиение поверхности  $S$  на малые области, что предлагаемый процесс приведет к решению с произвольной точностью.

В качестве примера рассмотрим первую внешнюю задачу для сферы, радиус которой обозначим  $R$ . Будем считать, что смещение на поверхности  $\delta$  постоянно по величине и направлено по нормали. Можно показать, что точное значение искомой плотности  $\varphi(p)$  равно по величине  $1.58(1-\nu)/(1+\nu)$  ( $\nu$  — коэффициент Пуассона) и направлено также по нормали к поверхности.

Введем на поверхности сферы сферическую систему координат и разобьем поверхность на малые четырехугольники, разделив ее соответственно по углу  $\varphi$  ( $-\pi < \varphi < \pi$ ) на  $n$ , а по углу  $\theta$  ( $-\pi/2 < \theta < \pi/2$ ) на  $m$  частей.

Ниже приведены значения величины искомой плотности в зависимости от чисел  $m$  и  $n$  при  $\nu=0.3$ .

$n \times m$	10×6	20×20	30×30	Точное значение
$\varphi/\delta$	0.821	0.813	0.810	0.808

Поступила 20 XI 1973

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Михлин С. Г. Многомерные сингулярные интегралы и интегральные уравнения. М., Физматгиз, 1962.
2. Купрадзе В. Д. Методы теории потенциала в теории упругости. М., Физматгиз, 1963.
3. Cruse T. A. Numerical solutions in three dimensional elastostatics. Internat. J. Solids and Structures, 1969, vol. 5, No. 12.
4. Александров А. Я. Решение основных трехмерных задач теории упругости для тел произвольной формы путем численной реализации метода интегральных уравнений. Докл. АН СССР, 1973, т. 208, № 2.
5. Перлин П. И. Решение первой основной осесимметрической задачи теории упругости для области, ограниченной эллипсоидом и сферой. Инж. ж., 1964, т. 4, вып. 2.
6. Канторович Л. В. О приближенном вычислении некоторых типов определенных интегралов и других применениях метода выделения особенностей. Матем. сб., 1934, т. 41, вып. 2.
7. Ebert Jost. Ein Beitrag zur Lösung ebener Randwertprobleme mit Hilfe von Funktionalgleichungen und der elektrischen Potentialanalogie. Schiffbau Forschung, 1972, Bd 11, Nr. 5—6.
8. Ван Ван-Хан. О применении метода замены интеграла конечной суммой к приближенному решению сингулярных интегральных уравнений. Вестн. МГУ. Сер. матем., механ., 1969, № 3.
9. Pham The Lai. Potentiels elastiques; tensors de Creep et de Neumann. J. de Méc., 1967, vol. 6, № 2.
10. Канторович Л. В., Крылов В. И. Приближенные методы высшего анализа. М.—Л., Физматгиз, 1962.